

# ПРОГНОЗИРОВАНИЕ ВРЕМЕННЫХ РЯДОВ МАРКОВСКОГО ТИПА НА ОСНОВЕ ВЕЙВЛЕТ-АНАЛИЗА

С.В. Лобач, Е.Е. Жук

Кафедра математического моделирования и анализа данных, Белорусский государственный университет  
Минск, Республика Беларусь

E-mail: sergey.vi.@gmail.com, zhukee@mail.ru

*Для решения задачи прогнозирования временных рядов, являющихся марковскими процессами, предлагается подход, основанный на формуле Байеса и применении вейвлетов Хаара для вычисления условных математических ожиданий, которые представляют собой оптимальные прогнозирующие статистики. Проведенные модельные расчеты демонстрируют эффективность данного подхода.*

Значительный круг задач статистики случайных процессов можно сформулировать следующим образом [1]. На некотором вероятностном пространстве  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbf{P})$  задан частично наблюдаемый случайный процесс  $(x_t, y_t), t \in T$ , где  $T$  может быть конечным интервалом  $T = [0, L]$ , либо бесконечным интервалом  $T = [0, +\infty)$ , либо дискретным множеством  $T = \{0, 1, 2, \dots\}$ . В последнем случае случайный процесс  $(x_t, y_t)$  называют временным рядом. Предположим, что у временного ряда наблюдается лишь вторая компонента  $(y_t), t \geq 0$ . В каждый момент времени  $t$  требуется, основываясь на наблюдениях  $\bar{y}_t = \{y_s, 0 \leq s \leq t\}$ , оценить ненаблюдаемое значение  $y_\tau$ . Если  $\tau = t$ , то такая задача оценивания называется задачей фильтрации, если  $\tau > t$ , то задачей прогнозирования (экстраполяции), если  $\tau < t$ , то задачей сглаживания (интерполяции).

Первым рассмотрел задачу прогнозирования в такой постановке Винер. Для стационарного двумерного процесса с бесконечным временем была построена оптимальная в среднеквадратическом смысле оценка  $\hat{x}_\tau$  в виде

$$\hat{x}_\tau = \int_0^\tau W(t, s) y_s ds,$$

где весовая функция  $W(t, s)$  является решением интегрального уравнения Винера – Хопфа [2]. Колмогоров [3] рассмотрел частный случай подхода Винера, когда  $y_t = x_t$ , т. е. имеется одномерный стационарный процесс  $(x_t), t \geq 0$ , с дискретным временем. Прогнозирующая статистика строилась в виде

$$\hat{x}_{t+m} = a_0 x_t + a_1 x_{t-1} + \dots + a_n x_{t-n},$$

где коэффициенты  $\{a_0, a_1, \dots, a_n\}$  находились из условия минимизации специально построенной квадратичной формы,  $m$  – горизонт прогнозирования.

После этих результатов Винера и Колмогорова появилось большое количество работ по этой тематике, рассматривающих задачу прогнозирования временных рядов при различных

предположениях относительно свойств временного ряда. Например, проблема робастного прогнозирования рассматривалась в работе [4].

В данной работе для решения задачи прогнозирования предлагается использовать подход, основанный на формуле Байеса и применении вейвлет-анализа к возникающим численным расчетам.

Хорошо известно [5], что если  $E\{x_t^2\} < \infty$ , то оптимальной в среднеквадратическом смысле оценкой  $x_\tau$  по  $\bar{y}_t = \{y_0, y_1, \dots, y_t\}$  является условное (апостериорное) среднее  $\hat{x}_\tau = E\{x_\tau | \bar{y}_t\}$ . Таким образом, решение задачи прогнозирования сводится к нахождению условных математических ожиданий  $E\{x_\tau | \bar{y}_t\}$ . Условные математические ожидания  $E\{x_\tau | \bar{y}_t\}$  можно вычислить по формуле Байеса. Выражения, полученные с помощью формулы Байеса являются очень громоздкими, что затрудняет их практическое использование. Однако свойство марковости временного ряда и применение вейвлет-анализа позволяют упростить вычисления.

Рассмотрим частично наблюдаемый двумерный временной ряд  $(x_k, y_k), k = 0, 1, 2, \dots$ ,  $x_k \in R, y_k \in R$ , определяемый соотношениями

$$x_{k+1} = f(x_k, k) + \xi_k, \quad (1)$$

$$y_k = h(x_k) + \eta_k, \quad (2)$$

где  $f(\cdot)$  и  $h(\cdot)$  – известные функции  $(\xi_k, \eta_k), k = 0, 1, 2, \dots$  – последовательность взаимно независимых случайных величин. Известны плотности распределения вероятностей случайных величин  $\omega_k \sim p_1(x), v_k \sim p_2(x)$ . Плотность распределения вероятностей случайной величины  $x_0 \sim p_0(x)$ . При этих условиях временной ряд  $(x_t, y_t), t = 0, 1, 2, \dots$ , определяемый (1), (2), является марковским процессом.

