

**Ю. А. Луцик, В. Н. Комличенко**

**ОБЪЕКТНО-ОРИЕНТИРОВАННОЕ  
ПРОГРАММИРОВАНИЕ НА ЯЗЫКЕ C++**

*Допущено Министерством образования  
Республики Беларусь в качестве учебного пособия  
для студентов учреждений, обеспечивающих получение  
высшего образования по специальностям «Информационные системы  
и технологии (по направлениям)»*

МИНСК БГУИР 2008

УДК 681.322 (075.8)

ББК 32.97 я 73

Л 86

**Рецензенты:**

кафедра прикладной математики и информатики Белорусского государственного педагогического университета им. М. Танка  
(заведующий кафедрой, канд. физ.-мат. наук А. А. Бейда),

заведующий кафедрой «Программное обеспечение вычислительной техники и автоматизированных систем» Белорусского национального технического университета, канд. техн. наук Н. А. Разоренов

**Луцик, Ю. А.**

Л 86      **Объектно-ориентированное программирование на языке C++: учеб. пособие / Ю. А. Луцик, В. Н. Комличенко. – Минск : БГУИР, 2008. – 266 с.: ил. ISBN 978-985-444-985-8**

В учебном пособии рассмотрены приемы и правила объектно-ориентированного программирования с использованием языка C++. Изложены основные конструкции языка C++, а также общие принципы разработки объектно-ориентированных программ. Рассмотрена разработка программ для Windows с использованием WIN32 API.

Пособие будет полезно студентам всех специальностей, магистрантам и аспирантам.

**УДК 681.322 (075.8)**

**ББК 32.97 я 73**

**ISBN 978-985-444-985-8**  
2008

© Луцик Ю. А., Комличенко В. Н.,

© УО «Белорусский государственный университет информатики и радиоэлектроники», 2008

## ВВЕДЕНИЕ

Одна из важнейших задач программирования – разработка алгоритма. Имеется два основных подхода к разработке программ. Первый из них называется *процедурным программированием*. Для создания программ на его основе необходимо следующее:

- определить задачу, которую нужно решить;
- продумать интерфейс программы с пользователем;
- разбить программу на логически законченные этапы;
- создать текст программы;
- отладить программу;
- тестировать программу.

Второй подход называется *объектно-ориентированным программированием* (ООП). Для разработки программ, основанных на использовании объектно-ориентированного программирования, необходимо:

- определить задачу;
- определить уникальные объекты в области решаемой задачи;
- определить взаимосвязь между объектами;
- создать классы объектов, определяя переменные, представляющие всевозможные состояния, в которых может находиться объект;
- определить сообщения, принимаемые каждым объектом, и коды функций, согласно которым объект будет реагировать на эти сообщения. Оформить их как функции-члены некоторых классов;
- объявить объекты данных классов;
- определить начальное состояние системы;
- скомпилировать, скомпоновать систему.

Цель настоящего учебного пособия помочь в изучении языка C++, поддерживающего объектно-ориентированный подход в программировании. Для успешного освоения излагаемого материала необходимо знание основных конструкций языка C.

Материал пособия основывается на ряде изданий [1–11].

## 1. ОБЪЕКТНО-ОРИЕНТИРОВАННЫЙ ПОДХОД

**Объектно-ориентированное программирование** – это методология программирования, основанная на представлении программы в виде совокупности взаимодействующих друг с другом объектов, каждый из которых является экземпляром определенного класса, а классы могут образовывать иерархию наследования. Программа будет объектно-ориентированной только при соблюдении трех требований: 1) в качестве базовых элементов используются объекты, а не алгоритмы; 2) каждый объект является экземпляром какого-либо определенного класса; 3) классы организованы иерархически.

**Объектно-ориентированное проектирование.** Программирование прежде всего подразумевает правильное и эффективное использование механизмов конкретных языков программирования, а проектирование основное внимание уделяет правильному и эффективному структурированию сложных систем. Объектно-ориентированное проектирование – это методология проектирования, соединяющая в себе процесс объектной декомпозиции и приемы представления логической (классы и объекты) и физической (модули и процессы) структуры системы, а также статической и динамической моделей проектируемой системы.

Именно объектно-ориентированная декомпозиция отличает объектно-ориентированное проектирование от структурного; в первом случае логическая структура системы отражается абстракциями в виде классов и объектов, во втором – алгоритмами.

**Объектно-ориентированный анализ.** На объектную модель повлияла более ранняя модель жизненного цикла программного обеспечения. Объектно-ориентированный анализ направлен на создание моделей реальной действительности на основе объектно-ориентированного мировоззрения. Объектно-ориентированный анализ – это методология, при которой требования к системе воспринимаются с точки зрения классов и объектов, выявленных в предметной области.

На результатах анализа формируются модели, на которых основывается проектирование, которое в свою очередь создает фундамент для окончательной реализации системы с использованием методологии программирования.

## 2. ОБЪЕКТНО-ОРИЕНТИРОВАННОЕ ПРОГРАММИРОВАНИЕ

### 2.1. Абстрактные типы данных

Концепция **абстрактных типов** и **абстрактных типов данных** является ключевой в программировании. **Абстракция** подразумевает разделение и неза-

висимое рассмотрение **интерфейса** и **реализации**.

**Интерфейс** и **внутренняя реализация** являются определяющими свойствами объектов окружающего нас мира. Интерфейс – это средство взаимодействия с некоторым объектом. Реализация – это внутреннее свойство объекта. Наибольший интерес представляет эффективность реализации.

**Модульность** и **абстракция** дополняют друг друга. Модульность предполагает скрытие деталей реализации, а абстракция позволяет специфицировать каждый модуль перед тем, как будет написана соответствующая программа.

Предположим, мы покупаем некоторый достаточно сложный бытовой прибор, имеющий развитый интерфейс с пользователем. При эксплуатации прибора мы редко задумываемся о физических процессах, происходящих в данном объекте, т.е. его реализации. Чем совершеннее интерфейс объекта, тем он удобнее в эксплуатации. При приобретении объекта нас интересует его интерфейс, но не его реализация. Основная цель абстракции в программировании заключается в отделении интерфейса от реализации. Попытка усовершенствовать объект (его реализацию) пользователем, который не является специалистом в этой области, приводит к отрицательному результату. В программировании запрет таких действий поддерживается механизмом **запрета доступа** или **скрытия** внутренних компонент. Принцип абстракции обязывает использовать механизмы скрытия, которые предотвращают умышленное или случайное изменение внутренней реализации.

Различают процедурную абстракцию и абстракцию данных.

*Процедурная абстракция* требует отдельного рассмотрения назначения процедуры (например функции C/C++) и ее реализации.

*Абстракция данных* требует отдельного рассмотрения операций над данными и реализации этих операций. Достаточно знать, какие операции выполняет модуль (функция C/C++), но не требуется знать, какие данные он при этом использует (они скрыты) и как в действительности выполняются эти операции.

Таким образом, абстракция позволяет отделить внешнее представление модуля от его внутренней структуры. Пользователя не интересует внутренняя структура модуля, а лишь то, что этот модуль может «делать». С точки зрения же разработчика, качество модуля определяется его дешевизной и эффективностью.

Абстракция данных предполагает определение и рассмотрение абстрактных типов данных (АТД), или, иначе, новых типов данных, введенных пользователем. АТД – это совокупность данных вместе с множеством операций, которые можно выполнять над этими данными.

## **2.2. Базовые принципы объектно-ориентированного программирования**

Объектно-ориентированное программирование основывается на трех ос-

новых концепциях: **инкапсуляции, полиморфизме и наследовании.**

*Инкапсуляция (пакетирование)* представляет собой механизм, связывающий вместе данные и код, обрабатывающий эти данные, и сохраняющий их от внешнего воздействия и ошибочного использования. Инкапсуляция позволяет создавать объект, являющийся логическим целым, включающим данные и код для работы с этими данными. Объект обеспечивает защиту против случайной или несанкционированной модификации частных (private) составляющих его членов. Закрытые данные или коды (методы) доступны только для других частей этого объекта и недоступны вне его. Открытая часть объекта предназначена для обеспечения контролируемого интерфейса его закрытой части.

*Полиморфизм* обеспечивает возможность реагировать различным образом на одно и то же сообщение (вызов функции-члена). Полиморфизм позволяет уменьшить сложность программы посредством использования одного и того же интерфейса для задания целого класса действий. Поддержка полиморфизма в ООП осуществляется через виртуальные функции и механизм перегрузки и переопределения.

Ключевым в понимании полиморфизма является то, что он позволяет манипулировать объектами различной степени сложности путем создания общего для них стандартного интерфейса для реализации похожих действий.

*Наследование* представляет собой механизм, благодаря которому новый (производный) класс может создаваться, наследуя (приобретая) свойства от уже существующего (базового) класса. Новый класс, используя наследование, нуждается только в определении специфичных только для этого класса компонент. Наследование позволяет поддерживать концепцию *иерархии классов*.

Различают **полиморфные** и **мономорфные** языки. Для мономорфных языков характерно то, что используемые функции, процедуры и операторы имеют уникальный тип. Полиморфные языки поддерживают концепцию полиморфизма в теории типов, когда одно и то же имя может быть использовано для выражения различных действий. Поддержка полиморфизма осуществляется через виртуальные функции, механизм перегрузки функций и операторов.

**Передача сообщений** выражает основную методологию построения объектно-ориентированных программ. Программы представляются в виде набора объектов и передачи сообщений между ними.

При построении объектно-ориентированной программы одним из основных является вопрос **иерархии классов**. Пусть имеется некоторая иерархия (структура, взаимосвязь) классов. В этом случае можно:

- определить объект для заданного класса;
- построить новый класс, наследуя свойства существующего класса;
- изменить поведение нового класса (изменить существующие и добавить новые функции).

Построение нового класса, наследованного из существующего, предполагает:

- добавление в новый класс новых компонент-данных;

- добавление в новый класс новых компонент-функций;
- замену в новом классе наследуемых из старого класса компонент-функций.

Наследование может быть одиночным и множественным (рис. 1). При множественном наследовании производный (новый) класс имеет более одного наследуемого (старого) класса, из которых образуется новый класс. При этом новый класс наследует поведение этих классов.

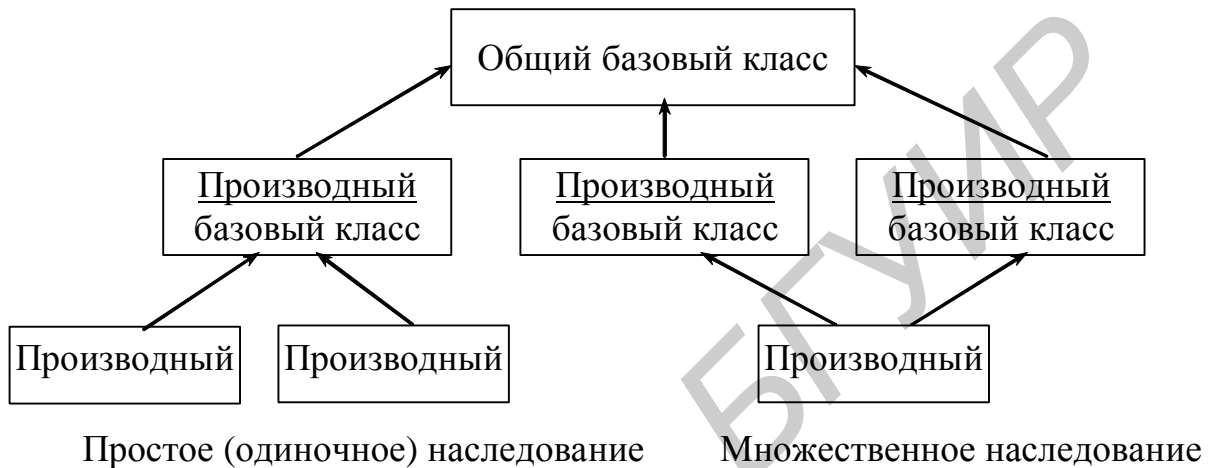


Рис. 1. Виды иерархии классов

Таким образом, объектно-ориентированное программирование – метод построения программ в виде множества взаимодействующих объектов, структура и поведение которых описаны соответствующими классами. Все эти классы образуют иерархию классов, выражающую отношение наследования.

При разработке объектно-ориентированных программ часто используются библиотеки классов. Библиотека может рассматриваться как заданная базовая иерархическая структура. Для разрабатываемой программы из библиотеки может быть выбрана некоторая подструктура и затем расширена новыми классами с использованием принципов наследования.

Язык программирования называется объектно-ориентированным, если :

- он поддерживает абстрактные типы данных (объекты с определенным интерфейсом и скрытым внутренним состоянием);
- объекты имеют связанные с ними типы (классы);
- поддерживается механизм наследования.

Программа будет объектно-ориентированной только при соблюдении всех трех указанных требований. В частности, программирование, не основанное на иерархических отношениях, не относится к ООП, а называется *программированием на основе абстрактных типов данных*.

### 2.3. Основные достоинства языка C++

Язык C++ основывается на языке C, сохраняя большую часть возможно-

стей языка С и расширяя их новыми, ориентированными на реализацию идей ООП. Язык С++ является мобильным и легко переносимым языком. Получаемый программный код обладает высоким быстродействием и компактными размерами.

#### **2.4. Особенности языка С++**

Отметим некоторые дополнительные возможности языка С++. Далее в процессе рассмотрения материала мы более подробно остановимся на этих и других, не отмеченных здесь особенностях языка С++.

Необходимо четко представлять, что достоинство языка С++ состоит не в добавлении в С новых типов, операций и т.д., а в возможности поддержки объектно-ориентированного подхода к разработке программ.

##### **2.4.1. Ключевые слова**

Язык С++ расширяет множество ключевых слов, принятых в языке С, следующими ключевыми словами:

class	new	inline	try
private	delete	operator	catch
public	this	template	throw
protected	friend	virtual	

##### **2.4.2. Константы и переменные**

В С++ односимвольные константы (данные, не изменяющие своего значения) имеют тип char, в то же время в С++ поддерживается возможность работы с двухсимвольными константами типа int:

'aВ', '\n\t' .

При этом первый символ располагается в младшем байте, а второй – в старшем.

##### **2.4.3. Операции**

В языке С++ введены следующие новые операции:

:: – операция разрешения контекста;

.\* и ->\* – операции обращения через указатель к компоненте класса;

new и delete – операции динамического выделения и освобождения памяти.

Использование этих и других операций при разработке программ будет показано далее, при изучении соответствующего материала.

##### **2.4.4. Типы данных**

В С++ поддерживаются все типы данных, предопределенные в С. Кроме того, введено несколько новых типов данных: классы и ссылки.

Ссылки расширяют и упрощают используемую в С передачу аргументов в функцию: по значению и по адресу.



### 2.4.5. Передача аргументов функции по умолчанию

В C++ поддерживается возможность задания некоторого числа аргументов по умолчанию. Это означает, что в заголовке функции некоторым параметрам при их описании присваиваются значения. При вызове данной функции число фактических параметров может быть меньше числа формальных параметров. В этом случае принимается умалчиваемое значение соответствующего параметра. Например:

```
#include <iostream>
using namespace std;

int sm(int i1, int i2, int i3=0, int i4=0)
{ cout<<i1<<' '<<i2<<' '<<i3<<' '<<i4<<' ';
  return i1+i2+i3+i4;
}

int main()
{ cout <<"сумма = "<< sm(1,2) << endl;
  cout <<"сумма = "<< sm(1,2,3) << endl;
  cout << "сумма = "<< sm(1,2,3,4) << endl;
  return 0;
}
```

Результатом работы программы будет:

```
1 2 0 0 сумма = 3
1 2 3 0 сумма = 6
1 2 3 4 сумма = 10
```

Описание параметров по умолчанию должно находиться в конце списка формальных параметров (в заголовке функции). Задание параметров по умолчанию может быть выполнено только в прототипе функции или при его отсутствии в заголовке функции.

## 2.5. Простейший ввод и вывод

В C++ ввод и вывод данных производится потоками байт. Поток (последовательность байт) – это логическое устройство, которое выдает и принимает информацию от пользователя и связано с физическими устройствами ввода-вывода. При операциях ввода байты направляются от устройства в основную память. В операциях вывода – наоборот.

Имеется четыре потока (связанных с ними объекта), обеспечивающих ввод и вывод информации и определенных в заголовочном файле `iostream.h`:

- `cin` – поток стандартного ввода;
- `cout` – поток стандартного вывода;
- `cerr` – поток стандартной ошибки;
- `clog` – буферизируемый поток стандартных ошибок.

### 2.5.1. Объект `cin`

Для ввода информации с клавиатуры используется объект `cin`. Формат записи `cin` имеет следующий вид:

```
cin [>>имя_переменной];
```

Объект `cin` имеет некоторые недостатки. Необходимо, чтобы данные вводились в соответствии с форматом переменных, что не всегда может быть гарантировано.

### 2.5.2. Объект `cout`

Объект `cout` позволяет выводить информацию на стандартное устройство вывода – экран. Формат записи `cout` имеет следующий вид:

```
cout << data [ << data];
```

`data` – это переменные, константы, выражения или комбинации всех трех типов.

Простейший пример применения `cout` – это вывод, например, символьной строки:

```
cout << "объектно-ориентированное программирование";
```

```
cout << "программирование на C++".
```

Надо помнить, что `cout` не выполняет автоматический переход на новую строку после вывода информации. Для перевода курсора на новую строку надо вставлять символ `'\n'` или манипулятор `endl`.

```
cout << "объектно-ориентированное программирование \n";
```

```
cout << "программирование на C++"<<endl;
```

Для управления выводом информации используются манипуляторы.

### 2.5.3. Манипуляторы

Для форматирования выводимой информации используются манипуляторы. Описания для стандартных манипуляторов включены в файл `iomanip.h`

Манипуляторы `dec`, `hex` и `oct` используются для вывода числовой информации в десятичном, шестнадцатеричном или восьмеричном представлении. Применение их можно видеть на примере следующей программы:

```
#include <iostream>
using namespace std;

int main()
{ int a=0x11, b=4, // целые числа: шестнадцатеричное и десятичное
  c=051, d=8, // восьмеричное и десятичное
  i,j;
  i=a+b;
  j=c+d;
  cout << i <<' ' <<hex << i <<' ' <<oct << i <<' ' <<dec << i <<endl;
  cout <<hex << j <<' ' << j <<' ' <<dec << j <<' ' << oct << j <<endl;
  return 0;
}
```

В результате выполнения программы на экран будет выведена следующая информация:

```
21 15 25 21
31 31 49 61
```

Манипуляторы изменяют значение некоторых переменных в объекте `cout`. Эти переменные называются флагами состояния. Когда объект `cout` посылает данные на экран, он проверяет эти флаги.

Рассмотрим манипуляторы, позволяющие выполнять форматирование выводимой на экран информации:

```
#include <iostream>
#include <iomanip>
using namespace std;

int main()
{ int a=0x11;
  double d=12.362;
  cout << setw(4) << a << endl;
  cout << setw(10) << setfill('*') << a << endl;
  cout << setw(10) << setfill(' ') << setprecision(3) << d << endl;
  return 0;
}
```

Результат работы программы:

```
17
*****17
12.4
```

В приведенной программе использованы манипуляторы `setw()`, `setfill(' ')` и `setprecision()`. Синтаксис их показывает, что это функции. На самом деле это *компоненты-функции* (рассмотрим позже), позволяющие изменять флаги состояния объекта `cout`. Для их использования необходим заголовочный файл `iomanip.h`. Функция `setw(4)` обеспечивает вывод значения переменной `a` в четыре позиции (по умолчанию выравнивание вправо). Функция `setfill('символ')` заполняет пустые позиции символом. Функция `setprecision(n)` обеспечивает вывод числа с плавающей запятой с точностью до `n` знаков после запятой (при необходимости производится округление дробной части). Если при этом не установлен формат вывода с плавающей запятой, то точность указывает общее количество значащих цифр. Заданная по умолчанию точность – шесть цифр. Таким образом, функции имеют следующий формат:

```
setw(количество_позиций_для_вывода_числа)
setfill(символ_для_заполнения_пустых_позиций)
setprecision(точность_при_выводе_дробного_числа)
```

Наряду с перечисленными выше манипуляторами в C++ используются также манипуляторы `setiosflags()` и `resetiosflags()` для установки определенных

глобальных флагов, используемых при вводе и выводе информации. На эти флаги ссылаются как на *переменные состояния*. Функция `setiosflags()` устанавливает указанные в ней флаги, а `resetiosflags()` сбрасывает (очищает) их. В приведенной ниже таблице показаны аргументы для этих функций.

Таблица 1

<i>Значение</i>	<i>Результат, если значение установлено</i>
<code>ios::skipws</code>	Игнорирование пустого пространства при вводе
<code>ios::left</code>	Вывод с выравниванием слева
<code>ios::right</code>	Вывод с выравниванием справа
<code>ios::internal</code>	Заполнение пространства после знака или основания системы счисления
<code>ios::dec</code>	Вывод в десятичном формате
<code>ios::oct</code>	Вывод в восьмеричном формате
<code>ios::hex</code>	Вывод в шестнадцатеричном формате
<code>ios::boolalpha</code>	Вывод булевых значений в виде TRUE и FALSE
<code>ios::showbase</code>	Вывод основания системы счисления
<code>ios::showpoint</code>	Вывод десятичной точки
<code>ios::uppercase</code>	Вывод шестнадцатеричных чисел заглавными буквами
<code>ios::showpos</code>	Вывод знака + перед положительными целыми числами
<code>ios::scientific</code>	Использование формы вывода с плавающей запятой
<code>ios::fixed</code>	Использование формы вывода с фиксированной запятой
<code>ios::unitbuf</code>	Сброс после каждой операции вывода
<code>ios::sktdio</code>	Сброс после каждого символа

Как видно из таблицы, флаги формата объявлены в классе `ios`.

Пример программы, в которой использованы манипуляторы:

```
#include <iostream>
#include <iomanip>
using namespace std;

int main()
{ char s[]="БГУИР факультет КСиС";
  cout << setw(30) << setiosflags(ios::right) << s << endl;
  cout << setw(30) << setiosflags(ios::left) << s << endl;
}
```

Результат работы программы:

```
                БГУИР факультет КСиС
БГУИР факультет КСиС
```

Наряду с манипуляторами `setiosflags()` и `resetiosflags()`, для того чтобы установить или сбросить некоторый флаг, могут быть использованы функции класса `ios` `setf()` или `unsetf()`. Например:

```
#include <iostream>
using namespace std;
```

```

#include <string.h>
int main()
{ char *s="Я изучаю C++";
  cout.setf(ios::uppercase | ios::showbase | ios::hex);
  cout << 88 << endl;
  cout.unsetf(ios::uppercase);
  cout << 88 << endl;
  cout.unsetf(ios::uppercase | ios::showbase | ios::hex);
  cout.setf(ios::dec);
  int len = 10 + strlen(s);
  cout.width(len);
  cout << s << endl;
  cout << 88 << " hello C++ " << 345.67 << endl;
  return 0;
}

```

Результат работы программы:

0X58

0x58

Я изучаю C++

88 hello C++ 345.67

## 2.6. Операторы для динамического выделения и освобождения памяти (**new** и **delete**)

Различают два типа памяти: статическую и динамическую. В статической памяти размещаются локальные и глобальные данные при их описании в функциях. Для временного хранения данных в памяти ЭВМ используется динамическая память, или heap. Размер этой памяти ограничен, и запрос на динамическое выделение памяти может быть выполнен далеко не всегда.

Для работы с динамической памятью в языке C использовались функции `calloc`, `malloc`, `realloc`, `free` и др. В C++ для операций выделения и освобождения памяти можно также использовать встроенные операторы **new** и **delete**.

**Оператор new** имеет один операнд. Оператор имеет две формы записи:

```

[::] new [(список_аргументов)] имя_типа [(инициализирующее_значение)]

```

```

[::] new [(список_аргументов)] (имя_типа) [(инициализирующее_значение)]

```

В простейшем виде оператор `new` можно записать:

```

new имя_типа           или           new (имя_типа)

```

Оператор `new` возвращает указатель на объект типа «имя\_типа», для которого выполняется выделение памяти. Например:

```

char *str;           // str – указатель на объект типа char
str=new char;       // выделение памяти под объект типа char
или
str=new (char);

```

В качестве аргументов можно использовать как стандартные типы данных, так и определенные пользователем. В этом случае именем типа будет имя структуры или класса. Если память не может быть выделена, оператор `new` возвращает значение `NULL`.

Оператор `new` позволяет выделять память под массивы. Он возвращает указатель на первый элемент массива в квадратных скобках. Например:

```
int *n;           // n – указатель на целое
n=new int[20];    // выделение памяти для массива
```

При выделении памяти под многомерные массивы все размерности кроме крайней левой должны быть константами. Первая размерность может быть задана переменной, значение которой к моменту использования `new` известно пользователю, например:

```
k=3;
int *p[]=new int[k][5]; // ошибка cannot convert from 'int (*)[5]' to 'int *[]'
int (*p)[5]=new int[k][5]; // верно
```

При выделении памяти под объект его значение будет неопределенным. Однако объекту можно присвоить начальное значение.

```
int *a = new int (10234);
```

Этот параметр нельзя использовать для инициализации массивов. Однако на место инициализирующего значения можно поместить через запятую список значений, передаваемых конструктору при выделении памяти под массив (массив новых объектов, заданных пользователем). Память под массив объектов может быть выделена только в том случае, если у соответствующего класса имеется конструктор, заданный по умолчанию.

```
class matr
```

```
{ int a;
  float b;
public:
  matr(){}; // конструктор по умолчанию
  matr(int i,float j): a(i),b(j) {}
  ~matr(){};
};
```

```
int main()
{ matr mt(3,.5);
  matr *p1=new matr[2]; // верно p1 – указатель на 2 объекта
  matr *p2=new matr[2] (2,3.4); // неверно, невозможна инициализация
  matr *p3=new matr (2,3.4); // верно p3 – инициализированный объект
}
```

Следует отметить, что в примере конструктор по умолчанию требуется при использовании оператора `new matr[2]`, т.е. создании массива объектов.

Оператор `new` вызывает функцию `operator new()`. Аргумент `имя_типа` используется для автоматического вычисления размера памяти `sizeof(имя_типа)`,

т.е. инструкция типа `new имя_типа` приводит к вызову функции:

```
operator new(sizeof(имя_типа));
```

Далее, в подразделе «Перегрузка операторов» будет рассмотрен случай использования доопределенного оператора `new` для некоторого класса. Доопределение оператора `new` позволяет расширить возможности выделения памяти для объектов (их компонент) данного класса.

Создание объекта с помощью операции `new` вызывает также выполнение конструктора для этого объекта. Если в `new` не указан список инициализации либо он пуст (только скобки), то выполняется конструктор по умолчанию (`default`), который будет рассмотрен ниже. Если имеется непустой список инициализации, то выполняется тот конструктор, для которого этот список соответствует списку аргументов.

При создании массива выполняется стандартный конструктор для каждого элемента.

Отметим преимущества использования оператора `new` перед использованием `malloc()`:

- оператор `new` автоматически вычисляет размер необходимой памяти. Не требуется использование оператора `sizeof()`. При этом он предотвращает выделение неверного объема памяти;

- оператор `new` автоматически возвращает указатель требуемого типа (не требуется использование оператора преобразования типа);

- имеется возможность инициализации объекта;

- можно выполнить перегрузку оператора `new` (`delete`) глобально или по отношению к тому классу, в котором он используется.

Для разрушения объекта, созданного с помощью оператора `new`, необходимо использовать в программе оператор `delete`.

**Оператор `delete`** имеет две формы записи:

```
[::] delete переменная_указатель // для указателя на один элемент
```

```
[::] delete [] переменная_указатель // для указателя на массив
```

Единственный операнд в операторе `delete` должен быть указателем, возвращаемым оператором `new`. Если оператор `delete` применить к указателю, полученному не посредством оператора `new`, то результат будет непредсказуем.

Использование оператора `delete` вместо `delete[]` по отношению к указателю на массив может привести к логическим ошибкам. Таким образом, освобождать память, выделенную для массива, необходимо оператором `delete []`, а для отдельного элемента – оператором `delete`.

```
#include <iostream>
using namespace std;
class A
{ int i; // компонента-данное класса A
public:
    A(){} // конструктор класса A
```

```

    ~A(){ }           // деструктор класса A
};
int main()
{ A *a,*b;          // описание указателей на объект класса A
  float *c,*d;      // описание указателей на элементы типа float

  a=new A;          // выделение памяти для одного объекта класса A
  b=new A[3];       // выделение памяти для массива объектов класса A
  c=new float;      // выделение памяти для одного элемента типа float
  d=new float[4];   // выделение памяти для массива элементов типа float
  delete a;         // освобождение памяти, занимаемой одним объектом
  delete [] b;      // освобождение памяти, занимаемой массивом объектов
  delete c;         // освобождение памяти одного элемента типа float
  delete [] d;      // освобождение памяти массива элементов типа float
}

```

При удалении объекта оператором delete вначале вызывается деструктор этого объекта, а потом освобождается память. При удалении массива объектов с помощью операции delete[] деструктор вызывается для каждого элемента массива.

### Вопросы и упражнения для закрепления материала

1. Укажите результат работы фрагмента программы:

```

int n=3
switch(n)
{ case '3': cout << "aaa"<<endl; break;
  case 3: cout << "bbb"<<endl; break;
  default: cout << "vvv"<<endl;
}

```

2. Если  $i = 5$ , какой будет результат выполнения данного фрагмента?

```
do { cout << (--i)-- << ' '; } while ( i >= 2 && i < 5 );
```

3. Что произойдет при выполнении фрагмента программы?

```
for (i = 0; i < 5;) { continue; i--; func(); }
```

4. Что означает запись while ( false )?

5. Если в программе уже имеется функция с прототипом

```
int func(int, double), то какое из следующих объявлений не вызовет ошибки компиляции?
```

а) double func(int m, double g)

б) int func(double x, int y)

в) double func(int m, double h, int d = 0)

г) void func(int m, double g = 3.14)

6. Что такое манипулятор ввода – вывода?

7. Для чего необходимы операторы new и delete. В чем их отличие от функций malloc() и free()?



8. Как создать и удалить массив объектов?  
9. Что такое ссылка? Какое имеется преимущество при использовании ссылки в качестве параметра функции, а в чем недостаток? В чем разница между ссылкой и указателем?

10. Чему будут равны значения `y` и `s` после выполнения следующего кода:

```
int y = 8;  
int &s = y;  
s++;
```

11. Как обратиться к глобальной переменной, если в функции определена локальная переменная с таким же именем?

12. Что будет, если создать класс, все компоненты которого имеют атрибут `private`?

13. Возможно ли создание пустого класса, например:

```
class Empty {};
```

14. Какой будет результат выполнения следующего кода:

```
class A  
{ public:  
    int inc(int x) { return x++; }  
    int inc(short x) { return x + 2; }  
};
```

```
A obj; int y = 5;  
cout << obj.inc(y);
```

15. Сколько ошибок обнаружит компилятор в данном коде? Укажите их.

```
class cls  
{ public:  
    void Set (int n) { num = n;};  
    int Get() const { return ++num;};  
private:  
    int num;  
};  
int main()  
{ cls ch;  
    ch.num = 9;  
    ch.Set(10);  
    cls ch2(2);  
    return 0;  
}
```

### 3. БАЗОВЫЕ КОНСТРУКЦИИ ОБЪЕКТНО-ОРИЕНТИРОВАННЫХ ПРОГРАММ

#### 3.1. Объекты

Базовыми блоками ООП являются **объект** и **класс**. Объект C++ – абстракт-

ное описание некоторой сущности, например запись о человеке. Формально объект определить достаточно сложно. Grady Booch [5] определил объект через свойства: **состояние** и **поведение**, которые однозначно **идентифицируют объект**. Класс – это множество объектов, имеющих общую структуру и поведение.

Рассмотрим некоторые конструкции языка С:

```
int a,b,c;
```

Здесь заданы три статических объекта целого типа, имеющих общую структуру, которые только могут получать значения и о поведении которых ничего не известно. Таким образом, о типе `int` можно говорить как об имени класса – некоторой абстракции, используемой для описания общей структуры и поведения множества объектов.

Рассмотрим пример описания структуры в языке С:

```
struct str
{ char a[10];
  double b;
};
str s1,s2;
```

Структура позволяет описать АТД (абстрактный тип данных, определенный программистом), являющийся абстракцией, так как в памяти при этом место под структуру выделено не будет. Таким образом, `str` – это **класс**.

В то же время объекты `a`, `b`, `c` и `s1`, `s2` – это уже реальность, существующая в пространстве (памяти ЭВМ) и во времени. Таким образом, класс можно определить как общее описание для множества объектов.

Определим теперь понятия **состояние**, **поведение** и **идентификация** объекта. Состояние объекта объединяет все его поля данных (статическая компонента) и текущие значения каждого из этих полей (динамическая компонента). Поведение объекта определяет, как объект изменяет свои состояния и взаимодействует с другими объектами. Идентификация объекта позволяет выделить объект из числа других объектов.

Процедурный подход к программированию предполагает разработку взаимодействующих подпрограмм, реализующих некоторые алгоритмы. Объектно-ориентированный подход представляет программы в виде взаимодействующих объектов. Взаимодействие объектов осуществляется посредством сообщений. Под передачей сообщения объекту понимается вызов некоторой функции (компонента этого объекта).

Говоря об объекте, можно выделить две его характеристики: интерфейс и реализацию.

Интерфейс показывает, как объект общается с внешней средой. Он может быть ассоциирован с окном, через которое можно заглянуть внутрь объекта и получить доступ к функциям и данным объекта.

Все данные делятся на локальные и глобальные. **Локальные** данные недоступны (через окно). Доступ к ним и их модификация возможна только из компонент-функций этого объекта. **Глобальные** данные видны и модифицируе-

мы через окно (извне). Для активизации объекта (чтобы он что-то выполнил) ему посылается сообщение. *Сообщение* проходит через окно и активизирует некоторую глобальную функцию. Тип сообщения определяется именем функции и значениями передаваемых аргументов. Локальные функции (за некоторым исключением) доступны только внутри класса.

Говоря о **реализации** объекта, мы подразумеваем особенности реализации функций соответствующего класса (особенности алгоритмов и кода функций).

Объект включает в себя все данные, необходимые, чтобы описать сущность, и функции или методы, которые манипулируют этими данными.

### 3.2. Понятие класса

Одним из основных, базовых понятий объектно-ориентированного программирования является понятие класса.

Основная идея класса как абстрактного типа заключается в разделении интерфейса и реализации.

Интерфейс показывает, как можно использовать класс. При этом совершенно неважно, каким образом соответствующие функции реализованы внутри класса.

Реализация – внутренняя особенность класса. Одно из требований к реализации – критерий изоляции кода функции от воздействия извне. Это достигается использованием локальных компонент данных и функций.

Интерфейс и реализация должны быть максимально независимы друг от друга, т.е. изменение кода функций класса не должно изменять интерфейс.

По синтаксису класс аналогичен структуре. Класс определяет новый тип данных, объединяющих данные и код (функции обработки данных), и используется для описания объекта. Реализация механизма сокрытия информации (данные и функциональная часть) в C++ обеспечивается механизмом, позволяющим содержать публичные (`public`), частные (`private`) и защищенные (`protected`) части. Защищенные (`protected`) компоненты класса можно пока рассматривать как синоним частных (`private`) компонент, но реальное их назначение связано с наследованием. По умолчанию все части класса являются частными. Все переменные, объявленные с использованием ключевого слова `public`, являются доступными для всех функций в программе. Частные (`private`) данные доступны только в функциях, описанных в данном классе. Этим обеспечивается принцип инкапсуляции (пакетирования). В общем случае доступ к объекту из остальной части программы осуществляется с помощью функций со спецификатором доступа `public`. В ряде случаев лучше ограничить использование переменных, объявив их как частные, и контролировать доступ к ним через функции, имеющие спецификатор доступа `public`.

Соккрытие данных – важная компонента ООП, позволяющая создавать легче отлаживаемый и сопровождаемый код, так как ошибки и модификации локализованы в нем. Для реализации этого компоненты-данные желательно помещать в `private`-секцию.

```

#include <iostream>
using namespace std;

class kls
{ int sm;          // по умолчанию для класса предполагается
  int m[5];       // атрибут private
public:
  void inpt(int); // прототип функции ввода данных
  int summ();     // прототип функции summ
};
void kls::inpt(int i) // описание функции inpt
{ cin >> m[i]; }

int kls::summ() // описание функции summ
{ sm=0;        // инициализация компоненты sm класса
  for(int i=0; i<5; i++) sm+=m[i];
  return sm;
}

int main()
{ kls k1,k2;    // объявление объектов k1 и k2 класса kls
  int i;
  cout<< "Вводите элементы массива ПЕРВОГО объекта :";
  for(i=0;i<5; k1.inpt(i++)); // ввод данных в первый объект
  cout<< "Вводите элементы массива ВТОРОГО объекта :";
  for(i=0;i<5; k2.inpt(i++)); // во второй объект
  cout << "\n Сумма элементов первого объекта (k1) = " << k1.summ();
  cout << "\n Сумма элементов второго объекта (k2) = " << k2.summ();
  return 0;
}

```

Результат работы программы:

Вводите элементы массива ПЕРВОГО объекта : 2 4 1 3 5

Вводите элементы массива ВТОРОГО объекта : 2 4 6 4 9

Сумма элементов первого объекта (k1) = 15

Сумма элементов второго объекта (k2) = 25

В приведенном примере описан класс, для которого задан пустой список объектов. В функции main() объявлены два объекта описанного класса. При описании класса в него включаются прототипы функций для обработки данных класса. Текст самой функции может быть записан как внутри описания класса (функция inpt()), так и вне его (функция summ()).

Знак :: называется областью действия оператора. Он используется для информирования компилятора о том, что описываемая функция (в примере это summ) принадлежит классу, имя которого расположено слева от знака ::.

Если при описании класса некоторые функции объявлены со специфика-

тором `public`, а часть со спецификатором `private`, то доступ к последним из функции `main()` возможен только через функции этого же класса. Например:

```
#include <iostream>
using namespace std;

class kls
{   int max,a,b,c;
public:
    void init(void);
    void out();
private:
    int f_max(int,int,int);
};

void kls::init(void)      // инициализация компонент a, b, c класса
{ cout << "Введите 3 числа ";
  cin >> a >> b >> c;
  max=f_max(a,b,c);    // обращение к функции, описанной как private
}

void kls::out(void)      // вывод max числа на экран
{ cout <<"\n MAX из 3 чисел = " << max <<' endl;
}

int kls::f_max(int i,int j, int k ); // функция нахождения наибольшего из
{ int kk;                      // трех чисел
  if(i>j) if(i>k) return i;
    else return k;
  else if(j>k) return j;
    else return k;
}

int main()
{ kls k;      // объявление объекта класса kls
  k.init();   // обращение к public функциям ( init и out)
  k.out();
}
```

Отметим ошибочность использования инструкции

```
k.max=f_max(k.a,k.b,k.c);
```

в `main` функции, так как данные `max`, `a`, `b`, `c` и функция `f_max` класса `kls` являются частными и недоступны через префикс `k` из функции `main()`, не принадлежащей классу `kls`.

В примере для работы с объектом `k` класса `kls` выполнялась инициализация полей `a`, `b` и `c` путем присвоения им некоторых начальных значений. Для этого использована функция `init`. В языке `C++` имеется возможность одновременно с описанием (созданием) объекта выполнять и его инициализацию. Эти

действия выполняются специальной функцией, принадлежащей этому классу. Эта функция носит специальное название: **конструктор**. Название этой функции всегда должно совпадать с именем класса, которому она принадлежит. При использовании конструктора функцию `init` в описании класса можно заменить на

```
kls(int A, int B, int C) {a=A; b=B; c=C;} // функция конструктор
```

Конструктор представляет собой обычную функцию, имя которой совпадает с именем класса, в котором он объявлен и используется. Он никогда не должен возвращать никаких значений. Количество и имена фактических параметров в описании функции конструктора зависят от числа полей, которые будут инициализированы при объявлении объекта (экземпляра) данного класса. Кроме отмеченной формы записи конструктора в программах на C++ можно встретить и форму записи конструктора в следующем виде:

```
kls(int A, int B, int C) : a(A), b(B), c(C) { }
```

В этом случае после двоеточия перечисляются инициализируемые данные и в скобках – инициализирующие их значения (точнее, через запятую перечисляются конструкторы объектов соответствующих типов). Возможна комбинация отмеченных форм.

Наряду с перечисленными выше формами записи конструктора существует конструктор, либо не имеющий параметров, либо все аргументы которого заданы по умолчанию – *конструктор по умолчанию*:

```
kls(){ }           это аналогично      kls() : a(), b(), c() { }  
kls(int=0, int=0, int=0){ }   это аналогично      kls() : a(0), b(0), c(0) { }
```

Каждый класс может иметь только один конструктор по умолчанию. Более того, если при объявлении класса в нем отсутствует явно описанный конструктор, то компилятором автоматически генерируется конструктор по умолчанию. Конструктор по умолчанию используется при создании объекта без инициализации его, а также незаменим при создании массива объектов. Если при этом конструкторы с параметрами в классе есть, а конструктора по умолчанию нет, то компилятор зафиксирует синтаксическую ошибку.

Существует еще один особый вид конструкторов – *конструктор копирования*, но о нем разговор будет идти несколько позже.

Противоположным по отношению к конструктору является **деструктор** – функция, приводящая к разрушению объекта соответствующего класса и возвращающая системе область памяти, выделенную конструктором. Деструктор имеет имя, аналогичное имени конструктора, но перед ним ставится знак `~`:

```
~kls(void){ }   или   ~kls(){ }           // функция-деструктор
```

Рассмотрим использование конструктора и деструктора на примере программы подсчета числа встреч некоторой буквы в символьной строке.

```
#include <iostream>
```

```

using namespace std;
#include <string.h>
#define n 10

class stroka
{
    int m;
    char st[20];
public:
    stroka(char *st);           // конструктор
    ~stroka();                 // деструктор
    void out(char);
    int poisk(char);
};

stroka::stroka(char *s)
{
    cout << "\n работает конструктор";
    strcpy(st,s);
}

stroka::~stroka(void)
{
    cout << "\n работает деструктор";
}

void stroka::out(char c)
{
    cout << "\n символ " << c << " найден в строке " << st << m << " раз";
}

int stroka::poisk(char c)
{
    m=0;
    for(int i=0;st[i]!='\0';i++)
        if (st[i]==c) m++;
    return m;
}

int main()
{
    char c;                    // символ для поиска его в строке
    cout << "введите символ для поиска его в строке ";
    cin >> c;
    stroka str("abcadbsaf"); // объявление объекта str и вызов конструктора
    if (str.poisk(c))        // подсчет числа вхождений буквы c в строку
        str.out(c);         // вывод результата
    else cout << "\n буква" << c << " не найдена" << endl;
    return 0;
}

```

В функции main() при объявлении объекта str класса stroka происходит вызов функции конструктора, осуществляющего инициализацию поля st этого объекта символьной строкой "abcadbsaf":

```
stroka str("abcadbsaf");
```

Все функции-компоненты класса `stroka` объявлены со спецификатором `public` и, следовательно, являются глобальными и могут быть вызваны из функции `main()`. Вызов функции осуществляется с использованием префикса `str`.

```
str.poisk(c);
```

```
str.out(c);
```

Поля данных класса `stroka` объявлены со спецификатором `private` по умолчанию и, следовательно, являются локальными по отношению к классу `stroka`. Обращение внутри любой функции-компоненты класса к полям этого же класса производится без использования префикса. За пределами видимости класса эти поля недоступны. Таким образом, обращение к ним из функции `main()`, например, `str.st[1]` или `str.m`, являются ошибочными.

Необходимо также отметить, что количество конструкторов класса может быть более одного. Это возможно, если в объявлении класса имеется несколько полей данных и при определении нескольких объектов этого класса необходимо инициализировать некоторые (определенные для каждого объекта) поля (группы полей). Рассмотренный выше пример программы может быть изменен следующим образом:

```
#include <iostream>
using namespace std;
#include <string.h>
#define n 10

class stroka
{ public:
    int m;
    char st[20];
    stroka(){} // конструктор по умолчанию
    stroka(char *); // конструктор 1
    stroka(int); // конструктор 2
    ~stroka(void); // деструктор
    void out(char);
    int poisk(int);
};

void stroka::stroka(char *s) // описание конструктора 1
{ cout << "работает конструктор 1"<<endl;
  strcpy(st,s);
}

stroka(int M) : m(M) // описание конструктора 2
{ cout << "работает конструктор 2"<<endl; }

void stroka::~stroka(void)
{ cout << "работает деструктор"<<endl;}
```



```

void stroka::out(char c)
{ cout << "СИМВОЛ " << c << " встречен в строке " << st << " " << m << " раз\n";
}

int stroka::poisk(int k)
{ m=0;
  for(int i=0;st[i]!='\0';i++)
    if (st[i]==st[k]) m++;
  return m;
}

int main()
{ int i;
  cout << "введите номер (0-8) символа для поиска в строке" << endl;
  cin >> i;
  stroka str1("abcadbsaf"); // описание и инициализация объекта str1
  stroka str2(i); // описание и инициализация объекта str2
  if (str1.poisk(str2.m)) // вызов функции поиска символа в строке
    str1.out(str1.st[str2.m]); // вызов функции вывода результата
  else cout << "символ не встречен в строке " << str1.st << " ни разу" << endl;
  return 0;
}

```

Как и любая функция, конструктор может иметь как параметры по умолчанию, так и явно описанные.

```

#include <iostream>
using namespace std;
class kls
{ int n1,n2;
public:
  kls(int,int=2);
};
kls::kls(int i1,int i2) : n1(i1),n2(i2)
{ cout<<n1<<' '<<n2<<endl;}

int main()
{ kls k(1);
  . . .
}

```

Следует отметить, что компоненты-данные класса желательно описывать в `private` секции, что соответствует принципу инкапсуляции и запрещает несанкционированный доступ к данным класса (объекта).

Отметим основные свойства и правила использования конструкторов:

- конструктор – функция, имя которой совпадает с именем класса, в котором он объявлен;

- конструктор предназначен для создания объекта (массива объектов) и инициализации его компонент-данных;

- конструктор вызывается, если в описании используется связанный с ним тип:

```
class cls{ . . . };
```

```
int main()
```

```
{ cls aa(2,.3); // вызывает cls :: cls(int,double)
```

```
  extern cls bb; // объявление, но не описание, конструктор не вызывается
```

```
}
```

- конструктор по умолчанию не требует никаких параметров;

- если класс имеет члены, тип которых требует конструкторов, то он может иметь их определенными после списка параметров для собственного конструктора. После двоеточия конструктор имеет список обращений к конструкторам типов, перечисленным через запятую;

- если конструктор объявлен в private-секции, то он не может быть явно вызван (из main функции) для создания объекта класса.

Далее выделим основные правила использования деструкторов:

- имя деструктора совпадает с именем класса, в котором он объявлен с префиксом ~;

- деструктор не возвращает значения (даже типа void);

- деструктор не наследуется в производных классах;

- деструктор не имеет параметров (аргументов);

- в классе может быть только один деструктор;

- деструктор может быть виртуальным (виртуальной функцией);

- невозможно получить указатель на деструктор (его адрес);

- если деструктор отсутствует в описании класса, то он автоматически генерируется компилятором (с атрибутом public);

- библиотечная функция exit вызывает деструкторы только глобальных объектов;

- библиотечная функция abort не вызывает никакие деструкторы.

В C++ для описания объектов можно использовать не только ключевое слово class, но также применять ключевые слова struct и union. Различие между АТД class и struct, union состоит в том, что все компоненты struct и union по умолчанию имеют атрибут доступа public. Ниже приведен пример использования union и struct.

```
#include<iostream>
```

```
using namespace std;
```

```
#include<string.h>
```

```
union my_union // объявления объединения
```

```
{ char str[14]; // компонента – символьный массив
```

```
  struct my_struct // компонента-структура
```

```
  { char str1[5]; // первое поле структуры
```

```

        char str2[8];          // второе поле структуры
    } my_s;                   // объект типа my_struct
    my_union(char *s);       // прототип конструктора
    void print(void);
};

my_union::my_union(char* s) // описание функции конструктора
{ strcpy (str,s);}

void my_union::print(void)
{ cout<<my_s.str2<<"\n";    // вывод второго поля объекта my_s
  my_s.str2[0]=0;           // вставка ноль-символа между полями
  cout<<my_s.str1<<"\n";    // вывод первого поля (до ноль-символа)
}

int main()
{  my_union obj ("MinskBelarus");
   obj.print();
   return 0;
}

```

Результат работы программы:

Belarus

Minsk

Деструктор генерируется автоматически компилятором. Для размещения данных объекта obj выделяется область памяти размером максимального поля union (14 байт) и инициализируется символьной строкой. В функции print() информация, занесенная в эту область, выводится на экран в виде двух слов, при этом используется вторая компонента объединения – структура (точнее два ее поля).

Перечислим основные свойства и правила использования структур и объединений:

- в C++ struct и union можно использовать так же, как класс;
- все компоненты struct и union имеют атрибут public;
- можно описать структуру без имени struct{...} s1,s2,...;
- объединение без имени и без списка описываемых объектов называется анонимным объединением;
- доступ к компонентам анонимного объединения осуществляется по их имени;
- глобальные анонимные объединения должны быть объявлены статическими;
- анонимные объединения не могут иметь компонент-функций;
- компоненты объединения нельзя специфицировать как private, public или protected, они всегда имеют атрибут public;
- union можно инициализировать, но всегда значение будет присвоено

первой объявленной компоненте.

Ниже приведен текст программы с разработанным классом. В программе выполняются операции помещения символьных строк на вершину стека и чтение их с вершины стека. Более подробно механизм работы со списками будет рассмотрен в разделах «Шаблоны» и «Стандартная библиотека шаблонов».

```
#include <iostream>
using namespace std;
#include <string.h>

class stack          // класс СТЕК
{ char *inf;        // компонента-данное (симв. строка)
  stack *nx;        // компонента-данное (указатель на элемент стека)
public:
  stack(){ };       // конструктор
  ~stack(){ };      // деструктор
  stack *push(stack *,char *); // занесение информации на вершину стека
  char *pop(stack **); // чтение информации с вершины стека
};

// помещаем информацию (строку) на вершину стека
// возвращаем указатель на вершину стека
stack * stack::push(stack *head,char *a)
{ stack *PTR;
  if(!(PTR=new stack))
  { cout << "\nНет памяти"; return NULL;}
  if(!(PTR->inf=new char[strlen(a)]))
  { cout << "\nНет памяти"; return NULL;}
  strcpy(PTR->inf,a); // инициализация созданной вершины
  PTR->nx=head;
  return PTR;        // PTR – новая вершина стека
}

// pop удаляет информацию (строку) с вершины стека и возвращает
// удаленную строку. Изменяет указатель на вершину стека
char * stack::pop(stack **head)
{ stack *PTR;
  char *a;
  if(!(*head)) return '\0'; // если стек пуст, возвращаем \0
  PTR=*head;                // в PTR – адрес вершины стека
  a=PTR->inf;                // чтение информации с вершины стека
  *head=PTR->nx;            // изменяем адрес вершины стека (nex==PTR->next)
  delete PTR;              // освобождение памяти
  return a;
}
```

```

int main()
{ stack *st=NULL;
  char l,ll[80];
  while(1)
  { cout <<"\n выберите режим работы:\n 1– занесение в стек"
    <<"\n 2– извлечение из стека\n 0 – завершение работы"<<endl;
    cin >>l;
    switch(l)
    { case '0': return; break;
      case '1': cin >> ll;
                if(!(st=st->push(st,ll))) return;
                break;
      case '2': cout << st->pop(&st); break;
      default: cout << "  error  " << endl;
    }
  }
  return 0;
}

```

В данной реализации в main() создается указатель st на объект класса stack. Далее методами класса stack выполняется модификация указателя st. При этом создается множество взаимосвязанных объектов класса stack, образующих список (стек). Подход, более отвечающий принципам объектно-ориентированного программирования, предполагает создание одного или нескольких объектов, каждый из которых уже сам является, например, списком. Дальнейшее преобразование списка осуществляется внутри каждого конкретного объекта. Это может быть продемонстрировано на примере программы, реализующей некоторые функции бинарного дерева.

```

#include <iostream>
using namespace std;
#include <string.h>
#define N 20

class tree // класс «бинарное дерево»
{ struct node // структура – узел бинарного дерева
  { char *inf; // информационное поле
    int n; // число встреч информационного поля в бинарном дереве
    node *l,*r;
  };
  node *dr; // указатель на корень дерева
public:
  tree(){ dr=NULL;}
  void see(node *); // просмотр бинарного дерева
  int sozd(); // создание+дополнение бинарного дерева

```

```

    node *root(){return dr;}    // функция возвращает указатель на корень
};

int tree::sozd() // функция создания бинарного дерева
{ node *u1,*u2;
  if(!(u1=new node))
  { cout<<"Нет свободной памяти"<<endl;
    return 0;
  }
  cout<<"Введите информацию в узел дерева ";
  u1->inf=new char[N];
  cin>>u1->inf;
  u1->n=1;    // число повторов информации в дереве
  u1->l=NULL; // ссылка на левый узел
  u1->r=NULL; // ссылка на правый узел
  if (!dr)
  dr=u1;
  else
  { u2=dr;
    int k,ind=0;    // ind=1 – признак выхода из цикла поиска
    do
    { if(!(k=strcmp(u1->inf,u2->inf)))
      { u2->n++;    // увеличение числа встреч информации узла
        ind=1;    // для выхода из цикла do ... while
      }
      else
      { if (k<0)    // введ. строка < строки в анализируемом узле
        { if (u2->l!=NULL) u2=u2->l; // считываем новый узел дерева
          else ind=1; // выход из цикла do ... while
        }
        else    // введ. строка > строки в анализируемом узле
        { if (u2->r!=NULL) u2=u2->r; // считываем новый узел дерева
          else ind=1; // выход из цикла do ... while
        }
      }
    } while(!ind);
    if (k)    // не найден узел с аналогичной информацией
    { if (k<0) u2->l=u1; // ссылка в dr1 налево
      else u2->r=u1;    // ссылка в dr1 направо
    }
  }
  return 1;
}

```

```

void tree::see(node *u) // функция рекурсивного вывода бинарного дерева
{ if(u)
  { cout<<"узел содержит: "<<u->inf<<" число встреч "<<u->n<<endl;
    if (u->l) see(u->l); // вывод левой ветви дерева
    if (u->r) see(u->r); // вывод правой ветви дерева
  }
}

int main()
{ tree t;
  int i;
  while(1)
  { cout<<"вид операции: 1 – создать дерево"<<endl;
    cout<<"      2 – рекурсивный вывод содержимого дерева"<<endl;
    cout<<"      3 – нерекурсивный вывод содержимого дерева"<<endl;
    cout<<"      4 – добавление элементов в дерево"<<endl;
    cout<<"      5 – удаление любого элемента из дерева"<<endl;
    cout<<"      6 – выход"<<endl;
    cin>>i;
    switch(i)
    { case 1: t.sozd(); break;
      case 2: t.see(t.root()); break;
      case 6: return;
    }
    return 0;
  }
}

```

При небольшой модификации в функции main() можно создать несколько объектов класса tree и, например, используя указатель на объект класса tree, вызывать методы класса для работы с каждым из созданных объектов (бинарных деревьев). Это преобразование предлагается выполнить самостоятельно.

### 3.3. Конструктор копирования

Необходимость использования конструктора копирования вызвана тем, что объекты наряду со статическими могут содержать и динамические данные. В то же время, например, при передаче объекта в качестве параметра функции в ней создается локальная (в пределах функции) копия этого объекта. При этом указатели обоих объектов будут содержать один и тот же адрес области памяти. При выводе локального объекта из поля видимости функции для его разрушения вызывается деструктор. В функцию деструктора входит также освобождение динамической памяти, адрес которой содержит указатель. При окончании работы программы (при вызове деструкторов) производится повторная попытка освободить уже освобожденную ранее память. Это приводит к ошибке. Для устранения этого в класс необходимо добавить конструктор копирования, кото-

рый в качестве единственного параметра получает ссылку на объект класса. Общий вид конструктора копирования имеет следующий вид:

```
имя_класса (const имя_класса & );
```

В этом конструкторе выполняется выделение памяти и копирование в нее информации из объекта, получаемого по ссылке. Таким образом, указатели для обоих объектов содержат разные адреса памяти, и при вызове деструктора выполняется освобождение памяти, соответствующей каждому из объектов.

```
#include <iostream>
using namespace std;
#include <stdlib.h>

class cls
{ char *str;
  int dl;
  // . . .   другие данные класса
public:
  cls ();      // конструктор по умолчанию
  cls(cls &); // копирующий конструктор
  ~cls();     // деструктор
  // . . .   другие методы класса
};

cls::cls ()
{ dl=10;
  str=new char[dl];
}

cls::cls(cls & obj1)      // копирующий конструктор из obj1 в obj
{ dl=obj1.dl;           // копирование длины строки
  str=new char[dl];     // выделение памяти "под" строку длиной dl
  strcpy(str,obj1.str); // копирование строки
}

cls::~cls()
{ delete [] str;
  cout<<"деструктор"<<endl;
}

void fun(cls obj1)
{ // код функции
  cout<<" выполняется функция "<<endl;
}

void main(void)
{ cls obj;
  // . . .
```



```

    fun(obj);
    // . . .
}

```

Если для класса конструктор копирования явно не описан, то компилятор сгенерирует его. При этом значения компоненты-данного одного объекта будут скопированы в компоненту-данное другого объекта. Это допустимо для объектов простых классов и недопустимо для объектов, имеющих динамические компоненты-данные (конструируются с использованием операторов динамического выделения памяти). Таким образом, даже если в классе не используются динамические данные, желательно явно описывать конструктор копирования.

Следует также отметить, что конструктор копирования вызывается в случае если локальный объект в функции должен быть возвращен, используя оператор `return`. В этом случае происходит его копирование во временный объект и вызов деструктора. Временный объект возвращается в точку вызова функции.

