

РЕАЛИСТИЧНЫЙ РЕНДЕРИНГ НА ОСНОВЕ МЕТОДА ТРАССИРОВКИ ЛУЧЕЙ

Рассматривается базовая механика метода трассировки лучей – технологии построения реалистичных изображений, достоинства и недостатки.

ВВЕДЕНИЕ

Одним из методов рендеринга в компьютерной графике является метод «бросания лучей» (ray casting), при котором растровое изображение строится на основе замеров пересечения лучей с визуализируемой поверхностью в пространстве. Этот термин впервые использовался в компьютерной графике в 1982 году в работе Скотта Рота [1], который применил его для описания метода рендеринга CSG-моделей.

Первый алгоритм рейкастинга, используемый для рендеринга, был представлен Артуром Аппелем в 1968 году [2]. В основе рейкастинга лежит идея генерировать лучи из точки наблюдения сцены, один луч на пиксель, и находить самый близкий объект, который блокирует путь распространения этого луча. Используя свойства материала и эффект света в сцене, алгоритм рейкастинга может определить затенение данного объекта.

I. ПРИНЦИП МЕТОДА ТРАССИРОВКИ ЛУЧЕЙ

В основе метода трассировки лучей лежит идея генерировать лучи из точки наблюдения сцены, один луч на пиксель, и находить самый близкий объект, который блокирует путь распространения этого луча. Используя свойства материала и эффект света в сцене, алгоритм рейкастинга может определить затенение данного объекта.

В реальной природе источник света испускает луч света, который, проходя через пространство, пересекает какую-либо преграду, которая прерывает распространение этого светового луча.

Алгоритм трассировки лучей (ray tracing) применяет рейкастинг для расчета первичных пересечений луча с объектами сцены и дополняет его генерацией дополнительных лучей для формирования световых бликов, теней, отражений, тем самым повышая уровень фотореалистичности изображения.

Для построения первичного луча и определения первых пересечений с объектами сцены вводятся понятия источника лучей и плоской области обзора. В основе модели лучевого эмиттера лежит механизм упрощенной камеры-обскуры (рис. 1) с бесконечно малым отверстием, через которое свет проникает на область обзора.

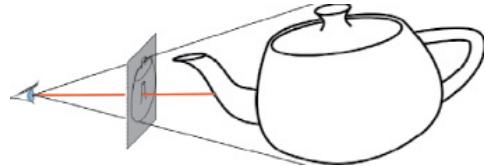


Рис. 1 – Принцип построения изображения

II. МАТЕМАТИЧЕСКАЯ МОДЕЛЬ АЛГОРИТМА ТРАССИРОВКИ ЛУЧЕЙ

Определим плоскую область обзора как массив пикселей $\{p_{nm}\}$, где n и m – количество пикселей в ширину и высоту соответственно, используя предварительно подготовленные структуры данных.

Установим начало координат в точку $O(x_0, y_0, z_0)$, центр камеры в точку $C(x_c, y_c, z_c)$. Зададим фокусный центр камеры точкой $F(x_F, y_F, z_F)$. Вектор $\vec{w} = \vec{FC}$ определяет направление камеры.

Для корректного определения направления распространения луча от позиции камеры к центру каждого пикселя плоской области обзора понадобится сформировать ортогональный базис $\{\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}\}$ при помощи операций векторного произведения:

$$\vec{u} = \vec{w} \cdot \vec{y}_{0,1,0} \quad (1)$$

$$\vec{v} = \vec{u} \cdot \vec{w} \quad (2)$$

Направление первичного луча \vec{R} (рис. 2) определяется по следующим формулам:

$$\alpha = \tan\left(\frac{fov_x}{2}\right) \cdot \left(\frac{i - \left(\frac{n}{2}\right)}{\frac{n}{2}}\right) \quad (3)$$

$$\beta = \tan\left(\frac{fov_y}{2}\right) \cdot \left(\frac{\left(\frac{m}{2}\right) - j}{\frac{m}{2}}\right) \quad (4)$$

$$\vec{R} = \vec{OC} + \frac{\vec{w} + \alpha \vec{u} + \beta \vec{v}}{|\vec{w} + \alpha \vec{u} + \beta \vec{v}|} \quad (5)$$

где α, β – величины смещения луча по осям X, Y области обзора; i, j – целочисленные координаты пикселя, для которого генерируется луч; fov_x, fov_y – горизонтальный и вертикальный углы обзора камеры.

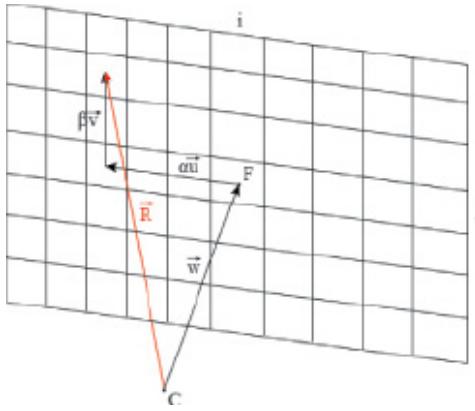


Рис. 2 – Вычисление направления распространения луча от позиции камеры к центру каждого пикселя координатной плоскости

$$\text{Пусть } \vec{d} = \frac{\vec{w} + \alpha \vec{v} + \beta \vec{v}}{|\vec{w} + \alpha \vec{v} + \beta \vec{v}|}.$$

Таким образом, можно записать векторное уравнение пучка лучей, исходящих из точки O с направляющими векторами \vec{d} :

$$\vec{R}_{i,j} = \overrightarrow{OC} + t \vec{d}, \quad t \geq 0 \quad (6)$$

где t – расстояние от начала луча до любой точки на нем; \vec{d} – вектор направления распространения луча.

Рак Татьяна Александровна, магистрант кафедры информационных технологий автоматизированных систем БГУИР, tatianarak@bsuir.com.

Научный руководитель: Алёхина Алина Энодиевна, доцент кафедры экономической информатики БГУИР, кандидат технических наук, доцент, ae.alekhina@gmail.com.

III. Выводы

К достоинствам метода трассировки лучей можно отнести следующие положения:

- возможность рендеринга гладких объектов без аппроксимации их полигональными поверхностями;
- вычислительная сложность метода слабо зависит от сложности сцены;
- отсечение невидимых поверхностей, перспектива и корректирующие изменения поля зрения являются логическим следствием алгоритма.

Серьезным недостатком метода является производительность. Метод растеризации и сканирования строк использует когерентность данных, чтобы распределить вычисления между пикселями. В то время как метод трассирования лучей каждый раз начинает процесс определения цвета пикселя заново, рассматривая каждый луч наблюдения в отдельности.

1. Roth, S. D. Ray casting for modeling solids // Computer Graphics and Image Processing. – 1982. – №18. – P. 109-144.
2. Appel, A. Some techniques for shading machine renderings of solids // AFIPS spring joint computer conference. IBM Research Center, Yorktown Heights, N.Y. – 1968. – P. 37-45.