

# О ЧИСЛЕННЫХ МЕТОДАХ И ТЕХНОЛОГИЯХ ПОСТРОЕНИЯ КРАТЧАЙШИХ ПУТЕЙ

Пилипчук Л. А., Полячок Е. Н., Лобко А. Э., Шкурский Д. А.

Кафедра компьютерных технологий и систем, УО «Белорусский государственный университет»

Минск, Республика Беларусь

E-mail: pilipchuk@bsu.by, artem1102zx@gmail.com, daniilshkurski@gmail.com

*Работа посвящена исследованию эффективности алгоритмов поиска кратчайших путей в графе с использованием новых возможностей организации вычислительных процессов, заложенных в высокоуровневых языках программирования, которые имеют в наличии дополнительные структуры и библиотеки для прикладного использования. Применяются новые технологии разреженного матричного и сетевого анализа в синтезе с современными достижениями в области теоретической информатики.*

## ВВЕДЕНИЕ

В различных технических, экономических, информационных, экологических, транспортных и других системах актуальной проблемой является создание эффективных вычислительных методов, алгоритмов и технологий для решения задачи поиска оптимальных путей в графе. Крупные изменения используемых вычислительных средств, улучшение характеристик вычислительной техники, ее быстродействия и оперативной памяти, появление многопроцессорных систем и новых возможностей организации вычислительных процессов, заложенных в высокоуровневых языках программирования, которые имеют в наличии дополнительные структуры и библиотеки для прикладного использования, позволяют создать эффективные вычислительные алгоритмы построения оптимальных (субоптимальных) решений задачи об оптимальных путях с использованием методов динамического программирования [1] и базисных методов [2], основанных на концепциях симплекс-метода, с использованием результатов теории графов, разреженного матричного анализа в синтезе с современными достижениями в области теоретической информатики.

### 1. ПРИНЦИП ДИНАМИЧЕСКОГО ПРОГРАММИРОВАНИЯ ДЛЯ ЗАДАЧИ О КРАТЧАЙШЕМ ПУТИ. УРАВНЕНИЕ БЕЛЛМАНА

Задан конечный ориентированный связный граф  $G = (I, U)$  с множеством узлов  $I$  и множеством дуг  $U$ . Обозначим  $I_i^+(U) = \{j \in I : (i, j) \in U\}$ ,  $I_i^-(U) = \{j \in I : (j, i) \in U\}$ ,  $x_{i,j}$  – величина дугового потока дуги  $(i, j)$ ,  $c_{i,j}$  – стоимость перемещения единицы дугового потока  $x_{i,j}$  по дуге  $(i, j)$ ,  $c(L_{s,t})$  – стоимость пути  $L_{s,t}$  из узла  $s$  в достижимый узел  $t$ ,

$$c(L_{s,t}) = \sum_{(i,j) \in L_{s,t}} c_{i,j} x_{i,j}.$$

Математическая модель задачи поиска кратчайшего пути из узла  $s$  в достижимый узел

$t$  графа  $G = (I, U)$  имеет следующий вид:

$$\sum_{(i,j) \in U} c_{i,j} x_{i,j} \rightarrow \min \quad (1)$$

$$\sum_{j \in I_i^+(U)} x_{i,j} - \sum_{j \in I_i^-(U)} x_{j,i} = \begin{cases} 1, & i = s, \\ -1, & i = t, \\ 0, & i \in I \setminus \{s, t\}, \end{cases} \quad (2)$$

$$x_{i,j} \geq 0, (i, j) \in U, \quad x_{i,j} \in \mathbb{N}, \quad (3)$$

Построим начальное допустимое решение задачи (1) – (3). Величины дуговых потоков для дуг произвольного пути  $L_{s,t}$  из узла  $s$  в узел  $t$  положим равными единице. Дуговые потоки остальных дуг графа  $G = (I, U)$  положим равными 0. Стоимость  $c(L_{s,t})$  пути  $L_{s,t}$  из узла  $s$  в достижимый узел  $t$  равна

$$c(L_{s,t}) = \sum_{(i,j) \in L_{s,t}} c_{i,j} x_{i,j} = \sum_{(i,j) \in L_{s,t}} c_{i,j}.$$

Длину кратчайшего пути из узла  $s$  в произвольный достижимый узел  $i$  обозначим  $B_i$  (функция Беллмана). Согласно принципу динамического программирования [1] функция  $B_i$  удовлетворяет уравнению Беллмана

$$B_j = \min_{i \in I_j^-(U)} \{B_i + c_{i,j}\}, \quad j \neq s, \quad j \in I \quad (4)$$

с краевым условием

$$B_s = 0 \quad (5)$$

при условии, что в графе  $G = (I, U)$  нет отрицательных контуров,  $I_j^-(U) = \{i : (i, j) \in U\}$ .

Если  $B_i, i \in I$  является решением уравнения Беллмана (4) с краевым условием (5) и  $\{i, i_k, i_{k-1}, \dots, i_2, s\}$  – последовательность узлов, найденная из соотношений

$$B_i = B_{i_k} + c_{i_k, i} = \min_{j \in I_i^-(U)} (B_j + c_{j,i}),$$

$$B_{i_k} = B_{i_{k-1}} + c_{i_{k-1}, i_k} = \min_{j \in I_{i_k}^-(U)} (B_j + c_{j, i_k}),$$

...

$$B_{i_2} = B_s + c_{s,i_2} = \min_{j \in I_{i_2}^-(U)} (B_j + c_{j,i_2}),$$

то последовательность дуг

$$(s, i_2), (i_2, i_3), \dots, (i_k, i)$$

составляет кратчайший путь из узла  $s$  в узел  $i$ .