### 3.4. Конструктор `explicit`

В C++ компилятор для конструктора с одним аргументом может автоматически выполнять *неявные преобразования*. В результате этого тип, получаемый конструктором, преобразуется в объект класса, для которого определен данный конструктор.

```

#include <iostream>
using namespace std;
class array // класс-массив целых чисел
{ int size; // размерность массива
  int *ms; // указатель на массив
public:
  array(int = 1);
  ~array();
  friend void print(const array&);
};
array::array(int kl) : size(kl)
{ cout<<"работает конструктор"<<endl;
  ms=new int[size]; // выделение памяти для массива
  for(int i=0; i<size; i++) ms[i]=0; // инициализация
}
array::~~array()
{ cout<<"работает деструктор"<<endl;
  delete [] ms;
}
void print(const array& obj)
{ cout<<"выводится массив размерностью"<<obj.size<<endl;
  for(int i=0; i<obj.size; i++)

```

```

    cout<<obj.ms[i];
    cout<<endl;
}

void main()
{ array obj(10);
  print(obj);    // вывод содержимого объекта obj
  print(5);     // преобразование 5 в array и вывод
}

```

В результате выполнения программы получим:

```

работает конструктор
выводится массив размерностью 10
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
работает конструктор
выводится массив размерностью 5
0 0 0 0 0
работает деструктор
работает деструктор
В данном примере в инструкции:
array obj(10);

```

определяется объект obj и для его создания (и инициализации) вызывается конструктор array(int). Далее в инструкции:

```
print(obj);    // вывод содержимого объекта obj
```

выводится содержимое объекта obj, используя friend-функцию print(). При выполнении инструкции:

```
print(5);     // преобразование 5 в array и вывод
```

компилятором не находится функция print(int) и выполняется проверка на наличие в классе array конструктора, способного выполнить преобразование в объект класса array. Так как в классе array имеется конструктор array(int), а точнее, просто конструктор с одним параметром, то такое преобразование возможно (создается временный объект, содержащий массив из пяти чисел).

В некоторых случаях такие преобразования являются нежелательными или, возможно, приводящими к ошибке. В C++ имеется ключевое слово explicit для подавления неявных преобразований. Конструктор, объявленный как explicit:

```
explicit array(int = 1);
```

не может быть использован для неявного преобразования. В этом случае компилятором (в частности Microsoft C++) будет выдано сообщение об ошибке:

Compiling...

```
error C2664: 'print' : cannot convert parameter 1 from 'const int' to 'const class array &'
Reason: cannot convert from 'const int' to 'const class array'
```

```
No constructor could take the source type, or constructor overload resolution was ambiguous
```

Если необходимо при использовании `explicit`-конструктора все же создать массив и передать его в функцию `print`, то надо использовать инструкцию `print(array(5))`;

Правильно сконструировав классы, можно достичь, чтобы создание объектов было разрешено, а нежелательные неявные преобразования типов запрещены. Рассмотрим пример, в котором целочисленный размер массива может быть передан в качестве параметра конструктору и недопустимы преобразования целых чисел во временный объект.

```
class array                                // класс-массив целых чисел
{ public:
    class array_size                        // класс-размер массива
    { public:
        array_size(int _kl):kl(_kl){ }
        int size() const { return kl;}
    private:
        int kl;
    };
    array(int n,int m)
    { this->n=n;
      ms=new int[this->n];
      for(int i=0;i<this->n;i++) ms[i]=m;
    }
    array(array_size _size)
    { n=_size.size();
      ms=new int[n];
    }
    ~array(){ delete [] ms;}
private:
    int n;
    int *ms;
};
main()
{ array a(1);
  . . .
};
```

Компилятор для объекта **a** генерирует вызов конструктора `array(int)`. Но такого конструктора не существует. Компиляторы могут преобразовать аргумент типа `int` во временный объект `array_size`, поскольку в классе `array_size` имеется конструктор с одним параметром. Это обеспечивает успешное создание объекта.

### 3.5. Указатель **this**

Как отмечалось выше, если некоторая функция является компонентой объекта, то при вызове этой функции к компонентам-данным этого объекта можно обращаться по имени (опуская имя объекта). Например, пусть имеется объявление двух объектов:

```
my_class ob1,ob2;
```

Вызовы компонент-функций имеют вид

```
ob1.fun_1();
```

```
ob2.fun_2();
```

Пусть в обеих функциях содержится инструкция

```
cout << str;
```

При объявлении двух объектов создаются две компоненты-данные `str`. Возникает вопрос, откуда каждая из двух функций узнает, с какой из компонент ей работать (точнее, где она расположена). Ответ состоит в следующем. В памяти для каждого располагаемого объекта создается *скрытый указатель*, адресуемый начало выделенной под объект области памяти. Получить значение этого указателя в компонентах-функциях можно посредством ключевого слова `this`. Для любой функции, принадлежащей классу `my_class`, указатель `this` неявно объявлен так:

```
my_class *const this;
```

Таким образом, при объявлении объектов `ob1` и `ob2` создаются два `this`-указателя на эти объекты. Следовательно, любая функция, являющаяся компонентой некоторого объекта, при вызове получает `this`-указатель на этот объект. И приведенная выше инструкция в функции воспринимается как

```
cout << this->str;
```

Однако эта форма записи избыточна. С другой стороны, явное использование указателя `this` эффективно при решении некоторых задач.

Рассмотрим пример использования `this`-указателя на примере упорядочивания чисел в массиве.

```
#include<iostream>
using namespace std;
#include<stdio.h>

class m_cl
{   int a[3];
    public:
        m_cl srt();           // функция упорядочивания информации в массиве
        m_cl *inpt();        // функция ввода чисел в массив
        void out();          // вывод информации о результате сортировки
};

m_cl m_cl::srt()            // функция сортировки
{   for(int i=0;i<2;i++)
    for(int j=i;j<3;j++)
```

```

    if (a[i]>a[j]) {a[i]=a[i]+a[j]; a[j]=a[i]-a[j]; a[i]=a[i]-a[j];}
    return *this;           // возврат содержимого объекта, на который
}                           // указывает указатель this

m_cl * m_cl::inpt()       // функция ввода
{ for(int i=0;i<3;i++)
  cin >> a[i];
  return this;           // возврат скрытого указателя this
}                           // (адреса начала объекта)

void m_cl::out()
{ cout << endl;
  for(int i=0;i<3;i++)
  cout << a[i] << ' ';
}

main()
{ m_cl o1,o2;           // описание двух объектов класса m_cl
  o1.inpt()->srt().out(); // вызов компонент-функций первого объекта
  o2.inpt()->srt().out(); // вызов компонент-функций второго объекта
  return 1;
}

```

Вызов компонент-функций для каждого из созданных объектов осуществляется

```
o1.inpt()->srt().out;
```

Приведенная инструкция интерпретируется следующим образом:

сначала вызывается функция `inpt` для ввода информации в массив данных объекта `o1`;

функция `inpt` возвращает адрес памяти, где расположен объект `o1`;

далее вызывается функция сортировки информации в массиве, возвращающая содержимое объекта `o1`;

после этого вызывается функция вывода информации.

Ниже приведен текст еще одной программы, явно использующей указатель `this`. В ней выполняется добавление строки-компоненты одного объекта к строке-компоненте другого.

```
#include<iostream.h>
```

```
#include<string.h>
```

```
class B;           // предварительное объявление класса B
```

```
class A
```

```
{ char *s;
```

```
public:
```

```
  A(char *s)       // конструктор с параметром char*
```

```
  { this->s=new char[strlen(s)+1]; // память под строку-компоненту
```

```
    strcpy(this->s,s); // копирование строки-аргумента в строку-компоненту
```

```

    }
    ~A(){delete [] this->s;}
    void pos_str(char *);
};

class B
{ char *ss;
public:
    B(char *ss) // конструктор с параметром char*
    { this->ss=new char[strlen(ss)+1]; // память под строку-компоненту
      strcpy(this->ss,ss); // копирование строки-аргумента в
    } // строку-компоненту
    ~B(){delete [] this->ss;}
    char *f_this(void){return this->ss;}
};

void A::pos_str(char *s)
{ char *dd;
  int i,ii;
  dd=new char[strlen(this->s)+strlen(s)+2]; //память для перезаписи 2 строк
  strcpy(dd,this->s); // перезапись в dd строки объекта a1
  dd[strlen(this->s)]= ' '; // удаление '\0'
  ii=strlen(this->s);
  for(i=0;*(s+i);i++) // дозапись в dd строки объекта b1
  *(dd+ii+i+1)=*(s+i);
  *(dd+ii+i+1)=0;
  delete [] this->s; // удаление строки объекта a1
  this->s=dd; // перенаправление указателя на строку dd
  cout << this->s << endl;
}

void main(void)
{ A a1("aa bcc dd ee");
  B b1("bd");
  a1.pos_str(b1.f_this());
}

```

В результате выполнения программы получим  
aa bcc dd ee bd

Отметим основные правила использования this-указателей:

- каждому объявляемому объекту соответствует свой скрытый this-указатель;
- this-указатель может быть использован только для нестатической функции;
- this указывает на начало своего объекта в памяти;
- this не надо дополнительно объявлять;

- `this` передается как скрытый аргумент во все нестатические (не имеющие спецификатора `static`) компоненты-функции своего объекта;
- указатель `this` – локальная переменная и недоступна за пределами объекта;
- обращаться к скрытому указателю можно `this` или `*this`.

### 3.6. Встроенные функции (спецификатор `inline`)

В ряде случаев в качестве компонент класса используются достаточно простые функции. Вызов функции означает переход к памяти, в которой расположен выполняемый код функции. Команда перехода занимает память и требует времени на ее выполнение, что иногда существенно превышает затраты памяти на хранение кода самой функции. Для таких функций целесообразно поместить код функции вместо выполнения перехода к функции. В этом случае при выполнении функции (обращении к ней) выполняется сразу ее код. Функции с такими свойствами являются встроенными. Иначе говоря, если описание компоненты функции включается в класс, то такая функция называется встроенной. Например:

```
class stroka
{ char str[100];
public:
    .....
    int size()
    { for(int i=0; *(str+i); i++);
      return i;
    }
};
```

В описанном примере функция `size()` – встроенная. Если функция, объявленная в классе, а описанная за его пределами, должна быть встроенной, то она описывается со спецификатором `inline`:

```
class stroka
{ char str[100];
public:
    .....
    int size();
};
inline int stroka ::size()
{ for(int i=0; str[i]; i++);
  return i;
}
```

Спецификация `inline` может быть проигнорирована компилятором, поскольку иногда введение встроенных функций оказывается невозможным или нежелательным.

### 3.7. Организация внешнего доступа к локальным компонентам класса (спецификатор friend)

Мы уже познакомились с основным правилом ООП – данные (внутренние переменные) объекта защищены от воздействий извне и доступ к ним можно получить только с помощью функций (методов) объекта. Но бывают такие случаи, когда нам необходимо организовать доступ к данным объекта, не используя его интерфейс (функции). Конечно, можно добавить новую public-функцию к классу для получения прямого доступа к внутренним переменным. Однако в большинстве случаев интерфейс объекта реализует определенные операции, и новая функция может оказаться излишней. В то же время иногда возникает необходимость организации прямого доступа к внутренним (локальным) данным двух разных объектов из одной функции. При этом в C++ одна функция не может быть компонентой двух различных классов.

Для реализации этого в C++ введен спецификатор friend. Если некоторая функция определена как friend-функция для некоторого класса, то она:

- не является компонентой-функцией этого класса;
- имеет доступ ко всем компонентам этого класса (private, public и protected).

Ниже рассматривается пример, когда внешняя функция получает доступ к внутренним данным класса.

```
#include <iostream>
using namespace std;
class kls
{   int i,j;
    public:
        kls(int i,int J) : i(I),j(J) {} // конструктор
        int max() {return i>j? i : j;} // функция-компонента класса kls
        friend double fun(int, kls&); // friend-объявление внешней функции fun
};
double fun(int i, kls &x) // внешняя функция
{   return (double)i/x.i;
}
main()
{   kls obj(2,3);
    cout << obj.max() << endl;
    cout << fun(3,obj) << endl;
    return 1;
}
```

Функции со спецификатором friend, не являясь компонентами класса, не имеют и, следовательно, не могут использовать this-указатель (будет рассмотрен несколько позже). Следует также отметить ошибочность следующей заголовочной записи функции double kls :: fun(int i,int j), так как fun не является ком-



пONENTОЙ-ФУНКЦИЕЙ КЛАССА `cls`.

В общем случае `friend`-функция является глобальной независимо от секции, в которой она объявлена (`public`, `protected`, `private`), при условии, что она не объявлена ни в одном другом классе без спецификатора `friend`. Функция `friend`, объявленная в классе, может рассматриваться как часть интерфейса класса с внешней средой.

Вызов компоненты-функции класса осуществляется с использованием операции доступа к компоненте (`.`) или (`->`). Вызов же `friend`-функции производится по ее имени (так как `friend`-функции не являются компонентами класса). Следовательно, как это будет показано далее, в `friend`-функции не передается `this`-указатель и доступ к компонентам класса выполняется либо явно (`.`), либо косвенно (`->`).

Компонента-функция одного класса может быть объявлена со спецификатором `friend` для другого класса:

```
class X{ .....
    void fun (...);
};

class Y{ .....
    friend void X:: fun (...);
};
```

В приведенном фрагменте функция `fun()` имеет доступ к локальным компонентам класса `Y`. Запись вида `friend void X:: fun (...)` говорит о том, что функция `fun` принадлежит классу `X`, а спецификатор `friend` разрешает доступ к локальным компонентам класса `Y` (так как она объявлена со спецификатором в классе `Y`).

Ниже приведен пример программы расчета суммы двух налогов на зарплату.

```
#include <iostream>
#include <iomanip.h>
using namespace std;
#include <string.h>

class nalogi;           // неполное объявление класса nalogi
class work
{ char s[20];          // фамилия работника
  int zp;              // зарплата
public:
  float raschet(nalogi); // компонента-функция класса work
  void inpt()
  { cout << "вводите фамилию и зарплату" << endl;
    cin >> s >> zp;
  }
  work(){}
};
```

```

    ~work(){ };
};
class nalogi
{ float pd,           // подходящий налог
  st;                // налог на соцстрахование
  friend float work::raschet(nalogi); // friend-функция класса nalogi
public:
  nalogi(float f1,float f2) : pd(f1),st(f2){ };
  ~nalogi(void){ };
};

float work::raschet(nalogi nl)
{ cout << s << setw(6) << zp << endl; // доступ к данным класса work
  cout << nl.pd << setw(8) << nl.st << endl; // доступ к данным класса nalogi
  return zp*nl.pd/100+zp*nl.st/100;
}

int main()
{ nalogi nlg((float)12,(float)2.3); // описание и инициализация объекта
  work wr[2]; // описание массива объектов
  for(int i=0;i<2;i++) wr[i].inpt(); // инициализация массива объектов
  cout<<setiosflags(ios::fixed)<<setprecision(3)<<endl;
  cout << wr[0].raschet(nlg) << endl; // расчет налога для объекта wr[0]
  cout << wr[1].raschet(nlg) << endl; // расчет налога для объекта wr[1]
  return 0;
}

```

Следует отметить необходимость выполнения неполного (предварительного) объявления класса `nalogi`, так как в прототипе функции `raschet` класса `work` используется объект класса `nalogi`, объявляемого далее. В то же время полное объявление класса `nalogi` не может быть выполнено ранее (до объявления класса `work`), так как в нем содержится `friend`-функция, описание которой должно быть выполнено до объявления `friend`-функции. В противном случае компилятор выдает ошибку.

Если функция `raschet` в классе `work` также будет использоваться со спецификатором `friend`, то приведенная выше программа будет выглядеть следующим образом:

```

#include "iostream.h"
#include "string.h"
#include "iomanip.h"

class nalogi; // предварительное объявление класса nalogi
class work
{ char s[20]; // фамилия работника
  int zp; // зарплата

```

```

public:
    friend float raschet(work,nalogi); // friend-функция класса work
    void inpt()
    { cout << "вводите фамилию и зарплату" << endl;
      cin >> s >> zp;
    }
    work(){} // конструктор по умолчанию
    ~work(){} // деструктор по умолчанию
};

class nalogi
{ float pd, // подходящий налог
  st; // налог на соцстрахование
  friend float raschet(work,nalogi); // friend-функция класса nalogi
public:
    nalogi(float f1,float f2) : pd(f1),st(f2){};
    ~nalogi(void){};
};

float raschet(work wr,nalogi nl)
{ cout << wr.s << setw(6) << wr.zp << endl; // доступ к данным класса work
  cout << nl.pd << setw(8) << nl.st << endl; // доступ к данным класса nalogi
  return wr.zp*nl.pd/100+wr.zp*nl.st/100;
}

int main()
{ nalogi nlg((float)12,(float)2.3); // описание и инициализация объекта
  work wr[2];
  for(int i=0;i<2;i++) wr[i].inpt(); // инициализация массива объектов
  cout<<setiosflags(ios::fixed)<<setprecision(3)<<endl;
  cout << raschet(wr[0],nlg) << endl; // расчет налога для объекта wr[0]
  cout << raschet(wr[1],nlg) << endl; // расчет налога для объекта wr[1]
  return 0;
}

```

Все функции одного класса можно объявить со спецификатором friend по отношению к другому классу следующим образом:

```

class X{ .....
    friend class Y;
    .....
};

class Y{ .....
};

```

В этом случае все компоненты-функции класса Y имеют спецификатор friend для класса X (имеют доступ к компонентам класса X). В приведенном

ниже примере оба класса являются друзьями.

```
#include <iostream>
using namespace std;
class A
{ int i;          // компонента-данное класса A
public:
  friend class B; // объявление класса B другом класса A
  A():i(1){}      // конструктор
  void f1_A(B &); // объявление метода, оперирующего данными
                  // обоих классов
};

class B
{ int j;          // компонента-данное класса B
public:
  friend A;       // объявление класса A другом класса B
  B():j(2){}      // конструктор
  void f1_B(A &a){ cout<<a.i+j<<endl;} // описание метода,
                  // оперирующего данными обоих классов
};

void A :: f1_A(B &b)
{ cout<<i<<' '<<b.j<<endl;}

void main()
{ A aa;
  B bb;
  aa.f1_A(bb);
  bb.f1_B(aa);
}
```

Результат выполнения программы:

```
1 2
3
```

В объявлении класса A содержится инструкция `friend class B`, являющаяся и предварительным объявлением класса B, и объявлением класса B дружественным классу A. Отметим также необходимость описания функции `f1_A` после явного объявления класса B (в противном случае не может быть создан объект `b` еще не объявленного типа).

Отметим основные свойства и правила использования спецификатора `friend`:

- `friend`-функции не являются компонентами класса, но имеют доступ ко всем его компонентам независимо от их атрибута доступа;
- `friend`-функции не имеют указателя `this`;
- `friend`-функции не наследуются в производных классах;
- отношение `friend` не является *ни симметричным* (т.е. если класс A есть

friend классу В, то это не означает, что В также является friend классу А), *ни транзитивным* (т.е. если А friend В и В friend С, то не следует, что А friend С);

- друзьями класса можно определить перегруженные функции. Каждая перегруженная функция, используемая как friend для некоторого класса, должна быть явно объявлена в классе со спецификатором friend.

### 3.8. Вложенные классы

Один класс может быть объявлен в другом классе, в этом случае внутренний класс называется вложенным:

```
class ext_class
{
  class int_cls
  {
    ...
  };
  public:
    ...
};
```

Класс int\_class является вложенным по отношению к классу ext\_class (внешний).

Доступ к компонентам вложенного класса, имеющим атрибут private, возможен только из функций вложенного класса и из функций внешнего класса, объявленных со спецификатором friend во вложенном классе.

```
#include <iostream>
using namespace std;
class cls1 // внешний класс
{
  class cls2 // вложенный класс
  {
    int b; // все компоненты private для cls1 и cls2
    cls2(int bb) : b(bb){} // конструктор класса cls2
  };
  public: // public секция для cls1
  int a;
  class cls3 // вложенный класс
  {
    int c; // private для cls1 и cls3
  public: // public-секция для класса cls3
    cls3(int cc) : c(cc) {} // конструктор класса cls3
  };
  cls1(int aa) : a(aa) {} // конструктор класса cls
};

void main()
{
  cls1 aa(1980); // верно
  cls1::cls2 bb(456); // ошибка cls2 cannot access private
  cls1::cls3 cc(789); // верно
}
```

```

cout << aa.a << endl; // верно
cout << cc.c << endl; // ошибка 'c' : cannot access private member
                        // declared in class 'cls1::cls3'
}

```

В приведенном тексте программы инструкция `cls1::cls2 bb(456)` является ошибочной, так как объявление класса `cls2` и его компонента находятся в секции `private`. Для устранения ошибки при описании объекта `bb` необходимо изменить атрибуты доступа для класса `cls2` следующим образом:

```

public:
class cls2
{   int b;           // private-компонента
    public:
        cls2(int bb) : b(bb){}
};

```

Пример доступа к `private`-компонентам вложенного класса из функций внешнего класса, объявленных со спецификатором `friend`, приводится ниже.

```

#include <iostream>
using namespace std;
class cls1 // внешний класс
{   int a;
    public:
        cls1(int aa): a(aa) {}
        class cls2; // неполное объявление класса
        void fun(cls1::cls2); // функция получает объект класса cls2
        class cls2 // вложенный класс
        {   int c;
            public:
                cls2(int cc) : c(cc) {}
                friend void cls1::fun(cls1::cls2); // функция, дружественная
                int pp(){return c;} // классу cls1
        };
};
void cls1::fun(cls1::cls2 dd) {cout << dd.c << endl << a;}
int main()
{   cls1 aa(123);
    cls1::cls2 cc(789);
    aa.fun(cc);
    return 0;
}

```

Внешний класс `cls1` содержит `public`-функцию `fun(cls1::cls2 dd)`, где `dd` есть объект, соответствующий классу `cls2`, вложенному в класс `cls1`. В свою очередь в классе `cls2` имеется `friend`-функция `friend void cls1::fun(cls1::cls2 dd)`,

обеспечивающая доступ функции fun класса cls1 к локальной компоненте с класса cls2.

```
#include <iostream>
using namespace std;
#include <string.h>

class ext_cls // внешний класс
{ int gd; // год рождения
  double zp; // з/плата
  class int_cls1 // первый вложенный класс
  { char *s; // фамилия
  public:
    int_cls1(char *ss) // конструктор 1-го вложенного класса
    { s=new char[20];
      strcpy(s,ss);
    }
    ~int_cls1() // деструктор 1-го вложенного класса
    { delete [] s;}
    void disp_int1() {cout << s<<endl;}
  };
public:
  class int_cls2 // второй вложенный класс
  { char *s; // фамилия
  public:
    int_cls2(char *ss) //конструктор 2-го вложенного класса
    { s=new char[20];
      strcpy(s,ss);
    }
    ~int_cls2() // деструктор 2-го вложенного класса
    { delete [] s;}
    void disp_int2() {cout << s << endl;}
  };
  // public функции класса ext_cls
  ext_cls(int god,double zpl):gd(god),zp(zpl){} // конструктор внешнего
  // класса
  int_cls1 *addr(int_cls1 &obj){return &obj;} // возврат адреса объекта obj
  void disp_ext()
  { int_cls1 ob("Иванов"); // создание объекта вложенного класса
    addr(ob)->disp_int1(); // вывод на экран содержимого объекта ob
    cout <<gd<<' ' << zp<<endl;
  }
};
```

```

int main()
{ ext_cls ext(1980,230.5);
  // ext_cls::int_cls1 in1("Петров"); // неверно, т.к. int_cls1 имеет
                                     // атрибут private

  ext_cls::int_cls2 in2("Сидоров");
  in2.disp_int2();
  ext.disp_ext(); //
  return 0;
}

```

В результате выполнения программы получим:

Сидоров

Иванов

1980 230.5

В строке `in2.disp_int2()` (main функции) для объекта вложенного класса вызывается компонента-функция `ext_cls::int_cls2::disp_int2()` для вывода содержимого объекта `in2` на экран. В следующей строке `ext.disp_ext()` вызывается функция `ext_cls::disp_ext()`, в которой создается объект вложенного класса `int_cls1`. Затем, используя косвенную адресацию, вызывается функция `ext_cls::int_cls1::disp_int1()`. Далее выводятся данные, содержащиеся в объекте внешнего класса.

### 3.9. Static-члены (данные) класса

Компоненты-данные могут быть объявлены с модификатором класса памяти **static**. Класс, содержащий static компоненты-данные, объявляется как глобальный (локальные классы не могут иметь статических членов). Static-компонента совместно используется всеми объектами этого класса и хранится в одном месте. Статическая компонента глобального класса должна быть явно определена в контексте файла. Использование статических компонент-данных класса продемонстрируем на примере программы, выполняющей поиск введенного символа в строке.

```

#include "string.h"
#include "iostream.h"
enum boolean { fls,tru };
class cls
{ char *s;
  public:
    static int k; // объявление static-члена в объявлении класса
    static boolean ind;
    void inpt(char *,char);
    void print(char);
};

int cls::k=0; // явное определение static-члена в контексте файла

```



```

    boolean cls::ind;

void cls::inpt(char *ss,char c)
{ int kl;          // длина строки
  cin >> kl;
  ss=new char[kl]; // выделение блока памяти под строку
  cout << "введите строку\n";
  cin >> ss;
  for (int i=0; *(ss+i);i++)
  if(*(ss+i)==c) k++; // подсчет числа встреч буквы в строке
  if (k) ind=tru;    // ind==tru – признак того, что буква есть в строке
  delete [] ss;     // освобождение указателя на строку
}

void cls::print(char c)
{ cout << "\n число встреч символа "<< c <<"в строках = " << k;
}

void main()
{ cls c1,c2;
  char c;
  char *s;
  cls::ind=fls;
  cout << "введите символ для поиска в строках";
  cin >> c;
  c1.inpt(s,c);
  c2.inpt(s,c);
  if(cls::ind) c1.print(c);
  else cout << "\n символ не найден";
}

```

Объявление статических компонент-данных задает их имена и тип, но не инициализирует значениями. Присваивание им некоторых значений выполняется в программе (вне объекта).

В функции main() использована возможная форма обращения к static-компоненте

cls::ind (имя класса :: идентификатор), которая обеспечивается тем, что идентификатор имеет видимость public. Это дальнейшее использование оператора разрешения контекста "::".

Отметим основные правила использования статических компонент:

- статические компоненты будут одними для всех объектов данного класса, т.е. ими используется одна область памяти;
- статические компоненты не являются частью объектов класса;
- объявление статических компонент-данных в классе не является их описанием. Они должны быть явно описаны в контексте файла;
- локальный класс не может иметь статических компонент;

- к статической компоненте `st` класса `cls` можно обращаться `cls::st`, независимо от объектов этого класса, а также при помощи операторов `.` и `->` при использовании объектов этого класса;

- статическая компонента существует даже при отсутствии объектов этого класса;

- статические компоненты можно инициализировать, как и другие глобальные объекты, только в файле, в котором они объявлены.

### 3.10. Компоненты-функции `static` и `const`

В C++ компоненты-функции могут использоваться с модификатором `static` и `const`. Обычная компонента-функция, вызываемая

```
object . function(a,b);
```

имеет явный список параметров `a` и `b` и неявный список параметров, состоящий из компонент данных переменной `object`. Неявные параметры можно представить как список параметров, доступных через указатель `this`. Статическая (***static***) компонента-функция не может обращаться к любой из компонент посредством указателя `this`. Компонента-функция ***const*** не может изменять неявные параметры.

```
#include <iostream>
using namespace std;
class cls
{   int k1;           // количество изделий
    double zp;       // зарплата на производство одного изделия
    double n1,n2;    // два налога на з/пл
    double sr;       // количество сырья на производство одного изделия
    static double cs; // цена сырья на одно изделие
public:
    cls(){}          // конструктор по умолчанию
    ~cls(){}         // деструктор
    void inpt(int);
    static void vvod_cn(double);
    double seb() const;
};
double cls::cs;     // явное определение static-члена в контексте файла
void cls::inpt(int k)
{   k1=k;
    cout << "Введите з/пл и 2 налога";
    cin >> n1 >> n2 >> zp;
}
void cls::vvod_cn(double c)
{   cs=c;           // можно обращаться в функции только к static-компонентам;
}
```

```

double cls::seb() const
{ return k1*(zp+zp*nl1+zp*nl2+sr*cs); // в функции нельзя изменить ни один
}                                     // неявный параметр (k1 zp nl1 nl2 sr)

void main()
{ cls c1,c2;
  c1.inpt(100);           // инициализация первого объекта
  c2.inpt(200);           // инициализация второго объекта
  cls::vvod_cn(500.);     //
  cout << "\nc1" << c1.seb() << "\nc2" << c2.seb() << endl;
}

```

Ключевое слово `static` не должно быть включено в описание объекта статической компоненты класса. Так, в описании функции `vvod_cn` отсутствует ключевое слово `static`. В противном случае возможно противоречие между `static`-компонентами класса и внешними `static`-функциями и переменными.

Следующий далее пример демонстрирует доступ к `static` данным класса из различных функций.

```

#include <iostream>
using namespace std;
class cls
{ static int i;
  int j;
public:
  static int k; // объявление static-члена в объявлении класса
  void f1();
  static void f2();
};
int cls::k=0; // явное определение static-члена в контексте файла
int cls::i=0;

void cls::f1() // из функции класса возможен доступ
{ cout << ++k << ' ' << ++i << endl; } // к private и public static данным

void cls::f2() // из static функции класса возможен
{ cout << ++k << ' ' << ++i << endl; } // доступ к private и public static данным

void f3() // из внешней функции возможен
{ cout << ++cls::k << endl; } // доступ только к public static данным

void main()
{ cls obj;
  cout << cls::k << endl; // возможен доступ только к public static данным
  obj.f1();
  cls::f2();
  f3();
}

```

Результат работы программы:

```
0
1 1
2 2
3
```

Функции класса, объявленные со спецификатором `const`, могут быть вызваны для объекта со спецификатором `const`, а функции без спецификатора `const` – не могут.

```
const cls c1;
cls c2;
c1.inpt(100);    // неверный вызов
c2.inpt(100);    // правильный вызов функции
c1.seb();        // правильный вызов функции
```

Для функций со спецификатором `const` указатель `this` имеет следующий тип:

```
const имя_класса * const this;
```

Следовательно, нельзя изменить значение компоненты объекта через указатель `this` без явной записи. Рассмотрим это на примере функции `seb`.

```
double cls::seb() const
{ ((cls *)this)->zp--;          // возможная модификация неявного параметра
  // zp посредством явной записи this-указателя
  return k1*(zp+zp*nl1+zp*nl2+sr*cs);
}
```

Если функция, объявленная в классе, описывается отдельно (вне класса), то спецификатор `const` должен присутствовать как в объявлении, так и в описании этой функции.

Основные свойства и правила использования `static`- и `const`-функций:

- статические компоненты-функции не имеют указателя `this`, поэтому обращаться к нестатическим компонентам класса можно только с использованием `.` или `->`;
- не могут быть объявлены две одинаковые функции с одинаковыми именами и типами аргументов, чтобы при этом одна была статической, а другая нет;
- статические компоненты-функции не могут быть виртуальными.

### 3.11. Proxi-классы

Реализация скрытия данных и интерфейса некоторого класса может быть выполнена посредством использования `proxi`-класса. `Proxi`-класс позволяет клиентам исходного класса использовать этот класс, не имея доступа к деталям его реализации. Реализация `proxi`-класса предполагает следующую общую структуру:

- реализация исходного класса, компоненты которого требуется скрыть;
- реализация `proxi`-класса для доступа к компонентам исходного класса;
- функция, в которой вызываются компоненты `proxi`-класса

```

// заголовочный файл cls.h для класса cls
class cls
{ int val;
  public:
    cls(int);
    set(int);
    int get() const;
};

// файл реализации для класса cls
#include "cls.h"

cls :: cls(int v) {val=v;}
cls :: set(int v) {val=v;}
int cls :: get() const {return val;}

// заголовочный файл prox.h для прохi-класса prox
class cls;      // предварительное объявление класса cls
class prox
{ cls *pr;      // для этого и требуется предварительное объявление
  public:
    prox(int);
    set(int);
    int get() const;
    ~prox();
};

// файл реализации для прохi-класса prox
#include "prox.h"
#include "cls.h"

prox :: prox(int vv) {pr=new cls(vv);}
prox :: set(int vv){pr->set(vv);}
int prox :: get() const {return pr->get();}
prox :: ~prox(){delete pr;}

// программа скрытия данных класса cls посредством прохi-класса prox
#include <iostream>
using namespace std;
#include "prox.h"

int main()
{ prox obj(1);
  cout<<" Значение val класса cls = "<<obj.get()<<endl;
  obj.set(2);
}

```

```
cout<<" Значение val класса cls = "<<obj.get()<<endl;
}
```

В результате выполнения программы получим:

Значение val класса cls = 1

Значение val класса cls = 2

Исходный класс `cls` содержит один `private`-компонент `val` и методы, которые требуется скрыть от клиента, взаимодействующего с `main()`-функцией. В то же время клиент должен иметь возможность взаимодействовать с классом `cls`. Для этого используется класс `proh`, реализация которого содержит `public`-интерфейс, аналогичный интерфейсу класса `cls`, и единственный `private`-компонент – указатель на объект класса `cls`. Класс `proh` является `proxi`-классом для класса `cls`. Так как в определении класса `proh` используется только указатель на объект класса `cls`, то включение заголовочного файла класса `cls` посредством инструкции `#include` необязательно. Достаточно объявить класс как тип данных путем предварительного объявления.

Файл реализации `cls.cpp` включает заголовочный файл `cls.h` с объявлением класса `cls`. Файл реализации `proh.h` класса `proh` является единственным файлом, включающим файл реализации `cls.cpp`, а следовательно, и `cls.h`. Файл `proh.cpp` является доступным клиенту только как скомпилированный объектный код и, следовательно, клиент не может видеть взаимодействия между `proxi`-классом и классом `cls`.

В `main()`-функцию включается только файл реализации `proh.cpp`, при этом отсутствует указание на существование класса `cls`. Следовательно, `private`-данные класса `cls` скрыты от клиента.

### 3.12. Ссылки

В `C(C++)` известны три способа передачи данных в функцию: по значению, посредством указателя и используя ссылки.

При передаче параметров в функцию они помещаются в стековую память. В отличие от стандартных типов данных (`char`, `int`, `float` и др.) объекты обычно требуют много больше памяти, при этом стековая память может существенно увеличиться. Для уменьшения объема передаваемой через стек информации в `C(C++)` используются указатели. В языке `C++` наряду с использованием механизма указателей имеется возможность использовать *неявные указатели* (ссылки). Ссылка, по существу, является не чем иным, как вторым именем некоторого объекта.

Формат объявления ссылки имеет вид

**тип & имя\_ссылки = инициализатор.**

Ссылку нельзя объявить без ее инициализации. То есть ссылаться всегда можно на некоторый существующий объект. Можно выделить следующие различия ссылок и указателей. Во-первых, невозможность существования нулевых ссылок подразумевает, что корректность их не требуется проверять. А при ис-

пользовании указателя требуется проверять его на ненулевое значение. Во-вторых, указатели могут указывать на различные объекты, а ссылка всегда на один объект, заданный при ее инициализации. Ниже приведен пример использования ссылки.

```
#include <iostream>
using namespace std;
#include <string.h>

class A
{ char s[80];
  int i;
public :
  A(char *S,int I):i(I) { strcpy(s,S);}
  ~A(){}
  void see() {cout<<s<<" "<<i<<endl;}
};

int main()
{ A a("aaaaa",3),aa("bbbb",7);
  A &b=a; // ссылка на объект класса A инициализирована значением a
  cout<<"компоненты объекта :"; a.see();
  cout<<"компоненты ссылки :"; b.see();
  cout <<"адрес a="<<&a <<" адрес &b=" << &b << endl;
  b=aa; // присвоение значений объекта aa ссылке b (и объекту a)
  cout<<"компоненты объекта :"; a.see();
  cout<<"компоненты ссылки :"; b.see();
  int i=4,j=2;
  int &ii=i; // ссылка на переменную i типа int
  cout <<"значение i="<<i<<" значение ii="<<ii<<endl;
  ii++; // увеличение значения переменной i
  cout <<"значение i="<<i<<" значение ii="<<ii<<endl;
  ii=j; // инициализация переменной i значением j
  cout <<"значение i="<<i<<" значение ii="<<ii<<endl;
}
```

В результате выполнения программы получим:

```
компоненты объекта : aaaaa 3
компоненты ссылки : aaaaa 3
адрес a= 0x_____ адрес &b= 0x_____
компоненты объекта : bbbbb 7
компоненты ссылки : bbbbb 7
значение i= 4 значение ii= 4
значение i= 5 значение ii= 5
значение i= 2 значение ii= 2
```

Из примера следует, что переменная и ссылка на нее имеют один и тот же адрес в памяти. Изменение значения по ссылке приводит к изменению значения переменной и наоборот.

Ссылка может также указывать на константу, в этом случае создается временный объект, инициализируемый значением константы.

```
const int &j=4;    // j инициализируется const-значением 4
j++;             // ошибка  l-value specifies const object
int k=j;         // переменная k инициализируется значением
                 // временного объекта
```

Если тип инициализатора не совпадает с типом ссылки, то могут возникнуть проблемы с преобразованием данных одного типа к другому, например:

```
double f=2.5;
int &n=(int &)f;
cout<<"f="<<f<<" n="<<n; // результат f= 2.5 n=2
```

Адрес переменной `f` и ссылки `n` совпадают, но значения различаются, так как структуры данных плавающего и целочисленного типов различны.

Можно создать ссылку на ссылку, например:

```
int k=1;
int &n=k;           // n – ссылка на k (равно k)
n++;              // значение k равно 2
int &nn=n;         // nn – ссылка на ссылку n (переменную k)
nn++;             // значение k равно 3
```

Значения адреса переменной `k`, ссылок `n` и `nn` совпадают, следовательно, для ссылки `nn` не создается временный объект.

На применение переменных ссылочного типа накладываются некоторые ограничения:

- ссылки не являются указателями;
- можно взять ссылку от переменной ссылочного типа;
- можно создать указатель на ссылку;
- нельзя создать массив ссылок;
- ссылки на битовые поля не допускаются.

### 3.12.1. Параметры ссылки

Если требуется предоставить возможность функции изменять значения передаваемых в нее параметров, то в языке C они должны быть объявлены либо глобально, либо работа с ними в функции осуществляется через передаваемые в нее указатели на эти переменные. В C++ аргументы в функцию можно передавать также и через ссылку. Для этого при объявлении функции перед параметром ставится знак `&`.

```
#include <iostream>
using namespace std;
void fun1(int,int);
```



```

void fun2(int &,int &);

int main()
{ int i=1,j=2;                // i и j – локальные параметры
  cout << "\n адрес переменных в main() i = "<<&i<<" j = "<<&j;
  cout << "\n   i = "<<i<<" j = "<<j;
  fun1(i,j);
  cout << "\n   значение i = "<<i<<" j = "<<j;
  fun2(i,j);
  cout << "\n   значение i = "<<i<<" j = "<<j;
}

void fun1(int i,int j)
{ cout << "\n адрес переменных в fun1() i = "<<&i<<" j = "<<&j;
  int a;                // при вызове fun1 i и j из main() копируются
  a=i; i=j; j=a;        // в стек в переменные i и j при возврате в main()
}                        // они просто теряются

void fun2(int &i,int &j)
{ cout << "\n адрес переменных в fun2() i = "<<&i<<" j = "<<&j;
  int a;                // здесь используются ссылки на переменные i и j из
  a=i; i=j; j=a;        // main() (вторые их имена) и таким образом действия
                        // в функции производятся с теми же переменными i и j
}
В функции fun2 в инструкции
a=i;

```

не используется операция \*. При объявлении параметра-ссылки компилятор C++ определяет его как неявный указатель (ссылку) и обрабатывает соответствующим образом. При вызове функции fun2 ей автоматически передаются адреса переменных i и j. Таким образом, в функцию передаются не значения переменных, а их адреса, благодаря чему функция может модифицировать значения этих переменных. Будьте внимательны, при вызове функции fun2 знак & перед переменными i и j говорит о том, что в функцию будут переданы адреса этих переменных, а не о том, что используются ссылки на них.

### 3.12.2. Независимые ссылки

В языке C++ ссылки могут быть использованы не только для реализации механизма передачи параметров в функцию. Они могут быть объявлены в программе наряду с обычными переменными, например:

```

#include <iostream>
using namespace std;
int main()
{ int i=1;
  int &j=i;                // j – ссылка (второе имя) переменной i

```

```

cout << "\n адрес переменных i = "<<&i<<" j = "<<&j;
cout << "\n значение i = "<<i<<" j = "<<j;
j=5; //
cout << "\n адрес переменных i = "<<&i<<" j = "<<&j;
cout << "\n значение i = "<<i<<" j = "<<j;
return 0;
}

```

В результате работы программы будет получено:

```

адрес переменных i = 0адрес1 j = 0адрес2
значение i = 1 j = 1
адрес переменных i = 0адрес1 j = 0адрес2
значение i = 5 j = 5

```

В этом случае компилятор создает временный объект *j*, которому присваивается адрес ранее созданного объекта *i*. Далее *j* может быть использовано как второе имя *i*.

### 3.13. Пространства имен

При совпадении имен разных элементов в одной области действия часто возникает *конфликт имен*. Наиболее часто это возникает при использовании различных пакетов библиотек, содержащих, например, одноименные классы. Пространства имен используются для разделения глобального пространства имен, что позволяет уменьшить количество конфликтов.

#### 3.13.1. Определение пространства имен

Синтаксис пространства имен некоторым образом напоминает синтаксис структур и классов. После ключевого слова `namespace` следует необязательное имя пространства имен, затем описывается пространство имен, заключенное в фигурные скобки.

```

namespace NAME
{
int a;
double b;
char *fun(char *,int);
class CLS
{
...
public:
...
}
}

```

Далее, если обращение к элементам пространства имен производится вне контекста, его имя должно быть полностью квалифицировано, используя ::

```

NAME::b=2;
NAME:: fun(str,NAME:: a);

```

Внутри пространства имен можно поместить группу объявлений классов,

типов и функций. Реализация функций пространства имен должна находиться вне самого пространства имен. Это позволит не только отделить реализацию функций от их объявления, но и избежать загромождения пространства имен. По существу, namespace определяет область видимости.

Использование безымянного пространства имен (отсутствует имя пространства имен) позволяет определить уникальность объявленных в нем идентификаторов с областью видимости в пределах файла.

Контексты пространства имен могут быть вложены.

```
namespace NAME1
{
    int a;
    namespace NAME2
    {
        int a;
        int fun1(){return NAME1:: a}; // возвращается значение первого a
        int fun2(){return a};        // возвращается значение второго a
    }
}
NAME1::NAME2::fun1(); // вызов функции
```

Если в каком-то месте программы интенсивно используется некоторый контекст и все имена уникальны по отношению к нему, то можно сократить полные имена, объявив контекст текущим с помощью оператора using.

Если элементы пространства имен будут интенсивно использоваться, то можно использовать ключевое слово using для упрощения доступа к ним. Ключевое слово using используется и как директива, и для объявления. Синтаксис слова using определяет, является ли оно директивой или объявлением.

### 3.13.2. Ключевое слово using как директива

Инструкция *using namespace имя* позволяет предоставить все имена, объявленные в пространстве имен, для доступа в текущей области действия. Эта инструкция называется директивой *using*. Это позволит обращаться к этим именам без указания их полного имени, включающего название пространства имен.

```
#include <iostream>
using namespace std;
namespace NAME
{
    int n1=1;
    int n2=2;
}
// int n1; приводит к неоднозначности в main для переменной n1
int main()
{
    NAME::n1=3;
    // n1=3; // error 'n1': undeclared identifier
}
```

```

// n2=4;          // error 'n2' : undeclared identifier
using namespace NAME;          // далее n1 и n2 доступны
n2=4;
cout << n1 <<" " << n2 << endl; // результат 3 4
{ n1=5;
  n2=6;
  cout << n1 <<" " << n2 << endl; // результат 5 6
}
return 0;
}

```

В результате выполнения программы получим:

```

3 4
5 6

```

Область действия директивы `using` распространяется на блок, в котором она использована, и на все вложенные блоки.

Если одно из имен относится к глобальной области, а другое объявлено внутри пространства имен, то возникает неоднозначность. Это проявится только при использовании этого имени, а не при объявлении.

```

#include <iostream>
using namespace std;

```

В данном фрагменте стандартный заголовочный файл библиотеки ввода/вывода **`iostream`** не имеет расширения. Все содержимое этого файла определяется как часть **`namespace std`**.

Для достижения переносимости рекомендуется использовать директиву `using`, хотя и существуют компиляторы, не поддерживающие данную возможность. Основная проблема, которую призвана решить такая конструкция это независимость от ограничения на длину имени файла в различных операционных системах. Более того, компиляторы Microsoft последних версий вообще не поддерживают вариант с подключением файлов стандартной библиотеки с расширением `.h`, т.е. конструкция `#include <iostream.h>` в Visual C++ 7.1 не компилируется.

### 3.13.3. Ключевое слово `using` как объявление

Объявление **`using имя::член`** подобно директиве, при этом оно обеспечивает более подробный уровень управления. Обычно `using` используется для объявления некоторого имени (из пространства имен) как принадлежащего текущей области действия (блоку).

```

#include <iostream>
using namespace std;
namespace NAME
{ int n1=1;
  int n2=2;
}

```

```

}
int main()
{ NAME::n1=3;
  // n1=4; error 'n1' надо указывать полностью NAME::n1
  // n2=5; error 'n2' : undeclared identifier
  // int n2;      следующая строка приводит к ошибке
  using NAME::n2;      // далее n2 доступно
  n2=6;
  cout <<NAME::n1<<" " << n2 << endl; // результат 3 6
  { NAME::n1=7;
    n2=8;
    cout <<NAME::n1<<" " << n2 << endl;// результат 7 8
  }
  return 0;
}

```

В результате выполнения программы получим:

```

3 6
7 8

```

Объявление using добавляет определенное имя в текущую область действия. В примере к переменной n2 можно обращаться без указания принадлежности классу, а для n1 необходимо полное имя. *Объявление using* обеспечивает более подробное управление именами, переносимыми в пространство имен. Это и есть ее основное отличие от *директивы*, которая переносит все имена пространства имен.

Внесение в локальную область (блок) имени, для которого выполнено явное объявление (и наоборот), является серьезной ошибкой.

#### **3.13.4. Псевдоним пространства имен**

Псевдоним пространства имен существует для того, чтобы назначить другое имя именованному пространству имен.

```

namespace spisok_name_peremen // пространство имен
{ int n1=1;
  . . .
}

```

NAME = spisok\_name\_peremen; // псевдоним пространства имен

Пространству имен spisok\_name\_peremen назначается псевдоним NAME.

В этом случае результат выполнения инструкций:

```

cout <<NAME::n1<< endl;
cout<< spisok_name_peremen::n1<<endl;

```

будет одинаков.

### **3.14. Практические приемы ограничения числа объектов класса**

Иногда для эффективной работы желательно ограничивать число объек-

тов. Пусть, например, разрабатывается класс для принтера. При этом в системе необходимо при множестве клиентов (заданий, объектов класса PrntJob) иметь только один объект (принтер, объект класса Printer). Это может быть достигнуто инкапсуляцией объекта «принтер» в одну из функций. Все конструкторы класса Printer должны быть закрытые и могут быть вызваны только из открытых методов класса Printer или методов, дружественных этому классу. Кроме того, создаваемый объект является статическим, что исключает возможность его повторного создания.

```

#include <iostream>
using std::cout;
using std::endl;
#include <string>
using std::string;

class PrntJob;           // предварительное объявление
class Printer           // класс «принтер»
{ Printer(){}
  Printer(const Printer& obj){};
public:
  void Job(PrntJob&);    // функция вывода задания
  friend Printer& Print(); // функция возвращает ссылку
};                       // на объект «принтер»

class PrntJob           // класс «задание»
{ string str;
public:
  void get(const string str) // инициализация объекта «задание»
  { this->str=str; }
  string& put(){return str;} // возврат ссылки на текущее задание
};

void Printer::Job(PrntJob& obj)
{ cout<<obj.put()<<endl;
}

Printer& Print()
{ static Printer pr;      // статический объект «принтер»
  return pr;              // возврат ссылки на объект «принтер»
}

int main()
{ PrntJob ob1,ob2;
  ob1.get("задание 1");
  ob2.get("задание 2");
  // cout<<&Print()<<endl; // выводится адрес объекта «принтер»
  Print().Job(ob1);
}

```

```

// cout<<&Print()<<endl;
Print().Job(ob2);
}

```

В результате работы программы получим:

задание 1

задание 2

Если при этом выводить адреса объекта «принтер», создаваемого для вывода первого и второго задания, то получим одинаковые адреса. Следовательно, можно утверждать, что в функции Print создается единственный объект для вывода всех заданий.

Можно поступить иначе, сделав функцию Print статическим членом-функцией класса Printer. Это также исключает необходимость использования friend-механизма для функции Print.

```

class PrntJob;           // предварительное объявление
class Printer           // класс «принтер»
{ Printer(){}
  Printer(const Printer& obj){};
public:
  void Job(PrntJob&);     // функция вывода задания
  static Printer& Print(); // создание статического объекта «принтер»
  . . .
};

class PrntJob           // класс «задание»
{ . . .
};

void Printer::Job(PrntJob& obj)
{ cout<<obj.put()<<endl;
}

Printer& Printer::Print()
{ static Printer pr;     // статический объект «принтер»
  return pr;             // возврат ссылки на объект «принтер»
}

int main()
{ PrntJob ob1,ob2;
  ob1.get("задание 1");
  ob2.get("задание 2");
  Printer::Print().Job(ob1); // вызов объекта принтер для объекта задание
  Printer::Print().Job(ob2);
}

```

**Вопросы и упражнения для закрепления материала**

1. В чем разница между struct, class и union?
2. Что такое указатель this? Приведите пример использования этого указателя.
3. Какова основная форма конструктора копирования и когда он вызывается?
4. Откомпилируется ли следующая программа, если да, то что она выведет на экран?

```
#include <iostream>
using namespace std;
void f()
{ class A
  { public:
    void g() {cout << "A::g"<<endl;}
  };
  A a;
  a.g();
}
int main()
{ f();
  return 0;
}
```

5. Возникнут ли ошибки при компиляции данной программы, если да, то почему, если нет, то что выведет программа на экран:

```
#include <iostream>
using namespace std;
int I1=1;
int I2=2;
class A
{ const int& i;
public:
  A():i(I1){};
  friend void f(A&);
};
void f(A& a)
{ a.i = I2;}
int main()
{ A a;
  f(a);
  cout<<I1<<I2;
  return 0;
}
```



6. Возникнут ли ошибки при компиляции данной программы, если да, то почему:

```
int i=5;
class A
{ int *const i;
public:
    A():i(0){}
    void f(A& a) {a.i = &::i;}
};

int main()
{ A a;
  a.f(a);
  return 0;
}
```

7. Закончить описание класса, добавив описание возможных компонентных функций, конструкторов и деструктора.

```
class Person
{ char *name;    // фамилия
  int age;       // возраст
public :
    . . .
};
```

8. Каково назначение пространства имен?

9. Какое значение будет выведено на экран?

```
#include <iostream.h>
namespace N
{ int n=1;
}
void f(int n)
{ N::n++;
  n++;
}

int main()
{ int n=1;
  N::n=2;
  f(N::n);
  n--;
  cout<<n<<' '<<N::n<<endl;
}
```

#### 4. НАСЛЕДОВАНИЕ

#### 4.1. Наследование (производные классы)

Наследование – это одна из главных особенностей ООП. Наследование заключается в том, что один класс наследует некоторые свойства другого. Этот принцип предполагает использование *базового класса*, описывающего наиболее общие свойства ряда объектов. *Производные классы* включают в себя все черты базового класса, а также добавляют новые, характерные только для объектов данного класса. Спецификация описания производного класса имеет следующий синтаксис:

```
class имя_производного_класса : [атрибут] имя_базового_класса  
{тело_произв_класса} [список объектов];
```

Двоеточие отделяет производный класс от базового. Как отмечалось ранее, ключевое слово `class` может быть заменено на слово `struct`. При этом все компоненты будут иметь атрибут `public`. Следует отметить, что объединение (`union`) не может быть ни базовым, ни производным классом.

Одна из особенностей порожденного класса – видимость унаследованных компонент базового класса. Для определения доступности компонент базового класса из компонент производного класса используются ключевые слова: `private`, `protected` и `public` (атрибуты базового класса). Например:

```
class base  
{ private :      private-компоненты;  
  public :      public-компоненты;  
  protected :   protected-компоненты;  
};  
class proizv_priv : private base { любые компоненты };  
class proizv_publ : public base { любые компоненты };  
class proizv_prot : protected base { любые компоненты };
```

Производный класс наследует атрибуты компонент базового класса в зависимости от атрибутов базового класса следующим образом:

если базовый класс имеет атрибут `public`, то компоненты `public` и `protected` базового класса наследуются с атрибутами `public` и `protected` в производном классе. Компоненты `private` остаются `private`-компонентами базового класса;

если базовый класс имеет атрибут `protected`, то компоненты `public` и `protected` базового класса наследуются с атрибутом `protected` в производном классе. Компоненты `private` остаются `private`-компонентами базового класса;

если базовый класс имеет атрибут `private`, то компоненты `public` и `protected` базового класса наследуются с атрибутами `private` в производном классе. Компоненты `private` остаются `private`-компонентами базового класса.

Отмеченные типы наследования называются: внешним, защищенным и внутренним наследованием.

Из этого видно, что использование атрибутов `private` и `protected` ограничивает права доступа к компонентам базового класса через производный от базового

ВОГО КЛАСС.

Доступ к данным базового класса из производного осуществляется по имени (опуская префикс).

```
#include <iostream>
using namespace std;
#include <string.h>
#define n 10
class book // базовый класс book
{ protected:
    char naz[20]; // название книги
    int kl; // количество страниц
public:
    book(char *,int); // конструктор класса book
    ~book(); // деструктор класса book
};
class avt : public book // производный класс
{ char fm[10]; // фамилия автора
public:
    avt(char *,int,char *); // конструктор класса avt
    ~avt(); // деструктор класса avt
    void see();
};
enum razd {teh,hyd,uch};
class rzd : public book // производный класс
{ razd rz; // раздел каталога
public:
    rzd(char *, int, razd); // конструктор класса rzd
    ~rzd(); // деструктор класса rzd
    void see();
};

book::book(char *s1,int i) : kl(i)
{ cout << "\n работает конструктор класса book";
  strcpy(naz,s1);
}

book::~book()
{ cout << "\n работает деструктор класса book";}

avt::avt(char *s1,int i,char *s2) : book(s1,i)
{ cout << "\n работает конструктор класса avt";
  strcpy(fm,s2);
```

```

}

avt::~avt()
{ cout << "\n работает деструктор класса  avt";}

void avt::see()
{ cout<<"\nназвание : "<<naz<<"\nстраниц : "<<kl;
}

rzd::rzd(char *s1,int i,rzd tp) : book(s1,i), rz(tp)
{ cout << "\n работает конструктор класса  rzd";
}

rzd::~rzd()
{ cout << "\n работает деструктор класса  rzd";}

void rzd::see()
{ switch(rz)
  { case teh : cout << "\nраздел технической литературы"; break;
    case hyd : cout << "\n раздел художественной литературы "; break;
    case uch : cout << "\n раздел учебной литературы "; break;
  }
}
int main()
{ avt av("Книга 1",123," автор1");//вызов конструкторов классов book и avt
  rzd rz("Книга 1",123,teh); //вызов конструкторов классов book и rzd
  av.see();
  rz.see();
}

```

На приведенном ниже примере показаны различные способы доступа к компонентам классов иерархической структуры, в которой классы А, В, С - базовые для класса D, а класс D, в свою очередь, является базовым для класса E.

```

#include <iostream>
using namespace std;
class A
{ private:  a_1(){cout<<"private-функция a_1"<< endl;}
  protected: a_2(){cout<<"protected-функция a_2"<< endl;}
  public:    a_3(){cout<<"public-функция a_3"<< endl;}
};
class B
{ private:  b_1(){cout<<"private-функция b_1"<< endl;}
  protected: b_2(){cout<<"protected-функция b_2"<< endl;}
}

```

```

    public:    b_3(){cout<<"public-функция b_3"<< endl;}
};
class C
{ private:   c_1(){cout<<"private-функция c_1"<< endl;}
  protected: c_2(){cout<<"protected-функция c_2"<< endl;}
  public:    c_3(){cout<<"public-функция c_3"<< endl;}
};
class D : public A, protected B, private C
{ private:   d_1(){cout<<"private-функция d_1"<< endl;}
  protected: d_2(){cout<<"protected-функция d_2"<< endl;}
  public:    d_3();
};
D:: D_3()
{   d_1();
    d_2();
    // a_1(); //a_1' cannot access private member declared in class 'A'
    a_2();
    a_3();
    // b_1(); //b_1' cannot access private member declared in class 'B'
    b_2();
    b_3();
    // c_1(); //c_1' cannot access private member declared in class 'C'
    c_2();
    c_3();
    return 0;
}
class E : public D
{ public:   e_1();
};
E:: e_1()
{ // a_1(); //a_1' cannot access private member declared in class 'A'
  a_2();
  a_3();
  // b_1(); // b_1 cannot access private member declared in class 'B'
  b_2();
  b_3();
  // c_1(); // c_1 cannot access private member declared in class 'C'
  // c_2(); // c_2 cannot access private member declared in class 'C'
  // c_3(); // c_3 cannot access private member declared in class 'C'
  return 0;
}
int main()
{ A a;

```

```

a.a_3();
B b;
b.b_3();
C c;
c.c_3();
D d;
d.a_3();
// d.b_3(); // b_3 cannot access public member declared in class 'B'
// d.c_3(); // c_3 cannot access public member declared in class 'C'
E e;
e.d_3();
e.e_1();
return 0;
}

```

#### **4.1.1. Конструкторы и деструкторы при наследовании**

Инструкция `avt av("книга 1",123," автор 1")` в примере программы предыдущего пункта приводит к формированию объекта `av` и вызова конструктора `avt` производного класса и конструктора `book` базового класса (предыдущая программа):

```
void avt::avt(char *s1,int i,char *s2) : book(s1,i)
```

При этом вначале вызывается конструктор базового класса `book` (выполняется инициализация компонент-данных `naz` и `kl`), затем конструктор производного класса `avt` (инициализация компоненты `fm`). Поскольку базовый класс ничего не знает про производные от него классы, его инициализация (вызов его конструктора) производится перед инициализацией (активизацией конструктора) производного класса.

В противоположность этому деструктор производного класса вызывается перед вызовом деструктора базового класса. Это объясняется тем, что уничтожение объекта базового класса влечет за собой уничтожение и объекта производного класса, следовательно, деструктор производного класса должен выполняться перед деструктором базового класса.