Требуется по наблюдениям  $\{y_k, k = 0, 1, \dots, T\} = \bar{y}_T$  построить оценки значений  $x_{T+m}, y_{T+m}$ , т. е. найти условные математические ожидания

$$\hat{x}_{T+m} = E\{x_{T+m} | \bar{y}_t\}, \hat{y}_{T+m} = E\{y_{T+m} | \bar{y}_t\}. \quad (3)$$

Как известно, конечномерные плотности распределения вероятностей марковского процесса  $p(\bar{x}_k, \bar{y}_k)$  полностью определяются начальной плотностью  $p(x_0, y_0)$  и условными плотностями  $p(x_k, y_k | x_{k-1}, y_{k-1})$  – плотностью распределения вероятностей перехода за один шаг из состояния  $(x_{k-1}, y_{k-1})$  в состояние  $(x_k, y_k)$  марковского случайного процесса  $(x_t, y_t)$ ,  $t \geq 0$ :

$$p(\bar{x}_k, \bar{y}_k) = \prod_{i=1}^k p(x_i, y_i | x_{i-1}, y_{i-1}) \cdot p(x_0, y_0).$$

Введем следующие обозначения:

$$\omega(\bar{x}_m | \bar{y}_m) = \frac{\omega(\bar{x}_m, \bar{y}_m)}{\omega(\bar{y}_m)} \quad (4)$$

условная плотность распределения вероятностей значений  $\bar{x}_m$  при условии, что наблюдается реализация  $\bar{y}_m$ .

$$\omega_{ps}(x_m; m) = \omega(x_m | \bar{y}_m) = \frac{\omega(x_m, \bar{y}_m)}{\omega(\bar{y}_m)} \quad (5)$$

условная плотность распределения вероятностей значения  $x_m$  при условии, что наблюдается реализация  $\bar{y}_m$ .

Имеет место формула Байеса для условной плотности распределения вероятностей  $\omega_{ps}(x_{m+1}; m+1)$ :

$$\begin{aligned} \omega_{ps}(x_{m+1}; m+1) &= \quad (6) \\ &= \frac{\sum_{x_m} p(x_{m+1}, y_{m+1} | x_m, y_m) \cdot \omega_{ps}(x_m; m)}{\sum_{x_m} \sum_{x_{m+1}} p(x_{m+1}, y_{m+1} | x_m, y_m) \cdot \omega_{ps}(x_m; m)}. \end{aligned}$$

Используя формулы (4)-(6), получим последовательность плотностей распределения

вероятностей  $p_0(x)$ ,  $\omega_{ps}(x_1; 0)$ ,  $\omega_{ps}(x_1; 1)$ ,  $\dots$ ,  $\omega_{ps}(x_{m+2}; m)$ ,  $\dots$ ,  $\omega_{ps}(x_{m+T}; m)$ .

Оптимальные в среднеквадратическом смысле прогнозирующие статистики (3) имеют вид

$$\begin{aligned} \hat{x}_{m+T} &= \int_{-\infty}^{\infty} x_{m+T} \omega_{ps}(x_{m+T}; m) dx_{m+T}, \\ \hat{y}_{m+T} &= h(\hat{x}_{m+T}). \end{aligned}$$

Для вычисления  $\omega_{ps}(x_m; m)$ ,  $\omega_{ps}(x_{m+1}; m)$ ,  $\dots$ ,  $\omega_{ps}(x_{m+T}; m)$  используется система вейвлетов Хаара

$$\psi_{j,k}^{(H)}(t) = \begin{cases} 2^{-j/2}; & 2^j k \leq t < 2^j \left(k + \frac{1}{2}\right); \\ -2^{-j/2}; & 2^j \left(k + \frac{1}{2}\right) \leq t < 2^j (k+1). \end{cases}$$

Проведено численное моделирование для случая, когда функция  $f(x)$  – линейная,  $h(x)$  – квадратичная. Результаты моделирования продемонстрировали эффективность предложенного метода прогнозирования временных рядов.

1. Липцер, Р. Ш., Ширяев, А. Н. Статистика случайных процессов / Р. Ш. Липцер, А. Н. Ширяев // М.: Наука, 1974. – 696 с.
2. Winer, N. Extrapolation, interpolation and smoothing of stationary time series / N. Winer // N.Y.: J. Wiley&Sons, 1949. – 236 p.
3. Колмогоров, А. Н. Интерполирование и экстраполирование стационарных случайных последовательностей / А. Н. Колмогоров // Известия АН СССР, сер. матем. – 1941. – № 5. – С. 5–41.
4. Харин, Ю. С. Оптимальность и робастность в статистическом прогнозировании / Ю. С. Харин – Минск: БГУ, 2008. – 263 с.
5. Ивченко, Г. И., Медведев Ю. И. Математическая статистика / Г. И. Ивченко, Ю. И. Медведев // М.: Наука, 1984. – 248 с.