## II. БАЗИСНЫЕ РЕШЕНИЯ ЗАДАЧИ О КРАТЧАЙШИХ ПУТЯХ

Математическая модель задачи поиска кратчайших путей из узла  $s$  в достижимые узлы  $I \setminus \{s\}$  графа  $G = (I, U)$  имеет следующий вид:

$$\sum_{(i,j) \in U} c_{i,j} x_{i,j} \rightarrow \min \quad (6)$$

$$\sum_{j \in I_i^+(U)} x_{i,j} - \sum_{j \in I_i^-(U)} x_{j,i} = \begin{cases} n-1, & i = s, \\ -1, & i \in I \setminus \{s\}, \end{cases} \quad (7)$$

$$x_{i,j} \geq 0, (i,j) \in U, n = |I|, x_{i,j} \in \mathbb{N}, \quad (8)$$

$$I_i^+(U) = \{j \in I : (i,j) \in U\}, \quad I_i^-(U) = \{j \in I : (j,i) \in U\}.$$

Экстремальная задача (6) – (8) состоит в том, чтобы минимизировать общее расстояние, пройденное потоком величины  $n-1$  единиц из узла  $s$  до всех узлов  $I \setminus \{s\}$ , при этом в каждом узле  $I \setminus \{s\}$  требуется одна единица потока,  $n = |I|$ .

Пусть задано начальное базисное множество дуг  $U_0$ , представляющее собой покрывающее дерево  $G_0 = (I, U_0)$ , при этом,  $G_0$  – *дерево достижимости* из узла  $s$  (для  $\forall i \in I \setminus \{s\}$  существует единственный путь из узла  $s$ ). Следуя [2] построим начальное допустимое решение задачи (1) – (3) [2]. Опорный поток  $\{x, U_0\}$  является невырожденным, так как для дуговых потоков дуг корневого дерева выполняются условия  $x_{i,j} > 0, (i,j) \in U_0$ , при этом, допустимые решения  $x = (x_{i,j}, (i,j) \in U)$  экстремальной задачи (6) – (8) являются целочисленными.

Подсчитаем оценки  $\Delta_{\tau\rho}, (i,j) \in U_N = U \setminus U_0$

$$\begin{aligned} \Delta_{\tau\rho} &= c_{\tau\rho} + \sum_{(i,j) \in U_0} c_{ij} \delta_{ij}^{\tau\rho} = \sum_{(i,j) \in L(\tau,\rho)} c_{ij} \delta_{ij}^{\tau\rho} = \\ &= c_{\tau\rho} - (u_\tau - u_\rho), (\tau,\rho) \in U_N, \end{aligned}$$

где  $u_i, i \in I$  – потенциалы, которые вычисляются из системы:

$$u_i - u_j = c_{i,j}, (i,j) \in U_0, u_s = 0.$$

В [2] представлены структурные и алгоритмические решения задачи (6) – (8) построения

оптимальных путей в графе с использованием технологий разреженного матричного и сетевого анализа в синтезе с современными достижениями в области теоретической информатики.

При разработке конструктивной теории решения экстремальной задачи поиска кратчайших путей из заданного узла во все достижимые узлы особое внимание уделено специфике корневых деревьев и эффективной реализации поиска наименьшего общего предка при построении фундаментального цикла, удалению дуги из дерева и слиянию корневых деревьев. С применением результатов теоретической информатики разработаны алгоритмы и структуры данных для хранения и преобразования корневых деревьев. Разработан эффективный алгоритм построения начального допустимого решения с использованием алгоритма поиска поддерева с корнем в заданном узле. Для повышения эффективности базисного метода в силу специфики условий оптимальности для допустимого опорного потока  $\{x, U_0\}$  и свойств корневого дерева  $U_0$  совокупность операций  $\{x, U_0\} \rightarrow \{\tilde{x}, \tilde{U}_0\}$  итерационного процесса сводится преобразования корневых деревьев  $U_0 \rightarrow \tilde{U}_0$ . В результате структурных преобразований корневых деревьев получено дерево кратчайших путей  $\tilde{U}_0$  (выполняются условия оптимальности). Дуговой поток  $\tilde{x}_{pred[i],i}$  дуги  $(pred[i], i)$  равен числу узлов поддерева с корнем в узле  $i \in I$  для оптимального решения  $\tilde{x}$  [2].

## III. ЗАКЛЮЧЕНИЕ

Рассматриваются методы построения оптимальных решений задачи об оптимальных путях с использованием методов динамического программирования [1] и базисных методов [2]. При создании вычислительных методов построения оптимальных решений задач о кратчайших путях, особое внимание уделяется разработке алгоритмических, структурных и технологических решений, основанных на современных достижениях теоретической информатики и результатах разреженного матричного и сетевого анализа

## СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Романовский И. В. Перебор субоптимальных решений в дискретных задачах оптимизации / И. В. Романовский // Компьютерные инструменты в образовании. – 6, 2012. – С. 25 – 34.
2. Пилипчук, Л.А. Оптимальные пути: алгоритмические, структурные и технологические решения / Л.А. Пилипчук [и др.] // Веснік Гродзенскага дзяржаўнага ўніверсітэта імя Янкі Купалы. Серыя 2. Матэматыка. Фізіка. Інфарматыка, вылічальная тэхніка і кіраванне. – Т 10 (3), 2020. – С. 143 – 151.