Ниже приведена программа вычисления суммы двух налогов, в которой использована следующая форма записи конструктора базового и производного классов.

```

имя_конструктора(тип переменной_1 имя_переменной_1,...,
тип переменной_n имя_переменной_n) :
имя_конструктора_базового_класса(имя_переменной_1,..., имя_переменной_k),
компонент_данное_1(имя_переменной_m),...,
компонент_данное_n(имя_переменной_n);

#include "iostream"
using namespace std;
class A // базовый класс

```

```

{   protected:double pr1,pr2;    // protected для видимости pr в классе B
public:
    A(double prc1,double prc2): pr1(prc1),pr2(prc2) { };
    void a_prnt(){cout << "% налога = " << pr1 << " и " << pr2 << endl;}
};
class B : public A                // производный класс
{   int sm;
public:
    B(double prc1,double prc2,int sum): A(prc1,prc2),sm(sum) { };
    void b_prnt()
    { cout << " налоги на сумму = " << sm << endl;
      cout << "первый = " << pr1 << "\n второй = " << pr2 << endl;
    }
    double raset() {return pr1*sm/100+pr2*sm/100;}
};
int main()
{   A aa(9,5.3);                // описание объекта aa (базового класса) и инициа-
                                // лизация его компонент с использованием
                                // конструктора A()
    B bb(7.5,5,25000);         // описание объекта bb (производного класса)
                                // и инициализация его компонент (вызов конструктора
                                // B() и конструктора A() (первым))

    aa.a_prnt();
    bb.b_prnt();
    cout << "Сумма налога = " << bb.raset() << endl;
    return 0;
}

```

В приведенном примере использованы функции-конструкторы следующего вида:

```

public: A(double prc1,double prc2): pr1(prc1),pr2(prc2) { };
public: B(double prc1,double prc2,int sum): A(prc1,prc2),sm(sum) { };

```

Конструктор А считывает из стека 2 double значения prc1 и prc2, которые далее используются для инициализации компонент класса А **pr1(prc1), pr2(prc2)**. Аналогично конструктор В считывает из стека 2 double значения prc1 и prc2 и одно значение int, после чего вызывается конструктор класса А(prc1,prc2), затем выполняется инициализация компоненты sm класса В.

Производный класс может служить базовым классом для создания следующего производного класса. При этом, как отмечалось выше, конструкторы выполняются в порядке наследования, а деструкторы – в обратном порядке. Если при наследовании переопределена хотя бы одна перегруженная функция, то все остальные варианты этой функции будут скрыты. Если необходимо, чтобы они оставались доступными в производном классе, все их надо переопределить. Если в производном классе создается функция с тем же именем, типом возвра-

щаемого значения и сигнатурой, как и у функции-компоненты базового класса, но с новой реализацией, то эта функция считается *переопределенной*. Под *сигнатурой* понимают имя функции со списком параметров, заданных в ее прототипе, а также слово const. Типы возвращаемых значений могут различаться.

Ниже приведен текст еще одной программы, в которой также используется наследование. В программе выполняется преобразование арифметического выражения из обычной (инфиксной) формы в форму польской записи. Для этого используется стек, в который заносятся арифметические операции. Алгоритм преобразования выражения здесь не рассматривается.

```
#include<iostream>
using namespace std;
#include<stdlib.h>

class st // класс «элемент стека операций»
{ public :
    char c;
    st *next;
public:
    st(){ } // конструктор
    ~st(){ } // деструктор
};

class cl : public st // класс преобразования выражения
{ char *a; // исходная строка (для анализа)
  char outstr[80]; // выходная строка
public :
    cl() : st() { } // конструктор
    ~cl(){ } // деструктор
    st *push(st *,char); // занесение символа в стек
    char pop(st **); // извлечение символа из стека
    int PRIOR(char); // определение приоритета операции
    char *ANALIZ(char *); // преобразование в польскую запись
};

char * cl::ANALIZ(char *aa)
{ st *OPERS; //
  OPERS=NULL; // стек операций пуст
  int k,p;
  a=aa;
  k=p=0;
  while(a[k]!='\0'&& a[k]!='=') // пока не дойдем до символа '='
  { if(a[k]==')') // если очередной символ ')'
    { while((c=pop(&OPERS))!='(') // считываем из стека в выходную
      outstr[p++]=c; // строку все знаки операций до символа
```



```

// '(' и удаляем из стека '('
}
if(a[k]>='a'&&a[k]<='z') // если символ – буква, то
outstr[p++]=a[k]; // заносим ее в выходную строку
if(a[k]=='(') // если очередной символ '(', то
OPERS=push(OPERS,'('); // помещаем его в стек
if(a[k]=='+'||a[k]=='-'||a[k]=='/'||a[k]=='*')
{ // если следующий символ – знак операции, то
while((OPERS!=NULL)&&(PRIOR(c)>=PRIOR(a[k])))
outstr[p++]=pop(&OPERS); // переписываем в выходную строку все
// находящиеся в стеке операции с большим
// или равным приоритетом
OPERS=push(OPERS,a[k]); // записываем в стек очередную операцию
}
k++; // переход к следующему символу выходной строки
}
while(OPERS!=NULL) // после анализа всего выражения
outstr[p++]=pop(&OPERS); // переписываем операции из стека
outstr[p]='\0'; // в выходную строку
return ostr;
}

st *cl::push(st *head,char a) // функция записи символа в стек и возврата
{ st *PTR; // указателя на вершину стека
if(!(PTR=new st))
{ cout << "\n недостаточно памяти для элемента стека"; exit(-1);}
PTR->c=a; // инициализация элемента стека
PTR->next=head;
return PTR; // PTR – вершина стека
}

char cl::pop(st **head) // функция удаления символа с вершины стека
{ st *PTR; // возвращает символ (с вершины стека) и коррек-
// тирует указатель на вершину стека
char a;
if(!(*head)) return '\0'; // если стек пуст, то возвращается '\0'
PTR=*head; // адрес вершины стека
a=PTR->c; // считывается содержимое с вершины стека
*head=PTR->next; // изменяем адрес вершины стека (nex==PTR->next)
delete PTR;
return a;
}

int cl::PRIOR(char a) // функция возвращает приоритет операции
{ switch(a)

```

```

    { case '*':case '/':return 3;
      case '-':case '+':return 2;
      case '(':return 1;
    } return 0;
}

int main()
{ char a[80];    // исходная строка
  cl cls;
  cout << "\nВведите выражение (в конце символ '=): ";
  cin >> a;
  cout << cls.ANALIZ(a) << endl;
}

```

В результате работы программы получим:

Введите выражение (в конце символ '=) : (a+b)-c\*d=  
ab+cd\*-

## 4.2. Виртуальные функции

Прежде чем коснуться самого применения виртуальных функций, необходимо рассмотреть такие понятия, как раннее и позднее связывание.

Во время раннего связывания вызывающий и вызываемый методы связываются при первом удобном случае, обычно при компиляции.

При позднем связывании вызываемого и вызывающего методов они не могут быть связаны во время компиляции. Поэтому реализован специальный механизм, который определяет, как будет происходить связывание вызываемого и вызывающего методов, когда вызов будет сделан фактически.

Очевидно, что скорость и эффективность при раннем связывании выше, чем при использовании позднего связывания. В то же время позднее связывание обеспечивает некоторую универсальность процесса связывания.

Один из основных принципов объектно-ориентированного программирования предполагает использование идеи «один интерфейс – множество методов реализации». Эта идея заключается также в том, что базовый класс обеспечивает все элементы, которые производные классы могут непосредственно использовать, плюс набор функций, которые производные классы должны реализовать путем их переопределения. Наряду с механизмом перегрузки функций это достигается использованием виртуальных (virtual) функций. *Виртуальная функция* – это функция, объявленная с ключевым словом virtual в базовом классе и переопределенная в одном или нескольких производных от этого классах. При вызове объекта базового или производных классов динамически (во время выполнения программы) определяется, какую из функций требуется вызвать, основываясь на типе объекта.

Преимущество применения виртуальных методов заключается в том, что при этом используется именно механизм позднего связывания, который допус-

кает обработку объектов, тип которых неизвестен во время компиляции.  
Рассмотрим пример использования виртуальной функции.

```
#include "iostream"
#include "iomanip"
using namespace std;
#include "string.h"

class grup // базовый класс
{ protected:
    char *fak; // наименование факультета
    long gr; // номер группы
public:
    grup(char *ФАК,long GR) : gr(GR)
    { if (!(fak=new char[20]))
        { cout<<"ошибка выделения памяти"<<endl;
          return;
        }
      strcpy(fak,ФАК);
    }
    ~grup()
    { cout << "деструктор класса grup " << endl;
      delete fak;
    }
    virtual void see(void); // объявление виртуальной функции
};

class stud : public grup // производный класс
{ char *fam; // фамилия
  int oc[4]; // массив оценок
public:
    stud(char *ФАК,long GR,char *FAM,int OC[]): grup(ФАК,GR)
    { if (!(fam=new char[20]))
        { cout<<"ошибка выделения памяти"<<endl;
          return;
        }
      strcpy(fam,FAM);
      for(int i=0;i<4;oc[i]=OC[i++]);
    }
    ~stud()
    { cout << "деструктор класса stud " << endl;
      delete fam;
    }
    void see(void);
};
```

```

void grup::see(void)    // описание виртуальной функции
{ cout << fak << gr << endl;}

void stud::see(void)   //
{ grup ::see();        // вызов функции базового класса
  cout <<setw(10) << fam << " ";
  for(int i=0; i<4; cout << oc[i++]<<' ');
  cout << endl;
}

int main()
{ int OC[]={4,5,5,3};
  grup gr1("факультет 1",123456), gr2("факультет 2",345678), *p;
  stud st("факультет 2",150502,"Иванов",OC);
  p=&gr1;              // указатель на объект базового класса
  p->see();            // вызов функции базового класса объекта gr1
  (&gr2)->see();      // вызов функции базового класса объекта gr2
  p=&st;              // указатель на объект производного класса
  p->see();            // вызов функции производного класса объекта st
  return 0;
}

```

Результат работы программы:

```

факультет 1  123456
факультет 2  345678
факультет 2",150502
  Иванов  4 5 5 3

```

Применение указателя на объект базового класса позволяет использовать его для всех производных классов. Объявление `virtual void see(void)` говорит о том, что функция `see` может быть различной для базового и производных классов. Тип виртуальной функции не может быть переопределен в производных классах. Исключением является случай, когда возвращаемый тип виртуальной функции является указателем или ссылкой на порожденный класс, а виртуальная функция основного класса – указателем или ссылкой на базовый класс. В производных классах функция может иметь список параметров, отличный от параметров виртуальной функции базового класса. В этом случае эта функция будет не виртуальной, а перегруженной. При этом спецификатор `virtual` игнорируется. Вызов функций должен производиться с учетом списка параметров.

Если функция вызывается с использованием ее полного имени `grup::see()`, то виртуальный механизм игнорируется. Игнорирование этого может привести к серьезной ошибке:

```

void stud::see(void)
{ see();
  . . . . }

```

В этом случае инструкция `see()` приводит к бесконечному рекурсивному вызову

функции see().

Рассмотрим еще один пример программы, в которой использованы виртуальные функции.

```
#include <iostream>
using namespace std;
class vehicle // класс «транспортное средство»
{ int _vehicle;
public:
    // описание виртуальной функции message класса vehicle
    virtual void message(void) {cout << "Транспортное средство\n";}
};
class car : public vehicle // класс «легковая машина»
{ int _car;
public:
    // описание виртуальной функции message класса car
    void message(void) {cout << "Легковая машина\n";}
};
class truck : public vehicle // класс «грузовая машина»
{ int _trunk;
public:
    int fun(void) {return _trunk;}
};
class boat : public vehicle // класс «лодка»
{ int _boart;
public:
    int func(void) {return _boart;}
    // описание виртуальной функции message класса boat
    void message(void) {cout << "Лодка\n";}
};

void main()
{ vehicle *p; // описываем p как указатель на
              // объект класса vehicle
  p = new vehicle; // создаем объект класса vehicle,
                  // указатель p указывает на этот объект
  p->message(); // вызываем метод message объекта vehicle
  delete p; // удаляем объект p

  p = new car;
  p->message();
  delete p;

  p = new truck;
```

```

    p->message();
    // p->fun();           error fun is not a member of 'vehicle'
    delete p;

    p = new boat;
    p->message();
    delete p;
}

```

Результат работы программы:

Транспортное средство

Легковая машина

Транспортное средство

Лодка

Классы `car`, `truck` и `boat` являются производными от базового класса `vehicle`. В базовом классе `vehicle` описана виртуальная функция `message`. В двух из трех классов (`car`, `boat`) также описаны свои функции `message`, а в классе `truck` нет описания своей функции `message`.

Если в базовом классе у функции `message` отсутствует спецификатор `virtual`, то компилятор свяжет бы любой вызов метода объекта указателя `p` с методом `message` класса `vehicle`, так как при его описании указано, что переменная `p` указывает на объект класса `vehicle`, т.е. было бы произведено раннее связывание. Результатом работы такой программы был бы вывод четырех строк «Транспортное средство».

При работе с объектами классов `car` и `boat` вызываются их собственные методы `message`, что и подтверждается выводом на экран соответствующих сообщений. У класса `truck` нет своего метода `message`, по этой причине производится вызов соответствующего метода базового класса `vehicle`.

Заметим, что деструктор может быть виртуальным, а конструктор – нет.

*Замечание.* В чем разница между виртуальными функциями (методами) и переопределением функции?

Что бы изменилось, если бы функция `see()` не была бы описана как виртуальная? В этом случае решение о том, какая именно из функций `see()` должна быть выполнена, будет принято при ее компиляции.

Механизм вызова виртуальных функций можно пояснить следующим образом. При создании нового объекта для него выделяется память. Для виртуальных функций (и только для них) создаются виртуальные таблицы (`virtual table`, сокращенно `vtbl`) и указатель на виртуальную таблицу (`virtual table pointer`, сокращенно `vptr`). Доступ к виртуальной функции осуществляется через этот указатель и соответствующую таблицу (т.е. выполняется косвенный вызов функции). Виртуальная таблица обычно представляет собой массив указателей на функции. Каждый класс, в котором объявляются или наследуются виртуальные функции, имеет свою виртуальную таблицу. Например:

```

class A

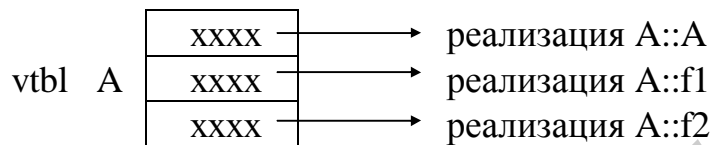
```

```

{public:
    A();
    virtual ~A();
    virtual f1();
    virtual char f2();
    . . .
};

```

Виртуальная таблица будет иметь примерно такой вид:



Размер виртуальной таблицы класса пропорционален числу объявленных в нем виртуальных функций. Каждый класс имеет свою виртуальную таблицу, размер которой сравнительно мал. Но если классов много и они содержат большое число виртуальных функций, то соответствующие им таблицы могут занимать достаточно много места.

Далее возникает вопрос, где хранятся эти таблицы. Один из подходов заключается в том, что копии виртуальной таблицы помещаются в каждый объектный файл. Затем компоновщик удаляет дубликаты, оставляя одну таблицу в конечном исполняемом файле или библиотеке. Другой, более распространенный подход, состоит в том, что виртуальная таблица создается в объектном файле первой не inline виртуальной функции. Для класса A это объектный файл A::~~A(). Если все виртуальные функции объявлены как inline, то копии виртуальной таблицы будут созданы во всех объектных файлах, использующих ее.

В то же время vtbl, являясь частью механизма виртуальных функций, является бесполезной без указателей vprt. Они устанавливают соответствие между объектом и некоторой vtbl. Каждый объект, класс которого объявляет виртуальную функцию, содержит vprt, добавляемый компилятором к объекту (рис. 2).

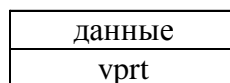


Рис. 2. Схема виртуального объекта

Свойство виртуальности проявляется только тогда, когда обращение к функции идет через указатель или ссылку на объект. Указатель или ссылка могут указывать как на объект базового, так и на объект производного классов. Если в программе имеется сам объект, то уже на стадии компиляции известен его тип и, следовательно, механизм виртуальности не используется. Например:

```

func(cls obj)
{
    obj.vvod(); // вызов компоненты-функции obj::vvod
}
func1(cls &obj)

```

```

{
    obj.vvod(); // вызов компоненты-функции в соответствии
} // с типом объекта, на который ссылается obj

```

Виртуальные функции позволяют принимать решение в процессе выполнения.

```

#include <iostream>
#include <iomanip>
using namespace std;
#include <string.h>
#define N 5

class base // базовый класс
{ public:
    virtual char *name(){ return " noname ";}
    virtual double area(){ return 0;}
};

class rect : public base // производный класс «прямоугольник»
{ int h,s;
public:
    virtual char *name(){ return " прямоугольника ";}
    rect(int H,int S): h(H),s(S) {}
    double area(){ return h*s;}
};

class circl : public base // производный класс «окружность»
{ int r;
public:
    virtual char *name(){ return " круга ";}
    circl(int R): r(R){}
    double area(){ return 3.14*r*r;}
};

int main()
{ base *p[N],a;
  double s_area=0;
  rect b(2,3);
  circl c(4);
  for(int i=0;i<N;i++) p[i]=&a;
  p[0]=&b;
  p[1]=&c;
  for(i=0;i<N;i++)
  cout << "площадь" << p[i]->name() << p[i]->area() << endl;
  return 0;
}

```



Массив указателей `p` хранит адреса объектов базового и производных классов и необходим для вызова виртуальных функций этих классов. Виртуальная функция базового класса необходима тогда, когда она явно вызывается для базового класса или не определена (не переопределена) для некоторого производного класса.

Если функция была объявлена как виртуальная в некотором классе (базовом классе), то она остается виртуальной независимо от количества уровней в иерархии классов, через которые она прошла.

```
class A
{ . . .
  public: virtual void fun() {}
};

class B : public A
{ . . .
  public: void fun() {}
};

class C : public B
{ . . .
  public:
  . . . // в объявлении класса C отсутствует описание функции fun()
};

main()
{ A a,*p=&a;
  B b;
  C c;
  p->fun(); // вызов версии виртуальной функции fun для класса A
  p=&b;
  p->fun(); // вызов версии виртуальной функции fun для класса B
  p=&c;
  p->fun(); // вызов версии виртуальной функции fun для класса B (из A)
}
```

Если в производном классе виртуальная функция не переопределяется, то используется ее версия из базового класса.

```
class A
{ . . .
  public: virtual void fun() {}
};

class B : public A
{ . . .
  public: void fun() {}
};
```

**class C : public B**

```
{ . . .  
    public: void fun() {}  
};  
int main()  
{ A a,*p=&a;  
  B b;  
  C c;  
  p->fun(); // вызов версии виртуальной функции fun для класса A  
  p=&b;  
  p->fun(); // вызов версии виртуальной функции fun для класса B  
  p=&c;  
  p->fun(); // вызов версии виртуальной функции fun для класса C  
}
```

Основное достоинство данной иерархии состоит в том, что код не нуждается в глобальном изменении, даже при добавлении вычислений площадей новых фигур. Изменения вносятся локально и благодаря полиморфному характеру кода распространяются автоматически.

Рассмотрим механизм вызова виртуальной функции базового и производного классов из компонент-функций этих классов, вызываемых через указатель на базовый класс.

**class A**

```
{ public :  
    virtual void f()  
    { return; }  
    void fn()  
    { f(); } // вызов функции f  
};
```

**class B : public A**

```
{ public:  
    void f()  
    { return; }  
    void fn()  
    { f(); } // вызов функции f  
};
```

```
int main()  
{ A a,*pa=&a;  
  B b,*pb=&b;  
  pa->fn(); // вызов виртуальной функции f класса A через A::fn()  
  pa = &b;  
  pa->fn(); // вызов виртуальной функции f класса B через A::fn()
```

```

    pb->fn(); // вызов виртуальной функции f класса B через B::fn()
}

```

В инструкции `pa->fn()` выполняется вызов функции `fn()` базового класса `A`, так как указатель `pa` – указатель на базовый класс и компилятор выполняет вызов функции базового класса. Далее из функции `fn()` выполняется вызов вначале виртуальной функции `f()` класса `A`, так как указатель `pa` инициализирован адресом объекта класса `A`. Затем, после инициализации `pa` адресом объекта класса `B` выполняется вызов виртуальной функции `f()` класса `B` из функции `fn()` класса `A`. Далее, используя указатель `pb`, инициализированный также адресом объекта класса `B`, вызывается функция `f()` класса `B` через функцию `fn()` класса `B`.

В заключение рассмотрим механизм вызова виртуальных функций внутри конструкторов и деструкторов.

```

#include <iostream>
using namespace std;

class Base {
public:
    Base()
    { cout << " конструктор базового класса" << endl;
      f1();
    }
    ~Base()
    { cout << " деструктор базового класса" << endl;
      f2();
    }
    virtual void f1() { cout << " функция f1 базового класса" << endl; }
    virtual void f2() { cout << " функция f2 базового класса " << endl; }
    void f3(){ cout << " функция f3 базового класса " << endl;
              f1();
            }
};

```

```

class Derived : public Base
{ public:
    Derived()
    { cout << "конструктор производного класса " << endl; }
    ~Derived()
    { cout << "деструктор производного класса " << endl; }
    virtual void f1() { cout << " функция f1 производного класса" << endl; }
    virtual void f2() { cout << " функция f2 производного класса" << endl; }
};

```

```

int main()
{ cout << "создание объекта"<<endl;
  Derived *pd = new Derived();
  cout << "разрушение объекта"<<endl;
  delete pd;
}

```

Результат работы программы:

конструктор базового класса  
 функция f1 базового класса  
 конструктор производного класса  
 функция f3 базового класса  
 функция f1 производного класса  
 деструктор производного класса  
 деструктор базового класса  
 функция f2 базового класса

При вызове виртуальных функций в конструкторе или деструкторе компилятор вызывает локальную версию функции, т.е. механизм виртуальных вызовов в конструкторах и деструкторах не работает. Это происходит потому, что `vtbl` во время вызова конструктора полностью не инициализирована.

Аналогично в деструкторе вызывается функция базового класса, потому как объект производного класса был уже уничтожен (был вызван его деструктор).

Перечислим основные свойства и правила использования виртуальных функций:

- виртуальный механизм поддерживает полиморфизм на этапе выполнения программы. Это значит, что требуемая версия программы выбирается на этапе выполнения программы, а не компиляции;

- класс, содержащий хотя бы одну виртуальную функцию, называется полиморфным;

- виртуальные функции можно объявить только в классах (`class`) и структурах (`struct`);

- виртуальными функциями могут быть только нестатические функции (без спецификатора `static`), так как характеристика `virtual` унаследуется. Функция порожденного класса автоматически становится `virtual`;

- виртуальные функции можно объявить со спецификатором `friend` для другого класса;

- виртуальными функциями могут быть только неглобальные функции (т.е. компоненты класса);

- если виртуальная функция, объявленная в базовом классе со спецификатором `virtual`, переопределена в производном без спецификатора `virtual`, то она при этом остается виртуальной независимо от уровня наследования. То есть механизм виртуализации функций наследуется;

- для вызова виртуальной функции требуется больше времени, чем для

невиртуальной. При этом также требуется дополнительная память для хранения виртуальной таблицы;

- при использовании полного имени при вызове некоторой виртуальной функции (например `group::see()`;) виртуальный механизм не применяется.

### 4.3. Абстрактные классы

Базовый класс иерархии типа обычно содержит ряд виртуальных функций, обеспечивающих динамическую типизацию. Часто в базовом классе эти виртуальные функции фиктивны и имеют пустое тело. Эти функции существуют как некоторая абстракция, конкретная реализация им придается в производных классах. Такие функции, тело которых не определено, называются **чисто виртуальными функциями**. Общая форма записи чисто виртуальной функции имеет вид

**virtual прототип функции = 0;**

Чисто виртуальная функция используется для того, чтобы отложить решение о реализации функции. То, что функция объявлена чисто виртуальной, требует, чтобы эта функция была определена во всех производных классах от класса, содержащего эту функцию. Если класс имеет хотя бы одну чисто виртуальную функцию, то он называется **абстрактным**. Для абстрактного класса нельзя создать объекты и он используется только как базовый класс для других классов. Если `base` – абстрактный класс, то для инструкций

```
base a;
```

```
base *p= new base;
```

компилятор выдаст сообщение об ошибке. В то же время вполне можно использовать инструкции вида

```
rect b;
```

```
base *p=&b;
```

```
base &p=b;
```

Чисто виртуальную функцию, как и просто виртуальную функцию, необязательно переопределять в производных классах. При этом если в производном классе она не переопределена, то этот класс тоже будет абстрактным, и при попытке создать объект этого класса компилятор выдаст ошибку. Таким образом, забыть переопределить чисто виртуальную функцию невозможно. Абстрактный базовый класс навязывает определенный интерфейс всем производным от него классам. Главное назначение абстрактных классов – в определении интерфейса для некоторой иерархии классов.

Класс можно сделать абстрактным, даже если все его функции определены. Это можно сделать, например, чтобы быть уверенным, что объект этого класса создан не будет. Обычно для этих целей выбирается деструктор.

```
class base
```

```
{ компоненты-данные
```

```
public:
```

```

        virtual ~base() = 0;
        компоненты-функции
    }
    base::~base()
    {реализация деструктора}

```

Объект класса base создать невозможно, в то же время деструктор его определен и будет вызван при разрушении объектов производных классов.

Для иерархии типа полезно иметь базовый абстрактный класс. Он содержит общие свойства порожденных объектов и используется для объявления указателей, которые могут обращаться к объектам классов, порожденным от базового. Рассмотрим это на примере программы экологического моделирования. В примере мир будет иметь различные формы взаимодействия жизни с использованием абстрактного базового класса living. Его интерфейс унаследован различными формами жизни. Создадим fox (лис) – хищника, rabbit (кролик) – жертву и grass – (траву).

```

#include <iostream>
using namespace std;
#include <conio.h>
// моделирование хищник – жертва с использованием
// иерархии классов
const int N=6,           // размер квадратной площади (мира)
        STATES=4,       // количество видов жизни
        DRAB=5,DFOX=5,  // количество циклов жизни кролика и лиса
        CYCLES=10;      // общее число циклов моделирования мира
enum state{EMPTY,GRASS,RABBIT,FOX};
class living;          // forward объявление
typedef living *world[N][N]; // world – модель мира
void init(world);
void gener(world);
void update(world,world);
void dele(world);

class living
{protected:
    int row,col;          // местоположение в модели
    void sums(world w,int sm[]); //
public:
    living(int r,int c):row(r),col(c){ }
    virtual state who() = 0; // идентификация состояний
    virtual living *next(world w)=0; // расчет next
    virtual void print()=0; // вывод содержимого поля модели
};

```

```

void living::sums(world w,int sm[])
{ int i,j;
  sm[EMPTY]=sm[GRASS]=sm[RABBIT]=sm[FOX]=0;
  int i1=-1,i2=1,j1=-1,j2=1;
  if(row==0) i1=0; // координаты внешних клеток модели
  if(row==N-1) i2=0;
  if(col==0) j1=0;
  if(col==N-1) j2=0;
  for(i=i1;i<=i2;++i)
  for(j=j1;j<=j2;++j)
  sm[w[row+i][col+j]->who()]+=;
}

```

В базовом классе living объявлены две чисто виртуальные функции – who() и next() и одна обычная функция sums(). Моделирование имеет правила для решения о том, кто продолжает жить в следующем цикле. Они основаны на соседствующих популяциях в некотором квадрате. Глубина иерархии наследования – один уровень.

// текущий класс – только хищники

```
class fox:public living
```

```
{ protected:
```

```
  int age; // используется для принятия решения о смерти лиса
```

```
public:
```

```
  fox(int r,int c,int a=0):living(r,c),age(a){ }
```

```
  state who() {return FOX;} // отложенный метод для foxes
```

```
  living *next(world w); // отложенный метод для foxes
```

```
  void print(){cout << " ли "};
```

```
};
```

// текущий класс – только жертвы

```
class rabbit:public living
```

```
{ protected:
```

```
  int age; // используется для принятия решения о смерти кролика
```

```
public:
```

```
  rabbit(int r,int c,int a=0):living(r,c),age(a){ }
```

```
  state who() {return RABBIT;} // отложенный метод для rabbit
```

```
  living *next(world w); // отложенный метод для rabbit
```

```
  void print(){cout << " кр "};
```

```
};
```

// текущий класс - только растения

```
class grass:public living
```

```

{ public:
    grass(int r,int c):living(r,c){ }
    state who() {return GRASS;} // отложенный метод для grass
    living *next(world w); // отложенный метод для grass
    void print(){cout << " тр ";}
};

```

// жизнь отсутствует

**class empty : public living**

```

{ public:
    empty(int r,int c):living(r,c){ }
    state who() {return EMPTY;} // отложенный метод для empty
    living *next(world w); // отложенный метод для empty
    void print(){cout << " ";}
};

```

Характеристика поведения каждой формы жизни фиксируется в версии next(). Если в окрестности имеется больше grass, чем rabbit, grass остается, иначе grass будет съедена.

```

living *grass::next(world w)
{ int sum[STATES];
  sums(w,sum);
  if(sum[GRASS]>sum[RABBIT]) // кролик ест траву
    return (new grass(row,col));
  else
    return(new empty(row,col));
}

```

Если возраст rabbit превышает определенное значение DRAB, он умирает, либо, если поблизости много лис, он может быть съеден.

```

living *rabbit::next(world w)
{ int sum[STATES];
  sums(w,sum);
  if(sum[FOX]>=sum[RABBIT]) // лис ест кролика
    return (new empty(row,col));
  else if(age>DRAB) // кролик слишком старый
    return(new empty(row,col));
  else
    return(new rabbit(row,col,age+1)); // кролик постарел
}

```

Фох тоже умирает от старости.

```

living *fox::next(world w)
{ int sum[STATES];
  sums(w,sum);
  if(sum[FOX]>5) // СЛИШКОМ МНОГО ЛИС

```



```

    return (new empty(row,col));
else if(age>DFOX) // лис слишком старый
    return(new empty(row,col));
else
    return(new fox(row,col,age+1)); // лис постарел
}

// заполнение пустой площади
living *empty::next(world w)
{ int sum[STATES];
  sums(w,sum);
  if(sum[FOX]>1) // первыми добавляются лисы
    return (new fox(row,col));
  else if(sum[RABBIT]>1) // вторыми добавляются кролики
    return (new rabbit(row,col));
  else if(sum[GRASS]) // третьими добавляются растения
    return (new grass(row,col));
  else return (new empty(row,col)); // иначе пусто
}

```

Массив world представляет собой контейнер для жизненных форм. Он должен иметь в собственности объекты living, чтобы распределять новые и удалять старые.

```

// world полностью пуст
void init(world w)
{ int i,j;
  for(i=0;i<N;++i)
    for(j=0;j<N;++j)
      w[i][j]=new empty(i,j);
}

// генерация исходной модели мира
void gener(world w)
{ int i,j;
  for(i=0;i<N;++i)
    for(j=0;j<N;++j)
      { if(i%2==0 && j%3==0) w[i][j]=new fox(i,j);
        else if(i%3==0 && j%2==0) w[i][j]=new rabbit(i,j);
        else if(i%5==0) w[i][j]=new grass(i,j);
        else w[i][j]=new empty(i,j);
      }
}

// вывод содержимого модели мира на экран

```

```

void pr_state(world w)
{ int i,j;
  for(i=0;i<N;++i)
  { cout<<endl;
    for(j=0;j<N;++j)
      w[i][j]->print();
  }
  cout << endl;
}

```

// НОВЫЙ world w\_new рассчитывается из старого world w\_old

```

void update(world w_new, world w_old)
{ int i,j;
  for(i=0;i<N;++i)
    for(j=0;j<N;++j)
      w_new[i][j]=w_old[i][j]->next(w_old);
}

```

// очистка мира

```

void dele(world w)
{ int i,j;
  for(i=1;i<N-1;++i)
    for(j=1;j<N-1;++j) delete(w[i][j]);
}

```

Модель имеет odd и even мир. Их смена является основой для расчета последующего цикла.

```

int main()
{ world odd,even;
  int i;
  init(odd);
  init(even);
  gener(even); // генерация начального мира
  cout<<"1 цикл жизни модели"<<endl;
  pr_state(even); // вывод сгенерированной модели
  for(i=0;i<CYCLES-1;++i) //цикл моделирования
  { getch();
    cout<<i+2<<" цикл жизни модели"<<endl;
    if(i%2)
    { update(even,odd); // создание even модели из odd модели
      pr_state(even); // вывод сгенерированной модели even
      dele(odd); // удаление модели odd
    }
  }
}

```

```

else
{ update(odd,even);      // создание odd модели из even модели
  pr_state(odd);        // вывод сгенерированной модели odd
  dele(even);           // удаление модели even
}
}
return 0;
}

```

#### 4.4. Виртуальные деструкторы

Виртуальные деструкторы необходимы при использовании указателей на базовый класс при выделении памяти под динамически создаваемые объекты производных классов. Это обусловлено тем, что если объект уничтожается явно, например, используя операцию delete, то вызывается деструктор только класса, совпадающего с типом указателя на уничтожаемый объект. При этом не учитывается тип объекта, на который указывает данный указатель.

В случае объявления деструктора базового класса виртуальным, все деструкторы производных классов становятся также виртуальными. При этом если будет выполняться явное уничтожение объекта производного класса для указателя на базовый класс, то вначале вызывается деструктор производного класса, а затем вверх по иерархии до деструктора базового класса.

Рассмотрим отличия в работе программы при использовании виртуальных деструкторов и в случае их отсутствия на примере программы, вычисляющей площади некоторых фигур (круг, прямоугольник).

```

#include <iostream>
#include <iomanip>
using namespace std;
#include <string.h>

class Shape          // базовый класс «фигура»
{protected:
  float s;           // площадь фигуры
public:
  Shape(char *fig) : s(0)
  { cout << "конструктор класса Shape (фигура "<< fig <<')<< endl;}
  virtual ~Shape()
  { cout << "деструктор класса Shape" << endl;}
  void virtual print()
  { cout<<s<<endl;}
  void virtual area()=0;
};

class Circle : public Shape // производный класс «круг»
{ int r;

```

```

public:
    Circle(char *name,int r): Shape(name)
    { cout << "конструктор класса Circle " << endl;
      this->r=r;
    }
    ~Circle()
    { cout << "деструктор класса Circle " << endl;}
    void area();
};

class Bar : public Shape // производный класс «прямоугольник»
{ int n,m;
public:
    Bar(char *name,int n,int m): Shape(name)
    { cout << "конструктор класса Bar " << endl;
      this->n=n;
      this->m=m;
    }
    ~Bar()
    { cout << "деструктор класса Bar " << endl;}
    void area();
};

void Circle::area()
{ s=r*r*3.14;
  cout<<"Площадь круга = ";
  this->print();
}

void Bar::area()
{ s=n*m;
  cout<<"Площадь прямоугольника = ";
  this->print();
}

int main()
{ Shape *fg1,*fg2;
  fg1=new Circle("Круг",2);
  fg2=new Bar("Прямоугольник",3,4);

  fg1->area();
  fg2->area();
  delete fg1;
  delete fg2;
  return 0;
}

```

Результат работы программы:  
конструктор класса Shape (фигура Circle)  
конструктор класса Circle  
конструктор класса Shape (фигура Bar)  
конструктор класса Bar  
площадь круга =12.56  
площадь прямоугольника =12  
деструктор класса Circle  
деструктор класса Shape  
деструктор класса Bar  
деструктор класса Shape

В случае если деструктор базового класса не являлся бы виртуальным, то при удалении объектов производных классов осуществлялся бы вызов только деструктора класса соответствующего ему типа, т.е. базового класса (класса, для которого объявлен соответствующий указатель).

Если в классе имеются виртуальные функции, то желательно объявлять деструктор этого класса также виртуальным, даже если этого не требуется. Это может предотвратить возможные ошибки.

#### 4.5. Множественное наследование

В языке C++ имеется возможность образовывать производный класс от нескольких базовых классов. Общая форма множественного наследования имеет вид

```
class имя_произв_класса : имя_базового_кл 1,...,имя_базового_кл N
{ содержимое класса
};
```

Иерархическая структура, в которой производный класс наследует от нескольких базовых классов, называется множественным наследованием. В этом случае производный класс, имея собственные компоненты, имеет доступ к protected- и public-компонентам базовых классов.

Конструкторы базовых классов при создании объекта производного класса вызываются в том порядке, в котором они указаны в списке при объявлении производного класса.

При применении множественного наследования возможно возникновение нескольких конфликтных ситуаций. *Первая* – конфликт имен методов или атрибутов нескольких базовых классов:

```
class A
{ public: void fun(){}
};

class B
{ public: void fun(){}
};
```

```
class C : public A, public B
```

```
{ };
```

```
int main()
```

```
{ C *c=new C;
```

```
  c->fun();    // error C::f is ambiguous
```

```
  return 0;
```

```
}
```

При таком вызове функции fun() компилятор не может определить, к какой из двух функций классов A и B выполняется обращение. Неоднозначность можно устранить, явно указав, какому из базовых классов принадлежит вызываемая функция:

```
c->A::fun();    или    c->B::fun();
```

**Вторая** проблема возникает при многократном включении некоторого базового класса:

```
#include <iostream>
```

```
using namespace std;
```

```
#include <string.h>
```

```
class A // базовый класс I уровня
```

```
{ char naz[20]; // название фирмы
```

```
public:
```

```
  A(char *NAZ) { strcmp(naz,NAZ);}
```

```
  ~A() {cout << "деструктор класса A" << endl;}
```

```
  void a_prnt() {cout << naz << endl;}
```

```
};
```

```
class B1 : public A // производный класс (1 Базовый II уровня)
```

```
{ protected:
```

```
  long tn;
```

```
  int nom;
```

```
public:
```

```
  B1(char *NAZ,long TN,int NOM): A(NAZ),tn(TN),nom(NOM) {};
```

```
  ~B1() {cout << "деструктор класса B1" << endl;}
```

```
  void b1_prnt()
```

```
  { A::a_prnt();
```

```
    cout << " таб. N " << tn << " подразделение = " << nom << endl;
```

```
  }
```

```
};
```

```
class B2 : public A // производный класс (2 Базовый II уровня)
```

```
{ protected:
```

```
  double zp;
```

```
public:
```

```
  B2(char *NAZ,double ZP): A(NAZ),zp(ZP) {};
```

```
  ~B2(){cout << "деструктор класса B2" << endl;}
```

```

        void b2_prnt()
        { A::a_prnt();
          cout << " зар/плата = " << zp << endl;
        }
};

class C : public B1, public B2 // производный класс ( III уровня)
{   char *fam;
    public:
        C(char *FAM,char *NAZ,long TN,int NOM,double ZP) :
        B1(NAZ,TN,NOM), B2(NAZ,ZP)
        {   fam = new char[strlen(FAM)+1]
            strcpy(fam,FAM);
        };
        ~C() {cout << "деструктор класса C" << endl;}
        void c_prnt()
        {   B1::b1_prnt();
            B2::b2_prnt();
            cout << " фамилия " << fam<<endl;
        }
};

int main()
{   C cc("Иванов","мастра",1234,2,555.6),*pt=&cc;
    // cc.a_prnt();      ошибка 'C::a_prnt' is ambiguous
    // pt->a_prnt();
    cc.b1_prnt();
    pt->b1_prnt();
    cc.b2_prnt();
    pt->b2_prnt();
    cc.c_prnt();
    pt->c_prnt();
    return 0;
}

```

В приведенном примере производный класс C имеет по цепочке два одинаковых базовых класса A (A<-B1<-C и A<-B2<-C), для каждого базового класса A строится свой объект (рис. 3, 4). Таким образом, вызов функции

```

cc.a_prnt();
pt->a_prnt();

```

некорректен, так как неизвестно, какую из двух функций (какого из двух классов A) требуется вызвать.

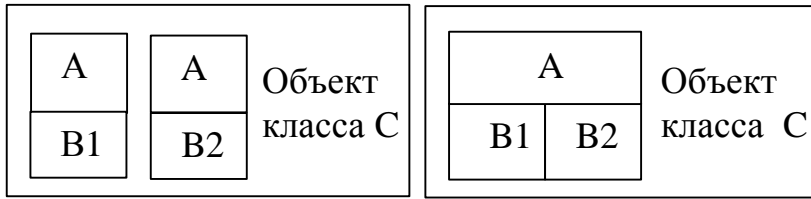


Рис. 3. Структура объекта

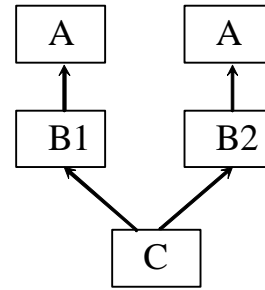


Рис. 4. Иерархия классов

#### 4.6. Виртуальное наследование

Если базовый класс (в приведенном выше примере это класс A) является виртуальным, то будет построен единственный объект этого класса (см. рис. 2).

```
#include <iostream.h>
using namespace std;
class A // базовый виртуальный класс
{
    int aa;
public:
    A() {cout<<"Конструктор1 класса A"<<endl;}
    A(int AA) : aa(AA) {cout<<"Конструктор2 класса A"<<endl;}
    ~A() {cout<<"Деструктор класса A"<<endl;}
};
class B : virtual public A // производный класс (первый базовый для D)
{
    char bb;
public:
    B() {cout<<"Конструктор1 класса B"<<endl;}
    B(int AA,char BB): A(AA), bb(BB)
    {cout<<"Конструктор2 класса B"<<endl;}
    ~B() {cout<<"Деструктор класса B"<<endl;}
};
class C : virtual public A // производный класс (второй базовый для D)
{
    float cc;
public:
    C() {cout<<"Конструктор1 класса C"<<endl;}
    C(int AA,float CC) : A(AA), cc(CC)
    {cout<<"Конструктор2 класса C"<<endl;}
    ~C() {cout<<"Деструктор класса C"<<endl;}
};
class D : public C,public B // производный класс (II уровня)
{
    int dd;
public:
    D() {cout<<"Конструктор 1 класса D"<<endl;}
};
```



```

D(int AA,char BB,float CC,int DD) :
    A(AA), B(AA,BB), C(AA,CC), dd(DD)
{cout<<"Конструктор 2 класса D"<<endl;}
~D() {cout<<"Деструктор класса D"<<endl;}
};

void main()
{ D d(1,'a',2.3,4);
  D dd;
}

```

Результат работы программы:

```

Конструктор 2 класса A           (конструкторы для объекта d)
Конструктор 2 класса C
Конструктор 2 класса B
Конструктор 2 класса D
Конструктор 1 класса A           (конструкторы для объекта dd)
Конструктор 1 класса C
Конструктор 1 класса B
Конструктор 1 класса D
Деструктор класса D             (деструкторы для объекта d)
Деструктор класса B
Деструктор класса C
Деструктор класса A
Деструктор класса D             (деструкторы для объекта d)
Деструктор класса B
Деструктор класса C
Деструктор класса A

```

Виртуальный базовый класс всегда инициализируется только один раз. В примере при создании объектов d и dd конструктор класса A вызывается из конструктора класса D первым и только один раз, затем – конструкторы классов B и C, в том порядке, в котором они описаны в строке наследования классов:

```
class D : public B, public C .
```

В одно и то же время класс может иметь виртуальный и неvirtуальный базовые классы, например:

```

class A{ ... };
class B1: virtual public A{ ... };
class B2: virtual public A{ ... };
class B3: public A{ ... };
class C: public B1, public B2, public B3 { ... };

```

В этом случае класс C имеет два подобъекта класса A, один наследуемый через классы B1 и B2 (общий для этих классов) и второй через класс B3 (рис. 5, 6).

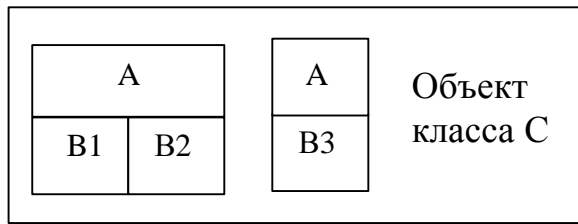


Рис. 5. Структура объекта при виртуальном наследовании

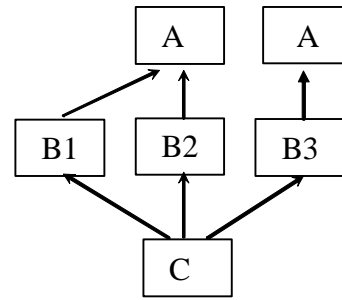


Рис. 6. Иерархия классов при виртуальном наследовании

```
#include <iostream>
using namespace std;
#include <string.h>

class A // базовый класс I уровня
{ char *naz; // название фирмы
public:
    A(char *NAZ)
    { naz=new char[strlen(NAZ)+1];
      strcpy(naz,NAZ);
    }
    ~A()
    { delete naz;
      cout << "деструктор класса A" << endl;
    }
    void a_prnt(){ cout <<"марка а/м " << naz << endl;}
};

class B1 : virtual public A // производный класс (1 базовый II уровня)
{ protected:
    char *cv; // цвет а/м
    int kol; // количество дверей
public:
    B1(char *NAZ,char *CV,int KOL): A(NAZ),kol(KOL)
    { cv=new char[strlen(CV)+1];
      strcpy(cv,CV);
    }
    ~B1()
    { delete cv; ;
      cout << "деструктор класса B1" << endl;
    }
    void b1_prnt()
    { A::a_prnt();
      cout << "цвет а/м" << cv <<" кол-во дверей " << kol <<endl;
    }
};
```

```

};
class B2 : virtual public A // производный класс (2 базовый II уровня)
{ protected:
    int pow;        // мощность а/м
    double rs;     // расход топлива
public:
    B2(char *NAZ,int POW,double RS): A(NAZ),pow(POW),rs(RS) {};
    ~B2(){cout << "деструктор класса B2" << endl;}
    void b2_prnt()
    { A::a_prnt();
      cout <<"мощность двигателя "<<pow<<" расход топлива "<<rs;
      cout<<endl;
    }
};

class C : public B1,public B2 // производный класс (2 Базовый II уровня)
{ char *mag;      // название магазина
public: C(char *NAZ,char *CV,int KOL,int POW,double RS,char *MAG):
    B1(NAZ,CV,KOL),B2(NAZ,POW,RS),A(NAZ)
    { mag =new char[strlen(MAG)];
      strcpy(mag,MAG);
    }
    ~C()
    { delete mag;
      cout << "деструктор класса C" << endl;
    }
    void c_prnt()
    { A::a_prnt();
      B1::b1_prnt();
      B2::b2_prnt();
      cout << " название магазина" << mag <<endl;
    }
};

void main()
{ C cc("BMW","красный",100,4,8.5,"магазин 1"),*pt=&cc;
  cc.a_prnt();
  pt->a_prnt();
  cc.b1_prnt();
  pt->b1_prnt();
  cc.b2_prnt();
  pt->b2_prnt();
  cc.c_prnt();
  pt->c_prnt();
}

```

}

### Вопросы и упражнения для закрепления материала

1. Модификаторы доступа и наследования. Как изменяются атрибуты элементов класса при наследовании?

2. Что такое виртуальная функция?

3. Какие функции не могут быть виртуальными?

4. Чем виртуальные функции отличаются от перегружаемых?

5. В чем состоит различие раннего и позднего связывания?

6. Что такое абстрактный класс и чем может быть вызвана необходимость построения абстрактного класса?

7. Приведите пример иерархии (из повседневной жизни) со свойством, что следующий уровень является более специализированной формой предыдущего. Укажите пример иерархии без свойств наследования.

8. Разработать программу, для обработки информации о строительных материалах: поступление, учет и отгрузка. Для этого требуется разработать классы. Первый определяет количество стройматериалов каждого типа, например 50 перекрытий. Другой класс хранит данные о каждом виде стройматериалов, например площадь и стоимость за квадратный метр. Далее класс, хранящий описание каждого вида стройматериалов, которое включает название и сорт материала.

9. Разработать иерархию наследования, включающую следующие классы: город (наименование), магазин (наименование, тип), товар (наименование, сорт, количество, цена), банк (номер счета, сумма денег на счете) и покупатель (фамилия, сумма денег, сумма покупки). При этом класс «город» – базовый для классов «магазин» и «банк», класс «товар» – для класса «магазин», а классы «магазин» и «банк» – базовые для класса «покупатель». Класс «покупатель» содержит также методы выполнения различных операций с товаром.

10. Возникнут ли ошибки при компиляции данной программы, если нет, то что она выведет на экран:

```
#include <iostream>
using namespace std;
class A
{ public:
    virtual void f() {cout <<"A";}
};
class B : public A
{ public:
    void f() {cout <<"B";}
};
int main()
{ B b;
  A& a = b;
```

```

A *aa = &b;
a.f();
aa->f();
return 0;
}

```

11. Возникнут ли ошибки при компиляции данной программы, если нет, то, что она выведет на экран:

```

#include <iostream>
using namespace std;
class A
{ public:
    void f() {cout <<"A";}
};
class B : public A
{ public:
    virtual void f() {cout <<"B";}
};
int main()
{ B b;
  A & a = b;
  A *aa=&b;
  a.f();
  aa->f();
  return 0;
}

```

12. Описать порожденный класс Employee (сотрудник) с полями char\* Title (должность) и float Rate (оклад), добавить описание возможных компонентных функций, конструкторов и деструктора.

```

class Person
{
protected :
    char *name;
    int age;
public :
    . . .
};

```

13. В следующей программе:

- а) сколько символов **A** будет выведено на экран;
- б) что вообще будет выведено на экран.

```

#include <iostream>
using namespace std;
class A

```

```

{ public:
    A() { cout << "A";}
    ~A() { cout << "A";}
};
class B : virtual public A
{ public:
    B() { cout << "B";}
    ~B() { cout << "B";}
};
class C : virtual public A
{ public:
    C() { cout << "C";}
    ~C() { cout << "C";}
};
class D : B, C, virtual A
{ public:
    D() { cout << "D";}
    ~D() { cout << "D";}
};
int main()
{ D d;
  return 0;
}

```

## 5. ПЕРЕГРУЗКА

### 5.1. Перегрузка функций

Одним из подходов реализации принципа полиморфизма в языке С++ является использование *перегрузки* функций. В С++ две и более функций могут иметь одно и то же имя. Компилятор С++ оперирует не исходными именами функций, а их внутренними представлениями, которые существенно отличаются от используемых в программе. Эти имена содержат в себе скрытое описание типов аргументов. С этими же именами работают программы компоновщика и библиотекаря. По этой причине мы можем использовать функции с одинаковыми именами, только типы аргументов у них должны быть разными. Именно на этом и основана реализация одной из особенностей полиморфизма. Заметим, что компилятор не различает функции по типу возвращаемого значения. Поэтому для компилятора функции с различным списком аргументов это разные функции, а с одинаковым списком аргументов, но с разными типами возвращаемого значения – одинаковые. Для корректной работы программ последнего следует избегать. Функции, имеющие одинаковую сигнатуру (п. 4.1.1), но разные типы возвращаемых значений, называются перегруженными. Рассмотрим простой пример перегрузки функции `sum`, выполняющей сложение нескольких чи-

сел различного типа.

```
#include "iostream.h"
class cls
{ int n;
  double f;
public:
  cls(int N,float F) : n(N),f(F) { }
  int sum(int);          // функция sum с целочисленным аргументом
  double sum(double); // функция sum с дробным аргументом
  void see();           // вывод содержимого объекта
};

int cls:: sum(int k)
{ n+=k;
  return n;
}

double cls:: sum(double k)
{ f+=k;
  return f;
}

void cls:: see()
{ cout <<n<<' '<<f<<endl;}

int main()
{ cls obj(1,2.3);
  obj.see();          // вывод содержимого объекта
  cout <<obj.sum(1)<<endl; // вызов функции sum с целочисл. аргументом
  cout <<obj.sum(1.)<<endl; // вызов функции sum для аргумента в форме
  return 0;          // с плавающей запятой
}
```

Результат работы программы:

```
1 2.3
2
3.3
```

В то же время перегрузка функций может создавать проблему двусмысленности. Например:

```
class A
{ . . .
public:
  void fun(int i,long j) {cout<<i+j<<endl;}
  void fun(long i,int j) { cout<<i+j<<endl;}
};
```

```

int main()
{
    A a;
    a.fun(2,2); // ошибка, неизвестно, какая из 2 функций вызывается
    return 0;
}

```

В этом случае возникает неоднозначность вызова функции fun объекта a.

## 5.2. Перегрузка операторов

Имеется ограничение в языках C и C++, накладываемое на операции над известными типами данных (классами) char, int, float и т.д.:

```

char c;
int i,j;
double d,k;

```

В C и C++ определены множества операций над объектами c,i,j,d,k этих классов, выражаемых через операторы: i+j, j/k, d\*(i+j). Большинство операторов (операций) в C++ может быть перегружено (переопределено), в результате чего расширяется диапазон применения этих операций. Когда оператор перегружен, ни одно из его начальных значений не теряет смысла. Просто для некоторого класса объектов определен новый оператор (операция). Для перегрузки (доопределения) оператора разрабатываются функции, являющиеся либо компонентами, либо friend-функциями того класса, для которого они используются. Остановимся на перегрузке пока только с использованием компонент- функций класса.

Для того чтобы перегрузить оператор, требуется определить действие этого оператора внутри класса. Общая форма записи функции-оператора, являющейся компонентой класса, имеет вид

```

тип_возвр_значения имя_класса :: operator #(список аргументов)
{
    действия, выполняемые применительно к классу
};

```

Вместо символа # ставится значок перегружаемого оператора.

Следует отметить, что нельзя перегрузить триадный оператор «?:.», оператор «sizeof» и оператор разрешения контекста «::».

Функция operator должна быть либо компонентой класса, либо иметь хотя бы один аргумент типа «объект класса» (за исключением перегрузки операторов new и delete). Это позволит доопределить свойства операции, а не изменить их. При этом новое значение оператора будет иметь силу только для типов данных, определенных пользователем; для других выражений, использующих операнды стандартных типов, значение оператора останется прежним.

Выражение **a#b**, имеющее первый операнд **a** стандартного типа данных, не может быть переопределено функцией operator, являющейся компонентом класса. Например, выражение  $a - 4$  может быть представлено как a.operator-(4), где  $a$  – объект некоторого типа. Выражение вида  $4 - a$  нельзя представить в виде



4.operator(a). Это может быть реализовано с использованием *глобальных функций* **operator**.

Функция **operator** может быть вызвана так же, как и любая другая функция. Использование операции – лишь сокращенная форма вызова функции. Например, запись вида  $a=b-c$  эквивалентна `a=operator-(b,c)`.

В заключение отметим основные правила доопределения операторов:

- все операторы языка C++, за исключением `.`, `::`, `?:`, `sizeof` и символов `#` `##`, можно доопределять;
- при вызове функции `operator` используется механизм перегрузки функций;
- количество операндов, которыми оперируют операторы (унарные, бинарные), и приоритет операций сохраняются и для доопределенных операторов.

### 5.2.1. Перегрузка бинарного оператора

Функция `operator` для перегрузки (доопределения) бинарных операторов может быть описана двумя способами:

- как компонента-функция класса с одним аргументом;
- как глобальная функция (функция, описанная вне класса) с двумя аргументами.

При перегрузке бинарного оператора `#` выражение `a#b` может быть представлено при первом способе как `a.operator#(b)` или как `operator #(a,b)` при втором способе перегрузки.

Рассмотрим простой пример переопределения операторов `*`, `=`, `>` и `==` по отношению к объекту, содержащему декартовы координаты точки на плоскости. В примере использован первый способ перегрузки.

```
#include <iostream>
using namespace std;

class dek_koord
{   int x,y; // декартовы координаты точки
    public:
    dek_koord(){ };
    dek_koord(int X,int Y): x(X),y(Y) {}
    dek_koord operator*(const dek_koord);
    dek_koord operator=(const dek_koord);
    dek_koord operator>(const dek_koord);
    int operator==(const dek_koord);
    void see();
};

dek_koord dek_koord::operator*(dek_koord a) // перегрузка операции *
{ dek_koord tmp; // локальный объект
  tmp.x=x*a.x;
  tmp.y= y*a.y;
```

```

    return tmp;
}
dek_koord dek_koord::operator =(const dek_koord a)
{ x=a.x; // перегрузка операции =
  y=a.y;
  return *this;
}
dek_koord dek_koord::operator >(const dek_koord a)
{ if (x<a.x) x=a.x; // перегрузка операции >
  if (y<a.y) y=a.y;
  return *this;
}
int dek_koord::operator ==(const dek_koord a) // перегрузка операции ==
{ if (x==a.x && y==a.y) return 0; // 0 – координаты равны
  if (x>a.x && y>a.y) return 1; //
  if (x<a.x && y<a.y) return -1; //
  else return 2; // неопределенность
}
void dek_koord::see() // функция просмотра содержимого объекта
{ cout << "координата x = " << x << endl;
  cout << "координата y = " << y << endl;
}
int main()
{ dek_koord A(1,2), B(3,4), C;
  int i;
  A.see();
  B.see();
  C=A*B; // вначале перегрузка операции * затем =
  C.see();
  C=A>B; // компоненты объекта C принимают значение max от A и B
  C.see();
  i=A==B; // i получает значение сравнения A==B (-1,0,1,2,...)
  // cout << A==B << endl; // ошибка
  // error binary '<<' : no operator defined which takes a right-hand operand
  // of type 'class dek_koord' (or there is no acceptable conversion)
  cout << (A==B) << endl; // верно
}

```

Результат работы программы:

координата x = 1

координата y = 2

координата x = 3

```
координата y = 4
координата x = 3
координата y = 8
координата x = 3
координата y = 4
```

В приведенной выше программе функцию перегрузки оператора \* можно изменить, например, следующим образом:

```
dek_koord &dek_koord::operator*(const dek_koord &a)
{ x*=a.x;
  y*=a.y;
  return *this;
}
```

В этом примере функция `operator*` в качестве параметра получает ссылку на объект, стоящий в правой части выражения `A*B`, т.е. на `B`. Ссылка – это второе имя (псевдоним) для одного и того же объекта. Более подробно ссылки будут рассмотрены ниже. Функция `operator*` при вызове получает скрытый указатель на объект `A` и модифицирует неявные параметры (компоненты-данные объекта `A` – `x` и `y`). Возвращается значение по адресу `this`, т.е. объект `A`. Возвращать ссылку на объект необходимо для реализации выражения вида `A*B*C`.

Следует отметить, что если в описании класса `dek_koord` присутствуют объявления двух функций перегрузки операции \*:

```
class dek_koord
{
    . . .
    dek_koord operator*(const dek_koord );
    dek_koord &operator*(const dek_koord &);
    . . .
};
```

то возникает ошибка. Аналогично ошибка будет, если одна из функций является компонентой класса, а другая – глобальной функцией.

Если возвращаемое значение функции `operator` является ссылкой, то в этом случае возвращаемое значение не может быть автоматической или статической локальной переменной.

Рассмотрим фрагмент программы, в которой функция `operator*` является глобальной.

```
class dek_koord
{   int x,y;    // декартовы координаты точки
public:
    . . .
    int read_x();        // возвращает компоненту  x
    int read_y();        // возвращает компоненту  y
    void write_x(int);   // модифицирует компоненту  x
    void write_y(int);   // модифицирует компоненту  y
    . . .
```

```

};
int dek_koord::read_x(){return x;}
int dek_koord::read_y(){return y;}
void dek_koord::write_x(int a){x=a;}
void dek_koord::write_y(int a){y=a;}

dek_koord operator*(dek_koord a,dek_koord b) // перегрузка операции *
{ dek_koord tmp; // функция operator – глобальная
  tmp.write_x(a.read_x()*b.read_x());
  tmp.write_y(a.read_y()*b.read_y());
  return tmp;
}

```

В глобальной функции `operator*` доступ к `private` данным локального объекта `tmp` возможен через `public`-функции этого объекта, либо данные класса должны иметь атрибут `public`, что не отвечает принципу инкапсуляции. Кроме того, если функция `operator` является `friend`-функцией некоторого класса, то она имеет доступ к `private`-компонентам этого класса. Это будет рассмотрено несколько ниже.

Далее приведен пример еще одной программы перегрузки оператора «-» для использования его при вычитании из одной строки другой.

```

#include <iostream>
using namespace std;
#include <string.h>

class String
{ char str[80]; // локальная компонента
public: // глобальные компоненты
  void init (char *s); // функция инициализации
  int operator - (String s_new); // прототип функции operator
} my_string1, my_string2; // описание двух объектов класса String

void String::init (char *s) // функция обеспечивает копирование
// строки аргумента(s) в строку-компоненту
{ strcpy(str,s); // (str) класса String

int String::operator - (String s_new) // перегрузка оператора – (вычитания
// строк)
{ for (int i=0; str[i]==s_new.str[i]; i++)
  if (!str[i]) return 0;
  return str[i] - s_new.str[i];
}

int main()
{ char s1[51], s2[51];
  cout <<"Введите первую строку (не более 80 символов) :" <<endl;
  cin >>s1;

```

```

cout<<" Введите вторую строку (не более 80 символов) : "<<endl;
cin>>s2;
my_string1.init(s1); //инициализация объекта my_string1
my_string2.init(s2); //инициализация объекта my_string2
cout <<"\nString1 - String2 = "; // вывод на экран разности двух строк
cout << my_string1 - my_string2 << endl;
return 0;
}

```

Результат работы программы:

Введите первую строку (не более 80 символов) :

overload

Введите вторую строку (не более 80 символов) :

function

String1 – String2 = 9

При перегрузке бинарного оператора с использованием компоненты-функции ей передается в качестве параметра только один аргумент. Второй аргумент получается посредством использования неявного указателя `this` на объект, компоненты которого модифицируются.

### 5.2.2. Перегрузка унарного оператора

При перегрузке унарной операции функция `operator` не имеет параметров. Как и в предыдущем случае, модифицируемый объект передается в функцию `operator` неявным образом, используя указатель `this`.

Унарный оператор, как и бинарный, может быть перегружен двумя способами:

- как компонента-функция без аргументов;
- как глобальная функция с одним аргументом.

Как известно, унарный оператор может быть префиксным и постфиксным. Для любого префиксного унарного оператора выражение `#a` может быть представлено при первом способе как `a.operator#()`, а при втором как `#operator(a)`.

При перегрузке унарного оператора, используемого в постфиксной форме, выражение вида `a#` может быть представлено при первом способе как `a.operator#(int)` или как `operator#(a,int)` при втором способе. При этом аргумент типа `int` не существует и используется для отличия префиксной и постфиксной форм при перегрузке.

Ниже приведен пример программы перегрузки оператора `++` и реализации множественного присваивания. Для перегрузки унарного оператора `++`, предшествующего оператору `++i`, вызывается функция `operator++()`. В случае если оператор `++` следует за операндом `i++`, то вызывается функция `operator++(int x)`, где `x` принимает значение 0.

```

#include <iostream>
using namespace std;

```

## class dek\_koord

```
{ int x,y; // декартовы координаты точки
public:
    dek_koord(){ };
    dek_koord(int X,int Y): x(X),y(Y) {}
    void operator++();
    void operator++(int);
    dek_koord operator=(dek_koord);
    void see();
};

void dek_koord::operator++() // перегрузка операции ++A
{ x++;}

void dek_koord::operator++(int) // перегрузка операции A++
{ y++;}

dek_koord dek_koord::operator =(dek_koord a)
{ x=a.x; // перегрузка операции =
  y=a.y;
  return *this;
}

void dek_koord::see()
{ cout << "координата x = " << x << endl;
  cout << "координата y = " << y << endl;
}

int main()
{ dek_koord A(1,2), B, C;
  A.see();
  A++; // увеличение значения компоненты x объекта A
  A.see(); // просмотр содержимого объекта A
  ++A; // увеличение значения компоненты y объекта A
  A.see(); // просмотр содержимого объекта A
  C=B=A; // множественное присваивание
  B.see();
  C.see();
}
```

Результат работы программы:

```
координата x = 1
координата y = 2
координата x = 1
координата y = 3
координата x = 2
координата y = 3
```

координата x = 2

координата y = 3

координата x = 2

координата y = 3

### 5.2.3. Дружественная функция *operator*

Функция *operator* может быть не только членом класса, но и *friend*-функцией этого класса. Как было отмечено ранее, *friend*-функции, не являясь компонентами класса, не имеют неявного указателя *this*. Следовательно, при перегрузке унарных операторов в функцию *operator* передается один, а бинарных – два аргумента. *Необходимо отметить, что операторы: =, (), [] и -> не могут быть перегружены с помощью friend-функции operator.*

```
#include <iostream>
```

```
using namespace std;
```

```
class dek_koord
```

```
{ int x,y; // декартовы координаты точки
```

```
public:
```

```
dek_koord(){};
```

```
dek_koord(int X,int Y): x(X),y(Y) {}
```

```
friend dek_koord operator*(int,dek_koord);
```

```
friend dek_koord operator*(dek_koord,int);
```

```
dek_koord operator=(dek_koord);
```

```
void see();
```

```
};
```

```
dek_koord operator*(int k,dek_koord dk) // перегрузка операции int *A
```

```
{ dk.x*=k;
```

```
dk.y*=k;
```

```
return dk;
```

```
}
```

```
dek_koord operator*(dek_koord dk,int k) // перегрузка операции A*int
```

```
{ dk.x*=k;
```

```
dk.y*=k;
```

```
return dk;
```

```
}
```

```
dek_koord dek_koord::operator=(dek_koord dk)
```

```
{ x=dk.x;
```

```
y=dk.y;
```

```
return *this;
```

```
}
```

```
void dek_koord::see()
```

```
{ cout << "координаты (x,y) точки = " << x<<' ' <<y<< endl;
```

```
}
```

```

int main()
{ dek_koord A(1,2), B;
  A.see();
  B=A*2;          // увеличение значения объекта A в 2 раза
  B.see();        // просмотр содержимого объекта B
}

```

Результат работы программы:

координаты (x,y) точки = 1 2

координаты (x,y) точки = 2 4

#### 5.2.4. Особенности перегрузки операции =

Доопределение оператора = позволяет решить проблему присваивания, но не решает задачи инициализации, так как при инициализации должен вызываться соответствующий конструктор. В рассматриваемом случае это решается использованием конструктора копирования.

Конструктор выполняет все необходимые действия при вызове функции и копировании содержимого объекта в стек (из стека). Вызов конструктора копирования осуществляется при обращении к функции и передаче в нее в качестве параметра объекта (объектов), а также возврата значения (объекта) из функции.

```

#include <iostream>
using namespace std;
#include "string.h"

class string
{ char *str;          // символьная строка
  int size;          // длина символьной строки
public:
  string();          // конструктор по умолчанию
  string(int n,char *s); // конструктор с параметрами
  string(const string &); // конструктор копирования
  ~string();         // деструктор
  friend string operator+(string, const string);
  string &operator=(const string &);
  void see();
};

string::string(){ size=0; str=NULL;}; // конструктор по умолчанию

string::string(int n,char *s) // конструктор с параметрами
{ str=new char[size=n>=(strlen(s)+1)? n : strlen(s)+1];
  strcpy(str,s);
}

string::string(const string &a) // описание конструктора копирования
{ str=new char[a.size+1]; // выделяем память под this->str (+1 под '\0')
}

```



```

        strcpy(str,a.str);           // копирование строки
        size=strlen(str)+1;
    }
string::~string(){ if(str) delete [] str;}

string operator+(string s1, const string s2) // перегрузка операции +
{ string ss;
  if(!ss.str) ss.str=new char[ss.size=strlen(s1.str)+strlen(s2.str)+2];
  for(int i=0; ss.str[i]=s1.str[i]; i++); // перезапись символа '\0'
  ss.str[i]=' '; // удаление '\0'
  for(int j=0; ss.str[i+1]=s2.str[j]; i++,j++); // дозапись второй строки
  return ss;
}

string &string::operator =(const string &st) // перегрузка операции =
{ if(this!=&st) // проверка, не копирование ли объекта в себя
  { delete str; // освобождаем память старой строки
    str=new char[size=st.size]; // выделяем память под новую строку
    strcpy(str,st.str);
  }
  return *this;
}

void string::see()
{ cout << this->str << endl;
}

int main()
{ string s1(10,"язык"), s2(30,"программирования"), s3(30," ");
  s1.see();
  s2.see();
  string s4=s1; // это только вызов конструктора копирования
  s4.see();
  string s5(s1); // прямой вызов конструктора копирования
  s5.see();
  s1+s2; // перегрузка + (вызов функции operator +)
  s1.see();
  s3=s2; // перегрузка = (вызов функции operator =)
  s3.see();
  s3=s1+s2; //перегрузка операции + , затем операции =
  s3.see();
  return 0;
}

```

Результаты работы программы:

язык

программирования  
язык  
язык  
программирования  
язык программирования

Инструкция `string s4=s1` только вызывает конструктор копирования для объекта `s4`. В инструкции `string s5(s1)` выполняется прямой вызов конструктора копирования для объекта `s5`. Выполнение инструкции `s1+s2` приводит к двум вызовам конструктора копирования (вначале для копирования в стек объекта `s2`, затем `s1`). После этого выполняется вызов функции `operator+` для инструкции `s1+s2`. При выходе из функции (инструкция `return ss`) вновь выполняется вызов конструктора копирования. При выполнении инструкции `s3=s2` конструктор копирования для копирования объекта `s2` в стек не вызывался, так как параметр в `operator=` передан (и возвращен) по ссылке.

### 5.2.5. Перегрузка оператора []

Как было отмечено выше, функция `operator` может быть с успехом использована для доопределения операторов C++ (в основном арифметические, логические и операторы отношения). В то же время в C++ существуют некоторые операторы, не входящие в число перечисленных, но которые полезно перегружать. К ним относится оператор []. Его необходимо перегружать с помощью **компоненты-функции**, использование **friend-функции запрещено**. Общая форма функции `operator[]()` имеет вид

```
тип_возвр_значения имя_класса::operator [](int i)
{ тело функции }
```

Параметр функции необязательно должен иметь тип `int`, но он использован, так как `operator[]` в основном применяется для индексации. Рассмотрим пример программы с использованием перегрузки операции []:

```
#include <iostream>
using namespace std;
class massiv
{ float f[3];
public:
    massiv(float i,float j,float k){f[0]=i; f[1]=j; f[2]=k;}
    float operator[](int i)
    { return f[i]; } // перегрузка оператора []
};
int main()
{ massiv ff(1,2,3);
  double f;
  int i;
```

```

cout << "введите номер индекса ";
cin >> i;
cout <<"f["<< i <<" ]= " << ff[i] << endl;
return 0;
}

```

В примере перегруженная функция `operator[]()` возвращает величину элемента массива, индекс которого передан в функцию в качестве параметра. Данная программа при небольшой модификации может позволить использовать оператор `[]` как справа, так и слева от оператора присваивания. Для этого необходимо, чтобы функция `operator[]()` возвращала не элемент, а ссылку на него.

```

#include <iostream>
using namespace std;

class massiv
{
    float f[3];
public:
    massiv(float i,float j,float k){ f[0]=i; f[1]=j; f[2]=k;}
    float &operator[](int i) // перегрузка оператора []
    {
        if(i<0 || i>2) // проверка на выход за границы массива
        {
            cout << "Выход за пределы массива"<<endl;
            exit(1);
        }
        return f[i];
    }
};

int main()
{
    massiv ff(1,2,3);
    int i;
    cout << "введите номер индекса ";
    cin >> i;
    cout <<"f["<< i <<" ]= " << ff[i] << endl;
    ff[i]=5; // если функция operator не возвращает ссылку,то компилятор
            // выдает ошибку =': left operand must be l-value
    cout <<"f["<< i <<" ]= " << ff[i] << endl;
    return 0;
}

```

Рассмотрим случай, когда функция `operator` возвращает не ссылку, а указатель на модифицируемое значение. Внесем некоторые изменения в рассмотренную выше программу.

```

class massiv
{
    float f[3];
public:

```

```

    . . .
float *operator[](int i)    // перегрузка оператора []
{ . . .
    return &f[i];
}
};

int main()
{ massiv ff(1,2,3);

    . . .
*ff[i]=5;    // функция operator возвращает указатель
cout <<"f["<< i <<" ]= " << *ff[i] << endl;
return 0;
}

```

В приведенном примере создается ложное впечатление, что ff является вектором указателей. Поэтому использование ссылки представляется более предпочтительным.

Приведем еще один пример программы, использующей перегрузку operator[].

```

// перегрузка функции operator[] на примере вычисления n!
#include <iostream>
using namespace std;
#include "values.h"    // для определения константы MAXLONG

class fact
{ long l;
public:
    long operator[](int);    // перегрузка оператора []
};

long fact::operator[](int n)
{ long l;
  for (int i=0; i<=n; i++)    //выбор буквы из уменьшаемой строки
    if(l>MAXLONG/i)
      cerr<<"ОШИБКА факториал числа "<<n<<" больше "<<MAXLONG;
    else l*=i;
  return l;
}

int main()
{ fact f;
  int i,k;
  cout << "введите число k для нахождения факториала"
  cin >> k;
  for (i=1; i<=k; i++)

```

```

    cout << i <<"! = " << f[i] << endl;
    return 0;
}

```

### 5.2.6. Перегрузка оператора ()

Оператор вызова функции можно доопределить, как и любой другой оператор. Как и в предыдущем случае, оператор () необходимо перегружать только с помощью **компоненты-функции**, использование **friend-функции запрещено**. Общая форма функции operator()() имеет вид

```

тип_возвр_значения имя_класса::operator ()(список_аргументов)
{ тело функции }

#include <iostream>
using namespace std;

class matr
{
    int **m,a,b;
    public:
        matr(int,int);
        ~matr();
        int operator()(int,int); // перегрузка оператора ()
        int operator()(int);     // перегрузка оператора ()
};

matr::matr(int i,int j): a(i),b(j) // конструктор
{
    i=0;
    m=new int *[a];
    for(int k=0; k<a; k++)
    {
        *(m+k)=new int[b];
        for(int n=0; n<b; n++)
            *(*m+k)+n=i++; // заполнение m числами 0,1,2,3, ...a*b
    }
}

matr::~matr() // деструктор
{
    for(int k=0; k<a; k++)
        delete [] m[k]; // освобождение памяти для k-й строки
    delete [] m; // освобождение памяти для всего массива
} // указателей m

int matr::operator()(int i,int j)
{
    if (i<0 || i>=a || j<0 || j>=b)
        { cerr<<"выход за пределы матрицы ";
          return m[0][0]; // например, при этом возврат m[0][0]
        }
    return m[i][j]; // возврат требуемого элемента
}

```

```

}
int matr::operator()(int i)
{ if (i<0 || i>=a*b)
  { cerr<<"выход за пределы массива ";
    return **m;      // как и выше возврат m[0][0]
  }
  return m[i/b][i%b]; // возврат требуемого элемента
}
int main()
{ matr mt(3,5);
  cout << mt(2,3) << endl;
  cout << mt(3,2) << endl; // попытка получить элемент из 3-й строки
  cout << mt(3) << endl;
  return 0;
}

```

Результаты работы программы:

13

выход за пределы массива 0

6

Конструктор класса `matr` динамически выделяет и инициализирует память двухмерного массива. Деструктор разрушает массив автоматически при завершении программы. В классе `matr` реализованы две функции `operator()`: первая получает два аргумента (индексы в матрице), вторая получает один аргумент (порядковый номер элемента в матрице). Обе функции возвращают либо требуемый элемент, либо элемент `m[0][0]` при попытке выхода за пределы матрицы.

### 5.2.7. Перегрузка оператора ->

Оператор `->` доступа к компонентам объекта через указатель на него определяется как унарный постфиксный.

Ниже приведен простой пример программы перегрузки оператора `->`:

```

#include <iostream>
#include <iomanip>
using namespace std;
#include "string.h"

class cls_A
{ char a[40];
public:
  int b;
  cls_A(char *aa,int bb): b(bb)           // конструктор
  { strcpy(a,aa);}
}

```

```

    char *put_A() {return a;}
};

class cls_B
{   cls_A *p;           // указатель на объект класса cls_A
public:
    cls_B(char *aa,int bb) {p=new cls_A(aa,bb);} // конструктор
    ~cls_B() {delete p;} // деструктор
    cls_A *operator->(){return p;} // функция перегрузки ->
};

int main()
{   cls_B ptr("перегрузка оператора -> ",2); // объект класса cls_B
    cout << ptr->put_A() << setw(6) << ptr->b <<endl; // перегрузка ->
    cout << (ptr.operator->())->put_A() << setw(6)
        << (ptr.operator->())->b <<endl;
    cout << (*ptr.operator->()).put_A() << setw(6)
        << (*ptr.operator->()).b <<endl;
}

```

Результат работы программы:

```

перегрузка оператора ->  2
перегрузка оператора ->  2
перегрузка оператора ->  2

```

В приведенной программе инструкции `ptr->put_A()` и `ptr->b` приводят к перегрузке операции `->`, т.е. позволяют получить адрес указателя на компоненты класса `cls_A` для (из) объекта `ptr`. Таким образом, инструкция `ptr->b` соответствует инструкции `(ptr.p)->b`. Следующие далее две группы инструкций также верны, но не являются примером перегрузки оператора `->`, а только приводят к явному вызову функции `operator->` - компоненты класса `cls_B`.

В целом доопределение оператора `->` позволяет использовать `ptr` с одной стороны как специальный указатель (в примере для класса `cls_A`), а с другой стороны как объект (для класса `cls_B`).

Специальные указатели могут быть доопределены следующим образом:

```

cls_A &operator*(){return *p;}
cls_A &operator[](int index){return p[index];}

```

а также доопределение может быть выполнено по отношению к большинству рассмотренных ранее операций (`+`, `++` и др.).

### 5.2.8. Перегрузка операторов `new` и `delete`

В C++ имеются две возможности перегрузки операторов `new` и `delete` — локально (в пределах класса) и глобально (в пределах программы). Эти операторы имеют правила переопределения, отличные от рассмотренных выше правил переопределения других операторов. Одна из причин перегрузки операторов `new` и `delete` состоит в том, чтобы придать им новые свойства, например выдачи

диагностики или более высокой защищенности от ошибок. Кроме того, может быть реализована более эффективная схема распределения памяти по сравнению со схемой, обеспечиваемой системой.

Оператор **new** можно задать в следующих формах:

```
<::> new <аргументы> имя_типа <инициализирующее_выражение>;  
<::> new <аргументы> имя_типа [ ];
```

Параметр «аргументы» можно использовать либо для того, чтобы различить разные версии глобальных операторов **new**, либо для использования их в теле функции **operator**. Доопределенную функцию **operator new** можно объявить:

```
void *operator new(size_t t<список_аргументов>);  
void *operator new[](size_t t<список_аргументов>);
```

Вторая форма используется для выделения памяти для массивов. Возвращаемое значение всегда должно иметь тип **void \***. Единственный обязательный аргумент функции **operator** всегда должен иметь тип **size\_t**. При этом в функцию **operator** автоматически подставляется аргумент **sizeof(t)**.

Ниже приведен пример программы, в которой использованы две глобальные перегруженные и одна локальная функции **operator**.

```
#include <iostream>  
using namespace std;  
#include <string.h>  
  
void *operator new(size_t tp,int kol) //глобальная функция operator new  
{ cout << "глобальная функция 1" <<endl; // с одним параметром  
  return new char[tp*kol];  
}  
void *operator new(size_t tp,int n1,int n2) // глобальная функция operator  
{ cout << "глобальная функция 2" <<endl; // new с двумя параметрами  
  void *p=new char[tp*n1*n2];  
  return p;  
}  
  
class cls  
{ char a[40];  
public:  
  cls(char *aa){ strcpy(a,aa); }  
  ~cls(){ }  
  void *operator new(size_t,int);  
};  
  
void *cls::operator new(size_t tp,int n) // локальная функция operator  
{ cout << "локальная функция " <<endl;  
  return new char[tp*n]; }
```



```

int main()
{ cls obj("перегрузка оператора new");
  float *ptr1,*ptr2,*ptr3;
  ptr1=new (5) float;           // вызов 1 глобальной функции operator new
  ptr2=new (2,3) float;        // вызов 2 глобальной функции operator new
  ptr3=new float;              // вызов системной глобальной функции
  cls *ptr4=new (3) cls("aa"); // вызов локальной функции operator new,
  return 0;                    // используя cls::cls("aa")
}

```

Результаты работы программы:

глобальная функция 1

глобальная функция 2

локальная функция

Первое обращение `ptr1=new (5) float` приводит к вызову глобальной функции `operator` с одним параметром, в результате выделяется память `5*sizeof(float)` байт (это соответствует массиву из пяти элементов типа `float`) и адрес заносится в указатель `ptr1`. Второе обращение приводит к вызову функции `operator` с двумя параметрами. Следующая инструкция `new float` приводит к вызову системной функции `new`. Инструкция `new (3) cls("aa")` соответствует вызову функции `operator`, описанной в классе `cls`. В функцию в качестве имени типа передается тип созданного объекта класса `cls`. Таким образом, `ptr4` получает адрес массива из трех объектов класса `cls`.

Оператор **delete** разрешается доопределять только по отношению к классу. В то же время можно заменить системную версию реализации оператора `delete` на свою.

Доопределенную функцию `operator delete` можно объявить:

```

void operator delete(void *p<,size_t t>);
void operator delete[](void *p<,size_t t>);

```

Функция `operator` должна возвращать значение `void` и имеет один обязательный аргумент типа `void *` – указатель на область памяти, которая должна быть освобождена. Ниже приведен пример программы с доопределением оператора `delete`.

```

#include <iostream>
using namespace std;
#include "string.h"
#include "stdlib.h"

void *operator new(size_t tip,int kol) // глобальная функция operator
{ cout << "глобальная функция NEW" <<endl;
  return new char[tip*kol]; // вызов системной функции new
}

class cls

```

```

{ char a[40];
public:
    cls(char *aa)
    { cout<<"конструктор класса cls"<<endl;
      strcpy(a,aa);
    }
    ~cls(){ }
    void *operator new(size_t,int);
    void operator delete(void *);
};

void *cls::operator new(size_t tip,int n) // локальная функция operator
{ cout << "локальная функция " <<endl;
  return new char[tip*n]; // вызов системной функции new
}

void cls::operator delete(void *p) // локальная функция operator
{ cout << "локальная функция DELETE" <<endl;
  delete p; // вызов системной функции delete
}

void operator delete[](void *p) // глобальная функция operator
{ cout << "глобальная функция DELETE" <<endl;
  delete p; // вызов системной функции delete
}

int main()
{ cls obj("перезгрузка операторов NEW и DELETE");
  float *ptr1;
  ptr1=new (5) float; // вызов глобальной функции доопр. оператора new
  delete [] ptr1; // вызов глобальной функции доопр. оператора delete
  cls *ptr2=new (10) cls("aa"); // вызов локальной функции доопределения
                                // оператора new (из класса cls)
  delete ptr2; // вызов локальной функции доопределения
  return 0; // оператора delete (из класса cls)
}

```

Результаты работы программы:

глобальная функция NEW

глобальная функция DELETE

локальная функция NEW

конструктор класса cls

локальная функция DELETE

Инструкция `cls *ptr2=new (10) cls("aa")` выполняется следующим образом: вначале вызывается локальная функция `operator` для выделения памяти, равной `10*sizeof(cls)`, затем вызывается конструктор класса `cls`.

Необходимо отметить тот факт, что при реализации переопределения глобальной функции в ней не должен использоваться оператор delete [], так как это приведет к бесконечной рекурсии. При выполнении инструкции системный оператор delete ptr2 сначала вызывается локальная функция доопределения оператора delete для класса cls, а затем из нее глобальная функция переопределения delete.

Далее рассмотрим пример доопределения функций new и delete в одном из классов, содержащемся в некоторой иерархии классов.

```
#include <iostream>
using namespace std;

class A
{ public:
    A(){cout<<"конструктор A"<<endl;}
    virtual ~A(){cout<<"деструктор A"<<endl;} //виртуальный деструктор
    void *operator new(size_t,int);
    void operator delete(void *,size_t);
};

class B : public A
{ public:
    B(){cout<<"конструктор B"<<endl;}
    ~B(){cout<<"деструктор B"<<endl;}
};

void *A::operator new(size_t tip,int n)
{ cout << "перегрузка operator NEW" <<endl;
  return new char[tip*n];
}

void A::operator delete(void *p,size_t t) //глобальная функция operator
{ cout << "перегрузка operator DELETE" <<endl;
  delete p;          // вызов глобальной (системной) функции
}

int main()
{ A *ptr1=new(2) A; // вызов локальной функции, используя A::A()
  delete ptr1;
  A *ptr2=new(3) B; // вызов локальной функции, используя B::B()
  delete ptr2;
  return 0;
}
```

Результаты работы программы:

```
перегрузка operator NEW
конструктор A
```

деструктор A  
перегрузка operator DELETE  
перегрузка operator NEW  
конструктор A  
конструктор B  
деструктор B  
деструктор A  
перегрузка operator DELETE

При public-наследовании класса A классом B public-функции new и delete наследуются как public-функции класса B. Отметим, что необходимость использования в данном примере виртуального деструктора рассмотрена ранее.

### 5.3. Преобразование типа

Выражения, содержащиеся в функциях и используемые для вычисления некоторого значения, записываются в большинстве случаев с учетом корректности по отношению к объектам этого выражения. В то же время, если используемая операция для типов величин, участвующих в выражении, явно не определена, то компилятор пытается выполнить такое *преобразование типов* в два этапа.

Вначале выполняется попытка использовать стандартные преобразования типов. Если это невозможно, то компилятор использует преобразования, определенные пользователем.

#### 5.3.1. Явные преобразования типов

Явное приведение типа, выполненное в стиле языка C, имеет вид **(тип) выражение**.

То есть если перед выражением указать имя типа в круглых скобках, то значение выражения будет преобразовано к данному типу. Например:

```
int a = (int) b;  
char *s=(char *) addr;
```

Недостатком их является полное отсутствие контроля, что приводит к ошибкам и путанице. Существует большая разница между приведением указателя на const-объект к указателю на не const-объект (изменяется только атрибут объекта) и приведением указателя на объект базового класса к указателю на объект производного класса (изменяется полностью тип указателя). Было бы неплохо более точно определять цель каждого приведения. Чтобы преодолеть недостатки приведения типов, выполняемых в стиле языка C, в язык C++ введены четыре оператора приведения типа: `static_cast`, `const_cast`, `reinterpret_cast` и `dynamic_cast`. Спецификация преобразования имеет следующий вид:

**оператор\_приведения\_типа<тип> (выражение).**

Для преобразования с минимальным контролем можно использовать оператор `static_cast`. Он позволяет выполнять преобразования, не проверяя типы выражений во время выполнения, а основываясь на сведениях, полученных при компиляции. Оператор `static_cast` позволяет выполнять преобразования не толь-

ко указателя на базовый класс к указателю на производный, но и наоборот.

```
int i,j;  
double d=static_cast<double>(i)*j;
```

В то же время, например, преобразование `int` к `int*` (и обратно) приведет к ошибке компиляции. Рассматриваемые далее операторы приведения используются для более узкого круга задач. Для преобразований не связанных между собой типов используется `reinterpret_cast`.

```
int i;  
void *adr= reinterpret_cast<void *> (i);
```

Необходимо отметить, что `reinterpret_cast` не выполнит преобразование таких типов как `float`, `double`-объектов к типу указателя.

Если же нужно выполнить преобразование выражения, имеющего тип с атрибутами `const` и `volatile`, к типу без них, и наоборот, то можно использовать оператор `const_cast`:

```
const char *s;  
char *ss=const_cast<char*> (s);
```

Следующий оператор `dynamic_cast` предназначен для приведения указателя или ссылки на объект базового класса к указателям или ссылкам на объекты производных классов. При этом можно определить, была ли попытка приведения типа успешной. В результате неудачной попытки преобразования возвращается либо нулевой указатель, либо возникает исключение (при преобразовании ссылок).

```
class A { . . . };  
class B : public A { . . . };  
class C : public B { . . . };  
  
int main()  
{ A *pa;  
  B *pb;  
  C *pc;  
  . . .  
  pa= dynamic_cast<A*>(pc);  
  pb= dynamic_cast<B*>(pc);  
  return 0;  
}
```

### 5.3.2. Преобразования типов, определенных в программе

Конструктор с одним аргументом можно явно не вызывать.

```
#include <iostream>  
using namespace std;  
  
class my_class  
{ double x,y; //  
  public:
```

```

    my_class(double X){x=X; y=x/3;}
    double summa();
};
double my_class::summa() { return x+y; }
int main()
{ double d;
  my_class my_obj1(15), // создание объекта obj1 и инициализация его
  my_obj2=my_class(15), // создание объекта obj2 и инициализация его
  my_obj3=15;           // создание объекта obj3 и инициализация его
  d=my_obj1; // error no operator defined which takes a right-hand operand of
              // type 'class my_class' (or there is no acceptable conversion)
  cout << my_obj1.summa() << endl;
  cout << my_obj2.summa() << endl;
  cout << my_obj3.summa() << endl;
  return 0;
}

```

В рассматриваемом примере все три создаваемых объекта будут инициализированы числом 15 (первые два явным, третий неявным вызовом конструктора). Следовательно, значение базовой переменной (определенной в языке) может быть присвоено переменной типа, определенного пользователем.

Для выполнения обратных преобразований, т.е. от переменных, имеющих тип, определенный пользователем к базовому типу, можно задать преобразования с помощью соответствующей функции `operator()`, например:

```

class my_class
{ double x,y;
public:
  operator double() {return x;}
  my_class(double X){x=X; y=x/3;}
  double summa();
};

```

Теперь в выражении `d=my_obj1` не будет ошибки, так как мы задали прямое преобразование типа. При выполнении этой инструкции активизируется функция `operator`, преобразующая значение объекта к типу `double` и возвращающая значение компоненты объекта. Наряду с прямым преобразованием в C++ имеется подразумеваемое преобразование типа

```

#include <iostream>
using namespace std;

class my_cl1
{ double x; //
public:
  operator double(){return x;}
}

```

```

    my_cl1(double X) : x(X) {}
};
class my_cl2
{   double x;           //
    public:
        operator double(){return x;}
        my_cl2(my_cl1 XX): x(XX) {}
};
void fun(my_cl2 YY)
{ cout << YY <<endl; }
int main()
{ fun(12);              // ERROR cannot convert parameter 1
                        // from 'const int' to 'class my_cl2'

  fun(my_cl2(12));     // подразумеваемое преобразование типа
  return 0;
}

```

В этом случае для инструкции `fun(my_cl2(12))` выполняется следующее: активизируется конструктор класса `my_cl1` (`x` инициализируется значением 12);

при выполнении в конструкторе `my_cl2` инструкции `x(XX)` вызывается функция `operator` (класса `my_cl1`), возвращающая значение переменной `x`, преобразованное к типу `double`;

далее при выполнении инструкции `cout << YY` вызывается функция `operator()` класса `my_cl2`, выполняющая преобразование значения объекта `YY` к типу `double`.

Разрешается выполнять только одноуровневые подразумеваемые преобразования. В приведенном выше примере инструкция `fun(12)` соответствует двухуровневому неявному преобразованию, где первый уровень – `my_cl1(12)` и второй – `my_cl2(my_cl1(12))`.

### Вопросы и упражнения для закрепления материала

1. Можно ли перегрузить функции следующего вида:  
`void fun( int );`    `void fun( int & );`    `void fun( int * );`
2. Можно ли перегружать в классе функции-члены класса?
3. Можно ли перегружать деструкторы?
4. Можно ли перегружать статические функции?
5. Можно ли перегружать виртуальные функции?
6. Можно ли переопределить в классе функции-члены?
7. Почему может потребоваться перегрузка оператора присваивания?
8. Можно ли изменить приоритет перегруженного оператора?
9. Когда следует переопределять операторы с помощью дружественных функций, а когда с помощью функций элементов класса?

10. Могут ли члены-данные класса иметь атрибут `const`? Как инициализировать эти члены?

11. Могут ли статические члены класса иметь атрибут `private`? Как инициализировать такие члены-данные?

12. Возникнут ли ошибки при компиляции данной программы, если нет, то что она выведет на экран?

```
#include <iostream>
using namespace std;
int operator+(int a, int b)
{ return 5; }
int main()
{ int a=1,b=1;
  if(a+b!=2) cout << "OGO !!!";
  else cout << "OK";
  return 0;
}
```

13. Для созданного объекта  $a$ , разработанного класса–вектора (одномерный массив), реализовать перегрузку операции  $*$  (операция разадресации) ( $*a=n$ ). Содержимое объекта  $a$  (одномерный массив) до и после выполнения операции вывести на экран.

14. Создать несколько объектов  $a$ ,  $b$  и  $c$  разработанного класса. Класс – символьная строка. Для создания объектов  $a$  и  $b$  используются конструкторы с параметром,  $c$  – конструктор без параметров. Реализовать для объектов данного класса перегрузку операции  $+$  ( $c=a+b$ ) следующим образом:

- объекты  $a$  и  $b$  не должны изменить своего значения, а  $c$  содержит строку – сумма строк объектов  $a$  и  $b$ ;

- объект  $b$  не должен изменить своего значения, к строке объекта  $a$  добавить строку объекта  $b$ , затем содержимое объекта  $a$  присвоить объекту  $c$ ;

- объект  $b$  не должен изменить своего значения, а к строке объекта  $a$  добавить строку объекта  $b$ , в объекте  $c$  сохранить исходное значение объекта  $a$ .

Содержимое объектов  $a, b, c$  (их строк) до и после выполнения операции вывести на экран.

15. Определите класс `FLOAT`, который ведет себя аналогично `float`. Подсказка: определите `FLOAT::operator float()`.

16. Даны определения переменных:

```
char c1; int i; float f; double d;
unsigned int ui=5;
```

Какие неявные преобразования типов будут выполнены?

- (a)  $c = 'a' + 3;$
- (b)  $f = ui - i * 1.0;$
- (c)  $d = ui * f;$
- (d)  $c = i + f + d;$



## 6. ШАБЛОНЫ

### 6.1. Параметризованные классы

Параметризованный класс – некоторый шаблон, на основе которого можно строить другие классы. Этот класс можно рассматривать как некоторое описание множества классов, отличающихся только типами их данных. В C++ используется ключевое слово `template` для обеспечения параметрического полиморфизма. Параметрический полиморфизм позволяет использовать один и тот же код относительно различных типов (параметров тела кода). Это наиболее полезно при определении контейнерных классов. Шаблоны определения класса и шаблоны определения функции позволяют многократно использовать код, корректно по отношению к различным типам, позволяя компилятору автоматизировать процесс реализации типа.

Шаблон класса определяет правила построения каждого отдельного класса из некоторого множества разрешенных классов.

Спецификация шаблона класса имеет вид:

```
template <список параметров>  
class объявление класса
```

Список параметров класса-шаблона представляет собой идентификатор типа, подставляемого в объявление данного класса при его генерации. Идентификатору типа предшествует ключевое слово **class** или **typename**. Рассмотрим пример шаблона класса работы с динамическим массивом и выполнением контроля за значениями индекса при обращении к его элементам.

```
#include <iostream>  
using namespace std;  
#include <string.h>  
  
template <class T>      // или иначе      template <typename T>  
class vector  
{  
    T *ms;  
    int size;  
public:  
    vector() : size(0),ms(NULL) {}  
    ~vector(){delete [] ms;}  
  
    void inkrem(const T &t) // увеличение размера массива на 1 элемент  
    {  
        T *tmp = ms;  
        ms=new T[size+1];    // ms – указатель на новый массив  
        if(tmp) memcpy(ms,tmp,sizeof(T)*size); // перезапись tmp -> ms  
        ms[size++]=t;        // добавление нового элемента  
        if(tmp) delete [] tmp; // удаление временного массива  
    }  
  
    void decrem(void)      // уменьшение размера массива на 1 элемент
```

```

    { T *tmp = ms;
      if(size>1) ms=new T[--size];
      if(tmp)
        { memcpy(ms,tmp,sizeof(T)*size); // перезапись без последнего
                                                // элемента
          delete [] tmp; // удаление временного массива
        }
    }
    T &operator[](int ind) // определение обычного метода
    { // if(ind<0 || (ind>=size)) throw IndexOutOfRangeException; // возбуждение
      // исключительной ситуации IndexOutOfRangeException
      return ms[ind];
    }
};

int main()
{ vector <int> VectInt;
  vector <double> VectDouble;
  VectInt. inkrem(3);
  VectInt. inkrem(26);
  VectInt. inkrem(12); // получен int-вектор из 3 атрибутов
  VectDouble. inkrem(1.2);
  VectDouble. inkrem(.26); //получен double-вектор из 2 атрибутов
  int a=VectInt[1]; // a = ms[1]
  cout << a << endl;
  int b=VectInt[4]; // будет возбуждена исключительная ситуация
  cout << b << endl; // но не обработана
  double d=VectDouble[0];
  cout << d << endl;
  VectInt[0]=1;
  VectDouble[1]=2.41;
  return 0;
}

```

Класс `vector` наряду с конструктором и деструктором имеет 2 функции: `inkrem` – добавление в конец вектора нового элемента, `dekrem` – уменьшение числа элементов на единицу и операция `[]` обращения к *i*-му элементу вектора.

Параметр шаблона `vector` – любой тип, у которого определены операция присваивания и операция `new`. Например, при задании объекта типа `vector <int>` происходит генерация конкретного класса из шаблона и конструирование соответствующего объекта `VectInt`, при этом тип `T` получает значение типа `int`. Генерация конкретного класса означает, что генерируются все его компоненты-функции, что может привести к существенному увеличению кода программы.

Выполнение функций

```
VectInt.increm(3);
VectInt.increm(26);
VectInt.increm(12);
```

приведет к созданию вектора (массива) из трех атрибутов (3, 26 и 12).

Сгенерировать конкретный класс из шаблона можно, явно записав:

```
template vector<int>;
```

При этом не будет создано никаких объектов типа `vector<int>`, но будет сгенерирован класс со всеми его компонентами.

В некоторых случаях желательно описания некоторых компонент-функций шаблона класса выполнить вне тела шаблона, например:

```
#include <iostream >
using namespace std;

template <class T1,class T2>
T1 sm1(T1 aa,T2 bb)           // описание шаблона глобальной
{ return (T1)(aa+bb);        // функции суммирования значений
}                               // двух аргументов

template <class T1,class T2>
class cls
{   T1 a;
    T2 b;
public:
    cls(T1 A,T2 B) : a(A),b(B) {}
    ~cls(){ }
    T1 sm1()                 // описание шаблона функции
    { return (T1)(a+b);      // суммирования компонент объекта obj_
    }
    T1 sm2(T1,T2);          // объявление шаблона функции
};

template <class T1,class T2>
T1 cls<T1,T2>::sm2(T1 aa,T2 bb) // описание шаблона функции
{ return (T1)(aa+bb);         // суммирования внешних данных
}

int main()
{   cls <int,int> obj1(3,4);
    cls <double,double> obj2(.3,.4);
    cout<<"функция суммирования компонент объекта 1           = "
        <<obj1.sm1()<<endl;
    cout<<"функция суммирования внешних данных (int,int)     = "
        <<obj1.sm2(4,6)<<endl;
    cout<<"вызов глобальной функции суммирования (int,int)   = "
        <<sm1(4,.6)<<endl;
```

```

cout<<"функция суммирования компонент объекта 2          = "
    <<obj2.sm1()<<endl;
cout<<"функция суммирования внешних данных (double,double)= "
    <<obj2.sm2(4.2,.1)<<endl;
return 0;
}

```

## 6.2. Передача в шаблон класса дополнительных параметров

При создании экземпляра класса из шаблона в него могут быть переданы не только типы, но и переменные и константные выражения:

```

#include <iostream>
using namespace std;

template <class T1,int i=0,class T2>
class cls
{
    T1 a;
    T2 b;
public:
    cls(T1 A,T2 B) : a(A),b(B){}
    ~cls(){}
    T1 sm() //описание шаблона функции суммирования компонент
    { // i+=3; // error member function 'int thiscall cls<int,2>::sm(void)'
      return (T1)(a+b+i);
    }
};

int main()
{
    cls <int,1,int> obj1(3,2); // в шаблоне const i инициализируется 1
    cls <int,0,int> obj2(3,2,1); // error 'cls<int,0>::cls<int,0>':no overloaded
                                // function takes 3 parameter s
    cls <int,int,int> obj13(3,2,1); // error 'cls' : invalid template argument for 'i',
                                    // constant expression expected
    cls <int,int> obj2(3,1); // error (аналогично предыдущей)
    cout<<obj1.sm()<<endl;
    return 0;
}

```

Результатом работы программы будет выведенное на экран число 6.

В этой программе инструкция **template <class T1,int i=0,class T2>** говорит о том, что шаблон класса **cls** имеет три параметра, два из которых – имена типов (**T1** и **T2**), а третий (**int i=0**) – целочисленная константа. Значение константы **i** может быть изменено при описании объекта **cls <int,1,int> obj1(3,2)**. В этом случае инициализация константы **i** в инструкции **template <class T1,int i,class T2>**.

### 6.3. Шаблоны функций

В C++, так же как и для класса, для функции (глобальной, т.е. не являющейся компонентой-функцией) может быть описан шаблон. Это позволит снять достаточно жесткие ограничения, накладываемые механизмом формальных и фактических параметров при вызове функции. Рассмотрим это на примере функции, вычисляющей сумму нескольких аргументов.

```
#include <iostream>
using namespace std;
#include <string.h>

template <class T1,class T2>
T1 sm(T1 a,T2 b)           // описание шаблона
{ return (T1)(a+b);       // функции с двумя параметрами
}

template <class T1,class T2,class T3>
T1 sm(T1 a,T2 b,T3 c)     // описание шаблона функции
{ return (T1)(a+b+c);     // функции с тремя параметрами
}

int main()
{ cout<<"вызов функции sm(int,int) = "<<sm(4,6)<<endl;
  cout<<"вызов функции sm(int,int,int) = "<<sm(4,6,1)<<endl;
  cout<<"вызов функции sm(int,double) = "<<sm(5,3)<<endl;
  cout<<"вызов функции sm(double,int,short)= " <<
    sm(.4,6,(short)1)<<endl;
  // cout<<sm("я изучаю","язык C++")<<endl; error cannot add two pointers
  return 0;
}
```

Результат работы программы будет иметь вид:

```
вызов функции sm(int,int)           = 10
вызов функции sm(int,int,int)        = 11
вызов функции sm(int,double)         = 5
вызов функции sm(double,int,short)= 7.4
```

В программе описана перегруженная функция `sm()`, первый экземпляр которой имеет 2, а второй 3 параметра. Тип формальных параметров функции определяется компилятором при каждой встрече вызова функции типом ее фактических параметров. Компилятор заменяет параметры `T1,T2` (при вызове функции с двумя параметрами) или `T1,T2,T3` (с тремя параметрами) на типы передаваемых в функцию значений. После этого полученная шаблонная функция компилируется. Используемые в функциях типы `T1`, `T2`, `T3` заданы как параметры для шаблона функции с помощью выражения `template <class T1,class T2>` или `template <class T1,class T2,class T3>`.

Имя каждого формального параметра заголовка шаблона может использоваться в заголовке только один раз. Одно и то же имя формального параметра шаблона может использоваться в нескольких заголовках шаблонов.

В случае попытки передачи в функцию `sm()` двух строк, т.е. типов, для которых не определена данная операция, компилятор выдаст ошибку. Чтобы избежать этого, можно ограничить использование шаблона функции `sm()`, описав явным образом функцию `sm()` для некоторых конкретных типов данных. В нашем случае:

```
char *sm(char *a,char *b)           // явное описание функции объединения
{ char *tmp=a;                       // двух строк
  a=new char[strlen(a)+strlen(b)+1];
  strcpy(a,tmp);
  strcat(a,b);
  return a;
}
```

Добавление в `main()` инструкции, например,  
`cout<<sm("я изучаю"," язык C++")<<endl;`

приведет к выводу кроме указанных выше сообщения:

```
я изучаю язык C++
```

Рассмотрим случай, когда имеются несколько шаблонов перегруженных функций с одинаковым числом аргументов.

```
template <class T1,class T2>
T1 sm(T1 a,T2 b)           // описание шаблона первой
{ return (T1)(a+b);       // функции с двумя параметрами
}
```

```
template <class T1,class T2>
T1 sm(T2 a,T1 b)           // описание шаблона второй
{ return (T1)(a+b);       // функции с двумя параметрами
}
```

```
int main()
{ sm(1.,2) // error 'sm' : none of 2 overload have a best conversion
  // 'sm' : ambiguous call to overloaded function
  return 0;
}
```

В этом случае компилятор должен сгенерировать оба экземпляра шаблонных функций. Возникает неоднозначность: какую из двух шаблонных функций требуется выполнить.

Шаблон функции может быть перегружен также, если описать другую (нешаблонную функцию), имя которой совпадает с именем шаблона функции.

Следует отметить, что шаблон функции не является ее экземпляром. Только при обращении к функции с аргументами конкретного типа происходит генерация конкретной функции.

#### 6.4. Совместное использование шаблонов и наследования

Шаблонные классы, как и обычные, могут использоваться повторно. Шаблоны и наследование представляют собой механизмы повторного использования кода и могут включать полиморфизм. Шаблоны и наследования связаны между собой следующим образом:

- шаблон класса может быть порожден от обычного класса;
- шаблонный класс может быть производным от шаблонного класса;
- обычный класс может быть производным от шаблона класса.

Ниже приведен пример простой программы, демонстрирующей наследование шаблонного класса `oper` от шаблонного класса `vect`.

```
#include <iostream>
using namespace std;
template <class T>
class vect // класс-вектор
{protected:
    T *ms; // массив-вектор
    int size; // размерность массива-вектора
public:
    vect(int n) : size(n) // конструктор
    { ms=new T[size];}
    ~vect(){delete [] ms;} // деструктор
    T &operator[](const int ind) // доопределение операции []
    { if((ind>0) && (ind<size)) return ms[ind];
      else return ms[0];
    }
};

template <class T>
class oper : public vect<T> // класс операций над вектором
{ public:
    oper(int n): vect<T>(n) {} // конструктор
    ~oper(){} // деструктор
    void print() // функция вывода содержимого вектора
    { for(int i=0;i<size;i++)
      cout<<ms[i]<<' ';
      cout<<endl;
    }
};

int main()
{ oper <int> v_i(4); // int-вектор
  oper <double> v_d(4); // double-вектор
  v_i[0]=5; v_i[1]=3; v_i[2]=2; v_i[3]=4; // инициализация int
```

```

v_d[0]=1.3; v_d[1]=5.1; v_d[2]=.5; v_d[3]=3.5; // инициализация double
cout<<"int вектор = ";
v_i.print();
cout<<"double вектор = ";
v_d.print();
return 0;
}

```

Как следует из примера, реализация производного класса от класса-шаблона в основном ничем не отличается от обычного наследования.

## 6.5. Шаблоны класса и friend-функции

Для шаблонов класса, как и для обычных классов, могут быть установлены отношения дружественности. Дружественность может быть установлена между шаблонным классом и глобальной функцией, функцией-членом другого (возможно шаблонного класса) или целым классом (возможно шаблонным).

## 6.6. Некоторые примеры использования шаблона класса

### 6.6.1. Реализация smart-указателя

Если при использовании в программе указателя на объект, память для которого выделена с помощью оператора new, объект становится не нужен, то для его разрушения необходимо явно вызвать оператор delete. В то же время на один объект могут ссылаться множество указателей и, следовательно, нельзя однозначно сказать, нужен ли еще этот объект или он уже может быть уничтожен. Рассмотрим пример реализации класса, для которого происходит уничтожение объектов, в случае если уничтожается последняя ссылка на него. Это достигается тем, что наряду с указателем на объект хранится счетчик числа других указателей на этот же объект. Объект может быть уничтожен только в том случае, если счетчик ссылок станет равным нулю.

```

#include <iostream>
using namespace std;
#include <string.h>

template <class T>
struct Status // состояние указателя
{ T *RealPtr; // указатель
  int Count; // счетчик числа ссылок на указатель
};

template <class T>
class Point // класс-указатель
{ Status<T> *StatPtr;
public:
  Point(T *ptr=0); // конструктор

```



```

    Point(const Point &); // копирующий конструктор
    ~Point();
    Point &operator=(const Point &); // перегрузка =
    // Point &operator=(T *ptr); // перегрузка =
    T *operator->() const;
    T &operator*() const;
};

```

Приведенный ниже конструктор Point инициализирует объект указателем. Если указатель равен NULL, то указатель на структуру Status, содержащую указатель на объект и счетчик других указателей, устанавливается в NULL. В противном случае создается структура Status

```

template <class T>
Point<T>::Point(T *ptr) // описание конструктора
{ if(!ptr) StatPtr=NULL;
  else
  { StatPtr=new Status<T>;
    StatPtr->RealPtr=ptr;
    StatPtr->Count=1;
  }
}

```

Копирующий конструктор StatPtr не выполняет задачу копирования исходного объекта, а так как новый указатель ссылается на тот же объект, то мы лишь увеличиваем число ссылок на объект.

```

template <class T> // описание конструктора копирования
Point<T>::Point(const Point &p):StatPtr(p.StatPtr)
{ if(StatPtr) StatPtr->Count++; // увеличено число ссылок
}

```

Деструктор уменьшает число ссылок на объект на 1, и при достижении значения 0 объект уничтожается

```

template <class T>
Point<T>::~~Point() // описание деструктора
{ if(StatPtr)
  { StatPtr->Count--; // уменьшается число ссылок на объект
    if(StatPtr->Count<=0) // если число ссылок на объект <=0,
      { delete StatPtr->RealPtr; // то уничтожается объект
        delete StatPtr;
      }
  }
}

```

```

template <class T>
T *Point<T>::operator->() const
{ if(StatPtr) return StatPtr->RealPtr;
}

```

```

    else return NULL;
}
template <class T>
T &Point<T>::operator*() const      // доступ к StatPtr осуществляется
{ if(StatPtr) return *StatPtr->RealPtr; // посредством this-указателя
  else throw bad_pointer;          // исключительная ситуация
}

```

При выполнении присваивания вначале необходимо указателю слева от знака = отсоединиться от «своего» объекта и присоединиться к объекту, на который указывает указатель справа от знака =.

```

template <class T>
Point<T> &Point<T>::operator=(const Point &p)
{
    // отсоединение объекта слева от = от указателя
    if(StatPtr)
    { StatPtr->Count--;
      if(StatPtr->Count<=0) // так же, как и в деструкторе
      { delete StatPtr->RealPtr; // освобождение выделенной под объект
        delete StatPtr;        // динамической памяти
      }
    }
}

```

```

// присоединение к новому указателю
StatPtr=p.StatPtr;
if(StatPtr) StatPtr->Count++;
return *this;
}

```

**struct Str**

```

{ int a;
  char c;
};

```

int main()

```

{ Point<Str> pt1(new Str); // генерация класса Point, конструирование
                          // объекта pt1, инициализируемого указателем
                          // на структуру Str, далее с объектом можно
                          // обращаться как с указателем
  Point<Str> pt2=pt1,pt3; // для pt2 вызывается конструктор копирования,
                          // затем создается указатель pt3
  pt3=pt1;                // pt3 переназначается на объект указателя pt1
  (*pt1).a=12;           // operator*() получает this указатель на pt1
  (*pt1).c='b';
  int X=pt1->a;           // operator->() получает this-указатель на pt1
  char C=pt1->c;
}

```

```

    return 0;
}

```

### 6.6.2. Задание значений параметров класса по умолчанию

Если в функцию сортировки числовой информации, принадлежащей некоторому классу, передавать символьные строки (char \*), то желаемый результат (отсортированные строки) не будет получен. Как известно, в этом случае произойдет сравнение указателей, а не строк.

```

#include <iostream>
using namespace std;
#include <string.h>
#include <typeinfo.h>

class CompareNumb
{ public:
    static bool sravn(int a, int b){return a<b;}
};

class CompareString
{ public:
    static bool sravn(char *a, char *b){return strcmp(a,b)<0;}
};

template <class T,class Compare>
class vect
{ T *ms;
  int size;
public:
    vect(int SIZE):size(SIZE)
    { ms=new T[size];
      const type_info & t=typeid(T); // получение ссылки t на
      const char* s=t.name();        // объект класса type_info
      for(int i=0;i<size;i++)        // в описании типа
      if(!strcmp(s,"char *"))
      cin >> (*(ms+i)=(T)new char[20]); // ввод символьных строк
      else cin >> *(ms+i);            // ввод числовой информации
    }
    void sort_vec(vect<T,Compare> &);
};

template <class T,class Compare>
void vect<T,Compare>::sort_vec(vect<T,Compare> &vec)
{ for(int i=0;i<size-1;i++)
  for(int j=i;j<size;j++)
  if(Compare::sravn(ms[i],ms[j]))

```

```

    { T tmp=ms[i];
      ms[i]=ms[j];
      ms[j]=tmp;
    }
    for(i=0;i<size;i++) cout << *(ms+i) << endl;
};

```

Класс Compare должен содержать логическую функцию sravn(), сравнивающую два значения типа T.

```

int main()
{ vect<int,CompareNumb> vec1(3);
  vec1.sort_vec(vec1);
  vect<char *,CompareString> vec2(3);
  vec2.sort_vec(vec2);
  return 0;
}

```

Нетрудно заметить, что для всех типов, для которых операция меньше (<) имеет нужный смысл, можно написать следующий шаблон класса сравнения.

```

template<class T>
class Compare
{ public:
  static bool sravn(T a, T b)
  { const type_info & t=typeid(T); // получение ссылки t на
    const char* s=t.name();        // объект класса type_info
    if(!strcmp(s,"char *"))
      return strcmp((char *)a,(char *)b)<0;
    else return a<b;
  }
};

```

```

template <class T,class Compare>
class vect
{
  // класс vect приведен выше
};

```

Чтобы сделать запись класса более простой, воспользуемся возможностью задания значений некоторых параметров класса по умолчанию.

```

template <class T,class C = Compare<T> >
void vect<T,C>::sort_vec(vect<T,C> &vec)
{ for(int i=0;i<size-1;i++)
  for(int j=i;j<size;j++)
    if(C::sravn(ms[i],ms[j]))
    { T tmp=ms[i];
      ms[i]=ms[j];

```

```

        ms[j]=tmp;
    }
    for(i=0;i<size;i++) cout << *(ms+i) << endl;
};

int main()
{ vect<int,Compare<int> > vec1(3);
  vec1.sort_vec(vec1);
  vect<char *,Compare<char *> > vec2(3);
  vec2.sort_vec(vec2);
  vect<long,Compare<long> > vec3(3);
  vec3.sort_vec(vec3);
  return 0;
}

```

В инструкции `vect<int,Compare<int> > vec1(3)` содержится пробел между угловыми скобками. При его отсутствии две угловые скобки компилятор примет за операцию сдвига.

### 6.6.3. Свойства в C++

В общем случае, свойство – это пара функций (`public`), одна из которых отвечает за установку компонент-данных (`private`) объекта, а другая за их считывание. Такое решение позволяет обеспечить инкапсуляцию данных. Необходимость использования свойств возникает тогда, когда при изменении некоторого параметра требуется произвести ещё некоторые действия.

В языках программирования (таких как Visual Basic или Delphi) обращение к свойствам объекта производится оператором присваивания, как при обращении к компонентам-данным класса в C++

```
obj.data = value
```

производится неявный вызов функции.

Наиболее простой способ обеспечения инкапсуляции в C++ заключается в написании пары функций типа `get_val()` и `put_val()` для каждого параметра. Заметим, что именно так реализованы свойства в технологии Automation. Это можно продемонстрировать на следующем примере простого класса:

```

class cls
{ int m;
public:
  int get_val()
  { return m; }
  void put_val(int val)
  { m = val; }
};

```

В этом случае для обращения к такому свойству программист должен на-

писать вызов соответствующей функции.

Разработчики Microsoft Visual C++ добавили в синтаксис языка несколько конструкций, позволяющих использовать свойства в операторах присваивания и вообще обращению с ними, как с компонентами-данными. В частности, модификатор `_declspec` получил дополнительный параметр «property». Это позволяет в классе объявить «виртуальную» переменную и связать её с соответствующими функциями. Теперь класс может выглядеть примерно так:

```
class cls
{
    int m;
public:
    _declspec(property(get=get_val, put=put_val)) int V;
    int get_val()
    { return m; }
    void put_val(int v)
    { m = v; }
};
```

В секции `public` содержится строка

```
_declspec(property(get=get_val, put=put_val)) int V;
```

в которой объявляется «виртуальная» переменная `V` типа `int`, при обращении к которой фактически будут вызываться функции `get_val` и `put_val`. Теперь доступ к данным объекта класса `cls` может быть выполнен следующим образом:

```
cls obj;
obj.V = 50;    // при этом выполняется вызов put_val()
int k = obj.V; // при этом выполняется вызов get_val()
```

Модификатор `_declspec(property)` был введён для встроенной в компилятор поддержки технологии COM. Дело в том, что директива импорта библиотеки типа (чтобы знать, что это такое, читайте книжки по COM) `#import` заставляет компилятор VC автоматически генерировать вспомогательные классы-обёртки для объектов COM. По аналогии с Visual Basic свойства сделаны индексными. Для этого после объявления «виртуальной переменной» требуется поставить квадратные скобки:

```
_declspec(property(get=get_val, put=put_val)) int V [];
```

После этого свойство `V` может принимать один или несколько параметров-индексов, передаваемых в квадратных скобках. Так, например, вызов

```
obj.V["строка"] = 50;
```

будет преобразован в вызов функции

```
obj.put_val( "строка", 50);
```

Основным недостатком описанного выше способа использования свойств в C++ является его зависимость от компилятора. Впрочем, другой, не менее известный компилятор Borland C++ Builder реализует концепцию свойств далёким от стандарта способом. В любом случае часто требуется (или хочется) достичь независимости от компилятора и соответствия кода программы стандарту C++.

В то же время язык C++ позволяет реализовать концепцию свойств. Для этого необходимо воспользоваться шаблонами и переопределить операторы присваивания и приведения типа.

```
template <class T1, class T2>
class property
{ typedef T1 (T2::*get)();      // get – синоним для указателя на функцию,
                               // возвращающую T1
  typedef void (T2::*set)(T1);
  T2 * m_owner;
  get m_get;
  set m_set;
public:
    // Оператор приведения типа. Реализует свойство для чтения.
  operator T1()
  { // Здесь может быть проверка "m_owner" и "m_get" на NULL
    return (m_owner->*m_get)();
  }
    // Оператор присваивания. Реализует свойство для записи.
  void operator =(T1 data)
  { // Здесь может быть проверка "m_owner" и "m_set" на NULL
    (m_owner->*m_set)(data);
  }
    // Конструктор по умолчанию.
  property() :
    m_owner(0),
    m_get(0),
    m_set(0)
  {}
    // Инициализация объекта property
  void init(T2 * const owner, get getmethod, set setmethod)
  { m_owner = owner; // this указатель объекта класса Cls
    m_get = getmethod; // указатель на метод get_val()
    m_set = setmethod; // указатель на метод put_val()
  }
};
```

Теперь класс, реализующий свойство, можно написать так:

```
class cls
{ int m_val;
  int get_val() //
  { return m_val;
  }
  void put_val(int val) //
```

```

    { m_val = val;
    }
public:
    property <int, cls> Val;
    cls()          // Конструктор по умолчанию
    { Val.init(this, get_val, put_val);
    }
};
int main()
{ cls obj;
  // Далее вызывается оператор присваивания переменной-члена
  // obj.Val, и, следовательно, функция val.put_val()
  obj.Val = 50;
  // Далее вызывается оператор приведения типа переменной-члена
  // obj.Val, и, следовательно, функция val.get_val()
  int z = obj.Val;
  return 0;
}

```

Как можно видеть, получились настоящие свойства средствами только стандартного синтаксиса C++. Однако описанный метод не лишен недостатков:

- при каждом обращении к свойству происходит два вызова функции;
- использование таких свойств требует дополнительных затрат памяти из-за того, что на каждое свойство требуется 3 дополнительных указателя;
- использование шаблонов приводит к увеличению размеров исполняемого кода, поскольку компилятор будет генерировать отдельный класс для каждой пары T1 и T2;
- для каждого свойства необходимо не забыть произвести инициализацию в конструкторе класса-владельца.

### Вопросы и упражнения для закрепления материала

1. Почему шаблоны называют параметризованными типами?
2. Когда следует в программе применять шаблоны, а когда нет?
3. Чем шаблоны лучше макроподстановок?
4. `using namespace std;` Для каких типов данных может применяться конкретный шаблон, а для каких нет?
5. В чем разница между классом и шаблоном класса?
6. Что может выступать в качестве параметра для шаблона класса?
7. Реализовать шаблон класса, наследуемого от базового класса. Базовый класс содержит символьную строку (наименование валюты), производный – сумму (целое или дробное число). Определить несколько объектов производного класса и вывести содержимое одного из них (наименование валюты с максимальной суммой).
8. Реализовать шаблон класса `Steak`, реализующий стек. Элементами



стека могут быть данные типа `int`, `float`. Определить функции добавления элемента в стек и считывания из стека.

9. Реализовать шаблон класса, данными которого являются массив данных числового типа. Определить внешнюю по отношению к шаблонному классу функцию поиска минимального элемента массива.

10. Реализовать шаблон класса, наследуемого от базового шаблонного класса. Базовый класс содержит фамилию работника и числовой массив (величины зарплат за год), производный – процент подоходного налога (целое или дробное число). Определить несколько объектов производного класса и вывести фамилию – сумму годового дохода – сумму подоходного налога.

## **7. ПОТОКИ ВВОДА–ВЫВОДА В C++**

### **7.1. Организация ввода–вывода**

Системы ввода–вывода C и C++ основываются на понятии потока. Поток в C++ – это абстрактное понятие, относящееся к переносу информации от источника к приемнику. В языке C++ реализованы две иерархии классов, обеспечивающих операции ввода–вывода, базовыми классами которых являются `streambuf` и `ios` [1,2,3]. На рис. 7 приведена диаграмма классов, базовым для которых является `ios`.

В C++ используется достаточно гибкий способ выполнения операций ввода–вывода классов с помощью перегрузки операторов `<<` (вывода) и `>>` (ввода). Операторы, перегружающие эти операции, обычно называют инserterом и экстрактором. Для обеспечения работы с потоками ввода–вывода необходимо включить файл `iostream`, содержащий класс `iostream`. Этот класс является производным от ряда классов, таких как `ostream`, обеспечивающий вывод данных в поток, и `istream` – соответственно чтения из потока.

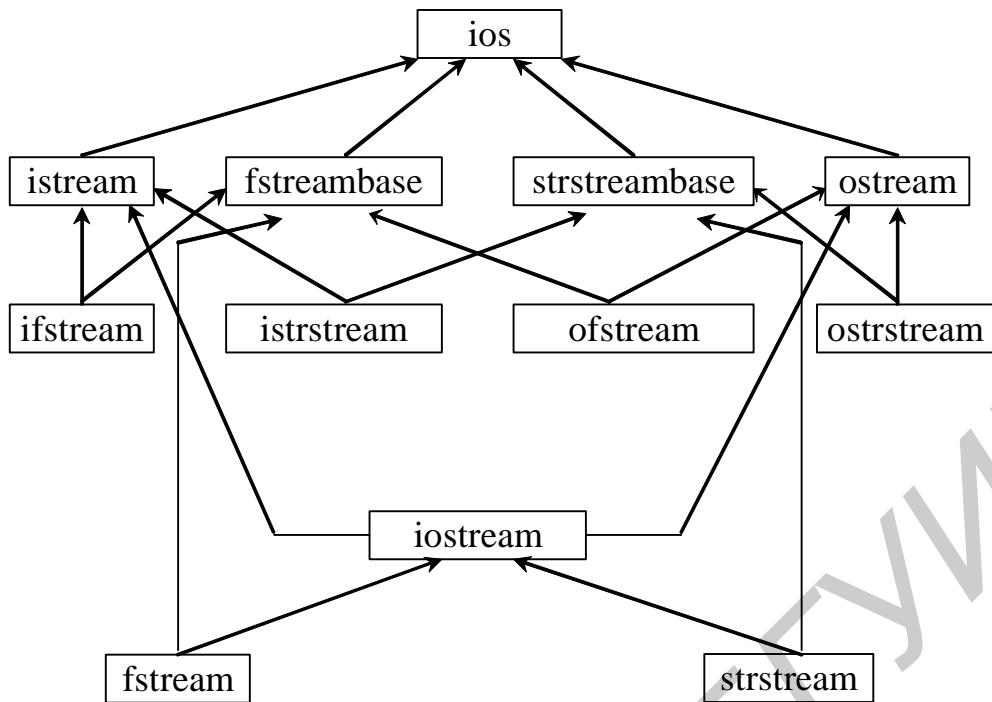


Рис. 7. Диаграмма наследования класса ios

Приводимый ниже пример показывает, как можно перегрузить оператор ввода–вывода для произвольных классов.

```

#include <iostream>
using namespace std;

class cls
{
  char c;
  short i;
public :
  cls(char C,short I ) : c(C), i(I){}
  ~cls(){ }
  friend ostream &operator<<(ostream &,const cls);
  friend istream &operator>>(istream &,cls &);
};

ostream &operator<<(ostream &out,const cls obj)
{
  out << obj.c<<obj.i << endl;
  return out;
}

istream &operator>>(istream &in,cls &obj)
{
  in >> obj.c>>obj.i;
  return in;
}

int main()
{
  cls s('a',10),ss(' ',0);
}

```

```

cout<<"abc"<<endl;
cout<<s<<ss<<endl;
cin >> ss;
return 0;
}

```

Общая форма функции перегрузки оператора ввода–вывода имеет вид

```

istream &operator>>(istream &поток,имя_класса &объект)
ostream &operator<<(ostream &поток,const имя_класса объект)

```

Как видно, функция принимает в качестве аргумента и возвращает ссылку на поток. В результате доопределенный оператор можно применить последовательно к нескольким операндам

```
cout <<s<<ss;
```

Это соответствует

```
(cout.operator<<(a)).operator<<(b);
```

В приведенном примере функция `operator` не является компонентом класса `cls`, так как левым аргументом (в списке параметров) такой функции должен быть `this`-указатель для объекта, иницирующего перегрузку. Доступ к `private`-данным класса `cls` осуществляется через `friend`-функцию `operator` этого класса.

Рассмотрим использование перегрузки операторов `<<` и `>>` для определения новых манипуляторов. Ранее мы рассмотрели использование стандартных манипуляторов форматирования выводимой информации. Однако можно определить и новые манипуляторы без изменения стандартных. В качестве примера рассмотрим переопределение **манипулятора с параметрами**, задающего для выводимого дробного числа ширину поля и точность.

```

#include<iostream>
using namespace std;
class manip
{ int n,m;
  ostream & (*f)(ostream&,int,int) ;
public:
  manip(ostream& (*F)(ostream&,int,int), int N, int M) :
    f(F), n(N), m(M) { }
  friend ostream& operator<<(ostream& s, const manip& obj)
  { return obj.f(s,obj.n,obj.m);}
};

ostream& f_man(ostream & s,int n,int m)
{ s.width(n);
  s.flags(ios::fixed);
  s.precision(m);
  return s;
}

```

```

manip wp(int n,int m)
{ return manip(f_man,n,m);
}

int main()
{ cout<< 2.3456 << endl;
  cout<<wp(8,1)<<2.3456 << endl;
  return 0;
}

```

*Компонента-функция put и вывод символов*

Компонента-функция ostream::put() используется для вывода одиночного символа:

```
char c='a';
```

```
. . .
```

```
cout.put(c);
```

Вызовы функции put() могут быть сцеплены:

```
cout.put(c).put('b').put('\n');
```

в этом случае на экран выведется буква **a**, затем **b** и далее символ новой строки.

*Компоненты-функции get и getline для ввода символов*

Функция istream::get() может быть использована в нескольких вариантах.

**Первый вариант** – функция используется без аргументов. Вводит из соответствующего потока одиночный символ и возвращает его значение. Если из потока прочитан признак конца файла, то get возвращает EOF.

```

#include<iostream>
using namespace std;
int main()
{ char c;
  cout << cin.eof()<< " вводите текст" << endl;
  while((c=cin.get())!=EOF)
  cout.put(c);
  cout << endl<<cin.eof();
  return 0;
}

```

В программе считывается из потока cin очередной символ и выводится с помощью функции put. При считывании признака конца файла (Ctrl+Z) завершается цикл while. До начала цикла выводится значение, возвращаемое функцией cin.eof(), равное false (выводится 0). После окончания цикла выводится значение true (выводится 1).

**Второй вариант** – когда функция get() используется с одним символьным аргументом. Функция возвращает false при считывании признака конца файла, иначе – ссылку на объект класса istream, для которого вызывалась функ-

ция `get`.

```
. . .  
while(cin.get(c))  
cout.put(c);  
. . .
```

При *третьем варианте* функция `get()` принимает три параметра: указатель на символьный массив (строку), максимальное число символов и ограничитель ввода (по умолчанию `'\n'`). Ввод прекращается, когда считано число символов на один меньше максимального или считан символ-ограничитель. При этом во вводимую строку добавляется нуль-символ. Символ-ограничитель из входного потока не удаляется, это при повторном вызове функции `get` приведет к формированию пустой строки.

```
char s[30];  
. . .  
cin.get(s,20) // аналогично cin.get(s,20, '\n')  
cout<<s<<endl;  
. . .
```

Функция `istream::getline()` действует аналогично функции `get()` с тремя параметрами с тем отличием, что символ-ограничитель удаляется из входного потока.

Ниже коротко рассмотрены другие функции-компоненты класса `istream`.

## 7.2. Состояние потока

Потоки `istream` или `ostream` имеют связанное с ними состояние. В классе `ios`, базовом для классов `istream` и `ostream`, имеется несколько `public`-функций, позволяющих проверять и устанавливать состояние потока:

```
inline int ios::bad() const { return state & badbit; }  
inline int ios::eof() const { return state & eofbit; }  
inline int ios::fail() const { return state & (badbit | failbit); }  
inline int ios::good() const { return state == 0; }
```

Состояние потока фиксируется в элементах перечисления, объявленного в классе `ios`:

```
public:  
enum io_state { goodbit = 0x00,  
                eofbit = 0x01,  
                failbit = 0x02,  
                badbit = 0x04 };
```

Состояние потока принимает значение `goodbit` или `eofbit`, если последняя операция ввода прошла успешно. Если состояние `goodbit`, то следующая операция ввода может пройти успешно. Состояние потока принимает значение `eofbit`, если при вводе встречен признак конца файла. Отличие между состояниями `failbit` и `badbit` очень незначительно. В состоянии `failbit` предполагается, что в потоке происходит ошибка форматирования, но поток не испорчен и символы в

потоке не потеряны. В состоянии `badbit` может быть все что угодно.

Кроме отмеченных выше функций в классе `ios` есть еще несколько функций, позволяющих прочитать (`rdstate`) и очистить (`clear`) состояние потока:

```
inline int ios::rdstate() const { return state; }
inline void ios::clear(int _i=0){ lock(); state = _i; unlock(); }
```

Так, если было установлено состояние ошибки, то попытка выполнить ввод/вывод будет игнорироваться до тех пор, пока не будет устранена причина ошибки и биты ошибки не будут сброшены функцией `clear()`.

```
#include <iostream>
using namespace std;
int main()
{ int i, flags;
  char c;
  do{ cin >> i;
    flags=cin.rdstate(); // чтение состояния потока cin
    if(flags & ios::failbit)
    { cout << "error in stream"<< endl;
      cin.clear(0); // сброс всех состояний потока
      cin>>c; // удаление не int значения из потока
    }
    else cout << i<<endl;
  } while(flags); // пока ошибка во входном потоке
  return 0;
}
```

В приведенном примере функция `cin.clear(0)` выполняет сброс всех установленных бит ошибки. Если требуется сбросить, например, только `badbit`, то `clear(ios::badbit)`. На примере ниже показано, что состояние потока может быть проанализировано также при работе с файлами.

```
#include <fstream>
#include <iostream>
using namespace std;
int main()
{ ifstream in("file");
  int state;
  char ss[10];
  while(1)
  { state=in.rdstate(); // чтение состояния потока in (файла)
    if (state) // ошибка в потоке
    { if(state&ios::badbit) cout<<"ошибка открытия файла"<<endl;
      else if(state&ios::eofbit) cout<<"в файле больше нет данных"<<endl;
      return 0;
    }
  }
```

```

        else in >> ss;
    }
}

```

Необходимо также отметить, что в классе `ios` выполнена перегрузка операции `!`:

```

inline int ios::operator!() const { return state&(badbit|failbit); }

```

то есть операция `!` возвращает ненулевое значение в случае установки одного из бит `badbit` или `failbit`, иначе нулевое значение, например:

```

if(!cin) cout << "ошибка потока cin"<<endl;    // проверка состояния
else cin>>i;                                     // входного потока

```

### 7.3. Строковые потоки

Особой разновидностью потоков являются строковые потоки, представленные классом `stringstream`:

```

class stringstream : public iostream
{ public:
    stringstream();
    stringstream(char *s, streamsize n,
                 ios_base::openmode=ios_base::in | ios_base::out);
    stringstream *rddbuf() const;
    void freeze(bool frz=true);
    char *str();
    streamsize pcount() const;
};

```

Важное свойство класса `stringstream` состоит в том, что в нем автоматически выделяется требуемый объем памяти для хранения строковых данных. Все операции со строковыми потоками происходят в памяти в специально выделенном для них буфере `stringstreambuf`. Строковые потоки позволяют облегчить формирование данных в памяти. В примере демонстрируется ввод данных в буфер, копирование их в компоненту `s` класса `string` и их просмотр.

```

#include <string>
using namespace std;
class string
{ char s[80];
public:
    string(char *S) {for(int i=0;s[i++]=*S++);}
    void see(){cout<<s<<endl;}
};

void fun(const char *s)
{ stringstream st;           // создание объекта st
  st << s << ends;          // вывод данных в поток (в буфер)
  string obj(st.str());      // создание объекта класса string
}

```

```

    st.rdbuf()->freeze(0);    // освобождение памяти в буфере
    obj.see();               // просмотр скопированной из буфера строки
}
int main()
{ fun("1234");
  return 0;
}

```

Вначале создается объект `st` типа `stringstream`. Далее при выводе переданной в функцию символьной строки в поток добавлен манипулятор `ends`, который соответствует добавлению `'\0'`. Функция `str()` класса `stringstream` обращается непосредственно к хранимой в буфере строке. Следует отметить, что при обращении к функции `str()` объект `st` перестает контролировать эту память и при уничтожении объекта память не освобождается. Для ее освобождения требуется вызвать функцию `st.rdbuf()->freeze(0)`.

Далее в примере показывается проверка состояния потока, чтобы убедиться в правильности выполняемых операций. Это позволяет, например, легко определить переполнение буфера.

```

#include <stringstream>
using namespace std;
void fun(const char *s,int n)
{ char *buf=new char[n];           // входной буфер
  stringstream st(buf,n,ios::in|ios::out); // связывание потока st и буфера buf
  st << s << ends;                 // ввод информации в буфер
  if(st.good()) cout << buf<<endl; // проверка состояния потока
  else cerr<<"error"<<endl;       // вывод сообщения об ошибке
}
int main()
{ fun("123456789",5);
  fun("123456789",15);
  return 0;
}

```

В результате выполнения программы получим:

```

error
123456789

```

#### 7.4. Организация работы с файлами

В языке C++ для организации работы с файлами используются классы потоков **ifstream** (ввод), **ofstream** (вывод) и **fstream** (ввод и вывод) (рис. 8).

Перечисленные классы являются производными от `istream`, `ostream` и `iostream` соответственно. Операции ввода–вывода выполняются так же, как и для других потоков, то есть компоненты–функции, операции и манипуляторы



могут быть применены и к потокам файлов. Различие состоит в том, как создаются объекты и как они привязываются к требуемым файлам.

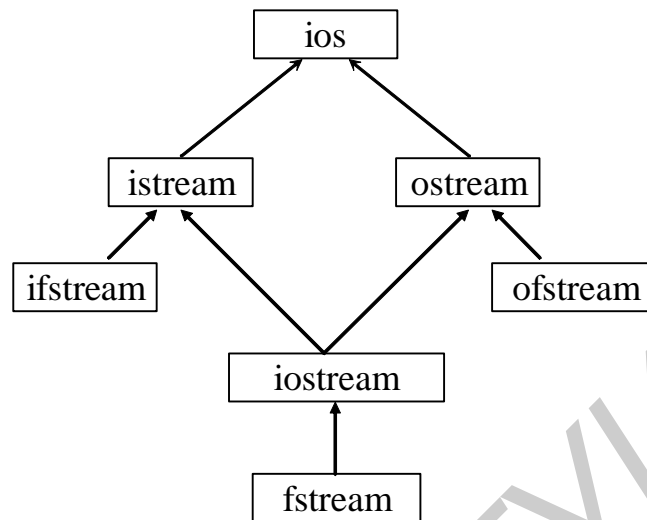


Рис. 8. Часть иерархии классов потоков ввода–вывода

В C++ файл открывается путем стыковки его с соответствующим потоком. Рассмотрим организацию связывания потока с некоторым файлом. Для этого используются конструкторы классов `ifstream` и `ofstream`:

```
ofstream(const char* Name, int nMode= ios::out, int nPot= filebuf::openprot);
ifstream(const char* Name, int nMode= ios::in, int nPot= filebuf::openprot);
```

*Первый аргумент* определяет имя файла (единственный обязательный параметр).

*Второй аргумент* задает режим для открытия файла и представляет битовое ИЛИ (|) величин:

**ios::app** при записи данные добавляются в конец файла, даже если текущая позиция была перед этим изменена функцией **ostream::seekp**;

**ios::ate** указатель перемещается в конец файла. Данные записываются в текущую позицию (произвольное место) файла;

**ios::in** поток создается для ввода; если файл уже существует, то он сохраняется;

**ios::out** поток создается для вывода (по умолчанию для всех **ofstream** объектов); если файл уже существует, то он уничтожается;

**ios::trunc** если файл уже существует, его содержимое уничтожается (длина равна нулю). Этот режим действует по умолчанию, если **ios::out** установлен, а **ios::ate**, **ios::app** или **ios::in** не установлены;

**ios::nocreate** если файл не существует, функциональные сбои;

**ios::noreplace** если файл уже существует, функциональные сбои;

**ios::binary** ввод–вывод будет выполняться в двоичном виде (по умолчанию текстовый режим).

Возможны следующие комбинации перечисленных выше величин:

**ios::out** | **ios::trunc** удаляется существующий файл и (или) создается для записи;

**ios::out** | **ios::app** открывается существующий файл для дозаписи в конец файла.;

**ios::in** | **ios::out** открывается существующий файл для чтения и записи;

**ios::in** | **ios::out** | **ios::trunc** существующий файл удаляется и (или) создается для чтения и записи;

**ios::in** | **ios::out** | **ios::app** открывается существующий файл для чтения и дозаписи в конец файла.

*Третий аргумент* – данное класса `filebuf` используется для установки атрибутов доступа к открываемому файлу.

Возможные значения *nProt*:

**filebuf::sh\_compat** режим совместного использования;

**filebuf::sh\_none** режим Exclusive: не используется совместно;

**filebuf::sh\_read** режим совместного использования для чтения;

**filebuf::sh\_write** режим совместного использования для записи.

Для комбинации атрибутов **filebuf::sh\_read** и **filebuf::sh\_write** используется операция логическое ИЛИ ( || ).

В отличие от рассмотренного подхода можно создать поток, используя конструктор без аргументов. Позже вызвать функцию `open`, имеющую те же аргументы, что и конструктор, при этом второй аргумент не может быть задан по умолчанию:

```
void open(const char* name, int mode, int prot=fileout::openprot);
```

Только после того как поток создан и соединен с некоторым файлом (используя либо конструктор с параметрами, либо функцию `open`), можно выполнять ввод информации в файл или вывод из файла.

```
#include <iostream>
```

```
#include <fstream>
```

```
using namespace std;
```

```
#include "string.h"
```

```
class string
```

```
{ char *st;
```

```
  int size;
```

```
public :
```

```
  string(char *ST,int SIZE) : size(SIZE)
```

```
  { st=new char[size];
```

```
    strcpy(st,ST);
```

```
  }
```

```
  ~string() {delete [] st;}
```

```
  string(const string &s) // копирующий конструктор необходим, так как
```

```
  { st=new char[s.size]; // при перегрузке << в функцию operator переда-
```

```

        strcpy(st,s.st);          // ется объект, содержащий указатель на строку, а
    }                            // в конце вызовется деструктор для объекта obj
    friend ostream &operator<<(ostream &,const string);
    friend istream &operator>>(istream &,string &);
};

ostream &operator<<(ostream &out,const string obj)
{ out << obj.st << endl;
  return out;
}

istream &operator>>(istream &in,string &obj)
{ in >> obj.st;
  return in;
}

int main()
{ string s("asgg",10),ss("aaa",10);
  int state;
  ofstream out("file");
  if (!out)
  { cout<<"ошибка открытия файла"<<endl;
    return 1;    // или exit(1)
  }
  out<<"123"<<endl;
  out<<s<<ss<<endl;    // запись в файл
  ifstream in("file");
  while(in >> ss)    // чтение из файла
  {cout<<ss<<endl;}
  in.close();
  out.close();
  return 0;
}

```

В приведенном примере в классе содержится копирующий конструктор, так как в функцию `operator` передается объект `obj`, компонентой которого является строка. В инструкции `cout <<s<<ss` копирующий конструктор вызывается вначале для объекта `ss`, затем для `s`, после этого выполняется перегрузка в порядке, показанном ранее. При завершении каждой из функций `operator<<` (вначале для `s`, затем для `ss`) будет вызван деструктор.

В операторе `if (!out)` вызывается (как и ранее для потоков) функция `ios::operator!` для определения, успешно ли открылся файл.

Условие в заголовке оператора `while` автоматически вызывает функцию класса `ios` перегрузки операции `void *`:

```
operator void *() const { if(state&(badbit|failbit) ) return 0;
```

```
return (void *)this; }
```

т.е. выполняется проверка; если для потока устанавливается failbit или badbit, то возвращается 0.

### 7.5. Организация файла последовательного доступа

В С++ файлу не предписывается никакая структура. Для последовательного поиска данных в файле программа обычно начинает считывать данные с начала файла до тех пор, пока не будут считаны требуемые данные. При поиске новых данных этот процесс вновь повторяется.

Данные, содержащиеся в файле последовательного доступа, не могут быть модифицированы без риска разрушения других данных в этом файле. Например, если в файле содержится информация

Коля 12 Александр 52

то при модификации имени Коля на имя Николай может получиться следующее:

НиколайАлександр 52

Аналогично в последовательности целых чисел 12 -1 132 32554 7 для хранения каждого из них отводится sizeof(int) байт. А при форматированном выводе их в файл они занимают различное число байт. Следовательно, такая модель ввода-вывода неприменима для модификации информации на месте. Эта проблема может быть решена перезаписью (с одновременной модификацией) в новый файл информации из старого. Это сопряжено с проблемой обработки всей информации при модификации только одной записи.

Следующая программа выполняет перезапись информации из одного файла в два других, при этом в первый файл из исходного переписываются только числа, а во второй – вся остальная информация.

```
#include <fstream>
using namespace std;
#include "stdlib.h"
#include "math.h"

void error(char *s1,char *s2="") // вывод сообщения об ошибке
{ cerr<<s1<<" "<<s2<<endl; // при открытии потока для файла
  exit(1);
}

int main(int argc,char **argv)
{ char *buf=new char[20];
  int i;
  ifstream f1; // входной поток
  ofstream f2,f3; // выходные потоки
  f1.open(argv[1],ios::in); // открытие исходного файла
  if(!f1) // проверка состояния потока
```

```

error("ошибка открытия файла",argv[1]);
f2.open(argv[2],ios::out); // открытие 1 выходного файла
if(!f2) error("ошибка открытия файла",argv[2]);
f3.open(argv[3],ios::out); // открытие 2 выходного файла
if(!f3) error("ошибка открытия файла",argv[3]);
f1.seekg(0); // установить текущий указатель в начало потока
while(f1.getline(buf,20,' ')) // считывание в буфер до 20 символов
{ if(int n=f1.gcount() // число реально считанных символов
  buf[n-1]='\0';
// проверка на только цифровую строку
for(i=0;*(buf+i)&&(*(buf+i)>='0' && *(buf+i)<='9');i++);
if(!*(buf+i)) f2 <<::atoi(buf)<<' '; // преобразование в число и запись
// в файл f2
else f3<<buf<<' '; // просто выгрузка буфера в файл f3
}
delete [] buf;
f1.close(); // закрытие файлов
f2.close();
f3.close();
}

```

В программе для ввода имен файлов использована командная строка, первый параметр – имя файла источника (входного), а два других – имена файлов приемников (выходных). Для работы с файлами использованы функции – open, close, seekg, getline и gcount. Более подробное описание функций приведено ниже.

Ниже приведена программа, выполняющая ввод символов в файл с их одновременным упорядочиванием (при вводе) по алфавиту. Использование функций seekg, tellg позволяет позиционировать текущую позицию в файле, то есть осуществлять прямой доступ в файл. Обмен информацией с файлом осуществляется посредством функций get и put.

```

#include <fstream>
using namespace std;
#include "stdlib.h"
void error(char *s1,char *s2="")
{ cerr<<s1<<" "<<s2<<endl;
  exit(1);
}
int main()
{ char c,cc;
  int n;
  fstream f; // выходной поток
  streampos p,pp;

```

```

f.open("aaaa",ios::in|ios::out); // открытие выходного файла
if(!f) error("ошибка открытия файла","aaaa");
f.seekp(0); // установить текущий указатель в начало потока
while(1)
{ cin>>c; // ввод очередного символа
  if (c=='q' || f.bad()) break;
  f.seekg(0,ios::beg); // перемещение указателя в начало файла
  while(1)
  { if(((cc=f.get())>=c) || (f.eof()))
    { if(f.eof()) // в файле нет символа, большего с
      { f.clear();
        p=f.tellg(); // позиция EOF в файле
      }
      else
      { p=f.tellg()-1; // позиция первого символа, большего с
        f.seekg(-1,ios::end); // указатель на последний элемент в файле
        pp=f.tellg(); // позиция последнего элемента в файле
        while(p<=pp) // сдвиг в файле на один символ
        { cc=f.get();
          f.put(cc);
          if (--pp>0) f.seekg(pp); // проверка на невыход за начало файла
        }
      }
    }
    f.seekp(p); // позиционирование указателя в позицию p
    f.put(c); // запись символа c в файл
    break;
  }
}
f.close();
return 0;
}

```

Каждому объекту класса `istream` соответствует указатель `get` (указывающий на очередной вводимый из потока байт) и указатель `put` (соответственно на позицию для вывода байта в поток). Классы `istream` и `ostream` содержат по две перегруженные компоненты-функции для перемещения указателя в требуемую позицию в потоке (связанном с ним файле). Такими функциями являются `seekg` (переместить указатель для извлечения из потока) и `seekp` (переместить указатель для помещения в поток).

**`istream& seekg( streampos pos );`**

**`istream& seekg( streamoff off, ios::seek_dir dir );`**

Сказанное выше справедливо и для функций `seekp`. Первая функция пе-

решает указатель в позицию pos относительно начала потока. Вторая перемещает соответствующий указатель на off (целое число) байт в трех возможных направлениях: ios::beg (от начала потока), ios::cur (от текущей позиции) и ios::end (от конца потока). Кроме рассмотренных функций в этих классах имеются еще функции tellg и tellp, возвращающие текущее положение указателей get и put соответственно

```
streampos tellg();  
streampos tellp();
```

## 7.6. Создание файла произвольного доступа

Организация хранения информации в файле прямого доступа предполагает доступ к ней не последовательно от начала файла по некоторому ключу, а непосредственно, например по их порядковому номеру. Для этого требуется, чтобы все записи в файле были одинаковой длины.

Наиболее удобными для организации произвольного доступа при вводе-выводе информации являются компоненты-функции **istream::read** и **ostream::write**. При этом, так как функция write (read) ожидает первый аргумент типа const char\* (char\* ), то для требуемого приведения типов используется оператор явного преобразования типов:

```
istream& istream::read(reinterpret_cast<char *>(&s), streamsize n);  
ostream& ostream::write(reinterpret_cast<const char *>(&s),  
streamsize n);
```

Ниже приведен текст программы организации работы с файлом произвольного доступа на примере удаления и добавления в файл информации о банковских реквизитах клиента (структура inf).

```
#include<iostream>  
#include<fstream>  
#include<string>  
using namespace std;  
struct inf  
{ char cl[10]; // клиент  
  int pk; // пин-код  
  double sm; // сумма на счете  
} cldata;  
class File  
{ char filename[80]; // имя файла  
  fstream *fstr; // указатель на поток  
  int maxpos; // число записей в файле  
public:  
  File(char *filename);  
  ~File();  
  int Open(); // открытие нового файла
```

```

const char* GetName();
int Read(inf &); // считывание записи из файла
void Remote(); // переход в начало файла
void Add(inf); // добавление записи в файл
int Del(int pos); // удаление записи из файла
};

ostream& operator << (ostream &out, File &obj)
{ inf p;
  out << "File " << obj.GetName() << endl;
  obj.Remote();
  while(obj.Read(p))
  out<<"\nКлиент -> "<<p.cl<<' '<<p.pk<<' '<<p.sm;
  return out;
}

File::File(char *_filename) // конструктор
{ strncpy(filename,_filename,80);
  fstr = new fstream();
}

File::~File() // деструктор
{ fstr->close();
  delete fstr;
}

int File::Open() // функция открывает новый файл для ввода-вывода
{ fstr->open(filename, ios::in | ios::out | ios::binary| ios::trunc); // бинарный
  if (!fstr->is_open()) return -1;
  return 0;
}

int File::Read(inf &p) // функция чтения из потока fstr в объект p
{ if(!fstr->eof() && // если не конец файла
  fstr->read(reinterpret_cast<char*>(&p),sizeof(inf)))
  return 1; //
  fstr->clear();
  return 0;
}

void File::Remote() // сдвиг указателей get и put в начало потока
{ fstr->seekg(0,ios_base::beg); // сдвиг указателя на get на начало
  fstr->seekp(0,ios_base::beg); // сдвиг указателя на put на начало
  fstr->clear(); // чистка состояния потока
}

const char* File::GetName() // функция возвращает имя файла
{ return this->filename; }

```



```

void File::Add(inf cldata)
{ fstr->seekp(0,ios_base::end);
  fstr->write(reinterpret_cast<char*>(&cldata),sizeof(inf));
  fstr->flush();
}

int File::Del(int pos) // функция удаления из потока записи с номером pos
{ Remote();
  fstr->seekp(0,ios_base::end); // для вычисления maxpos
  maxpos = fstr->tellp();      // позиция указателя put
  maxpos/=sizeof(inf);
  if(maxpos<pos) return -1;
  fstr->seekg(pos*sizeof(inf),ios::beg); // сдвиг на позицию,
                                         // следующую за pos

  while(pos<maxpos)
  { fstr->read(reinterpret_cast<char*>(&cldata),sizeof(inf));
    fstr->seekp(-2*sizeof(inf), ios_base::cur);
    fstr->write(reinterpret_cast<char*>(&cldata),sizeof(inf));
    fstr->seekg(sizeof(inf),ios_base::cur);
    pos++;
  }
  strcpy(cldata.cl,""); // для занесения пустой записи в
  cldata.pk=0;          // конец файла
  cldata.sm=0;
  fstr->seekp(-sizeof(inf), ios_base::end);
  fstr->write(reinterpret_cast<char*>(&cldata),sizeof(inf));
  fstr->flush();        // выгрузка выходного потока в файл
}

int main(void)
{ int n;
  File myfile("file");
  if(myfile.Open() == -1)
  { cout << "Can't open the file\n";
    return -1;
  }
  cin>>cldata.cl>>cldata.pk>>cldata.sm;
  myfile.Add(cldata);
  cout << myfile << endl;    // просмотр файла
  cout << "Введите номер клиента для удаления ";
  cin>>n;
  if(myfile.Del(n) == -1)
  cout << "Клиент с номером "<<n<<" вне файла\n";
  cout << myfile << endl;    // просмотр файла
}

```

```
}
```

## 7.7. Основные функции классов ios, istream, ostream

Из диаграммы классов ввода-вывода следует, что классы ios, istream, ostream являются базовыми для большинства классов. Класс ios является типом-синонимом для шаблона класса basic\_ios, производным от класса ios\_base.

```
template <class E, class T = char_traits<E> >
class basic_ios : public ios_base
{public:
    iostate rdstate() const;           // возвращает текущее состояние потока
    void clear(iostate state = goodbit); // устанавливает состояние потока в
                                        // заданное значение. Состояние потока
                                        // можно изменить: cin.clear(ios::eofbit)

    void setstate(iostate state);
    bool good() const; // true-значение при отсутствии ошибки
    bool eof() const; // true при достижении конца файла, т.е. при попытке
                        // не выполнить ввод-вывод за пределами файла
    bool fail() const; // true при ошибке в текущей операции
    bool bad() const; // true при ошибке
    basic_ostream<E, T> *tie() const;
    basic_ostream<E, T> *tie(basic_ostream<E, T> *str);
    basic_streambuf<E, T> *rdbuf() const; // возвращает указатель на буфер
                                        // ввода-вывода
    basic_streambuf<E, T> *rdbuf(basic_streambuf<E, T> *sb);
    basic_ios& copyfmt(const basic_ios& rhs);
    locale imbue(const locale& loc);
    E widen(char ch);
    char narrow(E ch, char dflt);
protected:
    basic_ios();
    void init(basic_streambuf<E, T>* sb);
};
```

Далее приводятся прототипы некоторых функций классов istream и ostream.

```
template <class E, class T = char_traits<E> >
class basic_istream : virtual public basic_ios<E, T>
{public:
    bool ipfx(bool noskip = false);
    void isfx();
    streamsize gcount() const;
    int_type get();
    basic_istream& get(E& c);
    basic_istream& get(E *s, streamsize n);
```

```

basic_istream& get(E *s, streamsize n, E delim);
basic_istream& get(basic_streambuf<E, T> *sb);
basic_istream& get(basic_streambuf<E, T> *sb, E delim);
basic_istream& getline(E *s, streamsize n)E
basic_istream& getline(E *s, streamsize n, E delim);
basic_istream& ignore(streamsize n = 1, // пропускает n символов или
                    int_type delim = T::eof()); // завершается при считывании
                                                // заданного ограничителя по
                                                // умолчанию – EOF

int_type peek(); // читает символ из потока, не удаляя его из потока
basic_istream& read(E *s, streamsize n); // неформатированный ввод
streamsize readsome(E *s, streamsize n);
basic_istream& putback(E c); // возвращает обратно в поток предыдущий
                            // символ, полученный из потока функцией get

basic_istream& unget();
pos_type tellg();
basic_istream& seekg(pos_type pos);
basic_istream& seekg(off_type off, ios_base::seek_dir way);
int sync();
};
template <class E, class T = char_traits<E> >
class basic_ostream : virtual public basic_ios<E, T>
{public:
    bool opfx();
    void osfx();
    basic_ostream& put(E c);
    basic_ostream& write(E *s, streamsize n); // неформатированный вывод
    basic_ostream& flush();
    pos_type tellp();
    basic_ostream& seekp(pos_type pos);
    basic_ostream& seekp(off_type off, ios_base::seek_dir way);
};

```

### Вопросы и упражнения для закрепления материала

1. Создайте определенный пользователем класс Point, который содержит скрытые компоненты-данные xCoord и yCoord и объявляет перегруженные функции-операторы «взять из потока» и «поместить в поток» как дружественные функции класса.
2. Напишите функцию main, которая проверяет ввод и вывод определенного пользователем класса Point с помощью перегруженных операций «взять из потока» и «поместить в поток».
3. Напишите программу, демонстрирующую, что функция get оставляет символ-ограничитель во входном потоке, а getline извлекает его из потока и от-

брасывает. Что происходит с непрочитанными символами в потоке?

4. Реализуйте класс, для которого оператор [] перегружен, чтобы выполнять чтение символов из указанной позиции файла.

5. Верны ли следующие высказывания (обоснуйте ответ):

- функция-элемент read не может быть использована для чтения данных из объекта ввода cin;

- данные в файле последовательного доступа всегда обновляются без перезаписи соседних данных;

- чтобы найти требуемую запись, необходимо просмотреть все записи в файле произвольного доступа.

6. Написать программу копирования файла в обратном порядке. Чтение происходит блоками. Обработать ошибки.

7. Написать программу копирования файла с удалением лишних пробелов. Обработать ошибки.

## 8. ИСКЛЮЧЕНИЯ В C++

Исключения – возникновение непредвиденных условий, например, деление на ноль, невозможность выделения памяти при создании нового объекта и т.д. Обычно эти условия завершают выполнение программы с системной ошибкой. C++ позволяет восстанавливать программу из этих условий и продолжать ее выполнение. В то же время исключение – это более общее, чем ошибка, понятие и может возникать и тогда, когда в программе нет ошибок.

Механизм обработки исключительных ситуаций является неотъемлемой частью языка C++. Этот механизм предоставляет программисту средство реагирования на нештатные события и позволяет преодолеть ряд принципиальных недостатков следующих традиционных методов обработки ошибок:

- возврат функцией кода ошибки;
- возврат значений ошибки через аргументы функций;
- использование глобальных переменных ошибки;
- использование оператора безусловного перехода goto или функций setjmp/longjmp;
- использование макроса assert.

Возврат функцией кода ошибки является самым обычным и широко применяемым методом. Однако этот метод имеет существенные недостатки. Во-первых, нужно помнить численные значения кодов ошибок. Эту проблему можно обойти, используя перечисляемые типы. Но в некоторых случаях функция может возвращать широкий диапазон допустимых (неошибочных) значений, и тогда сложно найти диапазон для возвращаемых кодов ошибки. Это и является вторым недостатком. И, в-третьих, при использовании такого механизма сигнализации об ошибках вся ответственность по их обработке ложится на программиста и могут возникнуть ситуации, когда серьезные ошибки могут остаться без внимания.

Возврат кода ошибки через аргумент функции или использование гло-

бальной переменной ошибки снимают прежде всего вторую проблему, однако по-прежнему остаются первая и третья. Кроме того, использование глобальных переменных не является особо позитивным фактором.

Использование оператора безусловного перехода в любых ситуациях является нежелательным, кроме того, оператор `goto` действует только в пределах функции. Пара функций `setjmp/longjmp` является довольно мощным средством, однако и этот метод имеет серьезнейший недостаток: он не обеспечивает вызов деструкторов локальных объектов при выходе из области видимости, что, естественно, влечет за собой утечку памяти.

И, наконец, макрос `assert` является скорее средством отладки, чем средством обработки нештатных событий, возникающих в процессе использования программы.

Таким образом, необходим некий другой способ обработки ошибок, который учитывал бы объектно-ориентированную философию. Таким способом и является механизм обработки исключительных ситуаций.

### 8.1. Основы обработки исключительных ситуаций

Обработка исключительных ситуаций лишена недостатков вышеназванных методов реагирования на ошибки. Этот механизм позволяет использовать для представления информации об ошибке объект любого типа. Поэтому можно, например, создать иерархию классов, которая будет предназначена для обработки аварийных событий. Это упростит, структурирует и сделает более понятной программу.

Рассмотрим пример обработки исключительных ситуаций. Функция `div()` возвращает частное от деления чисел, принимаемых в качестве аргументов. Если делитель равен нулю, то генерируется исключительная ситуация.

```
#include<iostream>
using namespace std;
double div(double dividend, double divisor)
{ if(divisor==0) throw 1;
  return dividend/divisor;
}
int main()
{ double result;
  try {
    result=div(77.,0.);
    cout<<"Answer is "<<result<<endl;
  }
  catch(int){
    cout<<"Division by zero"<<endl;
  }
  return 0;
}
```

```
}
```

Результат выполнения программы:

Division by zero

В данном примере необходимо выделить три ключевых элемента. Во-первых, вызов функции `div()` заключен внутри блока, который начинается с ключевого слова **try**. Этот блок указывает, что внутри него могут происходить исключительные ситуации. По этой причине код, заключенный внутри блока **try**, иногда называют охранным.

Далее за блоком **try** следует блок **catch**, называемый обычно обработчиком исключительной ситуации. Если возникает исключительная ситуация, выполнение программы переходит к этому **catch**-блоку. Хотя в этом примере имеется единственный обработчик, их в программах может быть множество и они способны обрабатывать множество различных типов исключительных ситуаций.

Еще одним элементом процесса обработки исключительных ситуаций является оператор **throw** (в данном случае он находится внутри функции `div()`). Оператор **throw** сигнализирует об исключительном событии и генерирует объект исключительной ситуации, который перехватывается обработчиком **catch**. Этот процесс называется вызовом исключительной ситуации. В рассматриваемом примере исключительная ситуация имеет форму обычного целого числа, однако программы могут генерировать практически любой тип исключительной ситуации.

Если в инструкции `if(divisor==0) throw 1` значение 1 заменить на `1.0`, то при выполнении будет выдана ошибка об отсутствии соответствующего обработчика **catch** (так как возбуждается исключительная ситуация типа `double`).

Одним из главных достоинств использования механизма обработки исключительных ситуаций является обеспечение *развертывания стека*. Развертывание стека – это процесс вызова деструкторов локальных объектов, когда исключительные ситуации выводят их из области видимости.

Сказанное рассмотрим на примере функции `add()` класса `add_class`, выполняющей сложение компонентов-данных объектов `add_class` и возвращающей суммарный объект. В случае, если сумма превышает максимальное значение для типа `unsigned short`, генерируется исключительная ситуация.

```
#include<iostream>
using namespace std;
#include<limits.h>
class add_class
{ private:
    unsigned short num;
public:
    add_class(unsigned short a)
    { num=a;
      cout<<"Constructor "<<num<<endl;
```

```

    }
    ~add_class() { cout<<"Destructor of add_class "<<num<<endl; }
    void show_num() { cout<<" "<<num<<" "; }
    void input_num(unsigned short a) { num=a; }
    unsigned short output_num(){return num;}
};

add_class add(add_class a,add_class b) // суммирование компонент num
{ add_class sum(0); // объектов a и b
  unsigned long s=(unsigned long)a.output_num()+
    (unsigned long)b.output_num();
  if(s>USHRT_MAX) throw 1; // генерация исключения типа int
  sum.input_num((unsigned short) s);
  return sum;
}

int main()
{ add_class a(USHRT_MAX),b(1),s(0);
  try{ // охранный блок
    s=add(a,b);
    cout<<"Result";
    s.show_num();
    cout<<endl;
  }
  catch(int){ // обработчик исключения типа int
    cout<<"Overflow error"<<endl;
  }
  return 0;
}

```

Результат выполнения программы:

```

Constructor 65535
Constructor 1
Constructor 0
Constructor 0
Destructor of add_class 0
Destructor of add_class 65535
Destructor of add_class 1
Overflow error
Destructor of add_class 0
Destructor of add_class 1
Destructor of add_class 65535

```

Сначала вызываются конструкторы объектов a, b и s, далее происходит передача параметров по значению в функцию. В этом случае происходит вызов конструктора копий (сначала для объекта b затем для a), созданного по умолча-

нию, именно поэтому вызовов деструктора больше, чем конструктора, затем, используя конструктор, создается объект `sum`. После этого генерируется исключение и срабатывает механизм развертывания стека, т.е. вызываются деструкторы локальных объектов `sum`, `a` и `b`. И, наконец, вызываются деструкторы `s`, `b` и `a`.

Рассмотрим более подробно элементы `try`, `catch` и `throw` механизма обработки исключений.

**Блок `try`.** Синтаксис блока:

```
try{  
  охраненный код  
}  
список обработчиков
```

Необходимо помнить, что после ключевого слова `try` всегда должен следовать составной оператор, т.е. после `try` всегда следует `{...}`. Блоки `try` не имеют однострочной формы, как, например, операторы `if`, `while`, `for`.

Еще один важный момент заключается в том, что после блока `try` должен следовать, по крайней мере, хотя бы один обработчик. Недопустимо нахождение между блоками `try` и `catch` какого-либо кода. Например:

```
int i;  
try{  
    throw исключение;  
}  
i=0;           // 'try' block starting on line 'номер' has no catch handlers  
catch(тип аргумент){  
    блок обработки исключения  
}
```

В блоке `try` можно размещать любой код, вызовы локальных функций, функции-компоненты объектов, и любой код любой степени вложенности может генерировать исключительные ситуации. Блоки `try` сами могут быть вложенными.

**Обработчики исключительных ситуаций `catch`.** Обработчики исключительных ситуаций являются важнейшей частью всего механизма обработки исключений, так как именно они определяют поведение программы после генерации и перехвата исключительной ситуации. Синтаксис блока `catch` имеет следующий вид:

```
catch(тип 1 <аргумент>){  
  тело обработчика  
}  
catch(тип 2 <аргумент>){  
  тело обработчика  
}  
.  
.  
.  
catch(тип N <аргумент>){  
  тело обработчика
```



```
}
```

Таким образом, так же как и в случае блока `try`, после ключевого слова `catch` должен следовать составной оператор, заключенный в фигурные скобки. В аргументах обработчика можно указать только тип исключительной ситуации, необязательно объявлять имя объекта, если этого не требуется.

У каждого блока `try` может быть множество обработчиков, каждый из которых должен иметь свой уникальный тип исключительной ситуации. Неправильной будет следующая запись:

```
typedef int type_int;
try{ ... }

catch(type_int error1){
    ...
}
catch(int error2){
    ...
}
```

Так, в этом случае `type_int` и `int` – это одно и то же. Таким образом пример верен.

```
class cls
{ public:
    int i;
};
try{
    ...
}
catch(cls i1){
    ...
}
catch(int i2){
}
```

В этом случае `cls` – это отдельный тип исключительной ситуации. Существует также абсолютный обработчик, который совместим с любым типом исключительной ситуации. Для написания такого обработчика надо вместо аргументов написать многоточие (эллипсис).

```
catch (...){  
    блок обработки исключения  
}
```

Использование абсолютного обработчика исключительных ситуаций рассмотрим на примере программы, в которой происходит генерация исключительной ситуации типа `char *`, но обработчик такого типа отсутствует. В этом

случае управление передается абсолютному обработчику.

```
#include <iostream>
using namespace std;

void int_exception(int i)
{ if(i>100) throw 1; // генерация исключения типа int
}

void string_exception()
{ throw "Error"; // генерация исключения типа char *
}

int main()
{ try{ // в блоке возможна обработка одного из двух исключений
  int_exception(99); // возможно исключение типа int
  string_exception(); // возможно исключение типа char *
}
catch(int){
  cout<<"Обработчик для типа int"<<endl;
}
catch(...){
  cout<<"Абсолютный обработчик "<<endl;
}
}
```

Результат выполнения программы:

Абсолютный обработчик

Так как абсолютный обработчик перехватывает исключительные ситуации всех типов, то он должен стоять в списке обработчиков последним. Нарушение этого правила вызовет ошибку при компиляции программы.

Для того чтобы эффективно использовать механизм обработки исключительных ситуаций, необходимо грамотно построить списки обработчиков, а для этого, в свою очередь, нужно четко знать следующие правила, по которым осуществляется поиск соответствующего обработчика:

- исключительная ситуация обрабатывается первым найденным обработчиком, т. е. если есть несколько обработчиков, способных обработать данный тип исключительной ситуации, то она будет обработана первым стоящим в списке обработчиком;

- абсолютный обработчик может обработать любую исключительную ситуацию;

- исключительная ситуация может быть обработана обработчиком соответствующего типа либо обработчиком ссылки на этот тип;

- исключительная ситуация может быть обработана обработчиком базового для нее класса. Например, если класс В является производным от класса А, то обработчик класса А может обработать исключительную ситуацию класса В;

- исключительная ситуация может быть обработана обработчиком, при-

нимающим указатель, если тип исключительной ситуации может быть приведен к типу обработчика путем использования стандартных правил преобразования типов указателей.

Если при возникновении исключительной ситуации подходящего обработчика нет среди обработчиков данного уровня вложенности блоков try, то обработчик ищется на следующем охватывающем уровне. Если обработчик не найден вплоть до самого верхнего уровня, то программа аварийно завершается.

Следствием из правил 3 и 4 является еще одно утверждение: исключительная ситуация может быть направлена обработчику, который может принимать ссылку на объект базового для данной исключительной ситуации класса. Это значит, что если, например, класс В – производный от класса А, то обработчик ссылки на объект класса А может обрабатывать исключительную ситуацию класса В (или ссылку на объект класса В).

Рассмотрим особенности выбора соответствующего обработчика на следующем примере. Пусть имеется класс С, являющийся производным от классов А и В; показано, какими обработчиками может быть перехвачена исключительная ситуация типа С и типа указателя на С.

```
#include<iostream.h>
using namespace std;
class A {};
class B {};
class C : public A, public B {};
void f(int i)
{ if(i) throw C(); // возбуждение исключительной ситуации
// типа «объект класса С»
else throw new C; // возбуждение исключительной ситуации
// типа «указатель на объект класса С»
}
int main()
{ int i;
try{
cin>>i;
f(i);
}
catch(A) {
cout<<"A handler";
}
catch(B&) {
cout<<"B& handler";
}
catch(C) {
cout<<"C handler";
}
```

```

}
catch(C*) {
    cout<<"C* handler";
}
catch(A*) {
    cout<<"A* handler";
}
catch(void*) {
    cout<<"void* handler";
}
}

```

В данном примере исключительная ситуация класса C может быть направлена любому из обработчиков A, B& или C, поэтому выбирается обработчик, стоящий первым в списке. Аналогично для исключительной ситуации, имеющей тип указателя на объект класса C, выбирается первый подходящий обработчик A\* или C\*. Эта ситуация также может быть обработана обработчиками void\*. Так как к типу void\* может быть приведен любой указатель, то обработчик этого типа будет перехватывать любые исключительные ситуации типа указателя. Рассмотрим еще один пример:

```

#include <iostream.h>
using namespace std;

class base {};
class derived : public base{};

void fun()
{ derived obj;
  base &a = obj;
  throw a;
}

int main()
{ try{ fun();
  }
  catch(derived){ cout<<"derived"<<endl;
  }
  catch(base)   { cout<<"base"<<endl;
  }
}

```

Результат выполнения программы:

```
base
```

В примере генерируется исключение, имеющее тип base, хотя ссылка **a** имеет тип base, хотя является ссылкой на класс derived. Так происходит потому,

что статический тип **a** равен **base**, а не **derived**.

В случае, когда генерация исключения выполняется по значению объекта или по ссылке на объект, происходит копирование значения объекта (локального) во временный (в **catch**).

**Генерация исключительных ситуаций throw.** Исключительные ситуации передаются обработчикам с помощью ключевого слова **throw**. Как ранее отмечалось, обеспечивается вызов деструкторов локальных объектов при выходе из области видимости, т.е. развертывании стека. Однако развертывание стека не обеспечивает уничтожения объектов, созданных динамически. Таким образом, перед генерацией исключительной ситуации необходимо явно освободить динамически выделенные блоки памяти.

Следует отметить также, что если исключительная ситуация генерируется по значению или по ссылке, то создается скрытая временная переменная, в которой хранится копия генерируемого объекта. Когда после **throw** указывается локальный объект, то к моменту вызова соответствующего обработчика этот объект будет уже вне области видимости и, естественно, прекратит существование. Обработчик же получит в качестве аргумента именно эту скрытую копию. Из этого следует, что если генерируется исключительная ситуация сложного класса, то возникает необходимость снабжения этого класса конструктором копий, который бы обеспечил корректное создание копии объекта.

Если же исключительная ситуация генерируется с использованием указателя, то копия объекта не создается. В этом случае могут возникнуть проблемы. Например, если генерируется указатель на локальный объект, к моменту вызова обработчика объект уже перестанет существовать и использование указателя в обработчике может привести к ошибкам.

```
class A
{ int i;
public:
  A():i(0){}
  void ff(int i){this->i=i;}
};
void f()
{ A obj;
  . . .
  throw &obj;
}

int main()
{ try{
  f();
}
catch(A *a){ // код обработчика;
  a->ff(1);
```

```
}  
}
```

Эту проблему можно легко устранить, если поместить указатель на новый динамический объект:

```
void f()  
{ A obj;  
  . . .  
  throw new A;  
}
```

При этом необходимо решить вопрос о необходимости удаления динамически созданного объекта исключения (например в блоке catch). В противном случае возможны утечки памяти.

## 8.2. Перенаправление исключительных ситуаций

Иногда возникает положение, при котором необходимо обработать исключительную ситуацию сначала на более низком уровне вложенности блока try, а затем передать ее на более высокий уровень для продолжения обработки. Для того чтобы сделать это, нужно использовать throw без аргументов. В этом случае исключительная ситуация будет перенаправлена к следующему подходящему обработчику (подходящий обработчик не ищется ниже в текущем списке – сразу осуществляется поиск на более высоком уровне). Приводимый ниже пример демонстрирует организацию такой передачи. Программа содержит вложенный блок try и соответствующий блок catch. Сначала происходит первичная обработка, затем исключительная ситуация перенаправляется на более высокий уровень для дальнейшей обработки.

```
#include<iostream>  
using namespace std;  
  
void func(int i)  
{ try{  
    if(i) throw "Error";  
  }  
  catch(char *s) {  
    cout<<s<<"- выполняется первый обработчик"<<endl;  
    throw;  
  }  
}  
  
int main()  
{ try{  
    func(1);  
  }  
  catch(char *s) {
```

```

        cout<<s<<"- выполняется второй обработчик"<<endl;
    }
}

```

Результат выполнения программы:

Error - выполняется первый обработчик

Error - выполняется второй обработчик

Если ключевое слово `throw` используется вне блока `catch`, то автоматически будет вызвана функция `terminate()`, которая по умолчанию завершает программу.

### 8.3. Исключительная ситуация, генерируемая оператором `new`

Следует отметить, что некоторые компиляторы поддерживают генерацию исключений в случае ошибки выделения памяти посредством оператора `new`, в частности исключения типа `bad_alloc`. Оно может быть перехвачено и необходимым образом обработано. Ниже в программе рассмотрен пример генерации и обработки исключительной ситуаций `bad_alloc`. Искусственно вызывается ошибка выделения памяти и перехватывается исключительная ситуация.

```

#include <new>
#include <iostream>
using namespace std;

int main()
{ double *p;
  try{
    while(1) p=new double[100]; // генерация ошибки выделения памяти
  }
  catch(bad_alloc exopt) { // обработчик xalloc
    cout<<"Возникло исключение"<<exopt.what()<<endl;
  }
  return 0;
}

```

В случае если компилятором не генерируется исключение `bad_alloc`, то можно это исключение создать искусственно:

```

#include <new>
#include <iostream>
using namespace std;

int main()
{ double *p;
  bad_alloc exopt;
  try{
    if(!(p=new double[100000000])) // память не выделена p==NULL
      throw exopt; // генерация ошибки выделения памяти
  }
}

```

```

    }
    catch(bad_alloc eхept) {          // обработчик bad_alloc
        cout<<"Возникло исключение  "<<ехept.what()<<endl;
    }
    return 0;
}

```

Результатом работы программы будет сообщение:

Возникло исключение bad allocation

Оператор new появился в языке C++ еще до того, как был введен механизм обработки исключительных ситуаций, поэтому первоначально в случае ошибки выделения памяти этот оператор просто возвращал NULL. Если требуется, чтобы new работал именно так, надо вызвать функцию set\_new\_handler() с параметром 0. Кроме того, с помощью set\_new\_handler() можно задать функцию, которая будет вызываться в случае ошибки выделения памяти. Функция set\_new\_handler (в заголовочном файле new) принимает в качестве аргумента указатель на функцию, которая не принимает никаких аргументов и возвращает void.

```

#include<new>
#include<iostream>
using namespace std;

void newhandler( )
{ cout << "The new_handler is called: ";
  throw bad_alloc();
  return;
}

int main( )
{ char* ptr;
  set_new_handler (newhandler);

  try {
    ptr = new char[~size_t(0)/2];
    delete[ ] ptr;
  }
  catch( bad_alloc &ba) {
    cout << ba.what( ) << endl;
  }
  return 0;
}

```

Результатом работы программы является

The new\_handler is called: bad allocation



В классе `new` также определена функция `_set_new_handler`, аргументом которой является указатель на функцию, возвращающую значение типа `int` и получающую аргумент типа `size_t`, указывающий размер требуемой памяти:

```
#include <new>
#include <iostream>
using namespace std;

int error_alloc( size_t ) // size_t unsigned integer результат sizeof operator.
{   cout << "ошибка выделения памяти" <<endl;
    return 0;
}

int main( )
{
    _set_new_handler( error_alloc );
    int *p = new int[10000000000];
    return 0;
}
```

Результатом работы функции является:  
ошибка выделения памяти

В случае, если память не выделяется и не задается никакой функции-аргумента для `set_new_handler`, оператор `new` генерирует исключение `bad_alloc`.

#### 8.4. Генерация исключений в конструкторах

Механизм обработки исключительных ситуаций очень удобен для обработки ошибок, возникающих в конструкторах. Так как конструктор не возвращает значения, то соответственно нельзя вернуть некий код ошибки и приходится искать альтернативу. В этом случае наилучшим решением является генерация и обработка исключительной ситуации. При генерации исключения внутри конструктора процесс создания объекта прекращается. Если к этому моменту были вызваны конструкторы базовых классов, то будет обеспечен и вызов соответствующих деструкторов. Рассмотрим на примере генерацию исключительной ситуации внутри конструктора. Пусть имеется класс `B`, производный от класса `A` и содержащий в качестве компоненты-данного объект класса `local`. В конструкторе класса `B` генерируется исключительная ситуация.

```
#include<iostream>
using namespace std;

class local
{ public:
    local() { cout<<"Constructor of local"<<endl; }
    ~local() { cout<<"Destructor of local"<<endl; }
};
```

```

class A
{ public:
    A()      { cout<<"Constructor of A"<<endl; }
    ~A()     { cout<<"Destructor of A"<<endl; }
};

class B : public A
{ public:
    local ob;
    B(int i)
    { cout<<"Constructor of B"<<endl;
      if(i ) throw 1;
    }
    ~B() { cout<<"Destructor of B"<<endl; }
};

int main()
{ try {
    B ob(1);
  }
  catch(int) {
    cout<<"int exception handler";
  }
  return 0;
}

```

Результат выполнения программы:

```

Constructor of A
Constructor of local
Constructor of B
Destructor of local
Destructor of A
int exception handler

```

В программе при создании объекта производного класса В сначала вызываются конструкторы базового класса А, затем класса local, который является компонентом класса В. После этого вызывается конструктор класса В, в котором генерируется исключительная ситуация. Видно, что при этом для всех ранее созданных объектов вызваны деструкторы, а для объекта самого класса В деструктор не вызывается, так как конструирование этого объекта не было завершено.

Если в конструкторах выполнялось динамическое выделение памяти, то при генерации исключительной ситуации выделенная память автоматически освобождена не будет, об этом необходимо заботиться самостоятельно, иначе возникнет утечка памяти.

## 8.5. Задание собственной функции завершения

Если программа не может найти подходящий обработчик для сгенерированной исключительной ситуации, то будет вызвана процедура завершения `terminate()` (ее также называют обработчиком завершения), по умолчанию выполнение программы будет остановлено и на экран будет выведено сообщение «Abnormal program termination». Однако можно установить собственный обработчик завершения, используя функцию `set_terminate()`, единственным аргументом которой является указатель на новую функцию завершения (*функция, принимающая и возвращающая void*), а возвращаемое значение – указатель на предыдущий обработчик. Ниже приведен пример установки собственного обработчика завершения и генерации исключительной ситуации, для которой не может быть найден обработчик.

```
#include <iostream>
using namespace std;
#include <exception>
#include <stdlib.h>
void my_term()
{ cout<<"Собственная функция-обработчик";
  exit(1);
}
int main()
{ set_terminate(my_term);
  try {
    throw 1;    // генерация исключительной ситуации типа int
  }
  catch(char) { // обработчик для типа char
    cout<<"char handler";
  }
  return 0;
}
```

Результат выполнения программы:  
Собственная функция-обработчик

### 8.6. Спецификации исключительных ситуаций

Иногда возникает необходимость заранее указать, какие исключения могут генерироваться в той или иной функции. Это можно сделать с помощью так называемой спецификации исключительных ситуаций. Это средство позволяет указать в объявлении функции типы исключительных ситуаций, которые могут в ней генерироваться. Синтаксически спецификация исключения является частью заголовочной записи функции и имеет вид:

**объявление функции `throw(тип1, тип2,...){тело функции}`**

где тип1, тип2,... – список типов, которые может иметь выражение throw внутри функции. Если список типов пуст, то компилятор полагает, что функцией не будет выполняться никакой throw.

```
void fun(char c) throw();
```

Использование спецификации исключительных ситуаций не означает, что в функции не может быть сгенерирована исключительная ситуация некоторого не указанного в спецификации типа. Просто в этом случае программа по умолчанию завершится, так как подобные действия приведут к вызову неожиданного обработчика. Таким образом, когда функция генерирует исключительную ситуацию, не описанную в спецификации, выполняется неожиданный обработчик unexpected().

### 8.7. Задание собственного неожиданного обработчика

Так же как и обработчик terminate(), обработчик unexpected() позволяет перед завершением программы выполнить какие-то действия. Но в отличие от обработчика завершения неожиданный обработчик может сам генерировать исключительные ситуации. Таким образом, собственный неожиданный обработчик может сгенерировать исключительную ситуацию, на этот раз уже входящую в спецификацию. Установка собственного неожиданного обработчика выполняется с помощью функции set\_unexpected().

Приведенная ниже программа демонстрирует применение спецификации исключений и перехват неожиданных исключительных ситуаций с помощью собственного обработчика.

```
#include <iostream>
using namespace std;
#include <exception>

class first{};
class second : public first{};
class third : public first{};
class my_class{};

void my_unexpected()
{ cout<<"my_unexpected handler"<<endl;
  throw third();           // возбуждение исключения типа объект
}                          // класса third

void f(int i) throw(first) // указание спецификации исключения
{ if(i ) throw second();  //
  else throw my_unexpected();
}

int main()
{ set_unexpected(my_unexpected);
  try {
```

```

        f(1);
    }
    catch(first) {
        cout<<"first handler"<<endl;
    }
    catch(my_class) {
        cout<<"my_class handler"<<endl;
    }
    try{
        f(0);
    }
    catch(first) {
        cout<<"first handler"<<endl;
    }
    catch(my_class) {
        cout<<"my_class handler"<<endl;
    }
    return 0;
}

```

Результат выполнения программы:

```

first handler
my_unexpected handler
first handler

```

В данной программе вызов функции `f()` во втором блоке `try` приводит к тому, что генерируется исключительная ситуация, тип которой не указан в спецификации, поэтому вызывается установленный нами неожиданный обработчик, где происходит генерация исключения, которая успешно обрабатывается.

### 8.8. Иерархия исключений стандартной библиотеки

Вершиной иерархии является класс `exception` (определенный в заголовочном файле `<exception>`). В этом классе содержится функция `what()`, переопределяемая в каждом производном классе для выдачи сообщения об ошибке.

Непосредственными производными классами от класса `exception` являются классы `runtime_error` и `logic_error` (определенные в заголовочном файле `<stdexcept>`), имеющие по несколько производных классов.

Производными от `exception` также являются исключения: `bad_alloc`, генерируемое оператором `new`, `bad_cast`, генерируемое `dynamic_cast`, и `bad_typeid`, генерируемое оператором `typeid`.

Класс `logic_error` и производные от него классы (`invalid_argument`, `length_error`, `out_of_range`) указывают на логические ошибки (передача неправильного аргумента функции, выход за пределы массива или строки).

Класс `runtime_error` и производные от него (`overflow_error` и

underflow\_error) указывают на математические ошибки переполнения сверху и снизу.

### Вопросы и упражнения для закрепления материала

1. Что произойдет, если исключение будет сгенерировано вне блока try?
2. Что будет, если после блока try отсутствует список обработчиков исключений?
3. Зачем нужен абсолютный обработчик?
4. Что будет, если в catch использовать throw без параметра?
5. Укажите основное достоинство и основной недостаток использования catch (...).
6. Что произойдет, если ни один из обработчиков не соответствует типу сгенерированного исключения?
7. Как можно ограничить типы исключений, которые могут генерироваться в функции?
8. Если в блоке try не генерируются никакие исключения, куда передается управление после выполнения блока try?
9. Напишите программу, демонстрирующую исключения в конструкторе.
10. Напишите программу, демонстрирующую повторную генерацию исключений.
11. Реализуйте класс, для которого [] перегружено для реализации случайного чтения символов из файла. Организуйте обработку ошибок.

## 9. СТАНДАРТНАЯ БИБЛИОТЕКА ШАБЛОНОВ (STL)

### 9.1. Общее понятие о контейнере

Стандартная библиотека шаблонов (Standard Template Library, STL) входит в стандартную библиотеку языка C++. В неё включены реализации наиболее часто используемых контейнеров и алгоритмов, что избавляет программистов от рутинного переписывания их снова и снова. При разработке контейнеров и применяемых к ним алгоритмов (таких как удаление одинаковых элементов, сортировка, поиск и т. д.) часто приходится приносить в жертву либо универсальность, либо быстродействие. Однако разработчики STL поставили перед собой задачу: сделать библиотеку одновременно эффективной и универсальной. Для ее решения были использованы такие универсальные средства языка C++, как шаблоны и перегрузка операторов. В последующем изложении будем опираться на реализацию STL, поставляемую фирмой Microsoft вместе с компилятором Visual C++ 6.0. Тем не менее большая часть сказанного будет справедлива и для реализаций STL другими компиляторами.

Основными понятиями в STL являются понятия контейнера (container), алгоритма (algorithm) и итератора (iterator).

*Контейнер* – это хранилище объектов (как встроенных, так и определённых пользователем типов). Как правило, контейнеры реализуются в виде шаб-

лонов классов. Простейшие виды контейнеров (статические и динамические массивы) встроены непосредственно в язык C++. Кроме того, стандартная библиотека включает в себя реализации таких контейнеров, как вектор (vector), список (list), очередь (deque), ассоциативный массив (map), множество (set) и некоторых других.

*Алгоритм* – в STL это функция, реализующая некоторое стандартное действие для манипулирования объектами, содержащимися в контейнере. Типичные примеры алгоритмов – сортировка, поиск и др. В STL реализовано порядка 60 алгоритмов, которые можно применять к различным контейнерам, в том числе к массивам, встроенным в язык C++.

*Итератор* – это абстракция указателя, т.е. объект, который может ссылаться на другие объекты, содержащиеся в контейнере. Основные функции итератора – обеспечение доступа к объекту, на который он ссылается (разыменование), и переход от одного элемента контейнера к другому (итерация, отсюда и название итератора). Для встроенных контейнеров в качестве итераторов используются обычные указатели. В случае с более сложными контейнерами итераторы реализуются в виде классов с набором перегруженных операторов.

Помимо отмеченных элементов в STL есть ряд **вспомогательных понятий**; с некоторыми из них следует также познакомиться.

*Аллокатор* (allocator) – это объект, отвечающий за распределение памяти для элементов контейнера. С каждым стандартным контейнером связывается аллокатор (его тип передаётся как один из параметров шаблона). Если какому-то алгоритму требуется распределять память для элементов, он обязан делать это через аллокатор. В этом случае можно быть уверенным, что распределённые объекты будут уничтожены правильно.

В состав STL входит стандартный класс allocator (описан в файле `memory`). Именно его по умолчанию используют все контейнеры, реализованные в STL. Однако пользователь может реализовать собственный класс. Необходимость в этом возникает очень редко, но иногда это можно сделать из соображений эффективности или в отладочных целях.

Остановимся более подробно на рассмотрении введенных понятий.

**Контейнеры.** Каждый контейнер предоставляет строго определённый интерфейс, через который с ним будут взаимодействовать алгоритмы. Этот интерфейс обеспечивают соответствующие контейнеру итераторы. Важно подчеркнуть, что никакие дополнительные функции-члены для взаимодействия алгоритмов и контейнеров не используются. Это сделано потому, что стандартные алгоритмы должны работать, в том числе со встроенными контейнерами языка C++, у которых есть итераторы (указатели), но нет ничего, кроме них. Таким образом, при создании собственного контейнера реализация итератора – необходимый минимум.

Каждый контейнер реализует определённый тип итераторов. При этом выбирается наиболее функциональный тип итератора, который может быть эффективно реализован для данного контейнера. «Эффективно» означает, что ско-

рость выполнения операций над итератором не должна зависеть от количества элементов в контейнере. Например, для вектора реализуется итератор с произвольным доступом, а для списка – двунаправленный. Поскольку скорость выполнения операции [] для списка линейно зависит от его длины, итератор с произвольным доступом для списка не реализуется.

Вне зависимости от фактической организации контейнера (вектор, список, дерево) хранящиеся в нём элементы можно рассматривать как последовательность. Итератор первого элемента в этой последовательности возвращает функция begin(), а итератор элемента, следующего за последним, – функция end(). Это очень важно, так как все алгоритмы в STL работают именно с последовательностями, заданными итераторами начала и конца.

Кроме обычных итераторов в STL существуют обратные итераторы (reverse iterator). Обратный итератор отличается тем, что просматривает последовательность элементов в контейнере в обратном порядке. Другими словами, операции + и - у него меняются местами. Это позволяет применять алгоритмы как к прямой, так и к обратной последовательности элементов. Например, с помощью функции find можно искать элементы как «с начала», так и «с конца» контейнера.

В STL контейнеры делятся на три основные группы (табл. 2): контейнеры последовательностей, ассоциативные контейнеры и адаптеры контейнеров. Первые две группы объединяются в контейнеры первого класса.

Таблица 2

Контейнерный класс STL	Описание
<i>Контейнеры последовательностей</i>	
vector	Динамический массив
deque	Двунаправленная очередь
list	Двунаправленный линейный список
<i>Ассоциативные контейнеры</i>	
set	Ассоциативный контейнер с уникальными ключами
multiset	Ассоциативный контейнер, допускающий дублирование ключей
map	Ассоциативный контейнер для наборов уникальных элементов
multimap	Ассоциативный контейнер для наборов с дублированием элементов
<i>Адаптеры контейнеров</i>	
stack	Стандартный стек
queue	Стандартная очередь
priority_queue	Очередь с приоритетами

Каждый класс контейнера, реализованный в STL, описывает набор типов, связанных с контейнером. При написании собственных контейнеров следует придерживаться этой же практики. Вот список наиболее важных типов:



value\_type – тип элемента;

size\_type – тип для хранения числа элементов (обычно size\_t);

iterator – итератор для элементов контейнера;

key\_type – тип ключа (в ассоциативном контейнере).

Помимо типов можно выделить набор функций, которые реализует почти каждый контейнер в STL (табл. 3). Они не требуются для взаимодействия с алгоритмами, но их реализация улучшает взаимозаменяемость контейнеров в программе. STL разработана с тем расчетом, чтобы контейнеры обеспечивали аналогичные функциональные возможности.

Таблица 3

Общие методы всех STL-контейнеров	Описание
default constructor	Конструктор по умолчанию. Обычно контейнер имеет несколько конструкторов
copy constructor	Копирующий конструктор
destructor	Деструктор
empty	Возвращает true, если в контейнере нет элементов, иначе false
max_size	Возвращает максимальное число элементов для контейнера
size	Возвращает число элементов в контейнере в текущее время
operator =	Присваивает один контейнер другому
operator <	Возвращает true, если первый контейнер меньше второго, иначе false
operator <=	Возвращает true, если первый контейнер не больше второго, иначе false
operator >	Возвращает true, если первый контейнер больше второго, иначе false
operator >=	Возвращает true, если первый контейнер не меньше второго, иначе false
operator ==	Возвращает true, если сравниваемые контейнеры равны, иначе false
operator !=	Возвращает true, если сравниваемые контейнеры не равны, иначе false
swap	Меняет местами элементы двух контейнеров
<i>Функции, имеющиеся только в контейнерах первого класса</i>	
begin	Две версии этой функции возвращают либо iterator, либо const_iterator, который ссылается на первый элемент контейнера

end	Две версии этой функции возвращают либо <code>iterator</code> , либо <code>const_iterator</code> , который ссылается на следующую позицию после конца контейнера
rbegin	Две версии этой функции возвращают либо <code>reverse_iterator</code> , либо <code>reverse_const_iterator</code> , который ссылается на последний элемент контейнера
rend	Две версии этой функции возвращают либо <code>reverse_iterator</code> , либо <code>reverse_const_iterator</code> , который ссылается на позицию перед первым элементом контейнера

Окончание табл. 3

insert, erase,	Позволяют вставить или удалить элемент(ы) в середине последовательности
clear	Удаляет из контейнера все элементы
front, back	Возвращают ссылки на первый и последний элемент, хранящийся в контейнере
push_back, pop_back	Позволяют добавить или удалить последний элемент в последовательности
push_front, pop_front	Позволяют добавить или удалить первый элемент в последовательности

Итераторы обычно создаются как друзья классов, с которыми они работают, что позволяет выполнить прямой доступ к частным данным этих классов. С одним контейнером может быть связано несколько итераторов, каждый из которых поддерживает свою собственную «позиционную информацию» (табл. 4).

Таблица 4

Тип итератора	Доступ	Разыменование	Итерация	Сравнение
Итератор вывода (output iterator)	Только запись	*	++	
Итератор ввода (input iterator)	Только чтение	*, ->	++	==, !=
Прямой итератор (forward iterator)	Чтение и запись	*, ->	++	==, !=
Двунаправленный итератор (bidirectional iterator)	Чтение и запись	*, ->	++, --	==, !=
Итератор с произвольным доступом (random-access iterator)	Чтение и запись	*, ->, []	++, --, +, -, +=, -=	==, !=, <, <=, >, >=

## 9.2. Общее понятие об итераторе

Для структурированных итераций, например при обработке массивов:  
for(i=0;i<size;i++) sm+=a[i];

порядок обращения к элементу управляется индексом *i*, который изменяется явно. Можно зафиксировать получение следующего элемента в компоненте-функции.

```
class vect
{ int *p;      // массив чисел
  int size;   // размерность массива
  int ind;    // текущий индекс
public:
  vect();     // размерность массива const
  vect(int SIZE); // размерность массива size
  ~vect();
  int ub(){return size-1;}
  int next()
  { if(ind==pv->size)
    return pv->p[(ind=0)++];
    else
    return pv->p[ind++];
  }
};
```

Это соответствует тому, что обращение к объекту ограничивается использованием одного индекса *ind*. Другая возможность состоит в том, чтобы создать множество индексов и передавать функции обращения к элементу один из них. Это ведет к существенному увеличению числа переменных. Более удобным представляется создание отдельного, связанного с *vect* класса (класса итераций), в функции которого входит обращение к элементам класса *vect*. В приведенном ниже примере для универсальности разрабатываемого класса *vect* использованы шаблоны классов *vect* и *vect\_iterator*.

```
#include <iostream>
using namespace std;
template<class T> // предварительное template объявление
class vect_iterator; // класса vect_iterator
template<class T>
class vect // шаблон класса vect
{ friend class vect_iterator<T>; // предварительное friend-объявление
  T *p; // базовый указатель (массив)
  int size; // размерность массива
public:
  vect(int SIZE):size(SIZE)
  { p=new T[size];
    for(int i=0; i<size; *(p+i++)=(T)i);
```

```

    }
    int ub(){return size-1;}           // возвращается размер массива
    void add()                         // изменение содержимого массива
    { for(int i=0; i<size; *(p+i++)+=1);}
    ~vect(){delete [] p;}
};

template<class T>
class vect_iterator
{ vect<T> *pv;                        // указатель на класс vect
  int ind;                            // текущий индекс в массиве
public:
  vect_iterator(vect<T> &v): ind(0),pv(&v){ }
  T &next();//возвращается текущее значение из массива (с индекса ind)
};

template<class T>                    // шаблон класса vect_iterator
T &vect_iterator<T>::next()
{ if(ind==pv->size)
  return (T)pv->p[(ind=0)++];
  else
  return (T)pv->p[ind++];
}

int main()
{ vect<int> v(5);
  vect_iterator<int> v_i1(v),v_i2(v); // создано два объекта-итератора
                                     // для прохода по объекту vect
  cout<<v_i1.next()<<' '<<v_i2.next()<<endl;
  v.add();                          // модификация объекта v
  cout<<v_i1.next()<<' '<<v_i2.next()<<endl;
  for(int i=0;i<v.ub();i++)
  cout<<v_i1.next()<<endl;
  return 0;
}

```

Результат работы программы:

```

0 0
2 2
3
4
5
1

```

Полное отсоединение обращения от составного объекта позволяет объявлять столько объектов итераторов, сколько необходимо. При этом каждый из объектов итераторов может просматривать объект `vect` независимо от других.

Итератор представляет собой операцию, обеспечивающую последовательный доступ ко всем частям объекта. Итераторы имеют свойства, похожие на свойства указателей, и могут быть использованы для указания на элементы контейнеров первого класса. Итераторы реализуются для каждого типа контейнера. Также имеется целый ряд операций (\*, ++ и другие) с итераторами, стандартными для контейнеров.

Если итератор **a** указывает на некоторый элемент, то ++**a** указывает на следующий элемент, а \***a** ссылается на элемент, на который указывает **a**.

Объект типа **iterator** может использоваться для ссылки на элемент контейнера, который может быть модифицирован, а **const\_iterator** для ссылки на немодифицируемый элемент контейнера.

Еще один пример реализации контейнерного класса vect. В этом случае итерационный механизм реализован непосредственно в классе vect.

```
#include <iostream>
using std::cout;
using std::cin;
using std::endl;
template <class T>
class vect // шаблон класса vect
{ int size; // размерность массива
public:
    typedef T* vect_iterator;
    typedef const T* const_vect_iterator;
    vect_iterator vv; // итератор контейнера
    const_vect_iterator cv; // константный итератор
    vect();
    ~vect();
    vect_iterator begin_v(); // итератор на начало вектора
    vect_iterator end_v(); // итератор на конец вектора
    void push_b(T); // добавление элемента в конец вектора
    void pop_b(); // удаление элемента с конца вектора
    void insert_v(T,T*); // добавление элемента в вектор
    void erase_v(T*); // удаление элемента с конца вектора
};
template <class T>
vect<T>::vect()
{ vv=new T; //
  cv=vv; //
  size=0;
}
template <class T>
vect<T>::vect()
```

```

{ delete [] vv; }

template <class T>
void vect<T>::push_b(T a)
{ vect_iterator temp;
  temp=new T[++size];
  for(int i=0;i<size-1;i++)
    *(temp+i)=*(vv+i);
  *(temp+size-1)=a;
  delete [] vv;
  vv=temp;
}

template <class T>
T* vect<T>::begin_v()
{ return vv; }

template <class T>
T* vect<T>::end_v()
{ return vv+size; }

template <class T>
void vect<T>::pop_b()
{ vect_iterator temp;
  temp=new T[--size];
  for(int i=0;i<size;i++)
    *(temp+i)=*(vv+i);
  delete [] vv;
  vv=temp;
}

template <class T>
void vect<T>::insert_v(T zn,T* adr)
{ int k=0;
  vect_iterator temp;
  temp=new T[++size];
  for(vect_iterator i=vv;i<adr;i++)
    *(temp+k++)=*i;
  *(temp+k)=zn;
  for(i=adr;i<vv+size-1;i++)
    *(temp+ ++k)=*i;
  delete [] vv;
  vv=temp;
}

template <class T>
void vect<T>::erase_v(T* adr) // adr – итератор на удаляемый

```

```

{ int k=0;                // элемент контейнера
  vect_iterator temp;
  temp=new T[--size]; // временный вектор
  for(vect_iterator i=vv;i<adr;i++)
    *(temp+k++)=*i;
  for(i=adr+1;i<=vv+size;i++)
    *(temp+k++)=*i;
  delete [] vv;          // освобождение памяти для старого вектора
  vv=temp;              // vv указывает на новый вектор
}

void menu(void)
{ cout<<endl;
  cout<<"1 - добавить элемент"<<endl;
  cout<<"2 - pop последний элемент"<<endl;
  cout<<"3 - erase элемент"<<endl;
  cout<<"4 - print содержимое контейнера"<<endl;
  cout<<"0 - окончание работы "<<endl;
}

int main()
{ int count;
  int choice;
  int pos;
  int val;
  vect<int> Vect;          // объект контейнер
  vect<int>::vect_iterator itr; // итератор
  int a;
  cout<<"Сколько элементов вводится в вектор?"<<endl;
  cin>>count;
  for(int i = 0;i < count; i++)
  { cout<<"enter the element number "<<i+1<<endl;
    cin>>a;                // инициализация контейнера
    Vect.push_b(a);       // начальными значениями
  }
  while(1)
  { menu();
    cout<<"? ";
    cin>>choice;
    cout<<endl;
    switch(choice)
    { case 1:
      cout<<"Введите значение и позицию "<<endl;
      cin>>val>>pos;

```

```

    Vect.insert_v(val, Vect.begin_v()+pos-1);
    cout<<endl;
    break;
case 2: Vect.pop_b();
    cout<<"Элемент удален";
    break;
case 3:
    cout<<"Введите позицию элемента для удаления "<<endl;
    cin>>pos;
    Vect.erase_v(Vect.begin_v()+pos-1);
    break;
case 4:
    for(itr=Vect.begin_v();itr!=Vect.end_v();itr++)
        cout<<*itr<<" ";
    break;
case 0: return 0;
}
}
return 0;
}

```

### 9.3. Категории итераторов

Итераторы, как и контейнеры, реализуются в виде шаблонов классов. Итераторы обладают такими достоинствами, как, например, автоматическое отслеживание размера типа, на который указывает итератор, автоматизированные операции инкремента и декремента для перехода от элемента к элементу. Именно благодаря таким возможностям итераторы и являются фундаментом всей библиотеки.

Итераторы можно условно разделить на две категории: **основные** и **вспомогательные**.

#### 9.3.1. Основные итераторы

Основные итераторы используются наиболее часто. Они взаимозаменяемы, однако при этом нужно соблюдать иерархию старшинства (рис. 9).





Рис. 9. Иерархия итераторов

**Итераторы ввода.** Итераторы ввода (input iterator) стоят в самом низу иерархии итераторов. Это наиболее простые из всех итераторов STL, и доступны они только для чтения. Итератор ввода может быть сравнен с другими итераторами на предмет равенства или неравенства, чтобы узнать, не указывают ли два разных итератора на один и тот же объект. Можно использовать оператор разыменовывания (\*) для получения содержимого объекта, на который итератор указывает. Перемещаться от первого элемента, на который указывает итератор ввода, к следующему элементу можно с помощью оператора инкремента (++).

Ниже приведен пример, демонстрирующий некоторые приемы работы с итератором ввода.

```

#include <algorithm>
#include <iostream>
#include <vector>
using namespace std;
int main()
{ int init1[4];
  vector<int> v(4);
  istream_iterator<int> ii(cin);
  for(int j,i=0;i<4;i++)
    // v.push_back(*ii++);    добавление в конец вектора
    // *(v.begin()+i)=*ii++;
    // v[i]=*ii++;
  copy(v.begin(), v.end(), ostream_iterator<int>(cout, "\n"));
  return 0;
}
  
```

Итераторы ввода могут возвращаться только шаблонным классом `istream_iterator`. Однако, несмотря на то что итераторы ввода возвращаются единственным классом, ссылки на него присутствуют повсеместно. Это связано с тем, что вместо итератора ввода может подставляться любой из основных итераторов, за исключением итератора вывода, назначение которого прямо про-

тивоположно итератору ввода.

```
template <class InputIterator, class Function>
Function for_each (InputIterator first, InputIterator last, Function f)
{
    while (first != last) f(*first++);
    return f;
}
```

В примере первые два параметра – итераторы ввода на начало цепочки объектов и на первое значение, находящееся «за пределом» для этой цепочки. Тело алгоритма выполняет переход от объекта к объекту, вызывая для каждого значения, на которое указывает итератор ввода `first`, функцию. Указатель на нее передается в третьем параметре. Здесь задействованы все три перегруженных оператора, допустимые для итераторов ввода: сравнения (`!=`), инкремента (`++`) и разыменовывания (`*`). Ниже приводится пример использования алгоритма `for_each` для однонаправленных итераторов.

```
#include <iostream>
#include <vector>
#include <algorithm>
using namespace std;
void Print(int n)
{ cout << n << " "; }
int main()
{ const int SIZE = 5 ;
  typedef vector<int > IntVector ; // создание синонима для vector<int>
  typedef IntVector::iterator IntVectorItr; //аналогично для IntVector::iterator
  IntVector Numbers(SIZE) ;           //вектор, содержащий целые числа
  IntVectorItr start, end ;           // итераторы для IntVector
  int i ;
  for (i = 0; i < SIZE; i++) // инициализация вектора
      Numbers[i] = i + 1 ;
  start = Numbers.begin() ; // итератор на начало вектора
  end = Numbers.end() ;     // итератор на запредельный элемент вектора
  for_each(start, end, Print);
  cout << "\n\n" ;
  return 0;
}
```

Чтобы включить в программу возможность использования потоков, добавляется включаемый файл `iostream`, а для описания прототипа алгоритма `for_each` в программу включается заголовочный файл `algorithm` (`algorithm` для продуктов Borland). Обязательной при использовании STL является директива

```
using namespace std,
```

включающая пространство имен библиотеки STL.

**Итераторы вывода.** Если итератор ввода предназначен для чтения данных, то итератор вывода (output iterator) служит для ссылки на область памяти, куда выводятся данные. Итераторы вывода можно встретить повсюду, где происходит хоть какая-то обработка информации средствами STL. Для данного итератора определены операторы присвоения (=), разыменовывания (\*) и инкремента (++). Однако следует помнить, что первые два оператора предполагают, что итератор вывода располагается в левой части выражений, то есть во время присвоения он должен быть целевым итератором, которому присваиваются значения. Разыменовывание нужно делать лишь для того, чтобы присвоить некое значение объекту, на который итератор ссылается. Итераторы вывода могут быть возвращены итераторами потоков вывода (ostream\_iterator) и итераторами вставки inserter, front\_inserter и back\_inserter (рассмотрены ниже в разделе «Итераторы вставки»). Рассмотрим пример использования итераторов вывода:

```
#include <algorithm>
#include <iostream>
#include <vector>
using namespace std;
main(void)
{ int init1[] = {1, 2, 3, 4, 5};
  int init2[] = {6, 7, 8, 9, 10};
  vector<int> v(10);
  merge(init1, init1 + 5, init2, init2 + 5, v.begin());
  copy(v.begin(), v.end(), ostream_iterator<int>(cout, "\n"));
}
```

В примере помимо потоков и алгоритмов использован контейнер vector (представляющий одномерный массив, вектор). У него имеются специальные компоненты-функции begin() и end(). В приведенном нами примере создаются и инициализируются два массива – init1 и init2. Далее их значения соединяются вместе алгоритмом merge и записываются в вектор. А для проверки полученного результата мы пересылаем данные из вектора в поток вывода, для чего вызываем алгоритм копирования copy и специальный итератор потока вывода ostream\_iterator. Он перешлет данные в поток cout, разделив каждое пересылаемое значение символом окончания строки. Для шаблонного класса ostream\_iterator требуется указать тип выводимых значений. В нашем случае это int.

Если в примере описать еще один вектор vv:

```
vector<int> vv(10);
```

то в алгоритме copy вместо выходного итератора можно, например, использовать итератор вектора vv для копирования данных из одного вектора в другой:

```
copy(v.begin(), v.end(), vv.begin());
```

Рассмотрим еще один пример использования итераторов ввода–вывода.

```
#include <iostream>
```

```

using namespace std;
#include <iterator>

#define N 2
int void main()
{ cout<<"Введите "<<N<<" числа"<<endl;
  std::istream_iterator<int> in_obj(cin);
  int ms[N],i;
  for(i=0;i<N;i++)
  { ms[i]=*in_obj; // аналогично ms[i]=*(in_obj++);
    ++in_obj;
  }
  ostream_iterator<int> out_obj(cout);
  for(i=0;i<N;i++)
  *out_obj=ms[i];
  cout<<endl;
  return 0;
}

```

В инструкциях:

```
std::istream_iterator<int> in_obj(cin);
```

и

```
ostream_iterator<int> out_obj(cout);
```

создаются итераторы `istream_iterator` и `ostream_iterator` для ввода и вывода `int` значений из объектов `cin` и `cout` соответственно.

Использование операции `*` (разыменовывания) `ms[i]=*in_obj` приводит к получению значения из потока `in_obj` и занесению его в элемент массива, а в инструкции `*out_obj=ms[i]` к получению ссылки на объект `out_obj`, ассоциируемый с выходным потоком, и посылке значения элемента массива в поток. Перегруженная операция `++in_obj` перемещает итератор `in_obj` к следующему элементу во входном потоке. Отметим, что для выходного потока операции разыменовывания и инкремент возвращают одно значение – ссылку на поток:

```

ostream_iterator<_U, _E, _Tr>& operator*()
    {return (*this); }
ostream_iterator<_U, _E, _Tr>& operator++()
    {return (*this); }

```

**Однонаправленные итераторы.** Если соединить итераторы ввода и вывода, то получится однонаправленный итератор (`forward iterator`), который может перемещаться по цепочке объектов в одном направлении, за что и получил свое название. Для такого перемещения в итераторе определена операция инкремента (`++`). Кроме этого, в однонаправленном итераторе есть операторы сравнения (`==` и `!=`), присвоения (`=`) и разыменовывания (`*`). Все эти операторы можно увидеть, если посмотреть, как реализован, например, алгоритм `replace`, заменяющий одно определенное значение на другое:

```

template <class ForwardIterator, class T>
void replace (ForwardIterator first, ForwardIterator last,
              const T& old_value, const T& new_value)
{ while (first != last)
  { if (*first == old_value) *first = new_value;
    ++first;
  }
}

```

Чтобы убедиться в правильности работы всех операторов однонаправленных итераторов, составим программу, заменяющую в исходном массиве все единицы на нули и наоборот, т. е. произведем инверсию. С этой целью все нули заменяются на некоторое значение, например на двойку. Затем все единицы обнуляются, а все двойки становятся единицами:

```

#include <algorithm>
#include <iostream>
using namespace std;
int main()
{ int init[] = { 1, 0, 1, 3, 0 };
  copy(init, init + 5, ostream_iterator<int>(cout, " "));
  replace(init, init + 5, 0, 2);
  replace(init, init + 5, 1, 0);
  replace(init, init + 5, 2, 1);
  cout<<endl;
  copy(init, init + 5, ostream_iterator<int>(cout, " "));
  return 0;
}

```

Результаты работы программы:

```

1 0 1 3 0
0 1 0 3 1

```

Алгоритм `replace`, используя однонаправленные итераторы, читает значения, заменяет их и перемещается от одного к другому.

**Двунаправленные итераторы.** Двунаправленный итератор (`bidirectional iterator`) аналогичен однонаправленному итератору. В отличие от последнего двунаправленный итератор может перемещаться не только из начала в конец цепочки объектов, но и наоборот. Это становится возможным благодаря наличию оператора декремента (`--`). На двунаправленных итераторах базируются различные алгоритмы, выполняющие реверсивные операции, например `reverse`. Этот алгоритм меняет местами все объекты в цепочке, на которую ссылаются переданные ему итераторы. Следующий пример был бы невозможен без двунаправленных итераторов:

```

#include <algorithm>
#include <iostream>

```

```

using namespace std;
int main()
{ int init[] = {1, 2, 3, 4, 5};
  copy(init, init + 5, ostream_iterator<int>(cout, " "));
  reverse(init, init + 5);
  cout<<endl;
  copy(init, init + 5, ostream_iterator<int>(cout, " "));
  return 0;
}

```

Результаты работы программы:

```

1 2 3 4 5
5 4 3 2 1

```

Итераторы двунаправленного доступа возвращаются несколькими контейнерами STL: list, set, multiset, map и multimap.

**Итераторы произвольного доступа.** Итераторы этой категории – наиболее универсальные из основных итераторов. Они не только реализуют все функции, свойственные итераторам более низкого уровня, но и обладают большими возможностями. Глядя на исходные тексты, в которых используются итераторы произвольного доступа, можно подумать, что имеешь дело с арифметикой указателей языка C++. Реализованы такие операции, как сокращенное сложение и вычитание ( $+=$  и  $-=$ ), сравнение итераторов ( $<$ ,  $>$ ,  $<=$  и  $>=$ ), операция обращения к заданному элементу массива ( $[\ ]$ ), а также и некоторые другие операции.

Как правило, все сложные алгоритмы, требующие расширенных вычислений, оперируют итераторами произвольного доступа. Ниже приводится пример, в котором мы используем практически все операции, разрешенные для них. Исходный текст разбит на части, к каждой из которых приведены комментарии. Сначала нужно включить требуемые заголовочные файлы и определить константу пробела:

```

#include <algorithm>
#include <iostream>
#include <vector>
#define space " "

```

Затем следует включить использование STL:

```

using namespace std;

```

В функции main мы описываем массив числовых констант и вектор из пяти элементов:

```

int main()
{ const int init[] = {1, 2, 3, 4, 5};
  vector<int> v(5);

```

Создаем переменную типа «итератор произвольного доступа». Для этого берем итератор и на его основе создаем другой, более удобный:

```
typedef vector<int>::iterator vectItr;
vectItr itr ;
```

Инициализируем вектор значениями из массива констант и присваиваем адрес его первого элемента итератору произвольного доступа:

```
copy(init, init + 5, itr = v.begin());
```

Далее, используя различные операции над итераторами, последовательно читаем элементы вектора, начиная с конца, и выводим их на экран:

```
cout << *( itr + 4 ) << endl;
cout << *( itr += 3 ) << endl;
cout << *( itr -= 1 ) << endl;
cout << *( itr = itr - 1 ) << endl;
cout << *( --itr ) << endl;
```

После этого итератор, претерпев несколько изменений, снова указывает на первый элемент вектора. А чтобы убедиться, что значения в векторе не были повреждены, и проверить оператор доступа ([]), выведем в цикле значения вектора на экран:

```
for(int i = 0; i < (v.end() - v.begin()); i++)
    cout << itr[i] << space;
cout << endl;
}
```

Операции с итераторами произвольного доступа реализуются таким образом, чтобы не чувствовалось разницы между использованием обычных указателей и итераторов.

Итераторы произвольного доступа возвращают такие контейнеры, как `vector` и `deque`.

### **9.3.2. Вспомогательные итераторы**

Вспомогательные итераторы названы так потому, что они выполняют вспомогательные операции по отношению к основным.

**Реверсивные итераторы.** Некоторые классы-контейнеры спроектированы так, что по хранимым в них элементам данных можно перемещаться в заданном направлении. В одних контейнерах это направление от первого элемента к последнему, а в других – от элемента с самым большим значением к элементу, имеющему наименьшее значение. Однако существует специальный вид итераторов, называемых реверсивными. Такие итераторы работают «с точностью до наоборот», т.е. если в контейнере итератор ссылается на первый элемент данных, то реверсивный итератор ссылается на последний. Получить реверсивный итератор для контейнера можно вызовом метода `rbegin()`, а реверсивное значение «за пределом» возвращается методом `rend()`. Следующий пример использует нормальный итератор для вывода значений от 1 до 5 и реверсивный итератор для вывода этих же значений, но в обратном порядке:

```
#include <algorithm>
#include <iostream>
```

```

#include <vector>
using namespace std;
int main()
{ const int init[] = {1, 2, 3, 4, 5};
  vector<int> v(5);
  copy(init, init + 5, v.begin());
  copy(v.begin(), v.end(), ostream_iterator<int>(cout, " "));
  copy(v.rbegin(), v.rend(), ostream_iterator<int>(cout, " "));
}

```

Результаты работы программы:

```

1 2 3 4 5
5 4 3 2 1

```

**Итераторы потоков.** Важную роль в STL играют итераторы потоков, которые делятся на итераторы потоков ввода и вывода. Практически во всех рассмотренных примерах имеется итератор потока вывода для отображения данных на экране. Суть применения потоковых итераторов в том, что они превращают любой поток в итератор, используемый точно так же, как и прочие итераторы: перемещаясь по цепочке данных, он считывает значения объектов и присваивает им другие значения.

Итератор потока ввода – это удобный программный интерфейс, обеспечивающий доступ к любому потоку, из которого требуется считать данные. Конструктор итератора имеет единственный параметр – поток ввода. А поскольку итератор потока ввода представляет собой шаблон, то ему передается тип вводимых данных. Вообще-то должны передаваться четыре типа, но последние три имеют значения по умолчанию. Каждый раз, когда требуется ввести очередной элемент информации, используйте оператор ++ точно так же, как с основными итераторами. Считанные данные можно узнать, если применить разыменовывание (\*).

Итератор потока вывода весьма схож с итератором потока ввода, но у его конструктора имеется дополнительный параметр, которым указывают строку-разделитель, добавляемую в поток после каждого выведенного элемента. Ниже приведен пример программы, читающей из стандартного потока cin числа, вводимые пользователем и дублирующие их на экране, завершая сообщение строкой «– введенное значение». Работа программы заканчивается при вводе числа 999:

```

#include <algorithm>
#include <iostream>
#include <vector>
using namespace std;
int main()
{ istream_iterator<int> is(cin);
  ostream_iterator<int> os(cout, " – введенное значение \n");
}

```



```

int input;
while((input = *is) != 999)
{
    *os++ = input;
    is++ ;
}
}

```

Потоковые итераторы имеют одно существенное ограничение: в них нельзя возвратиться к предыдущему элементу. Единственный способ сделать это – заново создать итератор потока.

**Итераторы вставки.** Появление итераторов вставки (insert iterator) было продиктовано необходимостью. Без них просто невозможно добавить значения к цепочке объектов. Так, если в массив чисел, на которые ссылается итератор вывода, вы попытаетесь добавить пару новых значений, то итератор вывода попросту запишет новые значения на место старых и они будут потеряны. Любой итератор вставки: `front_inserter`, `back_inserter` или `inserter` – выполнит ту же операцию вполне корректно. Первый из них добавляет объекты в начало цепочки, второй – в конец. Третий итератор вставляет объекты в заданное место цепочки. При всем удобстве итераторы вставки имеют довольно жесткие ограничения. Так, `front_inserter` и `back_inserter` не могут работать с наборами (set) и картами (map), а `front_inserter` к тому же не умеет добавлять данные в начало векторов (vector). Зато итератор вставки `inserter` добавляет объекты в любой контейнер. Одной интересной особенностью обладает `front_inserter`: данные, которые он вставляет в цепочку объектов, должны передаваться ему в обратном порядке.

Рассмотрим пример программы, в которой создается список (list) с двумя значениями, равными нулю. После этого в начало и конец списка добавляются значения 1, 2, 3. Третья последовательность 1-1-1 вставляется в середину списка между нулями. Итак, после описания заголовочных файлов мы создаем массивы, необходимые для работы, и контейнер типа «список» из двух элементов:

```

#include <iostream>
using namespace std;
#include <list>
#include <algorithm>
int main()
{
    int init[] = {0, 0};
    int init1[] = {3, 2, 1};
    int init2[] = {1, 2, 3};
    int init3[] = {1, 1, 1};
    list<int> l(2);

```

Затем список инициализируется нулями из массива `init` и его значения отображаются на экране:

```

copy(init, init + 2, l.begin());

```

```
copy(l.begin(), l.end(), ostream_iterator<int>(cout, " "));  
cout << " - before front_inserter" << endl;
```

Итератором вставки в начало списка в обратном порядке добавляются значения массива `init1` и производится повторный показ данных из списка на экране:

```
copy(init1, init1 + 3, front_inserter(l));  
copy(l.begin(), l.end(), ostream_iterator<int>(cout, " "));  
cout << " - before back_inserter" << endl;
```

Теперь итератор вставки в конец добавит элементы массива `init2` в «хвост» списка:

```
copy(init2, init2 + 3, back_inserter(l));  
copy(l.begin(), l.end(), ostream_iterator<int>(cout, " "));  
cout << " - before inserter" << endl;
```

Сложнее всего обстоит дело с итератором `inserter`. Для него кроме ссылки на сам контейнер нужен итератор, указывающий на тот объект в контейнере, за которым будет произведена вставка элементов массива `init3`. С этой целью мы создаем переменную типа «итератор», инициализируя ее итератором, указывающим на начало списка:

```
list<int>::iterator& itr = l.begin();
```

Теперь специальной операцией `advance` делаем приращение переменной итератора так, чтобы она указывала на четвертый объект в цепочке данных списка:

```
advance(itr, 4);
```

Остается добавить данные в цепочку посредством `inserter` и отобразить содержимое «списка» на дисплее:

```
copy(init3, init3 + 3, inserter(l, itr));  
copy(l.begin(), l.end(), ostream_iterator<int>(cout, " "));  
cout << " - the end!" << endl;  
}
```

**Константный итератор.** Последний итератор, который мы рассмотрим, – константный (`constant iterator`). Он образуется путем модификации основного итератора. Константный итератор не допускает изменения данных, на которые он ссылается. Можно считать константный итератор указателем на константу. Чтобы получить константный итератор, можно воспользоваться типом `const_iterator`, предопределенным в различных контейнерах. К примеру, так можно описать переменную типа константный итератор на список:

```
list<int>::const_iterator c_itr;
```

#### 9.4. Операции с итераторами

Существуют две важные операции для манипуляции итераторами. С одной из них – `advance`, мы познакомились в последнем примере. Это просто удобная форма инкрементирования итератора `itr` на определенное число `n`:

```
void advance (InputIterator& itr, Distance& n);
```

Вторая операция измеряет расстояние между итераторами `first` и `second`, возвращая полученное число через ссылку `n`:

```
void distance(InputIterator& first, InputIterator& second, Distance& n);
```

### 9.5. Контейнеры последовательностей

Стандартная библиотека C++ предоставляет три контейнера последовательностей – **vector**, **list** и **deque**. Первые два представляют собой классы, организованные по типу массивов, а последний реализует связанный список. Класс `vector` является одним из наиболее популярных контейнерных классов в STL, динамически изменяющим свои размеры.

Использование контейнера **vector** наиболее эффективно при добавлении элементов в конец контейнера. Для приложений, выполняющих частые вставки и удаления в конец и начало контейнера, более предпочтительным является **deque**. Если требуется выполнять вставки и удаление элементов в любое место контейнера, то обычно используется **list**.

Кроме перечисленных выше компонент-функций, общих для всех STL-контейнеров, контейнеры последовательностей имеют несколько особых: **front** и **back** – для возврата ссылки на первый и последний элемент в контейнере, **push\_back** и **pop\_back** – для вставки и удаления последнего элемента контейнера.

#### 9.5.1. Контейнер последовательностей `vector`

Аналогично обычным массивам в C и C++, класс **vector** обеспечивает непрерывную область памяти для размещения данных. Следовательно, возможен доступ к любому элементу контейнера посредством индексации. В случае, если при добавлении новых элементов в контейнер объема выделенной памяти недостаточно, `vector` выделяет память большего размера. Выполняется копирование информации в выделенную область памяти и освобождение старой области памяти.

Контейнер `vector` поддерживает итераторы произвольного доступа, т.е. все операции итераторов (табл. 4) могут быть применены к итератору контейнера `vector`. Все алгоритмы STL могут работать с контейнером `vector`.

В приводимой ниже программе демонстрируется использование некоторых компонент-функций класса `vector`.

```
#include <iostream>
using namespace std;
#include <vector>
template<class T>
void PrintVector(const std::vector<T> &vect);

int main()
{ std::vector<int> v,vv;
  PrintVector(v);
```

```

v.push_back(2);
v.push_back(5);
v.push_back(7);
v.push_back(1);
v.push_back(9);
v[4]=3;           // изменить значение 5-го элемента на 3
v.at(3)=6;        // изменить значение 3-го элемента на 6
try{ v.at(5)=0;   //
}
catch(std::out_of_range e){ //доступ к элементу вне массива (вектора)
    cout<<"\nИсключение : "<<e.what();
}
PrintVector(v);
v.erase(v.begin() + 2); // удаление 3-го элемента (начальный индекс 0)
PrintVector(v);
v.insert(v.begin() + 3,7);// добавление 7 после 3-го элемента вектора
PrintVector(v);
vv.push_back(6);
v.swap(vv);       // замена массивов v и vv
PrintVector(v);
PrintVector(vv);
vv.erase(vv.begin()+1,vv.end()-2); //удаление со 2-го по n-2 элементов
PrintVector(vv);
vv.clear();       // чистка всего вектора
PrintVector(vv);
return 0;
}
template<class T>
void PrintVector(const std::vector<T> &vect)
{ std::vector<T>::const_iterator pt;
  if (vect.empty())
  { cout << endl << "Vector is empty." << endl;
    return;
  }
  cout<<"ВЕКТОР  :"  

    <<" Размер ="<<vect.size()  

    <<" вместимость ="<<vect.capacity()<<endl;
  cout<<"содержимое :";
  for(pt=vect.begin();pt!=vect.end();pt++)
  cout<<*pt<<' ';
  cout<<endl;
}

```

## Инструкция

```
std::vector<int> v,vv;
```

определяет два экземпляра класса `v` и `vv` для хранения `int` чисел. При этом создаются два пустых контейнера с нулевым числом элементов и нулевой вместимостью (числом элементов, которые могут быть сохранены в контейнере). Компонента-функция `push_back()`, имеющаяся во всех контейнерах последовательностей, используется для добавления элемента в контейнер `v`. Инструкции

```
v[4]=3;
```

```
v.at(3)=6;
```

демонстрируют два способа индексирования контейнера `vector` (используются и для контейнера `deque`). Первая инструкция реализуется перегрузкой операции `[]`, возвращающей либо ссылку на значение в требуемой позиции, либо константную ссылку на это значение, в зависимости от того, является ли контейнер константным. Следующая функция `at()` выполняет то же, осуществляя дополнительно проверку на выход индекса из диапазона. Функции `size()` и `capacity()` возвращают число элементов вектора (диапазон) и его вместимость. Вместимость удваивается каждый раз в том случае, когда при попытке разместить очередной элемент в контейнере все выделенное пространство памяти занято.

При добавлении первого элемента размер стал равен 1, вместимость 1, второго – размер 2, вместимость 2, третьего – 3 и 4 соответственно, четвертого – 4 и 8 и т.д. В примере приведена внешняя функция просмотра вектора и его размера и вместимости `PrintVector()`. Для прохода по вектору используется итератор `pt`:

```
std::vector<T>::const_iterator pt;
```

Этот итератор (`const_iterator`) допускает считывание, но не модификацию элементов контейнера `vector`. При проходе по вектору используются функции `begin()` и `end()`, доступные для всех контейнеров первого класса.

Кроме перечисленных выше в программе используются функции класса `vector`: `clear()`, `empty()` и `swap()`.

Контейнер `vector` не должен быть пустым, иначе результаты функций `front` и `back` будут не определены.

### 9.5.2. Контейнер последовательностей `list`

Контейнерный класс `list` реализуется как двусвязный список, что позволяет ему поддерживать двунаправленные итераторы для прохождения контейнера как в прямом, так и в обратном направлениях. Для контейнера `list` может быть использован любой алгоритм, использующий однонаправленные и двунаправленные итераторы. Контейнер последовательностей `list` эффективно реализует операции вставки и удаления в любое место контейнера.

Шаблон класса `list` предоставляет еще восемь функций-членов: `splice`, `push_front`, `pop_front`, `remove`, `unique`, `merge`, `reverse` и `sort`. Многие функции класса `vector` поддерживаются также и в классе `list`. Для работы с объектом (его компонентами) необходимо включать заголовочный файл `<list>`.

```

#include <iostream>
using namespace std;
#include <list>
template<class T>
void PrintList(const std::list<T> &lst);
int main()
{ std::list<int> ls, ll;
  std::list<int>::iterator itr;
  int ms[]={2,5,3};
  int mm[]={2,15,23,1};
  ls.push_back(2);   ls.push_front(5);
  ls.push_front(7);  ls.push_back(9);
  PrintList(ls);
  ll.insert(ll.begin(),ms,ms+sizeof(ms)/sizeof(int));// добавление
  PrintList(ll);
  ll.push_front(6);
  ls.splice(ls.end(),ll);
  PrintList(ls);
  PrintList(ll);
  ls.sort();        // сортировка ls
  PrintList(ls);
  ll.insert(ll.begin(),mm,mm+sizeof(mm)/sizeof(int));
  PrintList(ll);
  ll.sort();        // сортировка ll
  ls.merge(ll);     // перенос элементов ll в ls
  PrintList(ls);
  ls.pop_front();  // удаление первого элемента списка
  ls.pop_back();   // удаление последнего элемента списка
  ls.reverse();    // реверсивный переворот списка ls
  PrintList(ls);
  ls.unique();     // удаление из списка ls одинаковых элементов
  PrintList(ls);
  ls.swap(ll);     // обмен содержимым списков ls и ll
  PrintList(ls);
  PrintList(ll);
  ls.push_front(2);
  ls.assign(ll.begin(),ll.end());// замена ls содержимым ll
  PrintList(ls);
  PrintList(ll);
  ls.remove(2);    // удаление из ls всех 2
  PrintList(ls);
  itr=ls.begin();
  itr++;

```

```

ls.erase(itr,ls.end());// удаление из ls элементов с itr до ls.end
PrintList(ls);
return 0;
}
template<class T>
void PrintList(const std::list<T> &lst)
{ std::list<T>::const_iterator pt;
  if (lst.empty())
    { cout << endl << "List is empty." << endl;
      return;
    }
  cout<<" LIST   размер = "<<lst.size()<<" содержимое   = ";
  for(pt=lst.begin();pt!=lst.end();pt++)
  cout<<*pt<<' ';
  cout<<endl;
}

```

Результат работы программы:

```

LIST   размер = 4   содержимое   = 7 5 2 9
LIST   размер = 3   содержимое   = 2 5 3
LIST   размер = 8   содержимое   = 7 5 2 9 6 2 5 3
List is empty.
LIST   размер = 8   содержимое   = 2 2 3 5 5 6 7 9
LIST   размер = 4   содержимое   = 2 15 23 1
LIST   размер = 12  содержимое   = 1 2 2 2 3 5 5 6 7 9 15 23
LIST   размер = 10  содержимое   = 15 9 7 6 5 5 3 2 2 2
LIST   размер = 7   содержимое   = 15 9 7 6 5 3 2
List is empty.
LIST   размер = 7   содержимое   = 15 9 7 6 5 3 2
LIST   размер = 7   содержимое   = 15 9 7 6 5 3 2
LIST   размер = 7   содержимое   = 15 9 7 6 5 3 2
LIST   размер = 6   содержимое   = 15 9 7 6 5 3
LIST   размер = 1   содержимое   = 15

```

Рассмотрим некоторые конструкции, использованные в программе.

Используя функцию `push_back` (общую для всех контейнеров последовательностей) вставки чисел в конец `ls` и `push_front` (определенную для классов `list` и `deque`), добавления значений в начало `ls`, создаем последовательность целых чисел. В инструкции

```
ll.insert(ll.begin(),ms,ms+sizeof(ms)/sizeof(int));
```

используется функция `insert` класса `list`, вставляющая в начало последовательности `ll` элементы массива `ms`.

Далее в строке

```
ls.splice(ls.end(),ll);
```

используется компонента-функция `splice` класса `list`, выполняющая удаление элементов списка `l1` с одновременным переносом их в список `l2` до позиции итератора `l1.end()` – первый аргумент функции. В классе `list` имеются две другие версии этой функции:

```
void splice(iterator it, list& x, iterator first);  
void splice(iterator it, list& x, iterator first, iterator last);
```

Функция с тремя аргументами позволяет удалить один элемент из контейнера, определенного в качестве второго элемента, начиная с позиции, определенной третьим аргументом. В функции с четырьмя элементами последние два параметра определяют диапазон удаляемых из контейнера (второй параметр) значений. Как и первая функция, два других удаляемых значения помещают в позицию, отмеченную итератором (первый аргумент).

Выполнение инструкции

```
l1.sort();
```

вызывает функцию `sort()` класса `list`, производящую упорядочивание элементов `l1` по возрастанию.

После сортировки списков `l1` и `l2` выполняется функция

```
l1.merge(l2);
```

удаляющая все объекты контейнера `l2` и вставки их в отсортированном виде в контейнер `l1` (оба списка должны быть отсортированы в одном порядке).

Далее следуют функции `pop_front` – удаления элемента из начала последовательности и доступная во всех контейнерах последовательности функция `pop_back` – удаление из конца последовательности.

В строке

```
l1.unique();
```

используется функция класса `list`, выполняющая удаление элементов-дубликатов. При этом список должен быть отсортирован.

Использование далее функции

```
l1.swap(l2);
```

доступной во всех контейнерах, приводит к обмену содержимым контейнеров `l1` и `l2`.

В строке программы

```
l1.assign(l2.begin(), l2.end());
```

использована функция для замены содержимого объекта `l1` содержимым объектом `l2` в диапазоне, определяемом двумя аргументами-итераторами.

Строка

```
l1.remove(2);
```

содержит вызов функции `remove`, удаляющей из `l1` все копии значения 2.

И, наконец, в строке

```
l1.erase(itr, l1.end());
```

вызывается функция класса `list`, удаляющая из `l1` элементы с `itr` до `l1.end`.

### **9.5.3. Контейнер последовательностей *deque***



Класс **deque** объединяет многие возможности классов **vector** и **list**. Этот класс представляет собой двунаправленную очередь. В классе deque реализован механизм эффективного индексного доступа (подобно тому, как и в классе vector).

Класс deque реализован для эффективных операций вставки в начало и конец. Класс deque обеспечивает поддержку итераторов прямого доступа, что дает возможность использовать при работе с ним любых алгоритмов STL.

Класс deque имеет базовые функции, аналогичные классу vector, при этом в класс deque добавлены компоненты-функции push\_front и pop\_front.

```
#include <iostream>
using namespace std;
#include <deque>
#include <algorithm>

template<class T>
void PrintDeque(const std::deque<T> &dq);

#define SIZE 6
int main()
{ std::deque<float> d,dd(3,1.5);
  PrintDeque(dd);
  d.push_back(2);    d.push_front(5);
  d.push_back(7);   d.push_front(9);
  d[4]=3;           // изменить значение 5-го элемента на 3
  d.at(3)=6;
  try { d.at(5)=0;
    }
  catch(std::out_of_range e) {
    cout<<"Исключение : "<<e.what();
  }
  PrintDeque(d);
  d.erase(d.begin() + 2); // удаление 3-го элемента
  PrintDeque(d);
  d.insert(d.begin() + 3,7);// добавление 7 после 3-го элемента вектора
  PrintDeque(d);
  d.insert(d.end()-1,2,1.6);
  PrintDeque(d);
  d.insert(d.end(),dd.begin(),dd.end());
  PrintDeque(d);
  std::sort(d.begin(),d.end());
  PrintDeque(d);
  d.swap(dd);        // замена массивов v и vv
  PrintDeque(d);
  PrintDeque(dd);
```

```

dd.erase(dd.begin(),dd.end()); //удаление всех элементов dd
PrintDeque(dd);
d.clear();           // чистка всего вектора
PrintDeque(d);
return 0;
}
template<class T>
void PrintDeque(const std::deque<T> &dq)
{ std::deque<T>::const_iterator pt;
  if (dq.empty())
  { cout << "Deque is empty " << endl;
    return;
  }
  cout<<"DEQUE : "
    <<" размер = "<<dq.size()<<endl;
  cout<<" содержимое = ";
  for(pt=dq.begin();pt!=dq.end();pt++)
  cout<<*pt<<' ';
  cout<<endl;
}

```

Результат работы программы:

```

DEQUE : размер = 3    содержимое =1.5 1.5 1.5
Исключение : invalid deque<T> subscript
DEQUE : размер = 4    содержимое =9 5 2 6
DEQUE : размер = 3    содержимое =9 5 6
DEQUE : размер = 4    содержимое =9 5 6 7
DEQUE : размер = 6    содержимое =9 5 6 1.6 1.6 7
DEQUE : размер = 9    содержимое =9 5 6 1.6 1.6 7 1.5 1.5 1.5
DEQUE : размер = 9    содержимое =1.5 1.5 1.5 1.6 1.6 5 6 7 9
DEQUE : размер = 3    содержимое =1.5 1.5 1.5
DEQUE : размер = 9    содержимое =1.5 1.5 1.5 1.6 1.6 5 6 7 9
Deque is empty
Deque is empty

```

В приведенном примере использованы все ранее рассмотренные функции классов `vector` и `list`, также являющиеся компонентами класса `deque`. В программе были использованы все три версии функции `insert`:

```

iterator insert(iterator it, const T& x = T());
void insert(iterator it, size_type n, const T& x);
void insert(iterator it, const_iterator first, const_iterator last);

```

Первая версия функции предназначена для вставки после элемента, на который указывает итератор, значения, соответствующего второму параметру. Вторая версия вставляет `n` значений, равных третьему параметру. Наконец, тре-

тая версия вставляет значения из интервала от второго аргумента (итератора) до третьего.

## 9.6. Ассоциативные контейнеры

Ассоциативные контейнеры предназначены для обеспечения прямого доступа посредством использования ключей. В STL имеется четыре ассоциативных контейнерных класса: **multiset**, **set**, **multimap** и **map**. Во всех контейнерах ключи отсортированы. Классы **multiset** и **set** манипулируют множествами значений, одновременно являющихся ключами. При этом **multiset** допускает одинаковые ключи, а **set** нет. Классы **multimap** и **map** манипулируют множествами значений, ассоциируемых с ключами. При этом **multimap** допускает хранение одинаковых ключей с ассоциированными значениями, а **map** нет.

### 9.6.1. Ассоциативный контейнер *multiset*

Ассоциативный контейнер **multiset** обеспечивает быстрое сохранение и выборку ключей. Упорядочение элементов контейнера определяется компараторным объектом-функцией `less<тип>`, при этом отсортированные ключи должны поддерживать сравнение с помощью `operator<`, иначе (для пользовательских типов) необходимо перегружать операцию сравнения.

Класс `multiset` поддерживает двунаправленные итераторы (но не итераторы произвольного доступа).

```
#include <iostream>
using namespace std;
#include <set>
#include <algorithm>
typedef std::multiset<int,std::less<int> > intMSET;
#define size 10
int main()
{ int mas[]={2,4,1,6,19,17,1,7,17,14};
  intMSET mset;
  std::ostream_iterator<int> out(cout," ");
  intMSET::const_iterator res;
  cout<<"элемент 8 содержится в multiset " << mset.count(8)<<" раз\n";
  mset.insert(8); mset.insert(8); // ддбавление двух 8 в контейнер
  cout<<"содержимое multiset :";
  std::copy(mset.begin(),mset.end(),out);
  res=mset.find(6);
  cout<<"\n" ;
  if(res!=mset.end())
    cout<<"найдено значение 6\n";
  else cout<<"не найдено значение 6\n";
  mset.insert(mas,mas+sizeof(mas)/sizeof(int)); //
```

```

cout<<"содержимое multiset : " ;
std::copy(mset.begin(),mset.end(),out);
cout<<"\nнижняя граница числа 17 " << *(mset.lower_bound(17));
cout<<"\nверхняя граница числа 17 " << *(mset.upper_bound(17));
std::pair<intMSET::const_iterator, intMSET::const_iterator> pr;
pr=mset.equal_range(17);
cout<<"\nнижняя граница числа 17 " << *(pr.first);
cout<<"\nверхняя граница числа 17 " << *(pr.second);
return 0;
}

```

Результат работы программы:

элемент 8 содержится в multiset 0 раз

содержимое multiset : 8 8

не найдено значение 6

содержимое multiset : 1 1 2 4 6 7 8 8 14 17 17 19

нижняя граница числа 17 17

верхняя граница числа 17 19

нижняя граница числа 17 17

верхняя граница числа 17 19

В приведенной программе использованы следующие компоненты контейнерного класса multiset:

`mset.count(8)` – функция, доступная во всех ассоциативных контейнерах, возвращает число вхождений значения 8 в multiset. Затем в программе использованы две из трех версий функции `insert`:

```
mset.insert(8);
```

```
mset.insert(mas,mas+sizeof(mas)/sizeof(int));
```

первая из двух функций `insert` вставляет значение 8 во множество, а вторая – числа из интервала.

Далее используются функции `lower_bound(17)` и `upper_bound(17)` (доступные во всех ассоциативных контейнерах) для определения позиции первого вхождения числа 17 во множество и позиции элемента после последнего вхождения. Обе функции возвращают `iterator`, или `const_iterator` соответствующих позиций, или итератор, возвращаемый функцией `end`.

В строке

```
std::pair<intMSET::const_iterator, intMSET::const_iterator> pr;
```

создается объект класса `pair`. Объекты класса `pair` используются для связывания пар значений. Объект `pr` используется для сохранения в нем значения `pair`, возвращаемого функцией `equal_range` и содержащего результаты `lower_bound()` и `upper_bound()`. Тип `pair` содержит две открытые компоненты с именами `first` и `second`. Для доступа к `lower_bound()` и `upper_bound` используются `pr.first` и `pr.second`.

### 9.6.2. Ассоциативный контейнер `set`

Контейнерный класс `set` используется для обеспечения быстрого сохранения и доступа к уникальным ключам. При попытке поместить в контейнер `set` дубликата ключа это действие игнорируется без идентификации ошибки. Контейнер `set` поддерживает двунаправленные итераторы. Работа с контейнером `set` может быть продемонстрирована на предыдущем примере, если в нем строку

```
typedef std::multiset<int,std::less<int> > intMSET;
```

заменить на строку

```
typedef set<int,std::less<int> > intMSET;
```

что приведет далее к созданию и работе с объектами класса `set`.

### 9.6.3. Ассоциативный контейнер `multimap`

Ассоциативный контейнер `multimap` эффективен для быстрого сохранения и нахождения ключей и ассоциированных с ними значений. Многие методы, используемые в контейнерах `set` и `multiset`, применимы к контейнерам `map` и `multimap`.

Элементами `multimap` и `map` являются объекты `pair` – пары ключей и соответствующих им значений. Порядок сортировки ключей в контейнере определяется компараторным объектом-функцией `less<тип>`. В контейнере `multimap` допускается дублирование ключей. Это означает, что несколько значений могут быть ассоциированы с одним ключом (отношение «один ко многим»). Например, ученик изучает много предметов, один человек может иметь несколько банковских счетов и т.д.

Контейнер `multimap` поддерживает двунаправленные итераторы. Для работы с контейнерным классом `multimap` необходимо подключить заголовочный файл `<map>`. Рассмотрим пример использования контейнера `multimap`.

```
#include <iostream>
using namespace std;
#include <map>
#include <algorithm>
typedef float T1;           // тип ключа
typedef float T2;         // тип элемента
typedef std::multimap<T1,T2,std::less<T1> > MUL_MAP;
T1 key;
int main()
{ MUL_MAP mmap,mm;
  MUL_MAP::const_iterator itr;
  MUL_MAP::value_type pr;    // элемент типа pair
  key=3.1;
  cout<<"пар с ключом "<<key<<" в multimap " << mmap.count(key)<<
    " паз"<<endl;
  mmap.insert(MUL_MAP::value_type(key,1.1));
```

```

mmap.insert(MUL_MAP::value_type(key,2.2));
cout<<"пар с ключом "<<key<<" в multimap " << mmap.count(key)<<
    " раз"<<endl;
mmap.insert(MUL_MAP::value_type(5,12));
mmap.insert(MUL_MAP::value_type(1,20.12));
mmap.insert(MUL_MAP::value_type(12,20.12));
mmap.erase(5);
cout<<" размер multimap = "<<mmap.size()<<endl;
for(itr=mmap.begin();itr!=mmap.end();itr++)
    cout<<itr->first<<"\t"<<itr->second<<"\n";
cout<<"нижняя граница "<<key<<"\t"<<(mmap.lower_bound(key)->first);
cout<<"верхняя граница "<<key<<"\t"<<(mmap.upper_bound(key)->first);
itr=mmap.find(key);
cout<<"\n" ;
if(itr!=mmap.end())
    cout<<"найдено значение "<<itr->second<<"\tпо ключу "
        <<itr->first<<endl;
else cout<<"не найден ключ "<<key<<"\n";
mmap.clear();
}

```

Результат работы программы:

пар с ключом 3.1 в multimap 0 раз

пар с ключом 3.1 в multimap 0 раз

размер multimap = 4

1 20.12

3.1 1.1

3.1 2.2

12 20.12

нижняя граница 3.1 3.1

верхняя граница 3.1 12

найдено значение 1.1 по ключу 3.1

В приведенном выше тексте программы в строках:

```
typedef float T1;
```

```
typedef float T2;
```

```
typedef std::multimap<T1,T2,std::less<T1> > MUL_MAP;
```

используя typedef, типам float и double назначаются псевдонимы T1 и T2 и экземпляру шаблонного класса multimap псевдоним MUL\_MAP.

Компонента-функция mmap.count(key) возвращает число пар ключа key, содержащихся в multimap. Далее следуют функции insert для ввода пар ключей и соответствующих значений в контейнер.

```
mmap.insert(MUL_MAP::value_type(5,12));
```

В этой инструкции используется функция value\_type(5,12), создающая объект

pair, в котором first – это ключ (5) типа T1, а second – значение (12) типа T2.

В цикле for выводится содержимое контейнерного класса multimap (ключи и значения). Для доступа к компонентам pair элементов контейнера используется const\_iterator itr. При этом ключи выводятся в порядке возрастания.

```
for(itr=mmmap.begin();itr!=mmmap.end();itr++)  
cout<<itr->first<<"t"<<itr->second<<"n";
```

Для вывода нижней и верхней границ ключа key в контейнере используются

```
cout<<"нижняя граница "<<key<<"t"<<(mmmap.lower_bound(key)->first);  
cout<<"верхняя граница "<<key<<"t"<<(mmmap.upper_bound(key)->first);
```

функции lower\_bound() и upper\_bound(), возвращающие итератор соответствующего элемента pair.

#### 9.6.4. Ассоциативный контейнер map

Контейнерный класс **map** используется для обеспечения быстрого сохранения и доступа к уникальным ключам и соответствующих значений. При этом между ними устанавливается взаимно однозначное соответствие. Попытка поместить в контейнер map дубликат ключа игнорируется без идентификации ошибки. Контейнер map поддерживает двунаправленные итераторы. Работа с контейнером map может быть продемонстрирована на предыдущем примере, если в нем строку

```
typedef std::multimap<T1,T2,std::less<T1>> MUL_MAP;
```

заменить на строку

```
typedef std::map<T1,T2,std::less<T1>> MUL_MAP;
```

что приведет далее к созданию и работе с объектами класса map.

### 9.7. Адаптеры контейнеров

В состав STL входят три адаптера контейнеров – **stack**, **queue** и **priority\_queue**. Адаптеры не предоставляют реализации фундаментальной структуры данных и не поддерживают работу с итераторами. Это отличает их от контейнеров первого класса. Преимущество класса адаптеров состоит в возможности выбирать требуемую базовую структуру данных. Все три класса адаптеров содержат компоненты-функции **push** и **pop**, реализуемые посредством вызова соответствующих функций базового класса.

#### 9.7.1. Адаптер stack

Класс **stack** обеспечивает возможность вставки и удаления данных в базовой структуре с одной стороны. Адаптер **stack** может быть реализован с любым из контейнеров последовательностей: **vector**, **list** и **deque** (по умолчанию реализуется с контейнером deque). Для класса stack определены следующие операции (реализуемые через соответствующие функции базового контейнера): **push** – помещение элемента на вершину стека, **pop** – удаление элемента с вершины стека, **top** – получение ссылки на вершину стека, **empty** – проверки на

пустоту стека и **size** – получение числа элементов стека.

```
#include <iostream>
using std::cout;
using std::endl;
#include <stack>
#include <vector>
#include <list>
typedef char T;
template<class E>
void popElement(E &e)
{ while(!e.empty()) // пока стек не пустой
  { cout<<e.top()<<' '; // получение значения элемента на вершине стека
    e.pop(); // удаление элемента с вершины стека
  }
}
int main()
{ std::stack <T> deque_st; // стек на основе deque
  std::stack <T, std::vector<T> > vect_st; // стек на основе vector
  std::stack <T, std::list<T> > list_st; // стек на основе list
  char c='a';
  for(int i=0;i<5;i++) // занесение в стеки
  { deque_st.push(c++);
    vect_st.push(c++);
    list_st.push(c++);
  }
  cout << "\nСтек deque :";
  popElement(deque_st);
  cout << "\nСтек vector :";
  popElement(vect_st);
  cout << "\nСтек list :";
  popElement(list_st);
  cout<<endl;
  return 0;
}
```

Результат работы программы:

Стек deque : m j g d a

Стек vector : n k h e b

Стек list : o l i f c

В первых трех строках функции `main` создаются три стека для хранения символов, использующих в качестве базовых структур контейнеры `deque` (по умолчанию), `vector` и `list` соответственно. Далее в программе использована функция `push` для помещения элементов на вершину соответствующего стека.



Реализованная в программе `template` функция выводит на экран удаляемый с вершины стека элемент. Для этого использованы функции `top` – нахождения (но не удаления) элемента на вершине стека и `pop` – удаления его с вершины стека.

### 9.7.2. Адаптер `queue`

Класс `queue` предназначен для вставки элементов в конец базовой структуры данных и удаления элементов из ее начала. Адаптер `queue` реализуется с контейнерами `list` и `deque` (по умолчанию).

Наряду с общими для всех классов адаптеров операциями `push`, `pop`, `empty` и `size` в классе `queue` имеются операции `front` – получения ссылки на первый элемент очереди, `back` – ссылки на последний элемент очереди.

```
#include <iostream>
using std::cout;
using std::endl;
#include <queue>
// #include <list> // для базового контейнера list
typedef int T;
int main()
{ std::queue <T> oq;
  // std::queue <T, std::list<T> > lst; // очередь на основе контейнера list
  oq.push(1); // занесение в очередь
  oq.push(2);
  oq.push(3);
  int k=oq.size(); // количество элементов в очереди
  cout << "Очередь : ";
  if(oq.empty()) cout<<" пустая"; // проверка на пустоту очереди
  else
  { for(int i=0;i<k;i++)
    { cout<<oq.front()<<' '; // вывод значения первого элемента очереди
      oq.pop(); // удаление из очереди первого элемента
    }
  }
  cout<<endl;
  return 0;
}
```

Результат работы программы:

Очередь : 1 2 3

Инструкция

```
std::queue <T> oq;
```

создает очередь для хранения в ней значений типа `T`. Очередь создается на основе контейнера `deque` по умолчанию. Функция `front` считывает значение первого эле-

мента очереди, не удаляя его из нее. Для этого используется функция `pop`.

### 9.7.3. Адаптер `priority_queue`

Класс `priority_queue` используется для вставки элементов в отсортированном порядке в базовую структуру данных и удаления элементов из ее начала. Адаптер `priority_queue` реализуется с контейнерами `vector` (по умолчанию) и `deque`.

Элементы в очередь с приоритетом заносятся в соответствии со своим значением. Это означает, что элемент с максимальным значением помещается в начало очереди и будет первым из нее удален, а с минимальным – в конец очереди. Это достигается с помощью метода, называемого *сортировкой кучи*. Сравнение элементов выполняется функцией-объектом `less<Тип>` или другой компараторной функцией.

Как и предыдущие адаптеры, `priority_queue` использует операции `push`, `pop`, `empty`, `size`, а также операцию `top` – получения ссылки на элемент с наивысшим приоритетом.

## 9.8. Алгоритмы

Более ранние библиотеки контейнеров для реализации алгоритмов обычно использовали наследование и полиморфизм, что влекло за собой потерю производительности, связанную с вызовом виртуальных функций. Алгоритмы были встроены в контейнерные классы. В STL алгоритмы отделены от контейнеров, что упрощает расширение их числа. Доступ к элементам контейнеров в STL осуществляется посредством итераторов. STL-алгоритмы используют итераторы в качестве аргументов (наряду с этим STL-алгоритмы также могут работать с любыми массивами языка C на основе указателей).

Каждый алгоритм использует итераторы определённого типа. Например, алгоритм простого поиска (`find`) просматривает элементы подряд, пока нужный не будет найден. Для такой процедуры вполне достаточно итератора ввода. С другой стороны, алгоритм более быстрого двоичного поиска (`binary_search`) должен иметь возможность переходить к любому элементу последовательности и поэтому требует итератора с произвольным доступом. Вполне естественно, что вместо менее функционального итератора можно передать алгоритму более функциональный, но не наоборот.

Все стандартные алгоритмы описаны в заголовочном файле `algorithm`, в пространстве имён `std`.

Ниже при описании прототипов некоторых алгоритмов будем использовать следующие обозначения итераторов:

`OutIt` – итератор вывода;

`InIt` – итератор ввода;

`FwdIt` – однонаправленный итератор;

`BidIt` – двунаправленный итератор;

`RanIt` – итератор прямого доступа.

### 9.8.1. Алгоритмы сортировки *sort*, *partial\_sort*, *sort\_heap*

Для сортировки данных в STL имеются различные алгоритмы. Рассмотрим некоторые из них.

Алгоритм **sort** является алгоритмом обычной сортировки, единственным ограничением которого является то, что он используется для контейнеров, поддерживающих итераторы произвольного доступа. Прототипы функции `sort` приведены ниже.

```
template<class RanIt>
void sort(RanIt first, RanIt last);

template<class RanIt, class Pred>
void sort(RanIt first, RanIt last, Pred pr);
```

Действие первого из них основано на использовании перегруженной операции `operator<()` для сортировки данных по возрастанию. Второй вариант заменяет операцию сравнения функцией сравнения `pr(x,y)`, тем самым позволяя сортировать данные в порядке, определяемом пользователем.

```
#include <vector>
#include <iostream>
#include <algorithm>
using namespace std;
void Print(int x)
{ cout << x << ' '; }
int main()
{ vector<int> v(4);
  v[0] = 3;
  v[1] = 1;
  v[2] = 5;
  v[3] = 2;
  sort(v.begin(), v.end() );
  for_each(v.begin(), v.end(), Print);
  return 0;
}
```

Результатом работы программы будет массив  
1 2 3 5

Использованный в программе алгоритм **for\_each** полезен тогда, когда надо произвести перебор всех элементов контейнера и выполнить некоторое действие для каждого из них.

Для использования алгоритма `sort` с тремя параметрами требуется в качестве третьего аргумента использовать указатель на функцию или функциональный объект. Например, для сортировки в обратном порядке требуется включить заголовок `<functional>`:

```
sort(v.begin(), v.end(), greater<int>() );
```

Алгоритм `partil_sort` предназначен для сортировки только части массива. Алгоритм `sort_heap` предназначен для сортировки накопителя.

### 9.8.2. Алгоритмы поиска `find`, `find_if`, `find_end`, `binary_search`

В STL имеется несколько алгоритмов, выполняющих поиск в контейнере. Приводимая ниже программа демонстрирует возможности этих алгоритмов.

```
#include <vector>
#include <iostream>
#include <algorithm>
#define T int
using namespace std;
bool fun(T i){return i%2==0;}
int main()
{ T m1[]={5,3,4,7,3,12};
  std::vector<T> v1(m1,m1+sizeof(m1)/sizeof(T));
  std::ostream_iterator<T> out(cout," ");
  std::vector<T>::iterator itr;
  cout<<"вектор v1 : ";
  std::copy(v1.begin(),v1.end(),out);
  itr=std::find(v1.begin(),v1.end(),5);
  cout<<"\nзначение 5 ";
  if(itr!=v1.end()) cout<<"найдено в позиции "<<itr-v1.begin()<<endl;
  else cout<<"не найдено\n";
  itr=std::find_if(v1.begin(),v1.end(),fun);
  if(itr!=v1.end()) cout<<"первый четный элемент вектора v1["<<
    itr-v1.begin()<<"]= "<<*itr<<endl;
  else cout<<"четные элементы в векторе v1 отсутствуют\n";
  // std::sort(v1.begin(),v1.end()); // необходимо выполнить
  if(std::binary_search(v1.begin(),v1.end(),3)) // сортировку вектора
    cout<<"число 3 найдено в векторе v1\n"; // для binary_search
  else cout<<"число 3 не найдено в векторе v1\n";
  return 0;
}
```

В приведенной программе использован алгоритм `find`, выполняющий поиск в векторе `v1` значения 5.

```
itr=std::find(v1.begin(),v1.end(),5);
```

Далее в программе использована функция `find_if` нахождения первого значения вектора `v`, для которого унарная предикатная функция `fun` возвращает `true`:

```
itr=std::find_if(v1.begin(),v1.end(),fun);
```

Каждый из алгоритмов `find` и `find_if` возвращает итератор ввода на найденный элемент либо (если элемент не найден) итератор, равный `v.end()`. Аргументы `find` и `find_if` должны быть, по крайней мере, итераторами ввода.

В строке:

```
if(std::binary_search(v1.begin(),v1.end(),3))
```

для поиска значения 3 в векторе v1 использована функция `binary_search`. При этом последовательность элементов вектора в анализируемом диапазоне должна быть отсортирована в возрастающем порядке. Функция возвращает значение `bool`. В STD имеется вторая версия алгоритма `binary_search`, имеющая четвертый параметр, – бинарная предикатная функция, возвращающая `true`, если два сравниваемых элемента упорядочены.

### 9.8.3. Алгоритмы `fill`, `fill_n`, `generate` и `generate_n`

Алгоритмы данной группы предназначены для заполнения определенным значением некоторого диапазона элементов контейнера. При этом алгоритмы `generate` и `generate_n` используют порождающую функцию. Порождающая функция не принимает никаких аргументов и возвращает значение, заносимое в элемент контейнера.

Прототип функций `fill`, `fill_n` имеет вид:

```
template<class FwdIt, class T>
    void fill(FwdIt first, FwdIt last, const T& x);
template<class OutIt, class Size, class T>
    void fill_n(OutIt first, Size n, const T& x);
```

Пример программы, использующей алгоритм `generate`, приведен ниже.

```
#include <iostream>
using namespace std;
#include <vector>
#include <algorithm>

int Fibonacci() // функция нахождения чисел Фибоначчи
{
    static int r;
    static int f1 = 0;
    static int f2 = 1;
    r = f1 + f2 ;
    f1 = f2 ;
    f2 = r ;
    return f1 ;
}

int main()
{
    const int v_size = 8 ;
    typedef vector<int > vect;
    typedef vect::iterator vectIt ;
    vect numb(v_size); // вектор, содержащий числа
    vectIt start, end, it ;
    start = numb.begin() ; // позиция первого элемента
    end = numb.end() ; // позиция последнего элемента
```

```

// заполнение [first, last +1) числами Фибоначчи
// используя функцию Fibonacci()
generate(start, end, Fibonacci);
cout << "numb { "; // вывод содержимого
for(it = start; it != end; it++)
    cout << *it << " ";
cout << " }\n" << endl;
return 0;
}

```

#### 9.8.4. Алгоритмы *equal*, *mismatch* и *lexicographical\_compare*

Алгоритмы данной группы используются для выполнения сравнения на равенство последовательностей значений.

```

#include <vector>
using namespace std;
#include <iostream>
#include <algorithm>

int main()
{ int m1[]={2,3,5,7,12};
  int m2[]={2,3,55,7,12};
  std::vector<int> v1(m1,m1+sizeof(m1)/sizeof(int)),
                  v2(m2,m2+sizeof(m2)/sizeof(int)),
                  v3(m1,m1+sizeof(m1)/sizeof(int));
  bool res=equal(v1.begin(), v1.end(),v2.begin());
  cout<<"\nВектор v1 " <<(res?" ":" не ") <<" равен вектору v2";
  res=equal(v1.begin(), v1.end(),v3.begin());
  cout<<"\nВектор v1 " <<(res?" ":" не ") <<" равен вектору v3";
  std::pair<std::vector<int>::iterator,
            std::vector<int>::iterator> pr;
  pr=std::mismatch(v1.begin(), v1.end(),v2.begin());
  cout<<"\nv1 и v2 имеют различие в позиции "
        <<(pr.first-v1.begin()) <<" где v1= " <<*pr.first
        <<" а v2= " <<*pr.second <<"\n";
  char s1[]="abbbw", s2[]="hkc";
  res=std::lexicographical_compare(s1,s1+sizeof(s1)/sizeof(char),
                                   s2,s2+sizeof(s2)/sizeof(char));
  cout<<s1 <<(res?" меньше ":" не меньше ") <<s2 <<"\n";
  return 0;
}

```

В строке

```
bool res=equal(v1.begin(), v1.end(),v2.begin());
```

для сравнения двух последовательностей чисел на равенство используется алго-

ритм **equal**, получающий в качестве аргументов три итератора (по крайней мере для чтения). Если последовательности неравной длины или их элементы не совпадают, то **equal** возвращает **false** (используя функцию `operator==`).

Имеется также версия **equal**, принимающая четвертым параметром предикатную функцию, получающую два сравниваемых элемента и возвращающую значение типа **bool**. Это может быть полезно для последовательностей объектов или указателей на сравниваемые значения.

Алгоритм **mismatch** возвращает пару итераторов для двух сравниваемых последовательностей (**v1** и **v2**), указывающих позиции, где элементы различаются:

```
std::pair<std::vector<int>::iterator,  
std::vector<int>::iterator> pr;  
pr=std::mismatch(v1.begin(), v1.end(),v2.begin());
```

Для определения позиции, в которой векторы различаются, требуется выполнить `pr.first-v1.begin()`. Согласно арифметике указателей это соответствует числу элементов от начала вектора **v1** до элемента, отличного от соответствующего элемента вектора **v2**.

Алгоритм **lexicographical\_compare** использует четыре итератора (по крайней мере для чтения) обычно для сравнения строк. Если элемент первой последовательности (итерируемый первыми двумя итераторами) меньше элемента второй (два последних итератора), то функция возвращает **true**, иначе **false**.

### 9.8.5. Математические алгоритмы

Приводимая ниже программа демонстрирует использование нескольких математических алгоритмов: `random_shuffle`, `count`, `count_if`, `min_element`, `max_element`, `accumulate` и `transform`.

```
#include <iostream>  
#include <algorithm>  
#include <functional>  
#include <vector>  
using namespace std;  
  
// возвращает целое число в диапазоне 0 - (n - 1)  
int Rand(int n)  
{ return rand() % n ; }  
  
int main()  
{ const int v_size = 8 ;  
  typedef vector<int > vect;  
  typedef vect::iterator vectIt ;  
  vect Numbers(v_size) ;  
  vectIt start, end, it ;  
  
  // инициализация вектора  
  Numbers[0] = 4 ; Numbers[1] = 10;
```

```

Numbers[2] = 70 ; Numbers[3] = 4 ;
Numbers[4] = 10; Numbers[5] = 4 ;
Numbers[6] = 96 ; Numbers[7] = 100;
start = Numbers.begin() ; // location of first
end = Numbers.end() ; // one past the location
cout << "До выполнения random_shuffle:" << endl ;
cout << "Numbers { " ;
for(it = start; it != end; it++)
cout << *it << " " ;
cout << " }" << endl ;
random_shuffle(start, end, pointer_to_unary_function<int, int>(Rand));
cout << "После выполнения random_shuffle:" << endl ;
cout << "Numbers { " ;
for(it = start; it != end; it++)
    cout << *it << " " ;
cout << " }" << endl ;
cout<<"число 4 встречается"<<count(start, end,4)<<" раз"<<endl;
}

```

Результат работы программы:

До выполнения random\_shuffle

Numbers {4 10 70 4 10 4 96 100}

После выполнения random\_shuffle

Numbers {10 4 4 70 96 100 4 10}

число 4 встречается 3 раза

Кратко охарактеризуем данные алгоритмы:

random\_shuffle – имеется две версии функции для расположения в произвольном порядке чисел в диапазоне, определяемом аргументами-итераторами;

count, count\_if – используются для подсчета числа элементов с заданным значением в диапазоне;

min\_element, max\_element – нахождение min- и max-элемента в диапазоне;

accumulate – суммирование чисел в диапазоне;

transform – применение общей функции к каждому элементу вектора.

### 9.8.6. Алгоритмы работы с множествами

Манипуляция множествами отсортированных значений выполняется алгоритмами: includes, set\_difference, set\_intersection, set\_symmetric\_difference и set\_union. Приводимая ниже программа показывает пример использования алгоритма includes, проверяющего, входят ли элементы последовательности Deque в вектор Vector.

```
#include <iostream>
```



```

#include <algorithm>
#include <functional>
#include <string>
#include <vector>
#include <deque>
using namespace std;

int main()
{ const int VECTOR_SIZE = 5 ;
  vector<string > Vector(VECTOR_SIZE) ;
  vector<string >::iterator start1, end1, it1;
  deque<string > Deque ;
  deque<string >::iterator start2, end2, it2 ;
  Vector[0] = "Коля";      // инициализация вектора
  Vector[1] = "Аня";
  Vector[2] = "Сергей";
  Vector[3] = "Саша";
  Vector[4] = "Вася";
  start1 = Vector.begin() ; // итератор на начало Vector
  end1 = Vector.end() ;    // итератор на конец Vector
  Deque.push_back("Сергей") ; // инициализация последовательности
  Deque.push_back("Аня") ;
  Deque.push_back("Саша") ;
  start2 = Deque.begin() ; // итератор на начало Deque
  end2 = Deque.end() ;    // итератор на конец Deque
  sort(start1, end1) ;    // сортировка Vector и Deque
  sort(start2, end2) ;
  // вывод содержимого Vector и Deque
  cout << "Vector { " ;
  for(it1 = start1; it1 != end1; it1++)
    cout << *it1 << ", " ;
  cout << " }\n" << endl ;
  cout << "Deque { " ;
  for(it2 = start2; it2 != end2; it2++)
    cout << *it2 << ", " ;
  cout << " }\n" << endl ;
  if(includes(start1, end1, start2, end2) )
    cout << "Vector включает Deque" << endl ;
  else
    cout << "Vector не включает Deque" << endl ;
  return 0;
}

```

Несколько слов о других алгоритмах:

set\_difference – определяют элементы из первого множества, не входя-

щие во второе;

`set_intersection` – противоположный предыдущему алгоритму;

`set_symmetric_difference` – выделяются элементы, которые содержатся только в одном из двух множеств;

`set_union` – объединение двух множеств в одно.

### 9.8.7. Алгоритмы *swap*, *iter\_swap* и *swap\_ranges*

Данная группа алгоритмов предназначена для выполнения перестановки элементов контейнера. Ниже приведены прототипы данных алгоритмов:

```
template<class T, class A>
```

```
void swap(const vector<T, A>& lhs, const vector<T, A>& rhs);
```

Аргументами алгоритма `swap` являются ссылки на элементы для замены

```
template<class FwdIt1, class FwdIt2>
```

```
void iter_swap(FwdIt1 x, FwdIt2 y);
```

Аргументами алгоритма являются два прямых итератора на элементы.

```
template<class FwdIt1, class FwdIt2>
```

```
FwdIt2 swap_ranges(FwdIt1 first, FwdIt1 last, FwdIt2 x);
```

алгоритм `swap_ranges` используется для перестановки элементов от `first` до `last` с элементами начиная с `x`.

Все указанные замены производятся в одном и том же контейнере.

### 9.8.8. Алгоритмы *copy*, *copy\_backward*, *merge*, *unique* и *reverse*

Дадим краткую характеристику алгоритмам копирования:

`copy_backward` – используется для копирования элементов из одного вектора в другой;

`merge` – используется для объединения двух отсортированных последовательностей в третью;

`unique` – исключает дублирование элементов в последовательности;

`reverse` – используется для перебора элементов в обратном порядке.

## 9.9. Пассивные и активные итераторы

Можно определять итерацию как часть объекта или создавать отдельные объекты, ответственные за итеративный опрос других структур. К достоинствам второго подхода относятся:

- наличие выделенного итератора классов, позволяющего одновременно проводить несколько просмотров одного и того же объекта;

- наличие итерационного механизма в самом классе, что несколько нарушает его инкапсуляцию; выделение итератора в качестве отдельного механизма поведения, что способствует достижению большей ясности в описании класса.

Для каждой структуры определены две формы итераций. **Активный итератор** требует каждый раз от клиента явного обращения к себе для перехода к следующему элементу. **Пассивный итератор** применяет функцию, предоставляемую клиентом, и, таким образом, требует меньшего вмешательства клиента.

С целью обеспечения безопасности типов для каждой структуры создаются свои итераторы.

Ниже приведен пример использования активного итератора.

```
// ----- реализация aktiv_itr.h файла -----
#include <iostream>
#include <vector>
#include <string>
using namespace std;

class Node
{
    string name;
public:
    Node(string s) : name(s) {}
    Node() {}
    string getName() const
    { return name; }
};

class NodeCollection
{
    vector<Node> vec;
    int index;
public:
    NodeCollection() : index(0) {}
    void addNode(Node);
    Node getNode(int) const;
    int getIndex() const; //возвращает индекс последнего элемента
};

class Iterator // интерфейс итератора
{
public:
    virtual Node next() = 0;
    virtual bool isDone() const = 0;
    virtual ~Iterator() { }
};

class ActiveIterator : public Iterator // реализация итератора
{
    NodeCollection collection;
    int currentIndex; // текущий индекс
public:
    ActiveIterator(const NodeCollection&);
    Node next();
    bool isDone() const;
    virtual ~ActiveIterator() { }
};
```

```

// ----- реализация aktiv_itr.cpp файла -----
#include "aktiv_itr.h"

void NodeCollection::addNode(Node n)
{ vec.push_back(n);
  index++;
}

Node NodeCollection::getNode(int i) const
{ return vec[i]; }

int NodeCollection::getIndex() const
{ return index; }

ActiveIterator::ActiveIterator(const NodeCollection& c)
{ collection = c;
  currentIndex = 0; // отсчет элементов начинается с нуля
}

Node ActiveIterator::next()
{ return(collection.getNode(currentIndex++)); }

bool ActiveIterator::isDone() const
{ if(collection.getIndex() > currentIndex)
  return false; // продолжение итерации
else
  return true; // итерация завершена
}

int main()
{ NodeCollection c;
  c.addNode(Node("first"));
  c.addNode(Node("second"));
  c.addNode(Node("third"));
  Iterator* pI = new ActiveIterator(c); //инициализируем итератор
  Node n;
  while(!pI->isDone())
  { n = pI->next();
    cout << n.getName() << endl;
  }
  delete pI;
  return 0;
}

```

Результат работы программы:

```

first
second

```

third

Каждому итератору ставится в соответствие определенный объект. Переход к следующему элементу последовательности выполняется функцией `next()`, возвращающей 0, если итерация завершена. Функция `isDone()` проверяет принадлежность текущего индекса допустимому диапазону и возвращает информацию о состоянии процесса (`true` – если итерация завершена, иначе `false`).

Конструктор класса `ActiveIterator` сначала устанавливает связь между итератором и конкретным объектом. Затем текущий индекс устанавливается равным 0.

Класс итератора – абстрактный класс с отложенной реализацией методов `next` и `isDone`. Конкретная реализация их передана классу, производному от `Iterator`.

Пассивный итератор, который также называют *аппликатором*, характеризуется тем, что он применяет определенную функцию к каждому элементу структуры. Для класса `Queue` пассивный итератор можно определить следующим образом:

```
template <class Item>
class PassiveIterator
{public:
    PassiveIterator(const Queue<Item>&);
    ~PassiveIterator();
    int apply(int (*) (const Item&));
protected:
    const Queue<Item>& queue;
};
```

Пассивный итератор действует на все элементы структуры за (логически) одну операцию. Таким образом, функция `apply()` последовательно производит одну и ту же операцию над каждым элементом структуры, пока передаваемая итератору функция не возвратит нулевое значение или пока не будет достигнут конец структуры. В первом случае функция `apply()` сама возвратит нулевое значение в знак того, что итерация не была завершена.

### Упражнения для закрепления материала

1. Разработать контейнерный класс `vec`, в классе реализовать некоторые методы, аналогичные методам класса `vector` из STL.
2. Разработать контейнерный класс `list`, в классе реализовать некоторые методы, аналогичные методам класса `list` из STL.
3. Для ассоциативного контейнерного класса `multimap` (`map`) выполнить перегрузку операции сравнения.
4. Создайте список целых чисел. Создайте два итератора: один для продвижения в прямом направлении, другой для продвижения в обратном направлении. Используйте их для переворачивания содержимого списка.

## 10. ПРИМЕРЫ РЕАЛИЗАЦИИ КОНТЕЙНЕРНЫХ КЛАССОВ

### 10.1. Связанные списки

Связанные списки – это способ размещения данных, при котором одни данные ссылаются на другие. Списки представляют собой пример контейнерных классов. В общем, список напоминает массив с тем отличием, что его размеры не фиксированы: он может расти и уменьшаться по мере работы с ним. Очередной элемент списка размещается в памяти динамически и связывается с остальной частью списка посредством указателей. В случае если некоторый элемент списка более не нужен, то освобождается память, отведенная под этот элемент. Частным случаем списков являются стеки, очереди и кольца.

#### 10.1.1. Реализация односвязного списка

Односвязный список предполагает организацию хранения данных в памяти, при которой перемещение может быть выполнено только в одном направлении (от начала списка в конец). Расположение в памяти элементов односвязного списка можно изобразить следующим образом (рис. 10).

В настоящем пособии реализация односвязного списка не приводится (предлагается выполнить самостоятельно, основываясь на информации о реализации двусвязного списка, приводимого ниже).

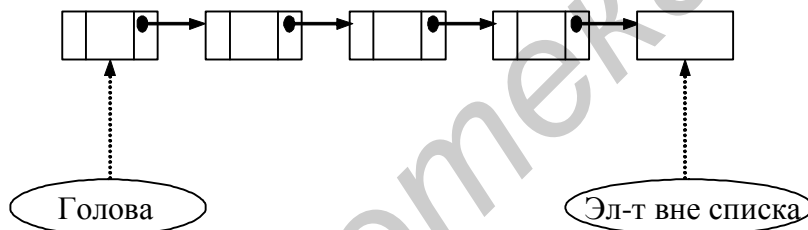


Рис. 10. Односвязный список

#### 10.1.2. Реализация двусвязного списка

Двусвязный список – это организация хранения данных в памяти, позволяющая выполнять перемещение в обоих направлениях (от начала списка в конец и наоборот). Расположение в памяти двусвязного списка можно изобразить следующим образом (рис. 11).

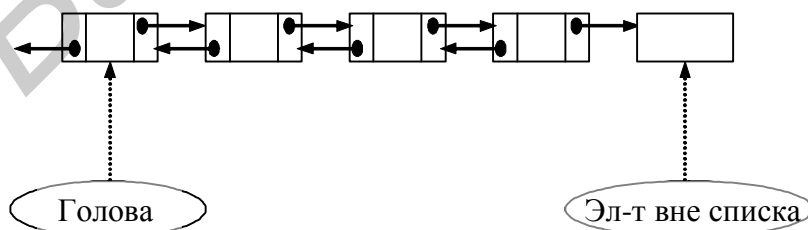


Рис. 11. Двусвязный список

В приведенном ниже примере для доступа к элементам списка использу-

ется разработанный класс, реализующий простые итераторы.

```
#include <iostream>
#include <cassert>
using namespace std;
template <class T>
class D_List
{private:
    class D_Node
    { public:
        D_Node *next; // указатель на следующий узел
        D_Node *prev; // указатель на предыдущий узел
        T val;        // поле данного

        D_Node(T node_val) : val(node_val) { } // конструктор
        D_Node() { } // конструктор
        ~D_Node(){ } // деструктор

        // для вывода элементов, тип которых определен пользователем,
        // необходимо перегрузить операцию << operator<<( ).
        void print_val( ) { cout << val << " "; }
    };
public:
    class iterator
    {private:
        friend class D_List<T>;
        D_Node * the_node;
    public:
        iterator( ) : the_node(0) { }
        iterator(D_Node * dn) : the_node(dn) { }
        // Copy constructor
        iterator(const iterator & it) : the_node(it.the_node) { }

        iterator& operator=(const iterator& it)
        { the_node = it.the_node;
          return *this;
        }

        bool operator==(const iterator& it) const
        { return (the_node == it.the_node); }

        bool operator!=(const iterator& it) const
        { return !(it == *this); }

        iterator& operator++( )
        { if ( the_node == 0 )
```

```

        throw "incremented an empty iterator";
    if ( the_node->next == 0 )
        throw "tried to increment too far past the end";
    the_node = the_node->next;
    return *this;
}

iterator& operator--( )
{ if ( the_node == 0 )
    throw "decremented an empty iterator";
  if ( the_node->prev == 0 )
    throw "tried to decrement past the beginning";
  the_node = the_node->prev;
  return *this;
}

T& operator*( ) const
{ if ( the_node == 0 )
    throw "tried to dereference an empty iterator";
  return the_node->val;
}
};

private:
    D_Node *head; // указатель на начало списка
    D_Node *tail; // указатель на элемент вне списка
    D_List & operator=(const D_List &);
    D_List(const D_List &);

    iterator head_iterator;
    iterator tail_iterator;
public:
    D_List( )
    { head = tail = new D_Node;
      tail->next = 0;
      tail->prev = 0;
      head_iterator = iterator(head);
      tail_iterator = iterator(tail);
    }

    // конструктор (создание списка, содержащего один элемент)
    D_List(T node_val)
    { head = tail = new D_Node;
      tail->next = 0;
      tail->prev = 0;

```



```

    head_iterator = iterator(head);
    tail_iterator = iterator(tail);
    add_front(node_val);
}
    // деструктор
~D_List()
{ D_Node *node_to_delete = head;
  for (D_Node *sn = head; sn != tail;)
  { sn = sn->next;
    delete node_to_delete;
    node_to_delete = sn;
  }
  delete node_to_delete;
}
bool is_empty() {return head == tail;}
iterator front() { return head_iterator; }
iterator rear() { return tail_iterator; }
void add_front(T node_val)
{ D_Node *node_to_add = new D_Node(node_val);
  node_to_add->next = head;
  node_to_add->prev = 0;
  head->prev = node_to_add;
  head = node_to_add;
  head_iterator = iterator(head);
}
    // добавление нового элемента в начало списка
void add_rear(T node_val)
{ if ( is_empty() ) // список не пустой
  add_front(node_val);
  else
    // не выполняется для пустого списка, т.к. tail->prev = NULL
    // и, следовательно, tail->prev->next бессмысленно
  { D_Node *node_to_add = new D_Node(node_val);
    node_to_add->next = tail;
    node_to_add->prev = tail->prev;
    tail->prev->next = node_to_add;
    tail->prev = node_to_add;
    tail_iterator = iterator(tail);
  }
}
bool remove_it(iterator & key_i)

```

```

{ for ( D_Node *dn = head; dn != tail; dn = dn->next )
  if ( dn == key_i.the_node ) // найден узел для удаления
  { dn->prev->next = dn->next;
    dn->next->prev = dn->prev;
    delete dn; // удаление узла
    key_i.the_node = 0;
    return true;
  }
  return false;
}
// поиск итератора по значению узла
iterator find(T node_val) const
{ for ( D_Node *dn = head; dn != tail; dn = dn->next )
  if ( dn->val == node_val ) return iterator(dn);
  return tail_iterator;
}
// подсчет числа элементов очереди
int size( ) const
{ int count = 0;
  for ( D_Node *dn = head; dn != tail; dn = dn->next ) ++count;
  return count;
}
// вывод содержимого списка
void print( ) const
{ for ( D_Node *dn = head; dn != tail; dn = dn->next )
  dn->print_val( );
  cout << endl;
}
};

```

В файле d\_list.cpp содержится main-функция, демонстрирующая некоторые примеры работы со списком.

```

#include "dlist_2.h"
typedef int tip;
D_List<tip> the_list; // создается пустой список
int main()
{ int ret = 0;
  D_List<tip>::iterator list_iter;
// занесение значений 0 1 2 3 4 в список
  for (int j = 0; j < 5; ++j)
    the_list.add_front(j);
// вывод содержимого списка, используя компоненту-функцию

```

```

    // класса D_List
    the_list.print( );

// повторный вывод значения содержимого списка
// используя итератор
    for ( list_iter = the_list.front( );
        list_iter != the_list.rear( );
        ++list_iter )
        cout << *list_iter << " ";
    cout << endl;

// вывод содержимого списка в обратном порядке
    for ( list_iter = the_list.rear( ); list_iter != the_list.front( ); )
    { --list_iter; // декремент итератора
      cout << *list_iter << " ";
    }
    cout << endl;
    the_list.remove_it(the_list.find(3));
    the_list.print( );
    cout<<the_list.size( )<<endl;
    return 0;
}

```

Результат работы программы:

```

3 2 1 0
3 2 1 0
0 1 2 3 4
2 1 0
4

```

Итератор реализован как открытый вложенный класс `D_List::iterator`. Так как класс открытый, в `main` может быть создан его объект. Класс `iterator` объявляется дружественным классу `D_List`, чтобы функция `remuv_it` класса `D_List` имела возможность обращаться к `private`-члену `the_node` класса `iterator`.

В дополнение к стандартным указателям на голову и хвост списка (адрес за пределами списка) в программе (в `d_list.h`) объявлены итераторы `head_iterator` и `tail_iterator`, также ссылающиеся на голову и хвост списка.

Использование итератора позволяет скрыть единственный элемент данных класса `D_List`:

```
D_Node * the_node.
```

В классе `iterator` выполнена перегрузка некоторых операций, позволяющих манипулировать узлом в строго определенных правилах (табл. 5).

Для поддержки использования итераторов в качестве аргументов или возвращаемых значений определен конструктор копирования.

В программе функция `find(T)` возвращает не `bool`, а `iterator`, который может быть передан другим функциям, принимающим параметры-итераторы, для

доступа к данным или прохода по списку.

Таблица 5

Функция	Описание
operator=( <i>i</i> )	Присваивает <i>the_node</i> левой части выражения значение <i>the_node</i> правой части
operator==( <i>i</i> )	Возвращает true, если оба итератора ссылаются на один узел
operator!=( <i>i</i> )	Отрицание операции ==
operator++( <i>i</i> )	Перемещает итератор на следующий узел
operator--( <i>i</i> )	Перемещает итератор на предыдущий узел
operator*( <i>i</i> )	Возвращает значение <i>node_val</i> узла <i>D_node</i>

Использование итераторов позволяет пользователю манипулировать списком, при этом детали его реализации остаются надежно скрытыми.

## 10.2. Реализация бинарного дерева

В отличие от списков бинарные деревья представляют собой более сложные структуры данных.

Дерево – непустое конечное множество элементов, один из которых называется *корнем*, а остальные делятся на несколько непересекающихся подмножеств, каждое из которых также является деревом. Одной из разновидностей деревьев являются **бинарные деревья**. Бинарное дерево имеет один корень и два непересекающихся подмножества, каждое из которых само является бинарным деревом. Эти подмножества называются **левым** и **правым поддеревьями** исходного дерева. На рис. 12 приведены графические изображения бинарных деревьев. Если один или более узлов дерева имеют более двух ссылок, то такое дерево не является бинарным.

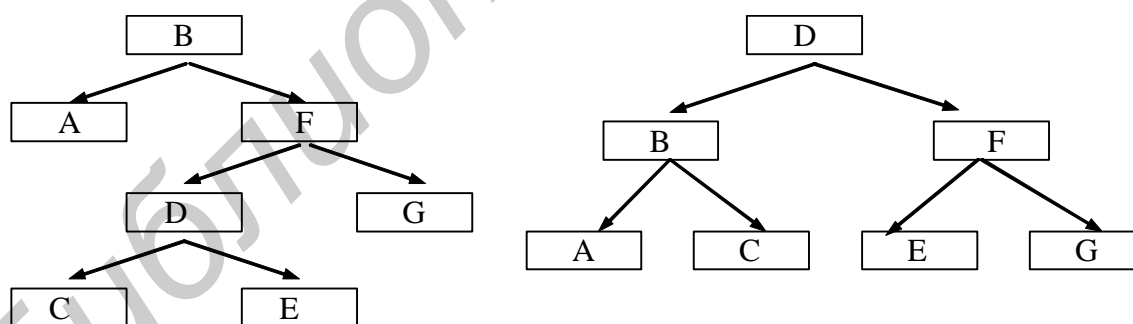


Рис. 12. Структура бинарного дерева

Бинарные деревья с успехом могут быть использованы, например, при сравнении и организации хранения очередной порции входной информации с информацией, введенной ранее, и при этом в каждой точке сравнения может быть принято одно из двух возможных решений. Так как информация вводится в произвольном порядке, то нет возможности предварительно упорядочить ее и применить бинарный поиск. При использовании линейного поиска время пропорционально квадрату количества анализируемых слов. Каким же образом, не

затрачивая большое количество времени, организовать эффективное хранение и обработку входной информации? Один из способов постоянно поддерживать упорядоченность имеющейся информации – это перестановка ее при каждом новом вводе информации, что требует существенных временных затрат. Построение бинарного дерева осуществляется на основе *лексикографического упорядочивания* входной информации.

*Лексикографическое упорядочивание* информации в бинарном дереве заключается в следующем. Считывается первая информация и помещается в узел, который становится корнем бинарного дерева с пустыми левым и правым поддеревьями. Затем каждая вводимая порция информации сравнивается с информацией, содержащейся в корне. Если значения совпадают, то, например, наращиваем число повторов и переходим к новому вводу информации. Если же введенная информация меньше значения в корне, то процесс повторяется для левого поддерева, если больше – для правого. Так продолжается до тех пор, пока не встретится дубликат или пока не будет достигнуто пустое поддерево. В этом случае число помещается в новый узел данного места дерева.

Приводимый далее пример шаблонного класса `B_tree` демонстрирует простое дерево поиска. Как и для программы очереди, код программы организован в виде двух файлов, где файл `Vt.h` является непосредственно шаблонным классом дерева, а `Vt.cpp` демонстрирует работу функций шаблонного класса. Вначале приведен текст файла `Vt.h`.

```
#include <iostream>
#include <cassert>
using namespace std;
////////////////////////////////////////////////////////////////
// реализация шаблона класса B_tree
// Тип T должен поддерживать следующие операции:
// operator=( );
// operator<<( );
// operator==( );
// operator!=( );
// operator<( );
//
////////////////////////////////////////////////////////////////
template <class T>
class B_tree
{
private:
    struct T_node
    { friend class B_tree;
      T val;                // данные узла
      T_node *left;        // указатель на левый узел
```

```

T_node *right;      // указатель на правый узел
int count;         // число повторов val при вводе
T_node();          // конструктор
T_node( const T node_val ) : val(node_val) { } // конструктор
~T_node(){ }       // деструктор

// печать данных в виде дерева «на боку» с корнем слева
// «Обратный» рекурсивный обход (т.е. справа налево)
// Листья показаны как «@».
void print ( const int level = 0 ) const
{ // Инициализация указателем this (а не корнем)
  // это позволяет пройти по любому поддереву
  const T_node *tn = this;
  if(tn) tn->right->print(level+1); // сдвиг вправо до листа
  for (int n=0; n<level;++n)
    cout << " ";
  if(tn)
    cout << tn->val << '(' << tn->count << ')' << endl;
  else
    cout << "@" << endl;
  if(tn) tn->left->print(level+1); // сдвиг на левый узел
}
};
private:
T_node *root;
T_node *zero_node;

// Запретить копирование и присваивание
B_tree(const B_tree &);
B_tree & operator=( const B_tree & );

// Создать корневой узел и проинициализировать его
void new_root( const T root_val )
{ root = new T_node(root_val);
  root->left = 0;
  root->right = 0;
  root->count = 1;
}

// find_node(T find_value) возвращает ссылку на
// указатель для упрощения реализации remove(T).
T_node * & find_node( T find_value )
{ T_node *tn = root;
  while ((tn != 0) && (tn->val != find_value))
    { if(find_value < tn->val)

```

```

        tn = tn->left;          // движение налево
    else
        tn = tn->right;       // движение направо
    }
    if (!tn) return zero_node;
    else return tn;
}

// Присоединяет новое значение ins_val к соответствующему листу,
// если значения нет в дереве, и увеличивает count для каждого
// пройденного узла
T_node * insert_node( const T ins_val, T_node * tn = 0 )
{ if(!root)
  { new_root(ins_val);
    return root;
  }
  if(!tn) tn = root;
  if((tn ) && (tn->val != ins_val))
  { if(ins_val < tn->val)
    { if(tn->left)          // просмотр левого поддерева
      insert_node(ins_val,tn->left);
      else
      { attach_node(tn,tn->left,ins_val); // вставка узла
        return tn->left;
      }
    }
    else
    { if(tn->right)        // просмотр правого поддерева
      insert_node(ins_val,tn->right);
      else
      { attach_node(tn,tn->right,ins_val); // вставка узла
        return tn->right;
      }
    }
  }
  else
  if(tn->val==ins_val) add_count(tn,1);
  assert(tn); // Оценивает выражение и, когда результат ЛОЖЕН, печатает
  return 0; // диагностическое сообщение и прерывает программу

}

// Создание нового листа и его инициализация
void attach_node( T_node * new_parent,

```

```

        T_node * & new_node, T insert_value )
{ new_node = new T_node( insert_value );
  new_node->left = 0;
  new_node->right = 0;
  new_node->count = 1;
}

// Увеличение числа повторов содержимого узла
void add_count( T_node * tn, int incr )
{ tn->count += incr; }

// Удаление всех узлов дерева в обходе с отложенной
// выборкой. Используется в ~B_tree().
void cleanup (T_node *tn)
{ if(!tn) return;
  if(tn->left)
    { cleanup(tn->left);
      tn->left = 0;
    }
  if(tn->right != 0 )
    { cleanup(tn->right);
      tn->right = 0;
    }
  delete tn;
}

// рекурсивно печатает значения в поддереве с корнем tn
// (обход дерева с предварительной выборкой)
void print_pre(const T_node * tn) const
{ if(!tn) return;
  cout << tn->val << " ";
  if(tn->left)
    print_pre(tn->left);
  if(tn->right)
    print_pre( tn->right );
}

// рекурсивно печатает значения в поддереве с корнем tn
// (обход дерева )
void print_in(const T_node * tn) const
{ if(!tn) return;
  if(tn->left)
    print_in(tn->left);
  cout << tn->val << " ";
  if(tn->right)

```



```

        print_in(tn->right);
    }
    // рекурсивно печатает значения в поддереве с корнем tn
    // (обход дерева с отложенной выборкой)
    void print_post(const T_node * tn) const
    { if(!tn) return;
      if(tn->left)
        print_post(tn->left);
      if(tn->right)
        print_post(tn->right);
      cout << tn->val << " ";
    }
public:
    B_tree() : zero_node(0) {root = 0;}
    B_tree(const T root_val) : zero_node(0)
    { new_root(root_val); }
    ~B_tree()
    { cleanup(root); }

    // Добавляет к дереву через функцию insert_node() значение, если его
    // там еще нет. Возвращает true, если элемент добавлен, иначе false
    bool add(const T insert_value)
    { T_node *ret = insert_node(insert_value);
      if(ret) return true;
      else return false;
    }

    // Find(T) возвращает true, если find_value найдено
    // в дереве, иначе false
    bool find(T find_value)
    { Tree_node *tn = find_node(find_value);
      if(tn) return true;
      else return false;
    }

    // print() производит обратную порядковую выборку
    // и печатает дерево «на боку»
    void print() const
    { cout << "\n=-----\n" << endl;
      // Это вызов Binary_tree::Tree_node::print( ),
      // а не рекурсивный вызов Binary_tree::print( ).
      root->print( );
    }

    // последовательная печать дерева при обходе

```

```

// с предварительной, порядковой и отложенной выборкой.
// Вызываются рекурсивные private-функции, принимающие
// параметр Tree_node *
void print_pre_order( ) const
{ print_pre(root);
  cout << endl;
}

void print_in_order( ) const
{ print_in(root);
  cout << endl;
}

void print_post_order( ) const
{ print_post(root);
  cout << endl;
}
};

```

Далее приведено содержимое файла Bt.cpp.

```

#include "bin_tree.h"
B_tree<int> my_bt( 7 ); // создание корня бинарного дерева
// Заполнение дерева целыми значениями
void populate( )
{ my_bt.add( 5 );    my_bt.add( 5 );
  my_bt.add( 9 );    my_bt.add( 6 );
  my_bt.add( 5 );    my_bt.add( 9 );
  my_bt.add( 4 );    my_bt.add( 11 );
  my_bt.add( 8 );    my_bt.add( 19 );
  my_bt.add( 2 );    my_bt.add( 10 );
  my_bt.add( 19 );
}
int main( )
{ populate( );
  my_bt.print ( );
  cout << endl;
  cout << "Pre-order: " ;
  my_bt.print_pre_order ( );
  cout << "Post-order: " ;
  my_bt.print_post_order ( );
  cout << "In-order: " ;
  my_bt.print_in_order ( );
}

```

Результат работы программы:

```

      @
    19(2)
      @
    11(1)
      @
    10(1)
      @
    9(2)
      @
    8(1)
      @
  7(1)
      @
    6(2)
      @
    5(1)
      @
    4(1)
      @
    2(1)
      @

```

```

Pre-order : 7 5 4 2 6 9 8 11 10 19
Post-order : 2 4 6 5 8 10 19 11 9 7
In-order  : 2 4 5 6 7 8 9 10 11 19

```

`B_tree` содержит вложенный закрытый класс `T_node` (структуру) для представления внутреннего описания элемента (узла) бинарного дерева. Структура его скрыта от пользователя. Поле `val` содержит значение, хранимое в узле, `left` и `right` – указатели на левый и правый потомки данного узла.

В классе `B_tree` два открытых конструктора. Конструктор по умолчанию создает пустое бинарное дерево `B_tree`, а конструктор `B_tree(const T)` дерево с одним узлом. Деструктор `~B_tree()` удаляет каждый `T_node`, производя обход бинарного дерева с отложенной выборкой. Отложенная выборка гарантирует, что никакой узел не будет удален, пока не удалены его потомки.

Для объектов класса `B_tree` с целью упрощения не определены (а только объявлены закрытыми) конструктор копирования и операция присваивания. Это позволяет компилятору сообщить об ошибке при попытке выполнить эти операции. Если эти операции потребуется использовать, то их необходимо сделать открытыми и определить.

Функция `find_node()` возвращает ссылку на указатель `T_node`. Для того чтобы функция могла сослаться на нулевой указатель, вводится поле `zero_node`.

Рекурсивные функции `print_pre_order()`, `print_in_order()` и `print_post_order()` печатают элементы дерева в линейной последовательности в соответствии со стандартными схемами обхода двоичного дерева. Функция `print_pre_order()` печатает значение узла *до* того, как будет напечатан любой из его потомков. Функция `print_post_order()`, наоборот, печатает значение узла только *после* того, как будут напечатаны все его потомки. И, наконец, функция `print_in_order()` выводит на печать элементы бинарного дерева в *порядке возрастания*.

### Упражнения для закрепления материала

1. Создайте класс – однонаправленный список для хранения фамилий. Используя однонаправленный итератор для продвижения в прямом направлении, реализуйте методы класса для вставки в конец списка и удаления из начала элементов списка.

2. Создайте класс – двунаправленный список, элементами которого являются переменные структурного типа (фамилия, год рождения). Используя двунаправленный итератор, реализуйте методы класса для добавления элементов в начало и конец списка.

## 11. ПРОГРАММИРОВАНИЕ ДЛЯ WINDOWS

### 11.1. Система, управляемая сообщениями

Windows является операционной системой, основанной на сообщениях. Этот подход заключается в том, что поведение (реакция) программы определяется внешними событиями. Систему Windows можно представить в виде набора взаимодействующих объектов. Основным таким объектом является окно – прямоугольная область на экране. Окно идентифицируется заголовком. Окно первым появляется в начале работы и последним исчезает при ее завершении. Используя механизм сообщений, Windows сообщает приложению (окну приложения) изменения, произошедшие в окружающей приложении среде. Происходит это посредством операционной системы, которая, получив сообщение, передает его нужному объекту. Каждое событие связывается с конкретным окном, с которым связана собственная оконная процедура – функция, отвечающая за обработку поступающих сообщений. Основная задача и состоит в разработке этой функции.

Интерфейс прикладного программирования (Application Programming Interface, API) – набор (около 2000) функций, при помощи которых любое приложение может взаимодействовать с операционной системой. В отличие от обычных функций, функции API во многом взаимозависимы, что делает невозможным использование одной без некоторых других.

Win32 API в основном состоит из трех компонент (трех динамически подключаемых библиотек): Kernel, User и GDI, обеспечивающих интерфейс с базовой ОС, управление окнами и приложениями, а также поддержку графики. Kernel – обработка задач, управление памятью, файловый ввод/вывод, User – интерфейс пользователя и GDI – отображение графики (включая текст).

Среди функций Windows API одна из важных функций – SendMessage. Основная ее задача – послать сообщение некоторому объекту, дождаться реакции объекта на сообщение и вернуть ответ системе. Реакция на сообщение, передаваемое с помощью SendMessage, обрабатывается практически немедленно. При этом приложение ожидает окончания обработки посланного сообщения.

Наряду с этим Windows имеет возможность послать сообщение объекту, используя очередь сообщений. В этом случае приложение выполняется далее не дожидаясь реакции на сообщение.

## **11.2. Управление графическим выводом**

Одна из главных особенностей Win32 API – независимость графического вывода от устройства. Windows включает в себя язык графического программирования, называемый графическим интерфейсом устройства (Graphics Device Interface, GDI), который облегчает создание графики и форматированного текста. Windows абстрагируется от конкретного устройства отображения информации. Программы, написанные для Windows, будут работать с любым типом дисплея и принтера, для которых имеется драйвер Windows. В программе нет необходимости задавать тип используемого в системе оборудования.

## **11.3. Контекст устройства**

Контекст устройства – структура, определяющая набор графических объектов и связанных с ними атрибутов и графических режимов. Приложение не имеет прямого доступа к контексту устройства, настройка этой структуры осуществляется посредством вызова соответствующих функций Win32 API.

Win32 API определяет четыре типа контекстов устройств: экран, принтер, объект в памяти и информационный.

### **11.3.1. Экран**

Win32 API обеспечивает три типа контекста устройства: контекст класса, общий и частный контексты. Контекст класса и частный контексты устройства используются в приложениях, которые выполняют много операций рисования. Общие контексты устройства используются в приложениях, которые редко выполняют операции рисования.

Приложение получает контекст экрана, вызывая функции `BeginPaint` или `GetDC` и идентифицируя окно вывода информации. Тип контекста устройства зависит от того, как приложение зарегистрировало класс окна. После завершения вывода приложение посредством вывода функций `EndPaint` или `ReleaseDC` должно освободить контекст устройства.

Контекст класса поддерживается только для совместимости с предыдущими версиями ОС Windows. В приложениях Win32 следует использовать частные контексты.

Общий контекст – контекст устройства экрана, связанный с контекстом управления окна Win32 API, находящимся в области администратора окна. Windows инициализирует общие контексты устройства значениями по умолчанию, которые можно менять по мере необходимости, используя специальные функции. Количество общих контекстов ограничено, и, следовательно, после завершения операции вывода необходимо освободить контекст устройства. При этом установленные параметры будут отменены.

Частные контексты отличаются от общих тем, что сохраняют любые изменения для заданных по умолчанию данных даже после вызова функций `EndPaint` или `ReleaseDC`. Частные контексты не являются частью области администратора окна и, следовательно, лишь однократно инициализируются зна-

чениями по умолчанию. Частный контекст устройства удаляется только после того, как разрушается последнее окно класса.

Приложение создает частный контекст устройства, определяя стиль CS\_OWNDS для класса окна в момент инициализации структуры WNDCLASS.

### **11.3.2. Принтер**

Win32 API обеспечивает один и тот же тип контекста для принтера и графопостроителя, используя функцию CreateDC, сообщая ей параметры (имя драйвера принтера, имя принтера, файла или устройства вывода). После окончания вывода контекст должен быть удален, используя функцию DeleteDC.

### **11.3.3. Объект в памяти**

При работе с битовыми образами изображение необходимо сначала подготовить в памяти, а только после этого его вывести на экран. Приложение создает контекст устройства, вызывая функцию CreateCompatibleDC. Первоначальное изображение в контексте устройства имеет размер один на один пиксел. Для работы с изображением приложение должно установить битовый массив, вызывая функцию SelectObject.

### **11.3.4. Информационный контекст**

Win32 API поддерживает информационный контекст устройства, используемый, чтобы восстановить или получить заданные по умолчанию параметры устройства. Для создания информационного контекста необходимо вызвать функцию CreateIC. Для получения информации об объектах, заданных по умолчанию для требуемого устройства, используются функции GetCurrentObject и GetObject. После завершения работы с информационным контекстом необходимо вызвать функцию DeleteDC для удаления созданного контекста.

## **11.4. Архитектура, управляемая событиями**

В Windows при действиях с окном программе отправляется сообщение. Это означает, что Windows вызывает функцию внутри программы. Параметры этой функции описывают параметры сообщения. Эта функция, находящаяся в программе для Windows, называется оконной процедурой.

Окно создается на основе класса окна, в котором определяется оконная процедура, обрабатывающая поступающие окну сообщения. Эта процедура может находиться либо в самой программе, либо в динамически подключаемой библиотеке. Windows посылает сообщение окну путем вызова оконной процедуры, на основе этого сообщения окно совершает какие-то действия и затем возвращает управление Windows. Использование класса окна позволяет создавать множество окон на основе одного и того же класса окна и, следовательно, использовать одну и ту же оконную процедуру. Например, все кнопки во всех программах для Windows созданы на основе одного и того же класса окна. Этот класс связан с оконной процедурой (расположенной в динамически подклю-

чаемой библиотеке Windows), которая управляет процессом передачи сообщений всем кнопкам всех окон.

В объектно-ориентированном программировании объект инкапсулирует код и данные. Окно – это объект. Код – это оконная процедура. Данные – это информация, хранимая оконной процедурой, и информация, хранимая системой Windows для каждого окна и каждого класса окна, которые имеются в системе.

При выполнении программы для Windows создается очередь сообщений. Часть программы, называемая циклом обработки сообщений, выбирает эти сообщения из очереди и переправляет их соответствующей оконной процедуре. Другие сообщения отправляются непосредственно оконной процедуре, минуя очередь сообщений. Ниже приведен текст программы:

```
#include <windows.h>
LRESULT CALLBACK WndProc (HWND, UINT, WPARAM, LPARAM) ;
int WINAPI WinMain (HINSTANCE hInstance, HINSTANCE hPrevInstance,
                    PSTR szCmdLine, int iCmdShow)
{
    static char szAppName[] = "HelloWin" ;
    HWND      hwnd ;
    MSG       msg ;
    WNDCLASSEX wndclass ;
    wndclass.cbSize      = sizeof (wndclass) ;
    wndclass.style       = CS_HREDRAW | CS_VREDRAW ;
    wndclass.lpfnWndProc = WndProc ;
    wndclass.cbClsExtra  = 0 ;
    wndclass.cbWndExtra  = 0 ;
    wndclass.hInstance  = hInstance ;
    wndclass.hIcon       = LoadIcon (NULL, IDI_APPLICATION) ;
    wndclass.hCursor     = LoadCursor (NULL, IDC_ARROW) ;
    wndclass.hbrBackground=(HBRUSH)GetStockObject (WHITE_BRUSH) ;
    wndclass.lpszMenuName = NULL ;
    wndclass.lpszClassName = szAppName ;
    wndclass.hIconSm     = LoadIcon (NULL, IDI_APPLICATION) ;
    RegisterClassEx (&wndclass) ;
    hwnd = CreateWindow (szAppName, //имя класса окна
                        " HelloWin ", //заголовок окна
                        WS_OVERLAPPEDWINDOW, //стиль окна
                        CW_USEDEFAULT, //начальное положение по x
                        CW_USEDEFAULT, //начальное положение по y
                        CW_USEDEFAULT, //начальный размер по x
                        CW_USEDEFAULT, //начальный размер по y
                        NULL, //описатель родительского окна
                        NULL, //описатель меню окна
```

```

        hInstance,          //описатель экземпляра программы
        NULL);            //параметры создания
ShowWindow (hwnd, iCmdShow) ;
UpdateWindow (hwnd) ;
while (GetMessage (&msg, NULL, 0, 0))
{ TranslateMessage (&msg) ;
  DispatchMessage (&msg) ;
}
return msg.wParam ;
}
LRESULT CALLBACK WndProc (HWND hwnd, UINT iMsg,
                          WPARAM wParam, LPARAM lParam)
{ HDC      hdc ;
  PAINTSTRUCT ps ;
  RECT      rect ;
  switch (iMsg)
  { case WM_PAINT :
    hdc = BeginPaint (hwnd, &ps) ;
    GetClientRect (hwnd, &rect) ;
    DrawText (hdc, "Hello, Windows !", -1, &rect,
              DT_SINGLELINE | DT_CENTER | DT_VCENTER) ;
    EndPaint (hwnd, &ps) ;
    return 0 ;
    case WM_DESTROY :
    PostQuitMessage (0) ;
    return 0 ;
  }
  return DefWindowProc (hwnd, iMsg, wParam, lParam) ;
}

```

Программа создает окно, в центре рабочей области которого выводится текст «HelloWin». Используя манипулятор «мышь», можно перемещать окно по экрану и изменять его размеры. При изменении размеров окна программа будет автоматически перемещать строку текста «HelloWin» в новый центр рабочей области окна. Щелкнув на кнопке разворачивания окна, можно увеличить окно до размеров всего экрана, а щелкнув на кнопке свертывания окна, убрать его с экрана. Можно вызвать все эти действия из системного меню. Также можно для завершения программы закрыть тремя разными способами окно: выбрав соответствующую опцию из системного меню, щелкнув на кнопке закрытия окна справа в строке заголовка, или дважды щелкнув на иконке слева в строке заголовка.

### 11.5. Исходный текст программы

В файле helloworld.cpp имеются две функции: WinMain и WndProc. Обе они



являются функциями обратного вызова (CALLBACK). WinMain – это точка входа в программу (аналог функции main языка C(C++)). WndProc – это «оконная процедура» для окна HelloWin. Каждое окно имеет соответствующую оконную процедуру. Оконная процедура – это функция, отвечающая за ввод информации и вывод ее на экран. В hellowin.cpp отсутствуют инструкции для непосредственного вызова WndProc: WndProc вызывается только из Windows. Однако в WinMain имеется ссылка на WndProc.

В hellowin.cpp вызываются следующие функции Windows:

LoadIcon – загружает значок для использования в программе.

LoadCursor – загружает курсор мыши для использования в программе.

GetStockObject – получает графический объект (в этом случае для закрашивания фона окна используется кисть).

RegisterClassEx – регистрирует класс окна.

CreateWindow – создает окно на основе класса окна.

ShowWindow – выводит окно на экран.

UpdateWindow – заставляет окно перерисовать свое содержимое.

GetMessage – получает сообщение из очереди сообщений.

TranslateMessage – преобразует некоторые сообщения, полученные с помощью клавиатуры.

DispatchMessage – отправляет сообщение оконной процедуре.

BeginPaint – инициирует начало процесса рисования окна.

GetClientRect – получает размер рабочей области окна.

DrawText – выводит на экран строку текста.

EndPaint – прекращает рисование окна.

PostQuitMessage – вставляет сообщение «завершить» в очередь сообщений.

DefWindowProc – выполняет обработку сообщений по умолчанию.

### 11.6. Идентификаторы, написанные прописными буквами

В hellowin.cpp имеется несколько идентификаторов, написанных прописными буквами. Эти идентификаторы задаются в заголовочных файлах Windows и содержат двух- или трехбуквенный префикс, за которым следует символ подчеркивания:

CS_HREDRAW	DT_VCENTER	WM_CREATE
CS_VREDRAW	IDC_ARROW	WM_DESTROY
CW_USEDEFAULT	IDI_APPLICATION	WM_PAINT
DT_CENTER	SND_ASYNC	WS_OVERLAPPEDWINDOW
DT_SINGLELINE	SND_FILENAME	

Это просто числовые константы. Префикс показывает основную категорию, к которой принадлежат константы, как показано в табл. 6.

Таблица 6

Префикс	Категория
CS	Опция стиля класса
IDI	Идентификационный номер иконки
IDC	Идентификационный номер курсора
WS	Стиль окна
CW	Опция создания окна
WM	Сообщение окна
SND	Опция звука
DT	Опция рисования текста

### 11.7. Некоторые новые типы данных

Некоторые идентификаторы в `hellowin.cpp` являются новыми типами данных. Они определены в заголовочных файлах. Например, тип данных `UINT`, использованный в качестве второго параметра `WndProc`, – это 32-разрядное беззнаковое целое. Тип данных `PSTR`, использованный в качестве третьего параметра `WinMain`, является указателем на строку символов.

Другие имена менее очевидны. Например, третий и четвертый параметры `WndProc` определяются как `WPARAM` и `LPARAM` соответственно. `WPARAM` определяется как `UINT`, а `LPARAM` как `LONG`, оба параметра оконной процедуры являются 32-разрядными. Функция `WndProc` возвращает значение типа `LRESULT`. Оно определено просто как `LONG`. Функция `WinMain` получает тип `WINAPI`, а функция `WndProc` получает тип `CALLBACK`. Оба эти идентификатора определяются как `stdcall`, что является ссылкой на особую последовательность вызовов функций, которая имеет место между самой операционной системой Windows и ее приложением.

В `hellowin.cpp` также использованы четыре структуры данных, определяемых в заголовочных файлах Windows (табл. 7).

Таблица 7

Структура	Значение
<code>MSG</code>	Структура сообщения
<code>WNDCLASSEX</code>	Структура класса окна
<code>PAINTSTRUCT</code>	Структура рисования
<code>RECT</code>	Структура прямоугольника

Имеется еще три идентификатора, которые пишутся прописными буквами и предназначены для разных типов описателей (табл. 8).

Таблица 8

Идентификатор	Значение
<code>HINSTANCE</code>	Описатель экземпляра (instance) самой программы
<code>HWND</code>	Описатель окна
<code>HDC</code>	Описатель контекста устройства

Описатель – это число (обычно длиной в 32 разряда), которое ссылается на объект. Описатели в Windows напоминают описатели файлов при програм-

мировании на традиционном С.

### 11.8. Венгерская нотация

Некоторые переменные в `helloworld.cpp` имеют своеобразные имена. Например, имя `szCmdLine` – параметр `WinMain`.

В Windows часто используются соглашения по именованию переменных, названные условно венгерской нотацией. Имя переменной начинается со строчной буквы или букв, которые отмечают тип данных переменной. Например, префикс `sz` в `szCmdLine` означает, что строка завершается нулем. Префикс `h` в `hInstance` и `hPrevInstance` означает описатель (`handle`); префикс `i` в `iCmdShow` означает целое (`integer`). В двух последних параметрах `WndProc` также используется венгерская нотация, хотя, как уже говорилось раньше, `wParam` правильнее следовало бы назвать `uiParam` (беззнаковое целое – `unsigned integer`). Но поскольку эти два параметра определяются через типы данных `WPARAM` и `LPARAM`, было решено сохранить их прежние имена.

При обозначении переменных структуры удобно пользоваться именем самой структуры и строчными буквами, используя их либо в качестве префикса имени переменной, либо как имя переменной в целом. Например, в функции `WinMain` в `helloworld.cpp` переменная `msg` относится к структуре типа `MSG`; `wndclass` – к структуре типа `WNDCLASSEX`. В функции `WndProc` переменная `ps` относится к структуре `PAINTSTRUCT`, `rect` – к `RECT`.

Венгерская нотация помогает избегать ошибок в программе еще до ее компоновки. Поскольку имя переменной описывает и саму переменную и тип ее данных, то намного снижается вероятность введения в программу ошибок, связанных с несовпадением типа данных у переменных.

В табл. 9 представлены некоторые префиксы переменных.

Таблица 9

Префикс	Тип данных
C	символ
by	BYTE (беззнаковый символ)
N	короткое целое
I	целое
x, y	целое (используется в качестве координат x и y)
cx, cy	целое (используется в качестве длины x и y), c означает count
b или f	BOOL (булево целое); f означает «флаг» – (flag)
w	WORD (беззнаковое короткое целое)
l	LONG (длинное целое)
dw	DWORD (беззнаковое длинное целое)
fn	функция
S	строка
Sz	строка, завершаемая нулем
H	описатель ( <code>handle</code> )
P	указатель ( <code>pointer</code> )

## 11.9. Точка входа программы

Текст программы начинается с инструкции:

```
#include <windows.h>
```

Файл `windows.h` включает в себя много других заголовочных файлов, содержащих объявления функций Windows, структур Windows, новые типы данных и числовые константы.

Далее следует объявление оконной процедуры `WndProc` и описание функции `WinMain`:

```
LRESULT CALLBACK WndProc (HWND, UINT, WPARAM, LPARAM);  
int WINAPI WinMain (HINSTANCE hInstance, HINSTANCE hPrevInstance,  
                  PSTR szCmdLine, int iCmdShow)
```

Функция `WinMain` использует последовательность вызовов `WINAPI` и, по своему завершению, возвращает операционной системе Windows целое значение. `WinMain` имеет четыре параметра.

Параметр **`hInstance`** называется описателем экземпляра. Это уникальное число, идентифицирующее программу, когда она работает под Windows. При запуске под Windows несколько копий одной и той же программы, каждая копия называется «экземпляром» и у каждой свое значение `hInstance`.

Параметр **`hPrevInstance`** – предыдущий экземпляр, в настоящее время устарел. Если в данный момент времени не было загружено никаких копий программы, то `hPrevInstance = 0` или `NULL`. Под Windows 98 этот параметр всегда равен `NULL`.

Параметр **`szCmdLine`** – это указатель на строку, содержащую любые параметры, передаваемые в программу из командной строки.

Параметр **`iCmdShow`** – число, показывающее, каким должно быть выведено на экран окно в начальный момент. Это число задается при запуске программы другой программой. В большинстве случаев число равно 1 или 7. Эти значения соответствуют идентификаторам `SW_SHOWNORMAL` (равен 1) или `SW_SHOWMINNOACTIVE` (равен 7). Параметр показывает, необходимо ли запущенную пользователем программу выводить на экран в виде окна нормального размера или окно должно быть изначально свернутым.

## 11.10. Регистрация класса окна

Окно всегда создается на основе класса окна. Класс окна определяет основные характеристики окна, что позволяет использовать один и тот же класс для создания множества различных окон. Класс окна определяет оконную процедуру и некоторые другие характеристики окон, создаваемых на основе этого класса.

Перед созданием окна необходимо зарегистрировать класс окна путем вызова функции `RegisterClassEx`. Функция `RegisterClassEx` имеет один параметр – указатель на структуру типа `WNDCLASSEX`. Структура `WNDCLASSEX` определяется в заголовочных файлах Windows следующим образом:

```

typedef struct tagWNDCLASSEX
{
    UINT          cbSize;
    UINT          style;
    WNDPROC       lpfnWndProc;
    int           cbClsExtra;
    int           cbWndExtra;
    HINSTANCE     hInstance;
    HICON         hIcon;
    HCURSOR       hCursor;
    HBRUSH        hbrBackground;
    LPCSTR        lpstrMenuName;
    LPCSTR        lpstrClassName;
    HICON         hIconSm;
} WNDCLASSEX;

```

Префикс `lpfn` означает «длинный указатель на функцию», `cb` означает «счетчик байтов», `hbr` – это «описатель кисти».

В `WinMain` необходимо определить структуру типа `WNDCLASSEX`:

```
WNDCLASSEX wndclass;
```

Затем инициализируются 12 полей структуры и вызывается функция `RegisterClassEx`:

```
RegisterClassEx (&wndclass);
```

Наиболее важными являются поля: `lpfnWndProc` – адрес оконной процедуры, используемой для всех окон, созданных на основе этого класса, и `lpstrClassName` – имя класса окна. Другие поля описывают характеристики всех окон, создаваемых на основе этого класса окна. Поле `cbSize` равно длине структуры. Инструкция

```
wndclass.style = CS_HREDRAW | CS_VREDRAW;
```

осуществляет объединение двух идентификаторов «стиля класса». В заголовочных файлах `Windows` идентификаторы, начинающиеся с префикса `CS`, задаются в виде 32-разрядной константы, только один из разрядов которой установлен в 1. Эти идентификаторы стиля показывают, что все окна, созданные на основе данного класса, должны целиком перерисовываться при изменении горизонтального (`CS_HREDRAW`) или вертикального (`CS_VREDRAW`) размеров окна. При изменении размера окна строка текста переместится в новый центр окна.

Третье поле структуры `WNDCLASSEX` инициализируется с помощью инструкции

```
wndclass.lpfnWndProc = WndProc;
```

Эта инструкция устанавливает `WndProc` как оконную процедуру данного окна. Оконная процедура будет обрабатывать все сообщения всем окнам, созданным на основе данного класса окна.

Следующие две инструкции

```
wndclass.cbClsExtra = 0;  
wndclass.cbWndExtra = 0;
```

резервируют некоторое дополнительное пространство в структуре класса и структуре окна, которое внутренне поддерживается операционной системой Windows. Программа может использовать это свободное пространство для своих нужд. В программе эта возможность не используется, поэтому соответствующие значения равны 0. В противном случае, как следует из венгерской нотации, в этом поле было бы установлено число байтов резервируемой памяти.

В следующем поле находится описатель экземпляра программы:

```
wndclass.hInstance = hInstance;
```

Инструкции

```
wndclass.hIcon = LoadIcon (NULL, IDI_APPLICATION);  
wndclass.hIconSm = LoadIcon (NULL, IDI_APPLICATION);
```

устанавливают значок для всех окон, созданных на основе данного класса окна. Значок появляется на панели задач Windows и слева в заголовке окна. Для получения описателя стандартного значка вызывается `LoadIcon`, установив первый параметр в `NULL`. (При загрузке вашего собственного пользовательского значка этот параметр должен быть установлен равным описателю экземпляра программы.) Второй идентификатор, начинающийся с префикса `IDI`, определяется в заголовочных файлах Windows. Значок `IDI_APPLICATION` – это просто маленькое изображение окна. Функция `LoadIcon` возвращает описатель этого значка. Фактически не важно конкретное значение этого описателя. Оно просто используется для установки значений полей `wndclass.hIcon` и `wndclass.hIconSm`.

Инструкция

```
wndclass.hCursor = LoadCursor (NULL, IDC_ARROW);
```

очень похожа на две предыдущие инструкции. Функция `LoadCursor` загружает стандартный курсор `IDC_ARROW` и возвращает описатель курсора. Этот описатель присваивается полю `hCursor` структуры `WNDCLASSEX`. Когда курсор мыши оказывается в рабочей области окна, созданного на основе данного класса, он превращается в маленькую стрелку.

Поле `hbrBackground` задает цвет фона рабочей области окон, созданных на основе данного класса. Вызов функции `GetStockObject` возвращает описатель белой кисти, используемой для закраски фона:

```
wndclass.hbrBackground = GetStockObject (WHITE_BRUSH);
```

Это означает, что фон рабочей области окна будет плотного белого цвета, что является стандартным выбором.

Следующее поле задает меню класса окна. В приложении `helloworld` меню отсутствует, поэтому поле установлено в `NULL`:

```
wndclass.lpszMenuName = NULL;
```

Далее классу должно быть присвоено имя. Для простой программы оно может быть просто именем программы, которым в нашем случае является строка «HelloWin», хранящаяся в переменной `szAppName`:

```
wndclass.lpszClassName = szAppName;
```

После того как инициализированы все поля, регистрируется класс окна – вызов функции RegisterClassEx. Единственный параметр функции – указатель на структуру WNDCLASSEX:

```
RegisterClassEx (&wndclass);
```

### 11.11. Создание окна

Вызов функции CreateWindow фактически создает окно. При вызове функции CreateWindow требуется, чтобы информация о окне передавалась функции в качестве параметров:

```
hwnd = CreateWindow (szAppName, //имя класса окна  
" HelloWin ", //заголовок окна  
WS_OVERLAPPEDWINDOW, //стиль окна  
CW_USEDEFAULT, //начальное положение по x  
CW_USEDEFAULT, //начальное положение по y  
CW_USEDEFAULT, //начальный размер по x  
CW_USEDEFAULT, //начальный размер по y  
NULL, //описатель родительского окна  
NULL, //описатель меню окна  
hInstance, //описатель экземпляра программы  
NULL); //параметры создания
```

Параметр szAppName содержит строку «HelloWin», являющуюся именем только что зарегистрированного класса окна. Таким образом, этот параметр связывает окно с классом окна.

Созданное окно является обычным перекрывающимся окном с заголовком, системным меню слева на строке заголовка, иконками для сворачивания, разворачивания и закрытия окна справа на строке заголовка и рамкой окна. Это стандартный стиль WS\_OVERLAPPEDWINDOW и помечен комментарием «стиль окна». Комментарием «заголовок окна» отмечен текст, который появится в строке заголовка.

Параметры с комментариями «начальное положение по x» и «начальное положение по y» задают начальные координаты верхнего левого угла окна относительно левого верхнего угла экрана. Идентификатор CW\_USEDEFAULT, сообщает Windows, что для перекрывающегося окна будет использовано задаваемое по умолчанию начальное положение. (CW\_USEDEFAULT равно 0x80000000.) По умолчанию Windows располагает следующие друг за другом перекрывающиеся окна, равномерно отступая по горизонтали и вертикали от верхнего левого угла экрана. Примерно так же задают ширину и высоту окна параметры с комментариями «начальный размер по x» и «начальный размер по y». Следующие 2 идентификатора CW\_USEDEFAULT означают, что Windows должна использовать задаваемый по умолчанию размер окна.

Параметр с комментарием «описатель родительского окна» устанавливается в NULL, поскольку у создаваемого в примере окна отсутствует родитель-

ское окно. Параметр с комментарием «описатель меню окна» также установлен в NULL, поскольку меню отсутствует. В параметр с комментарием «описатель экземпляра программы» помещается описатель экземпляра, переданный программе в качестве параметра функции WinMain. И наконец, параметр с комментарием «параметры создания» установлен в NULL. При необходимости этот параметр используется в качестве указателя на какие-нибудь данные, на которые программа в дальнейшем могла бы ссылаться.

Вызов CreateWindow возвращает описатель созданного окна. Этот описатель хранится в переменной hwnd, которая имеет тип HWND. У каждого окна в Windows имеется описатель. Многие функции Windows в качестве параметра требуют hwnd, благодаря этому Windows знает, к какому окну применить функцию.

Чтобы созданное функцией CreateWindow окно отобразить на экране монитора, необходимы еще два вызова функций. Первый из них

```
ShowWindow (hwnd, iCmdShow);
```

Первый параметр – описатель созданного функцией CreateWindow окна. Второй – значение iCmdShow, передаваемое в качестве параметра функции WinMain. Он задает начальный вид окна на экране. Если iCmdShow имеет значение SW\_SHOWNORMAL, на экран выводится обычное окно, фон рабочей области закрашивается кистью, заданной в классе окна. Если iCmdShow имеет значение SW\_SHOWMINNOACTIVE, то окно не выводится, а на панели задач появляются его имя и иконка.

Далее вызов второй функции

```
UpdateWindow (hwnd);
```

вызывает перерисовку рабочей области. Для этого в оконную процедуру посылается сообщение WM\_PAINT.

### 11.12. Цикл обработки сообщений

Окно выведено на экран. Далее необходимо подготовить программу для получения информации от пользователя через клавиатуру и мышь. При вводе информации Windows преобразует ее в «сообщение», которое помещается в очередь сообщений программы. Программа извлекает сообщения из очереди сообщений, выполняя блок команд, называемый «цикл обработки сообщений»:

```
while (GetMessage (&msg, NULL, 0, 0))
{ TranslateMessage (&msg);
  DispatchMessage (&msg);
}
return msg .wParam;
```

Переменная msg – это структура типа MSG, определяемая в заголовочных файлах Windows :

```
typedef struct tagMSG
{ HWND      hwnd;
  UINT      message;
```



```

WPARAM    wParam;
LPARAM    lParam;
DWORD     time;
POINT     pt;
} MSG;

```

Тип данных POINT – это тип данных другой структуры:

```

typedef struct tagPOINT
{
    LONG x;
    LONG y;
} POINT;

```

Вызов функции GetMessage, с которого начинается цикл обработки сообщений, извлекает сообщение из очереди сообщений. Этот вызов передает Windows указатель на структуру msg типа MSG. Второй, третий и четвертый параметры, NULL или 0, показывают, что программа получает все сообщения от всех окон, созданных этой программой. Windows заполняет поля структуры сообщений информацией об очередном сообщении из очереди сообщений. Поля этой структуры следующие:

- hwnd – описатель окна, для которого предназначено сообщение. В программе HELLOWIN, он тот же, что и hwnd, являющийся возвращаемым значением функции CreateWindow, поскольку у нашей программы имеется только одно окно;
- message – идентификатор сообщения. Это число, которое идентифицирует сообщение. Для каждого сообщения имеется соответствующий ему идентификатор, который задается в заголовочных файлах Windows и начинается с префикса WM;
- wParam – 32-разрядный параметр сообщения, смысл и значение которого зависят от особенностей сообщения;
- lParam – другой 32-разрядный параметр, зависящий от сообщения;
- time время, когда сообщение было помещено в очередь сообщений;
- pt – координаты курсора мыши в момент помещения сообщения в очередь сообщений.

Если поле message сообщения, извлеченного из очереди сообщений, равно любому значению, кроме WM\_QUIT, то функция GetMessage возвращает ненулевое значение. Сообщение WM\_QUIT заставляет программу прервать цикл обработки сообщений. На этом программа заканчивается, возвращая число wParam структуры msg.

Инструкция

```
TranslateMessage (&msg);
```

передает структуру msg обратно в Windows для преобразования какого-либо сообщения с клавиатуры. Инструкция:

```
DispatchMessage (&msg);
```

также передает структуру msg обратно в Windows. Windows отправляет сооб-

шение для его обработки соответствующей оконной процедуре – таким образом, Windows вызывает оконную процедуру. После того, как WndProc обрабатывает сообщение, оно возвращается в Windows, которая все еще обслуживает вызов функции DispatchMessage. Когда Windows возвращает управление в программу HELLOWIN к следующему за вызовом DispatchMessage коду, цикл обработки сообщений в очередной раз возобновляет работу, вызывая GetMessage.

### 11.13. Оконная процедура

В программе для Windows может содержаться более одной оконной процедуры. Оконная процедура всегда связана с определенным зарегистрированным классом окна. Оконная процедура определяется следующим образом:

```
LRESULT CALLBACK WndProc (HWND hwnd, UINT iMsg, WPARAM  
wParam, LPARAM lParam)
```

Четыре параметра оконной процедуры идентичны первым четырем полям структуры MSG. Первый параметр hwnd – описатель получающего сообщение окна. Второй параметр – число (точнее 32-разрядное беззнаковое целое или UINT), которое идентифицирует сообщение. Два последних параметра (wParam типа WPARAM и lParam LPARAM) представляют дополнительную информацию о сообщении. Они называются «параметрами сообщения». Конкретное значение этих параметров определяется типом сообщения.

### 11.14. Обработка сообщений

Каждому получаемому окном сообщению соответствует номер, содержащийся в параметре iMsg оконной процедуры. Обычно используются конструкции switch и case для определения того, какое сообщение получила оконная процедура и то, как его обрабатывать. При обработке оконной процедурой сообщения, она должна вернуть 0. Все сообщения, не обрабатываемые оконной процедурой, должны передаваться функции Windows, которая называется DefWindowProc. Значение, возвращаемое функцией DefWindowProc, должно быть возвращаемым значением оконной процедуры.

**Сообщение WM\_PAINT.** Это сообщение крайне важно для программирования под Windows. Оно сообщает программе, что часть или вся рабочая область окна недействительна и ее следует перерисовать.

При первом создании окна недействительна вся рабочая зона, поскольку программа еще ничего в окне не нарисовала. Сообщение WM\_PAINT (которое обычно посылается, когда программа вызывает UpdateWindow в WinMain) заставляет оконную процедуру что-то нарисовать в рабочей области. После этого оконная процедура должна быть готова в любое время обработать дополнительные сообщения WM\_PAINT и перерисовать недействительную область окна. Оконная процедура получает сообщение WM\_PAINT при возникновении одной из следующих ситуаций:

- скрытая область окна открылась при перемещении окна или иных действий;

- при изменении размера окна (если в стиле класса окна установлены биты CS\_HREDRAW и CS\_HVREDRAW);
- при использовании функций прокрутки ScrollWindow или ScrollDC;
- при использовании функций InvalidateRect или InvalidateRgn.

Обработка сообщения WM\_PAINT почти всегда начинается с вызова функции BeginPaint:

```
hdc = BeginPaint (hwnd, &ps);
```

и заканчивается вызовом функции EndPaint:

```
EndPaint (hwnd, &ps);
```

В обеих функциях первый параметр – это описатель окна программы, а второй – это указатель на структуру типа PAINTSTRUCT, в которой содержится информация, используемая для рисования в рабочей области.

```
typedef struct tagPAINTSTRUCT
{
    HDC          hdc;
    BOOL        fErase;
    RECT        rcPaint;
    BOOL        fRestore;
    BOOL        fIncUpdate;
    BYTE        rgbReserved[32];
} PAINTSTRUCT;
```

Windows заполняет поля этой структуры, когда программа вызывает BeginPaint. Можно использовать только первых три поля структуры. Остальные используются Windows.

Поле hdc – это описатель контекста устройства. Часто в поле fErase установлен флаг TRUE, означающий, что Windows обновит фон недействительного прямоугольника. Windows перерисует фон, используя кисть, заданную в поле hbrBackground структуры WNDCLASSEX. Многие программы для Windows используют белую кисть:

```
wndclass.hbrBackground = (HBRUSH) GetStockObject (WHITE_BRUSH);
```

Однако вызов функции InvalidateRect делает недействительным прямоугольник рабочей зоны программы. Последний параметр этой функции определяет, требуется ли стирать фон. Если этот параметр равен FALSE, Windows не будет стирать фон и поле fErase также будет равно FALSE.

Поле rcPaint – это структура типа RECT. В ней имеются четыре поля: left, top, right и bottom. Поле rcPaint определяет границы недействительного прямоугольника. Значения заданы в пикселах относительно левого верхнего угла рабочей области.

Чтобы при обработке сообщения WM\_PAINT рисовать вне прямоугольника rcPaint, можно сделать вызов:

```
InvalidateRect (hWnd, NULL, TRUE);
```

перед вызовом BeginPaint. Это сделает недействительной всю рабочую область и обновит ее фон. Если же значение последнего параметра будет равно FALSE, то фон обновляться не будет.

При обработке вызова `BeginPaint`, `Windows` обновляет фон рабочей области, делает всю рабочую область действительной (не требующей перерисовки) и возвращает описатель контекста устройства. Описатель контекста устройства необходим для вывода в рабочую область окна текста и графики. Используя описатель контекста устройства, возвращаемого функцией `BeginPaint`, нельзя рисовать вне рабочей области. Функция `EndPaint` освобождает описатель контекста устройства, после чего его значение нельзя использовать. Процесс обработки сообщения `WM_PAINT` выглядит следующим образом:

```
case WM_PAINT:
    hdc=BeginPaint(hwnd, &ps);
    [использование функций GDI]
    EndPaint(hwnd, &ps);
    return 0;
```

Если оконная процедура не обрабатывает сообщения `WM_PAINT`, они должны передаваться в `DefWindowProc`. Функция `DefWindowProc` по очереди вызывает `BeginPaint` и `EndPaint` и, таким образом, рабочая область устанавливается в действительное состояние. Но нельзя делать следующее:

```
case WM_PAINT:
    return 0;    // ОШИБКА!!!
```

В этом случае `Windows` не сделает область действительной.

После того, как `WndProc` вызвала `BeginPaint`, она вызывает `GetClientRect`:

```
GetClientRect (hwnd, &rect);
```

`GetClientRect` помещает в эти четыре поля структуры `rect` размер рабочей области окна. Поля `left` и `top` всегда устанавливаются в 0. В полях `right` и `bottom` устанавливается ширина и высота рабочей области в пикселах.

```
DrawText (hdc, "Hello, Windows ", -1, &rect, DT_SINGLELINE | DT_CENTER |
    DT_VCENTER);
```

`DrawText` рисует текст. Третий параметр установлен в -1, чтобы показать, что строка текста заканчивается нулевым символом. Последний параметр – это набор флагов, значения которых заданы в заголовочных файлах `Windows`, и показывающих, что текст следует выводить в одну строку, по центру относительно горизонтали и вертикали и внутри прямоугольной области, размер которой задан четвертым параметром.

Когда рабочая область становится недействительной (как это происходит при изменении размеров окна), `WndProc` получает новое сообщение `WM_PAINT`. Новый размер окна `WndProc` получает, при вызове функции `GetClientRect`, и снова рисует текст в центре окна.

**Сообщение `WM_DESTROY`.** Это сообщение показывает, что `Windows` находится в процессе ликвидации окна в ответ на полученную от пользователя команду. Пользователь вызывает поступление этого сообщения, если щелкнет на кнопке `Close`, или выберет `Close` из системного меню программы, или нажмет `<Alt+F4>`. Программа стандартно реагирует на это сообщение, вызывая:

```
PostQuitMessage(0);
```

При этом сообщение WM\_QUIT помещается в очередь сообщений программы. Как уже упоминалось, функция GetMessage возвращает ненулевое значение при любом сообщении, полученном из очереди сообщений за исключением WM\_QUIT. Когда GetMessage получает сообщение WM\_QUIT, функция возвращает 0. Это заставляет WinMain прервать цикл обработки сообщений и выйти в систему, закончив программу.

### **11.15. Обработка сообщений функцией DefWindowProc**

При изменении размера рабочей области окна Windows вызывает оконную процедуру. Параметр hwnd оконной процедуры – это описатель окна, изменившего размер. Параметр iMsg равен WM\_SIZE. Параметр wParam для сообщения WM\_SIZE равен одной из величин SIZENORMAL, SIZEICONIC, SIZEFULLSCREEN, SIZEZOOMSHOW или SIZEZOOMHIDE (определяемых как числа от 0 до 4) и показывает, будет ли окно свернуто, развернуто или скрыто (в результате развертывания другого окна). Параметр lParam определяет новый размер окна. Новая ширина (16-разрядное значение) и новая высота (16-разрядное значение) объединяются вместе в 32-разрядный параметр lParam.

Иногда в результате обработки сообщения функцией DefWindowProc генерируются другие сообщения. Например, при выборе Close из системного меню программы, используя клавиатуру или мышь, DefWindowProc обрабатывает эту информацию. Когда она определяет, что выбрана опция Close, то отправляет сообщение WM\_SYSCOMMAND оконной процедуре. WndProc передает это сообщение DefWindowProc. DefWindowProc реагирует на него, отправляя сообщение WM\_CLOSE оконной процедуре. WndProc снова передает это сообщение DefWindowProc. DefWindowProc реагирует на сообщение WM\_CLOSE, вызывая функцию DestroyWindow. DestroyWindow заставляет Windows отправить сообщение WM\_DESTROY оконной процедуре. И наконец, WndProc реагирует на это сообщение, вызывая функцию PostQuitMessage путем постановки сообщения WM\_QUIT в очередь сообщений. Это сообщение прерывает цикл обработки сообщений в WinMain и программа заканчивается.

### **11.16. Синхронные и асинхронные сообщения**

Синхронными сообщениями называются сообщения, которые Windows помещает в очередь сообщений программы и которые извлекаются в цикле обработки сообщений. Асинхронные сообщения передаются непосредственно окну, при вызове Windows соответствующей оконной процедуры.

Синхронными сообщениями становятся в основном тогда, когда они являются результатом пользовательского ввода путем нажатия клавиш (например WM\_KEYDOWN и WM\_KEYUP), это символы, введенные с клавиатуры (WM\_CHAR), результат движения мыши (WM\_MOUSEMOVE) и щелчков кнопки мыши (WM\_LBUTTONDOWN). Кроме этого синхронные сообщения включают в себя сообщение от таймера (WM\_TIMER), сообщение о необходимости плановой перерисовки (WM\_PAINT) и сообщение о выходе из програм-

мы (WM\_QUIT). Сообщения становятся асинхронными во всех остальных случаях. Часто асинхронные сообщения являются результатом синхронных. Например, когда WinMain вызывает функцию CreateWindow, Windows создает окно и для этого отправляет оконной процедуре асинхронное сообщение WM\_CREATE. При вызове функции ShowWindow, Windows отправляет оконной процедуре асинхронные сообщения WM\_SIZE и WM\_SHOWWINDOW. Когда WinMain вызывает UpdateWindow, Windows отправляет оконной процедуре асинхронное сообщение WM\_PAINT.

Цикл обработки сообщений и оконная процедура работают не параллельно. Когда оконная процедура обрабатывает сообщение, то это результат вызова функции DispatchMessage в WinMain. DispatchMessage не завершается до тех пор, пока оконная процедура не обработала сообщение.

### **11.17. Еще один метод получения описателя контекста устройства**

Получить описатель контекста устройства для рисования в рабочей области при обработке отличных от WM\_PAINT сообщений или в случае, если необходим описатель контекста устройства для других целей, можно вызвав функцию GetDC. Функция ReleaseDC уничтожает его, если он больше не нужен:

```
hdc=GetDC(hwnd);  
[использование функций GDI]  
ReleaseDC(hwnd, hdc);
```

В этом случае рисовать можно в любом месте рабочей области, а не только в недействительном прямоугольнике. В отличие от BeginPaint, GetDC не делает действительными какие-либо недействительные зоны.

Как правило, функции GetDC и ReleaseDC используются при обработке сообщений от клавиатуры или от манипулятора «мышь». Они позволяют обновлять рабочую область непосредственно в ответ на пользовательский ввод информации с клавиатуры или с помощью мыши, при этом специально делать недействительной часть окна для выдачи сообщений WM\_PAINT.

### **11.18. Рисование текста**

Для рисования в рабочей области окна используются функции графического интерфейса (GDI) устройства. В Windows имеется несколько функций GDI для вывода текстовых строк. Выше была использована функция DrawText. Более популярной функцией является TextOut, имеющая формат

```
TextOut(hdc, x, y, psString, iLength);
```

Функция TextOut выводит на экран строку символов. Параметр psString – это указатель на строку символов, а iLength – длина строки символов. Параметры x и y определяют начальную позицию строки символов в рабочей области.

### **11.19. Полосы прокрутки**

Для того чтобы вставить в окно приложения вертикальную или горизон-

тальную полосу прокрутки, надо включить идентификатор `WS_VSCROLL` (вертикальная прокрутка) и `WS_HSCROLLW` (горизонтальная прокрутка) или оба сразу в описание стиля окна в инструкции `CreateWindow`.

По умолчанию устанавливается следующий диапазон полосы прокрутки: 0 (сверху или слева) и 100 (снизу или справа), но диапазон легко изменить:

`SetScrollRange (hwnd, iBar, iMin, iMax, bRedraw);`

Параметр `iBar` равен либо `SB_VERT`, либо `SB_HORZ`, `iMin` и `iMax` являются минимальной и максимальной границами диапазона, а `bRedraw` устанавливается в `TRUE` для перерисовки `Windows` полосы прокрутки на основе вновь заданного диапазона. Положение бегунка дискретно. Например, полоса прокрутки с диапазоном от 0 до 4 имеет пять положений бегунка. Для установки нового положения бегунка внутри диапазона полосы прокрутки можно использовать функцию `SetScrollPos`:

`SetScrollPos (hwnd, iBar, iPos, bRedraw);`

Параметр `iPos` – это новое положение бегунка, оно должно быть задано внутри диапазона от `iMin` до `iMax`. Для получения текущего диапазона и положения полосы прокрутки в `Windows` используются функции `GetScrollRange` и `GetScrollPos`.

**Сообщения полос прокрутки.** Асинхронные сообщения `WM_VSCROLL` и `WM_HSCROLL` `Windows` посылает оконной процедуре тогда, когда на полосе прокрутки щелкают мышью или перетаскивается бегунок. Каждое действие мыши на полосе прокрутки вызывает появление нескольких сообщений: одного при нажатии кнопки мыши и другого, когда ее отпускают.

Младшее слово параметра `wParam`, сообщений `WM_VSCROLL` и `WM_HSCROLL` – число, сообщающее о действии на полосе прокрутки. Его значения соответствуют идентификаторам, начинающимся с `SB_`. Идентификаторы типа `SB_LINEUP`, `SB_PAGEUP`, `SB_LINEDOWN` или `SB_PAGEDOWN` соответствуют нажатию кнопки мыши на полосе прокрутки, а `SB_ENDSCROLL`, соответствует отпусканию кнопки мыши. Если младшее слово параметра `wParam` равно `SB_THUMBTRACK` или `SB_THUMBPOSITION`, то старшее слово `wParam` определяет текущее положение полосы прокрутки и находится между минимальным и максимальным значениями диапазона полосы прокрутки. Во всех других случаях при работе с полосами прокрутки старшее слово `wParam` следует игнорировать. Также можно игнорировать параметр `lParam`, обычно используемый для полос прокрутки, создаваемых в окнах диалога.

### **Упражнения для закрепления материала**

1. Создайте простое приложение выводящее на экран окно, содержащее надпись. Далее измените размеры окна и координату верхнего левого угла окна.
2. Добавьте в приложение, разработанное в п.1, полосы прокрутки.
3. Добавьте в приложение, разработанное в п.1, меню. Меню содержит несколько пунктов, при выборе которых в окно выводится соответствующая надпись.

## Литература

1. Страуструп, Б. Язык программирования С++ / Б. Страуструп. – М. : БИНОМ, 2004. – 1098 с.
2. Дейтел, Х. Как программировать на С++ / Х. Дейтел, П. Дейтел. – М. : БИНОМ, 2001. – 1152 с.
3. Шилд, Г. Программирование на Borland С++ для профессионалов / Г. Шилд. – Минск : Попурри, 1998. – 800 с.
4. Шилд, Г. Самоучитель С++ / Г. Шилд. – СПб. : ВHV – Санкт-Петербург, 1999. – 688 с.
5. Буч, Г. Объектно-ориентированный анализ и проектирование с примерами приложений на С++ / Г. Буч. – 2-е изд. – Rational Санта-Клара, Калифорния, 2001. – 560 с.
6. Ирэ, П. Объектно-ориентированное программирование с использованием С++ / П. Ирэ; пер. с англ. – Киев : НИПФ «ДиаСофт Лтд», 1995. – 480 с.
7. Мейерс, С. Наиболее эффективное использование С++. 35 новых рекомендаций по улучшению ваших программ и проектов / С. Мейерс; пер. с англ. – М. : ДМК Пресс, 2000. – 304 с.
8. Прата, С. Язык программирования С++. Лекции и упражнения / С. Прата. – Киев : НИПФ «ДиаСофт Лтд», 2001. – 656 с.
9. Петзолд, Ч. Программирование для Windows 95. В 2 т. Т. 1 / Ч. Петзолд; пер. с англ. – СПб. : ВHV – Санкт-Петербург, 1997. – 752 с.
10. Петзолд, Ч. Программирование для Windows 95; В 2 т. Т. 2 / Ч. Петзолд; пер. с англ. – СПб. : ВHV – Санкт-Петербург, 1997. – 368 с.
11. Скляр, В. Язык С++ и объектно-ориентированное программирование / В. А. Скляр – Минск : Выш. шк., 1997. – 478 с.



## **Содержание**

ВВЕДЕНИЕ .....	3
1. ОБЪЕКТНО-ОРИЕНТИРОВАННЫЙ ПОДХОД .....	4
2. ОБЪЕКТНО-ОРИЕНТИРОВАННОЕ ПРОГРАММИРОВАНИЕ .....	4
2.1. Абстрактные типы данных .....	4
2.2. Базовые принципы объектно-ориентированного программирования... 5	
2.3. Основные достоинства языка С++ .....	7
2.4. Особенности языка С++ .....	8
2.4.1. Ключевые слова.....	8
2.4.2. Константы и переменные.....	8
2.4.3. Операции .....	8
2.4.4. Типы данных .....	8
2.4.5. Передача аргументов функции по умолчанию .....	9
2.5. Простейший ввод и вывод .....	9
2.5.1. Объект cin .....	9
2.5.2. Объект cout .....	10
2.5.3. Манипуляторы.....	10
2.6. Операторы для динамического выделения и освобождения памяти (new и delete).....	13
3. БАЗОВЫЕ КОНСТРУКЦИИ ОБЪЕКТНО-ОРИЕНТИРОВАННЫХ ПРОГРАММ .....	17
3.1. Объекты .....	17
3.2. Понятие класса .....	19
3.3. Конструктор копирования .....	31
3.4. Конструктор explicit .....	33
3.5. Указатель this.....	36
3.6. Встроенные функции (спецификатор inline).....	39
3.7. Организация внешнего доступа к локальным компонентам класса (спецификатор friend) .....	40
3.8. Вложенные классы.....	45
3.9. Static-члены (данные) класса .....	48
3.10. Компоненты-функции static и const .....	50
3.11. Proxi-классы.....	52
3.12. Ссылки .....	54
3.12.1. Параметры ссылки .....	56
3.12.2. Независимые ссылки.....	57
3.13. Пространства имен.....	58
3.13.1. Определение пространства имен.....	58
3.13.2. Ключевое слово using как директива.....	59
3.13.3. Ключевое слово using как объявление .....	60
3.13.4. Псевдоним пространства имен .....	61
3.14. Практические приемы ограничения числа объектов класса.....	61
4. НАСЛЕДОВАНИЕ .....	65

4.1. Наследование (производные классы) .....	66
4.1.1. Конструкторы и деструкторы при наследовании .....	70
4.2. Виртуальные функции .....	74
4.3. Абстрактные классы .....	85
4.4. Виртуальные деструкторы .....	91
4.5. Множественное наследование .....	93
4.6. Виртуальное наследование .....	96
5. ПЕРЕГРУЗКА .....	102
5.1. Перегрузка функций .....	102
5.2. Перегрузка операторов .....	104
5.2.1. Перегрузка бинарного оператора .....	105
5.2.2. Перегрузка унарного оператора .....	109
5.2.3. Дружественная функция operator .....	111
5.2.4. Особенности перегрузки операции = .....	112
5.2.5. Перегрузка оператора [] .....	114
5.2.6. Перегрузка оператора () .....	117
5.2.7. Перегрузка оператора -> .....	118
5.2.8. Перегрузка операторов new и delete .....	119
5.3. Преобразование типа .....	124
5.3.1. Явные преобразования типов .....	124
5.3.2. Преобразования типов, определенных в программе .....	125
6. ШАБЛОНЫ .....	129
6.1. Параметризованные классы .....	129
6.2. Передача в шаблон класса дополнительных параметров .....	132
6.3. Шаблоны функций .....	133
6.4. Совместное использование шаблонов и наследования .....	135
6.5. Шаблоны класса и friend-функции .....	136
6.6. Некоторые примеры использования шаблона класса .....	136
6.6.1. Реализация smart-указателя .....	136
6.6.2. Задание значений параметров класса по умолчанию .....	139
6.6.3. Свойства в C++ .....	141
7. ПОТОКИ ВВОДА–ВЫВОДА В C++ .....	145
7.1. Организация ввода–вывода .....	145
7.2. Состояние потока .....	149
7.3. Строковые потоки .....	151
7.4. Организация работы с файлами .....	152
7.5. Организация файла последовательного доступа .....	156
7.6. Создание файла произвольного доступа .....	159
7.7. Основные функции классов ios, istream, ostream .....	162
8. ИСКЛЮЧЕНИЯ В C++ .....	164
8.1. Основы обработки исключительных ситуаций .....	165
8.2. Перенаправление исключительных ситуаций .....	174
8.3. Исключительная ситуация, генерируемая оператором new .....	175

8.4. Генерация исключений в конструкторах .....	177
8.5. Задание собственной функции завершения.....	178
8.6. Спецификации исключительных ситуаций .....	179
8.7. Задание собственного неожиданного обработчика.....	180
8.8. Иерархия исключений стандартной библиотеки.....	181
9. СТАНДАРТНАЯ БИБЛИОТЕКА ШАБЛОНОВ (STL) .....	182
9.1. Общее понятие о контейнере .....	182
9.2. Общее понятие об итераторе.....	186
9.3. Категории итераторов .....	192
9.3.1. Основные итераторы.....	192
9.3.2. Вспомогательные итераторы .....	199
9.4. Операции с итераторами.....	202
9.5. Контейнеры последовательностей .....	203
9.5.1. Контейнер последовательностей vector .....	203
9.5.2. Контейнер последовательностей list .....	205
9.5.3. Контейнер последовательностей deque.....	208
9.6. Ассоциативные контейнеры .....	211
9.6.1. Ассоциативный контейнер multiset .....	211
9.6.2. Ассоциативный контейнер set .....	213
9.6.3. Ассоциативный контейнер multimap .....	213
9.6.4. Ассоциативный контейнер map .....	215
9.7. Адаптеры контейнеров .....	215
9.7.1. Адаптер stack.....	215
9.7.2. Адаптер queue.....	217
9.7.3. Адаптер priority_queue.....	218
9.8. Алгоритмы.....	218
9.8.1. Алгоритмы сортировки sort, partial_sort, sort_heap.....	219
9.8.2. Алгоритмы поиска find, find_if, find_end, binary_search .....	220
9.8.3. Алгоритмы fill, fill_n, generate и generate_n.....	221
9.8.4. Алгоритмы equal, mismatch и lexicographical_compare .....	222
9.8.5. Математические алгоритмы .....	223
9.8.6. Алгоритмы работы с множествами .....	224
9.8.7. Алгоритмы swap, iter_swap и swap_ranges.....	226
9.8.8. Алгоритмы copy, copy_backward, merge, unique и reverse .....	226
9.9. Пассивные и активные итераторы.....	226
10. ПРИМЕРЫ РЕАЛИЗАЦИИ КОНТЕЙНЕРНЫХ КЛАССОВ .....	230
10.1. Связанные списки .....	230
10.1.1. Реализация односвязного списка.....	230
10.1.2. Реализация двусвязного списка.....	230
10.2. Реализация бинарного дерева.....	236
11. ПРОГРАММИРОВАНИЕ ДЛЯ WINDOWS .....	244
11.1. Система, управляемая сообщениями .....	244
11.2. Управление графическим выводом.....	245

11.3. Контекст устройства .....	245
11.3.1. Экран.....	245
11.3.2. Принтер.....	246
11.3.3. Объект в памяти .....	246
11.3.4. Информационный контекст .....	246
11.4. Архитектура, управляемая событиями .....	246
11.5. Исходный текст программы .....	248
11.6. Идентификаторы, написанные прописными буквами .....	249
11.7. Некоторые новые типы данных .....	250
11.8. Венгерская нотация .....	251
11.9. Точка входа программы.....	252
11.10. Регистрация класса окна.....	252
11.11. Создание окна .....	255
11.12. Цикл обработки сообщений .....	256
11.13. Оконная процедура .....	258
11.14. Обработка сообщений .....	258
11.15. Обработка сообщений функцией DefWindowProc .....	261
11.16. Синхронные и асинхронные сообщения .....	261
11.17. Еще один метод получения описателя контекста устройства .....	262
11.18. Рисование текста.....	262
11.19. Полосы прокрутки .....	262
Литература .....	264

Учебное издание

**Луцик Юрий Александрович**  
**Комличенко Виталий Николаевич**

**ОБЪЕКТНО-ОРИЕНТИРОВАННОЕ ПРОГРАММИРОВАНИЕ  
НА ЯЗЫКЕ С++**

Учебное пособие

Редактор *Т. Н. Крюкова*  
Корректоры *Е. Н. Батурчик, М. В. Тезина*  
Компьютерная верстка *Е. Г. Бабичева*

Подписано в печать . . . 2008. Формат 60x84 1/16. Бумага офсетная.  
Гарнитура Times New Roman. Печать ризографическая. Усл. печ. л. 15,35  
Уч.- изд. л. 13,0. Тираж 250 экз. Заказ 35 .

Издатель и полиграфическое исполнение: Учреждение образования  
«Белорусский государственный университет информатики и радиоэлектроники»  
ЛИ № 02330/0056964 от 01.04. 2004. ЛП № 02330/0131666 от 30.04. 2004.  
220013, Минск, П.Бровки, 6.